#### Informática

Unidad 1: Introducción

1B: Sistemas Operativos

Ingeniería en Mecatrónica

Facultad de Ingeniería Universidad Nacional de Cuyo





Dr. Ing. Martín G. Marchetta mmarchetta@fing.uncu.edu.ar



## Unidad 1: Sistemas Operativos

- Una computadora es un sistema complejo
  - Gran variedad de dispositivos: CPU/Cores, memoria, discos, impresoras
  - Distintas propiedades, mecanismos, rendimientos
- Para los programas de usuario, manejar esta complejidad sería ineficiente y costosa
- Se necesita un componente intermedio que oculte esta complejidad a los programas de usuario: el Sistema Operativo

<u> </u>			
Banking system	Airline reservation	Web browser	
- System	100011441011	DIOWOOI	
Compilers	Editors	Command interpreter	
Operating system			
Machine language			
Microarchitecture			
Physical devices			

Application programs

System programs

Hardware

# Unidad 1: Sistemas Operativos

- Un Sistema Operativo tiene 2 funciones principales
  - Proveer una máquina extendida o máquina virtual al usuario
    - Más fácil de programar que la máquina real, brindando capacidades adicionales (ej: memoria virtual)
  - Ser un controlador de los recursos de cómputo
    - Asignación ordenada de recursos de cómputo (CPU, impresoras, discos, etc)
    - Evitar colisiones, deadlocks, etc. a causa de la concurrencia

- La interfaz entre el SO y los programas de usuario es el conjunto de llamadas al sistema
- Las llamadas al sistema proporcionan un conjunto de "instrucciones ampliadas"
  - Proveen funcionalidades más complejas que las del hardware, implementadas mediante las funcionalidades más simples que el hardware soporta
- Los componentes más importantes del SO son
  - Procesos
  - Memoria
  - Archivos
  - E/S



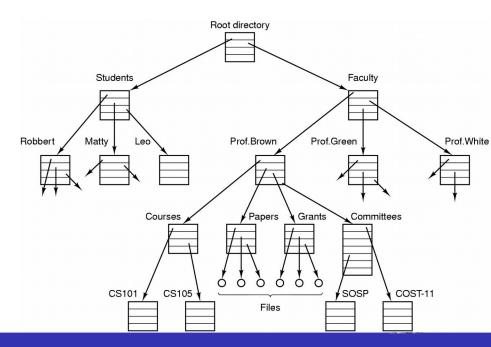
- Procesos
  - Un proceso es un programa en ejecución
  - Un proceso está formado por
    - El programa ejecutable (es decir, las instrucciones)
    - Sus registros (pila, puntero de instrucciones, etc).
    - Sus datos (variables y sus valores)
  - El SO mantiene toda esta información para administrar los procesos (suspender/reanudar)
  - Los procesos pueden, a su vez, crear procesos hijos.
    - Ej: Shell
    - La creación/eliminación/suspensión/etc. se realizan mediante llamadas al sistema

#### Archivos

- Simplificación (abstracción) de la realidad de E/S
- En la mayoría de los sistemas, contienen datos que se leen/escriben en el disco
- En algunos sistemas, son además una abstracción de otros dispositivos de E/S (ej: dispositivos USB)
- Operaciones relevantes: creación, eliminación, apertura, cierre, lectura, escritura, búsqueda

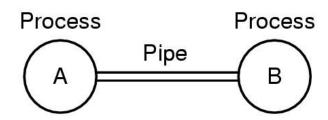
#### Archivos

- Los archivos se organizan en un árbol de directorios
- Cada archivo tiene una ruta de acceso (path)
  - Rutas absolutas
  - Rutas relativas
- En sistemas multi-usuario, los archivos tienen restricciones de acceso
  - Ej: en sistemas Unix se utilizan bits rwx (Read/Write/eXecute)



