

# Actividad 5. Contadores y Comparadores

MR2006B.4 Automatización Industrial (Gpo 4) Carlos Daniel Márquez García

Rodrigo Rodas Barrera

A00827047

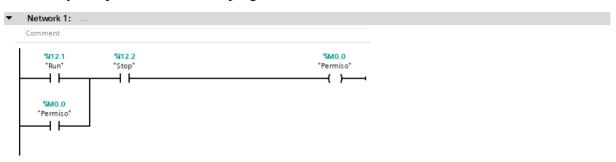
29 de noviembre del 2021

# Proceso de la Máquina Virtual:

- Primero las piezas se extraen del almacén mediante la cadena transportadora.
- Luego se clasifican para su estación correspondiente de descarga mediante los pistones.
- En la cadena transportadora se empuja y mueve la pieza hacia la unidad de identificación.
- La clasificación funciona mediante un código correspondiente a un número específico de imanes.
- Cuando la pieza se encuentra frente a su estación de descarga (sensor de proximidad inductivo), la cinta transportadora se detiene y el pistón se activa.
- En la estación de descarga se detecta la presencia de la pieza mediante un sensor de reflexión de luz.
- Los límites de los pistones se controlan mediante dos sensores mecánicos de contacto (posición inicial y final de cada pistón).
- Posterior a esto, la cadena comienza a moverse nuevamente.
- La secuencia se detiene cuando todas las estaciones se encuentran ocupadas o la torre de almacenamiento está vacía(sensor de activación magnética).
- La cadena transportadora tiene un sensor de activación magnética para controlar la extracción de una pieza a la vez.

# Resumen de desarrollo:

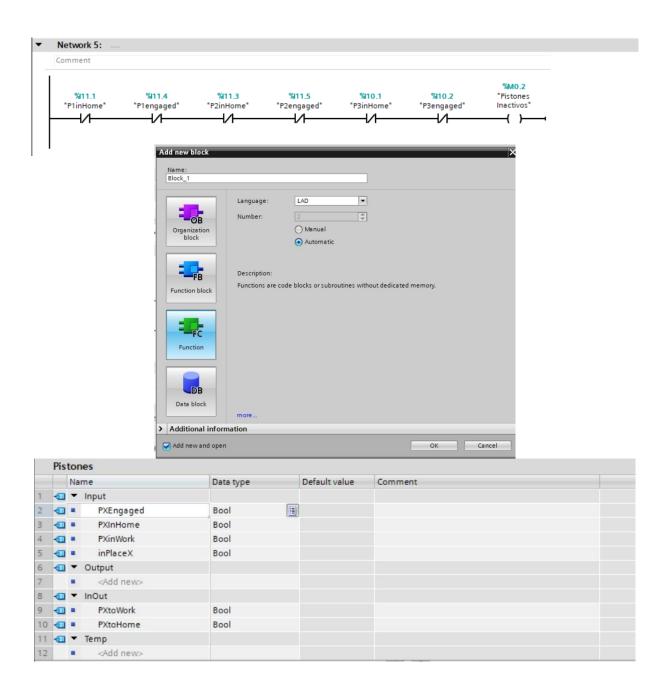
Esta actividad es una continuación de la actividad A5 en donde ahora se trabajará en reducir el funcionamiento innecesario de ciertos componentes del sistema como la banda, la cadena y los pistones para salvar energía. Para presentar una explicación se presenta a continuación los networks ya empleados en nuestro programa:



### Network 2: Comment %Q11.0 "Chain" %M0.2 %M0.0 \*Permiso\* "Pistones Inactivos" %M0.1 %Q11.1 "Belt" %110.5 "MesaLibre" "Lightbarrier" SR -1/1-+++1/1 5 Q-%MO.0 "Permiso" -1/1-%112.0 "chainMagnet" -P-%M1.0 \*EstadoChain Magnet\* %M0.2 "Pistones Inactivos" 1/1-Network 3: Comment

### %Q11.1 "Belt" %M0.2 "Pistones Inactivos" %M0.0 "Permiso" %Q11.0 "Chain" SR $\dashv$ $\vdash$ +%M0.0 "Permiso" -VI %I11.4 "Plengaged" %111.6 "inPlace1" $\dashv \vdash$ -11 %I11.5 "P2engaged" %I11.7 "inPlace2" +-u%I10.2 "P3 engaged" %110.6 "inPlace3" $\dashv$ $\vdash$ -1/1-%I10.7 "inPlace+" **-**1 -