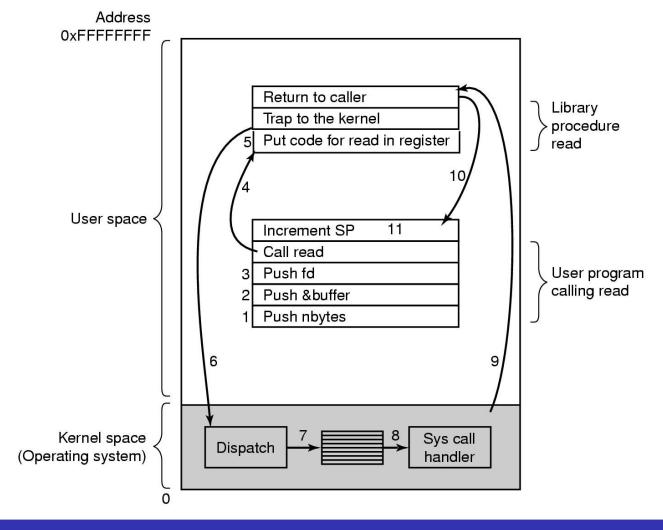
#### Archivos

- En muchos sistemas existen **archivos especiales**: cuando se lee/escribe en esos archivos en realidad se está accediendo a un dispositvo de E/S
- 2 tipos:
  - De bloque
  - De carácter
- Los archivos especiales se protegen con el mismo mecanismo que los archivos regulares (bits rwx)
- Existe un último tipo de archivo especial, para manejar la comunicación entre procesos: un tubo (o tubería, pipe en inglés)



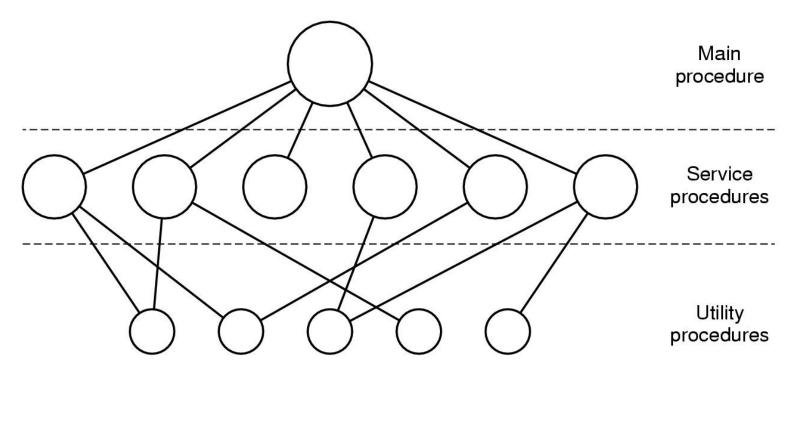
- Llamadas al sistema
  - Las llamadas al sistema se acceden generalmente a través de funciones de biblioteca
  - El programador generalmente accede a esta "interfaz", en lugar de hacer la llamada al sistema real
  - Estas funciones de biblioteca, ponen realizan cierto trabajo previo, y luego ejecutan una instrucción especial tipo TRAP para pasar del modo usuario al modo kernel
  - Cuando se termina la ejecución de la llamada al sistema (lo cual puede requerir E/S), el SO hace un RETURN FROM TRAP para devolver el control al proceso de usuario

#### Llamadas al sistema





- Estructura de los sistemas operativos
  - Sistemas monolíticos



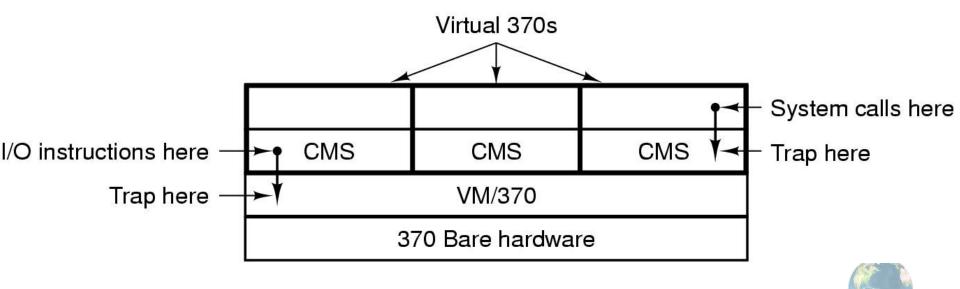


- Estructura de los sistemas operativos
  - Sistemas en capas. Ej. THE (Dijkstra, 1968)

Layer	Function	
5	The operator	
4	User programs	
3	Input/output management	
2	Operator-process communication	
1	Memory and drum management	
0	Processor allocation and multiprogramming	



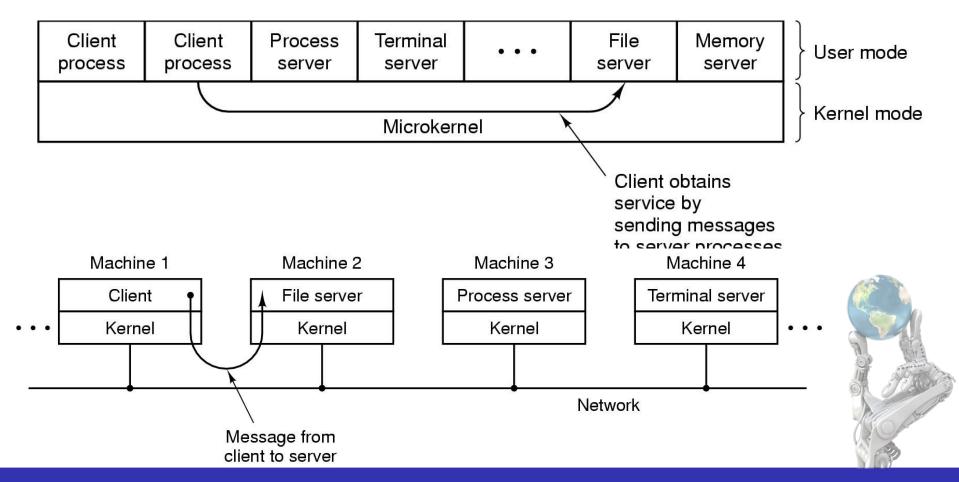
- Estructura de los sistemas operativos
  - Máquinas virtuales



#### Estructura de los sistemas operativos

- Micro-kernel
  - La cantidad de errores (bugs) depende del tamaño del componente, su edad, etc.
  - Se estima que en sistemas de tamaño industrial, existen 10 errores cada 1000 lineas de codigo
  - En un sistema complejo, de 1.000.000 de lineas de codigo, habrían en el orden de 10.000 bugs
  - Los bugs a nivel de kernel son graves porque pueden tirar el sistema completo
  - En aplicaciones industriales se requiere alta disponibilidad y confiabilidad
     → un error en un módulo no debe comprometer el sistema completo. Ej: aviónica, sistemas militares, etc.
  - Una forma de reducir estos problemas es tener kernels lo más pequeños posible (micro-kernels), y dejar lo más posible en espacio de usuario → mover algunas funciones del sistema operativo al espacio de usuario.

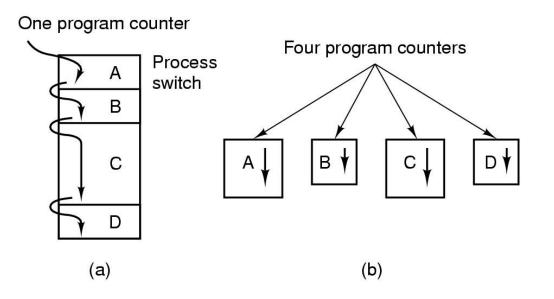
- Estructura de los sistemas operativos
  - Modelo Cliente/Servidor

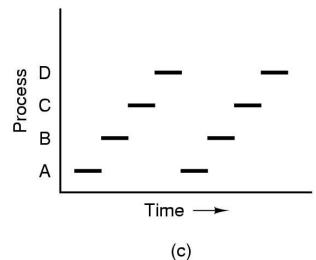




- Multiprogramación
  - Una CPU solo puede ejecutar un proceso a la vez
  - Para lograr la aparienca de paralelismo (es decir, el pseudo-paralelismo), el sistema operativo alterna rápidamente entre los procesos que se están ejecutando en un momento dado
  - A esto se lo llama multiprogramación
  - La ventaja de la multiprogramación es que se aprovecha más la CPU cuando algún proceso está esperando por algún recurso
    - Ej:
      - Si un proceso tiene que leer información del disco o esperar algo que viene por la red, ese proceso estará ocioso hasta recibir sus datos
      - Ese tiempo ocioso lo puede aprovechar otro proceso

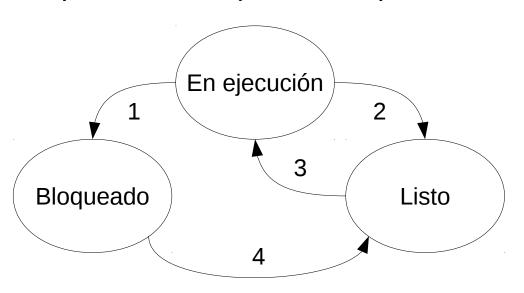
#### Multiprogramación







- Estados de un proceso
  - En ejecución: el proceso está ocupando la CPU actualmente
  - Bloqueado: el proceso está esperando por algún recurso (lectura de disco, red, etc.); no puede continuar por ahora
  - Listo: el proceso no está ocupando la CPU, pero está listo para hacerlo (no está esperando nada)