### ▼ Network 4:



## Network 1:

Comment

```
#PXEngaged #PXInHome #inPlaceX SR
S Q
#PXinWork
R1
```

### ▼ Network 2:

Comment

▼ Network 6:

```
#PXinWork SR
S Q

#PXInHome
R1
```

### 

%Q11.3
"P1toHome" — PXtoHome



"Permiso" "Belt" "Pistones"

EN ENO

"11.5

"P2engaged" — PXEngaged

"411.3

"P2inHome" — PXInHome

"411.2

"P2inWork" — PXinWork

"411.7

"inPlace2" — inPlaceX

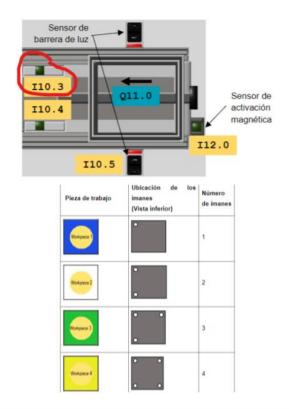
"401.4

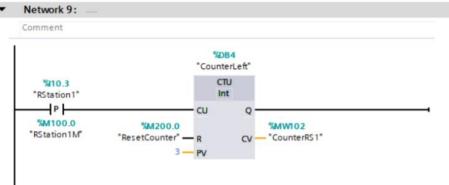
"P2toWork" — PXtoWork

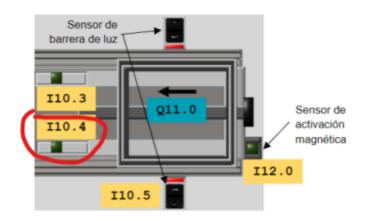
"401.5

"P2toHome" — PXtoHome

### Network 8: Comment %Q11.1 "Belt" %FC1 %MO.0 "Permiso" "Pistones" **+ +** - EN ENO -%10.2 "P3engaged" — PXEngaged %10.1 "P3inHome" — PXInHome %10.0 "P3inWork" — PXinWork %10.6 "inPlace3" — inPlaceX %Q11.6 "P3toWork" — PXtoWork %Q11.7 "P3toHome" == PXtoHome



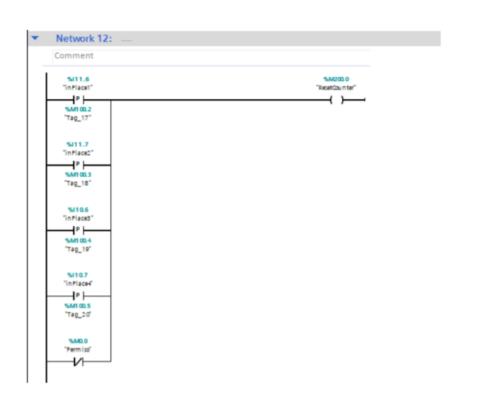




▼ Network 10: .....

Comment

```
%DB5
                                  "CounterRight"
                                       CTU
  %10.4
"RStation2"
                                       Int
   -|₽|-
                                  · CU
                                             Q
 %M100.1
                       %M200.0
                                                  %MW104
"RStation2M"
                                            cv - "CounterRS2"
                  "ResetCounter" — R
     %M100.1 / Bool
```



```
Network 3:
Comment
                                                               %Q11.1
                                           %M0.2
                                                               "Belt"
    %MO.0
                       %Q11.0
                                          *Pistones
                        "Chain"
                                          Inactivos*
   "Permiso"
    %MO.0
   "Permiso"
                                                           R1
                                          %MW106
     %11.4
                        %111.6
                                         "TotalCount"
  "P1engaged"
                      "inPlace1"
                                            Int
                                          %MW106
     %11.5
                        %11.7
                                         'TotalCount"
 "P2engaged"
                      "inPlace2"
                                            Int
                                                          %MW106
                         %10.2
                                          %10.6
                                                          TotalCount®
                      "P3engaged"
                                        "inPlace3"
                                                            Int
                                         %MW106
                         %10.7
                                        "TotalCount"
                       "inPlace4"
                                           Int
```