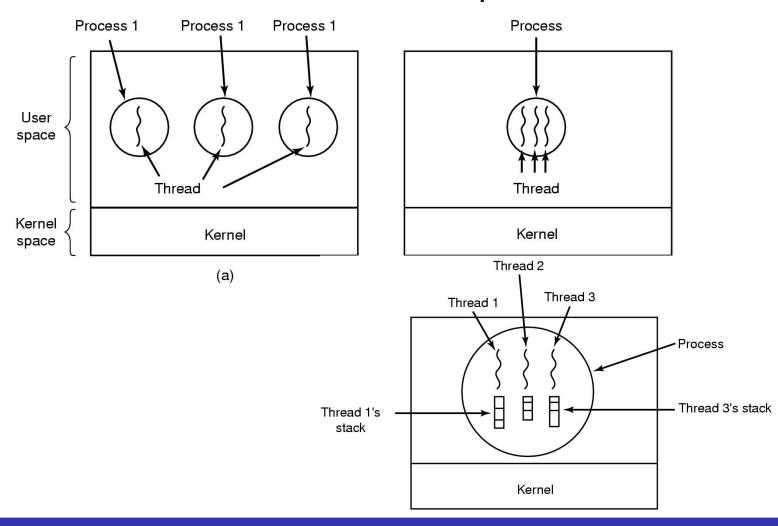


- 1. El proceso se bloquea
- 2. El S.O. elige otro proceso
- 3. El S.O. elige este proceso
- 4. Los datos están disponibles

- Estados de un proceso
  - La decisión de bloquearse o no, la toma cada proceso
  - Si un proceso se bloquea, el S.O. automáticamente lo deja de ejecutar y guarda su estado hasta que esté listo nuevamente
  - Un componente del SO se encarga del bloqueo, suspensión, reanudación, etc. de los procesos: el planificador
  - Los propios componentes del SO generalmente se estructuran como procesos, y el planificador les da el uso de la CPU, tal como lo hace con los procesos de usuario
  - Cuando hay múltiples procesos listos, el planificador va rotando entre ellos de acuerdo a alguna política determinada (ej: una lista cíclica: round robin). Esta política puede además incluir prioridades (un proceso de kernel tendrá mayor prioridad que un proceso de usuario).

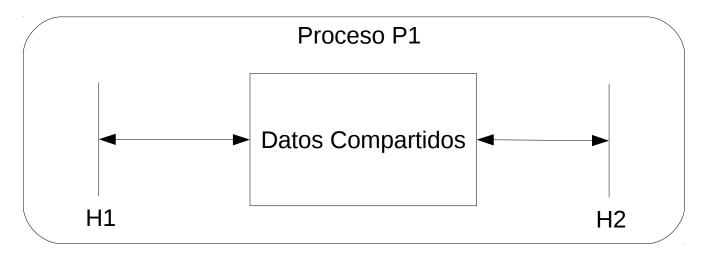
- Hilos (threads): También llamados procesos ligeros
  - Los threads son *hilos de ejecución* paralelos
  - Cada proceso tiene un espacio de direcciones independiente del de los otros procesos
  - En cambio, todos los hilos de un mismo proceso
    - Comparten las mismas instrucciones
    - Comparten el mismo espacio de memoria (variables)
    - Pero cada uno tiene un valor independiente para el PC, registros, pila y estado, con lo cual la ejecución de cada uno puede variar
- Los threads múltiples comparten algunas de las características de los procesos múltiples:
  - Pueden estar en los mismos estados básicos (en ejecución, bloqueado, listo)
  - Permiten aprovechar mejor la CPU cuando un hilo está bloqueado esperando por datos del disco o la red, u otro hilo o proceso

• Threads: relación con los procesos





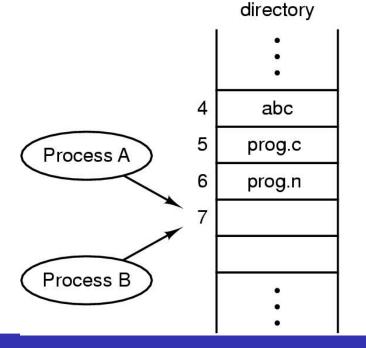
• El hecho de que los threads comparten el espacio de memoria hace más simple el intercambio de datos entre los hilos



- En cambio, la comunicación entre procesos independientes generalmente requiere el uso de algún mecanismo explícito. Ej: pipes
- En ambos casos, la sincronización es muy importante para evitar problemas de concurrencia

- Condiciones de competencia
  - Los hilos/procesos pueden tener problemas cuando acceden a recursos compartidos

Estas situaciones se llaman condiciones de competencia

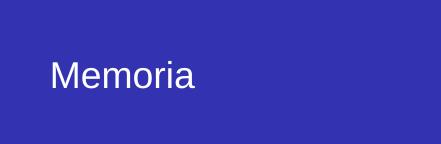


out = 4

in = 7

#### Sincronización

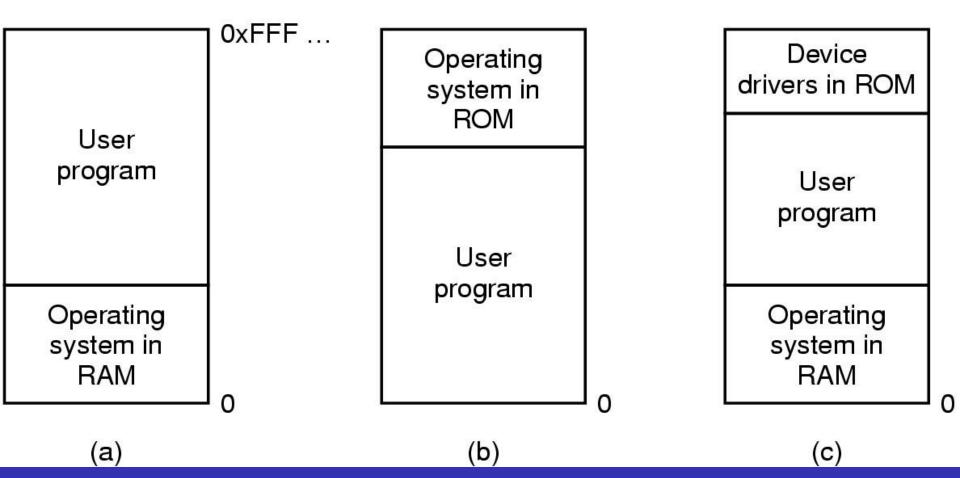
- Existen partes del código que no presentan riesgo ante la concurrencia, mientras que otras áreas del código pueden potencialmente generar problemas
- Las áreas del código problemáticas son las que leen/modifican estructuras de datos compartidas o acceden a recursos compartidos: estas son las llamadas secciones críticas
- Nunca 2 procesos o threads deben estar en la misma sección crítica al mismo tiempo, puesto que los resultados son impredecibles
- Un mecanismo de sincronización típico es el uso de semáforos
- Los semáforos son variables especiales que pueden ser modificados con funciones especiales mediante operaciones atómicas
- La idea es que antes de entrar a una sección crítica, el thread o proceso debe tratar de "tomar" el semáforo; si el semáforo está libre, el thread/proceso puede entrar en su sección crítica; si no, se bloquea esperando que el proceso que tiene el semáforo lo libere



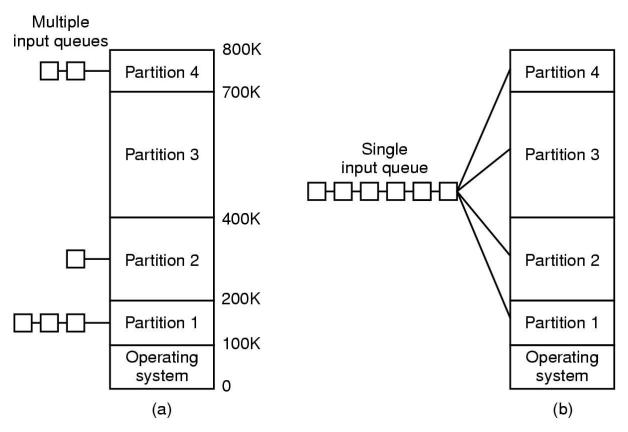
- El SO tiene un componente que gestiona la memoria: administrador de la memoria
  - Lleva registro de las partes de la memoria utilizada y libre
  - Asigna espacio a procesos cuando se lo requiere, y libera el espacio cuando se termina
  - Maneja la *memoria virtual* (intecambio)