A continuación, se presentan los cambios realizados al sistema para poder temporizadores de trabajo en el dado de que no se presenten piezas o se esté gastando energía no necesaria para realizar trabajos: El Network 13 emplea un temporizador TON o también conocido como un temporizador de retardo a la activación en donde una instrucción comienza a cronometrar cuando el parámetro de entrada (IN) cambia de 0 a 1. Cuando el tiempo transcurrido (ET) alcanza el tiempo preestablecido (PT), el parámetro de salida (Q) cambia de 0 a 1. En este caso, cuando la cadena se activa y pasan 10 segundos, algo va a suceder dependiendo donde llamemos al "IEC Timer 0 DB" que veremos en uno de nuestros networks anteriores.

```
Network 13: ....

Comment

*IBC_Timer_O_DB*

*Q11.0

*Chain*

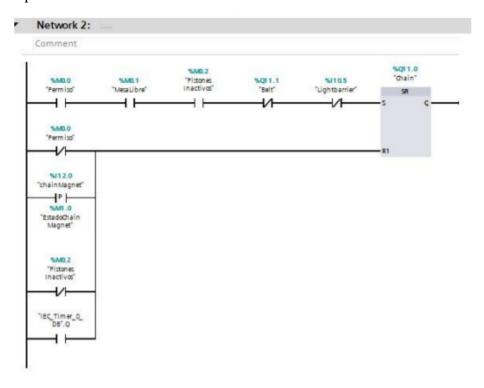
IN

Q

T#10s — PT

ET — T#0ms
```

Para aplicar este temporizador que creamos, nos regresamos al Network 2 donde se programó en qué momentos la cadena debería de estar activa y en qué momentos se iba a resetear y parar. El temporizador fue agregado como un elemento OR destinado a resetear la cadena lo que significa que si han pasado 10 segundos y no ha sucedido ninguna detección de cajas o algo en ese estilo, el timer va a parar la cadena.



El Network 14 está diseñado igual que el de la cadena visto anteriormente pero ahora es para la banda; cuando la banda se active y pasen 10 segundos, se activará la instrucción designada en uno de nuestros networks anteriores.

```
Network 14: .....

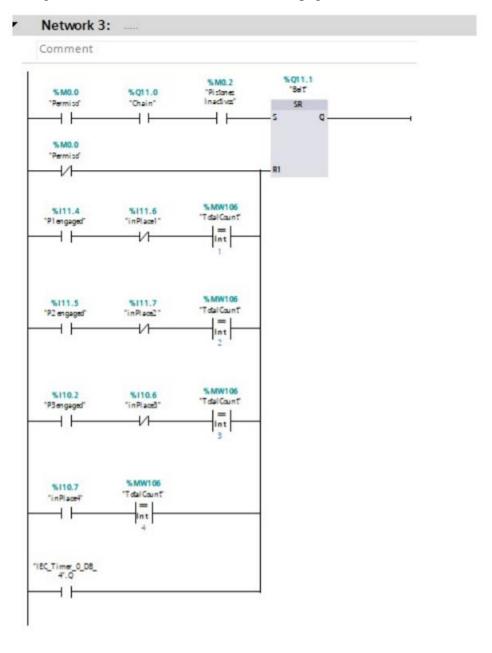
Comment

*IEC_Timer_0_DB_
4*

*Q11.1 TON
Time

IN Q
T# 10s — PT ET — T# 0ms
```

Aquí en el Network 3 donde se presentan los requisitos para que la banda se mueva y los factores que harán que pare, se agregó el temporizador como componente OR conectado al reset donde después de 10 segundos de inactividad la banda se va a apagar.



Los Networks 15, 16 y 17 trabajan con un temporizador diferente, el temporizador TP o también llamado temporizador de pulsos. Aquí se genera un pulso en el parámetro de salida (Q) cuando la entrada del parámetro (IN) cambia de 0 a 1. La duración del pulso se define en el parámetro de tiempo preestablecido (PT) y el tiempo transcurrido (ET) aumenta de 0 al tiempo preestablecido y se retiene hasta que IN cambié de 1 a 0. Estos networks se basan en usar los actuadores de P#toWork de los 3 pistones y cuando pasen 5 segundos se guardará en una memoria designada lo que hace que el recorrido total solo sea de 5 segundos y no gaste más energía. Teniendo así, la última configuración de la banda transportadora.