Monoprogramación sin intercambio ni paginación

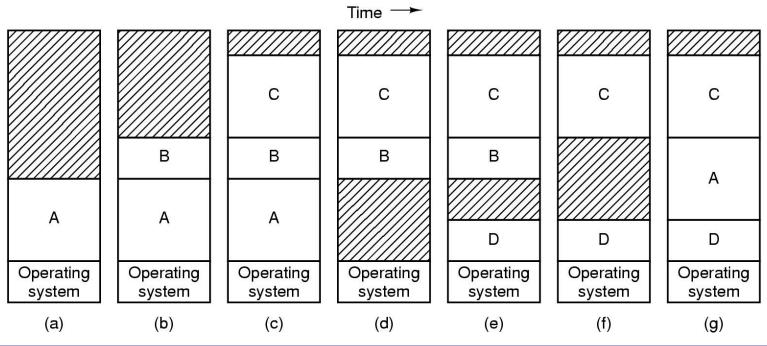


- Multiprogramación con particiones fijas
  - Los procesos se encolan en la partición de tamaño fijo más pequeña que satisface el requerimiento



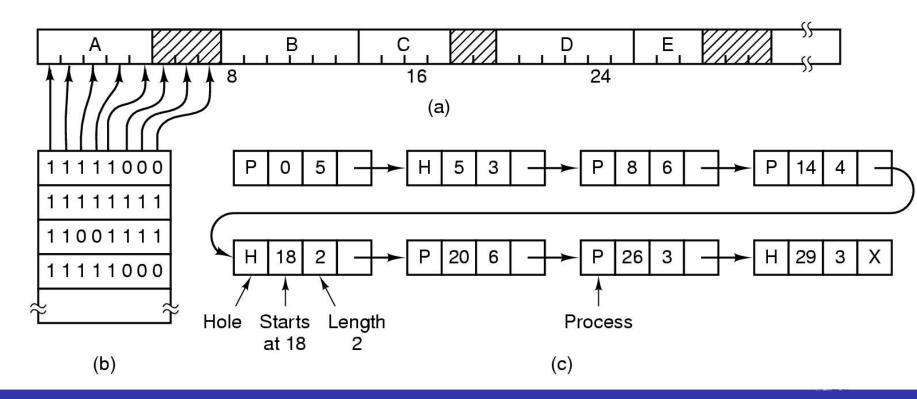


- Intercambio: multiprogramación con particiones variables
  - La cantidad, tamaño y ubicación de las particiones es dinámica: se establece en el momento necesario
    - Potencial problema: fragmentación de la memoria
    - Solución: compactación de la memoria (solo de ser necesario, porque es ineficiente)

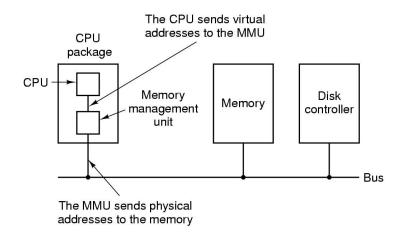


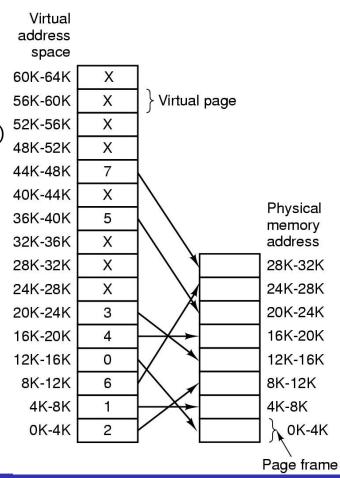


- Administración de la memoria: algunos mecanismos
  - Mapas de bits
  - Listas enlazadas

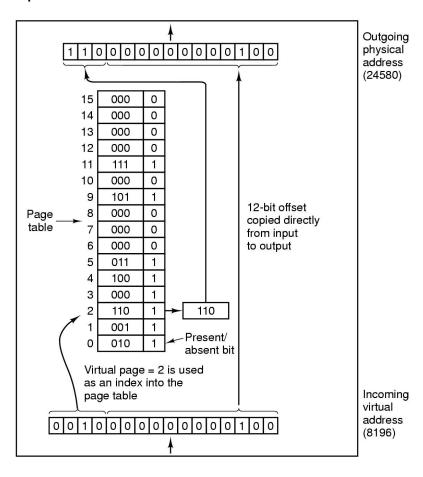


- Memoria virtual: Paginación
  - La implementan el hardware y el SO
  - Permite direccionar un espacio de memoria mayor que la memoria física disponible
  - Componentes:
    - Generalmente un chip convierte direcciones virtuales en físicas (Memory Management Unit, MMU)
    - Cuando una página no está en memoria, la MMU notifica al SO, quien ejecuta el *intercambio* (swapping)





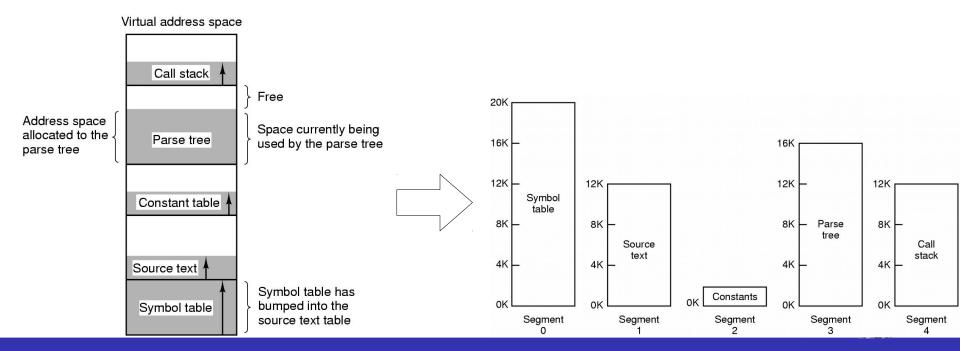
- Memoria virtual: Paginación
  - Algoritmo de mapeo de direcciones virtuales a direcciones físicas



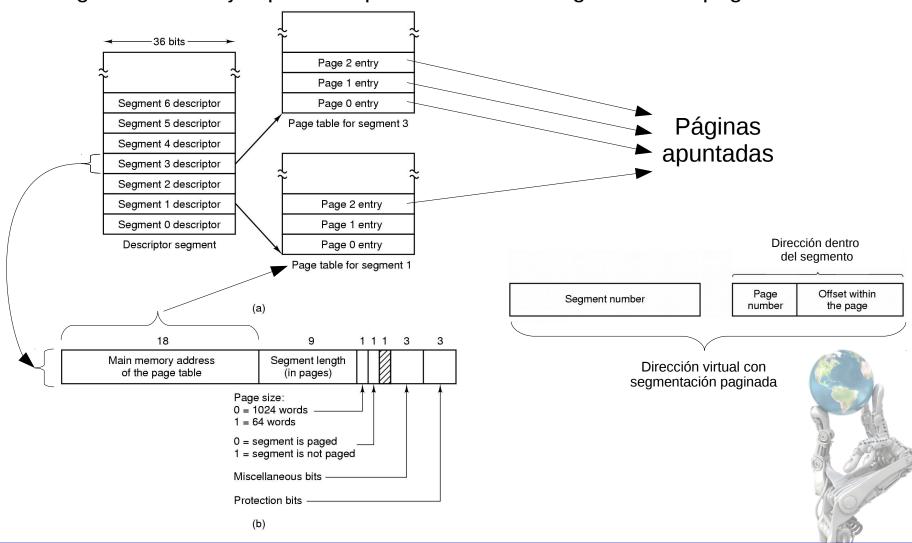


#### Segmentación

- Permite tener espacios "virtuales" de direccionamiento independientes
- Utilidad
  - Cuando se necesitan porciones de memoria que crezcan de manera independiente y variable
  - También permite aplicar protección mediante permisos, para que un proceso no pueda leer/escribir segmentos que no son suyos



Segmentación: Ejemplo de implementación de segmentación paginada



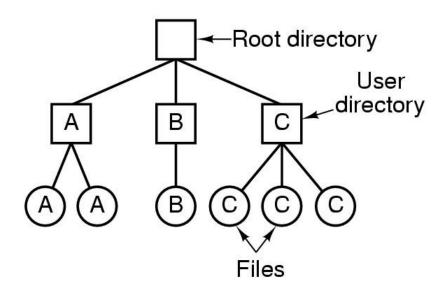
#### Sistema de archivos

- Los archivos permiten leer/escribir información y mantenerla de manera persistente
- Para el SO, un archivo es un conjunto de bytes:
  - El SO no prescribe ni exige una estructura interna específica para los archivos
  - La estructura de los archivos queda en manos de los programas de usuario (ej: archivos de texto, archivos binarios secuenciales, árboles, etc)
- Algunos sistemas de archivos distinguen mayúsculas de minúsculas (case sensitive)
- Los archivos se nombran mediante un nombre y una extensión (en algunos sistemas la extensión es obligatoria; en otros es opcional)

- Existen básicamente 4 tipos de archivos:
  - Archivos regulares
  - Directorios
  - Archivos especiales de bloques
  - Archivos especiales de carácter
- Modos de acceso: dependen del tipo de archivo y el dispositivo asociado
  - Secuencial:
    - Flujo de bytes debe ser leido en orden
    - Ej: archivo especial para un dispositivo de red sin buffer
  - Aleatorio:
    - Puede leerse cualquier bloque del archivo sin leer los bloques previos
    - Ej: la mayoría de los archivos regulares y dispositivos (discos rígidos)

#### Directorios

- En muchos sistemas, los directorios también son archivos
- En lugar de contener bytes de datos de usuario, contienen listas de archivos agrupados bajo ese directorio
- En la mayoría de los casos, los directorios se organizan en un árbol de directorios

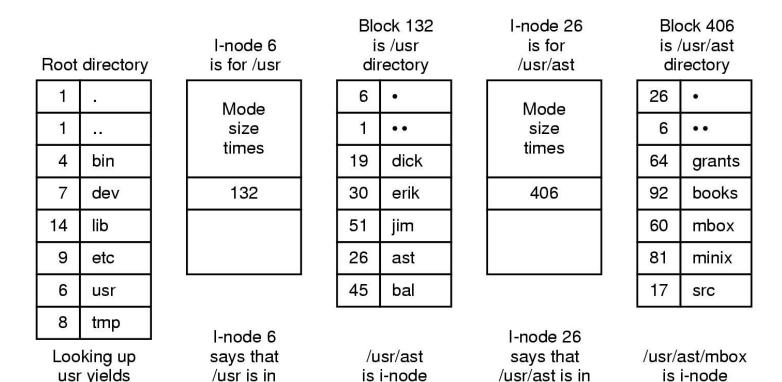




- Implantación de directorios
  - El directorio tiene por finalidad ubicar el contenido de los archivos que se encuentran almacenados en el disco
  - En la mayoría de los sistemas, cada entrada de directorio contiene una lista de los archivos allí almacenados, y un apuntador a la posición de los mismos en el disco
  - Ej: Directorio en sistemas UNIX (en general, sistemas basados en nodo-i)
  - Los nodo-i tienen posiciones fijas en el disco. El nodo-i del directorio raíz es fijo en el sistema de archivos



- Implantación de directorios
  - Ej: Directorio en sistemas UNIX (en general, sistemas basados en nodo-i)



26

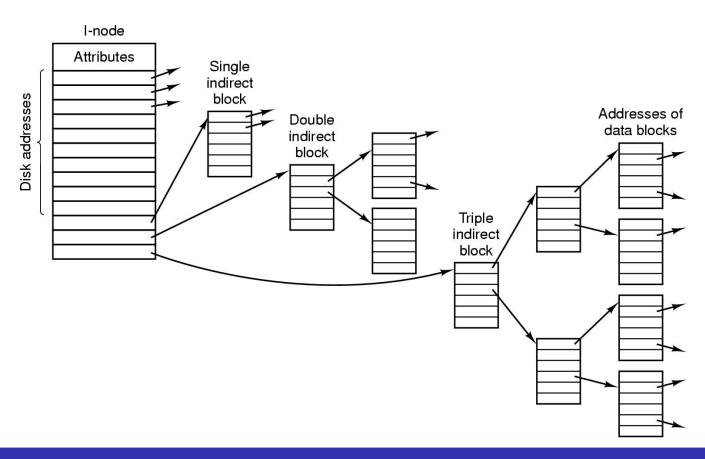
block 406

60

block 132

i-node 6

- Implantación de archivos
  - Una vez localizado el nodo-i del archivo, se debe poder acceder a todos los trozos del mismo (pueden no estar almacenados en forma contígua)





#### Entrada/Salida

## Unidad 1: Sistemas Operativos – E/S

- El SO debe proveer una interfaz simplificada a los programas de usuario para acceder a los dispositivos de E/S
- Aspectos relevantes
  - Debe proveer nombres uniformes, no importa el tipo de dispositivo de que se trate
  - Manejo de errores lo más cerca del hardware posible
  - Simplificación del modelo de transferencia
    - La mayoría de la E/S se basa en interrupciones (asíncrona)
    - Pero el modelo de programación es más simple si se logra una transferencia síncrona
  - Gestión de recursos que pueden compartirse concurrentemente (ej: el disco) y recursos que son de uso exclusivo (ej: la impresora)

## Unidad 1: Sistemas Operativos – E/S

- Para cubrir esos aspectos relevantes, el software de E/S se estructura en 4 capas:
  - Manejadores de interrupciones
  - Manejadores de dispositivos (device drivers)
  - Software de E/S independiente del dispositivo
  - Software de E/S en espacio de usuario

