Trabajo Practico 1

De Rosa - Schapira - Guerrero Primer Cuatrimestre 2017

Contents

L	$\mathbf{Asi}_{\mathbf{S}}$	signacion de residencias		
	1.1	Objetivo	1	
		Conclusiones		
		1.2.1 Complejidad del algoritmo	1	
		1.2.2 Tiempo de ejecucion		
		1.2.3 Reduccion del problema de los casamientos		
2 Puntos de Falla				
	2.1	Objetivo	2	
		Conclusiones	2	
		2.2.1 Funcionamiento del algoritmo	2	
		2.2.2 Tiempo de ejecucion	2	
3	Cor	nunidades en Redes	3	
	3.1	Objetivo	3	
		Conclusiones	3	
		3.2.1 Funcionamiento del algoritmo	3	
		3.2.2 Tiempo de ejecucion	3	
1	Cor	nandos	3	

1 Asignacion de residencias

1.1 Objetivo

Solucionar el problema de la asignación de residencias utilizando el algoritmo de Gale-Shapley de Matching Estable.

1.2 Conclusiones

1.2.1 Complejidad del algoritmo

Si bien el ciclo principal del algoritmo (sin tener en cuenta llamadas a funciones internas dentro de él) tiene un orden de complejidad O(nk), donde k es la cantidad máxima de vacantes de cada hospital, el algoritmo tiene un orden de complejidad $O(n^2)$. Esto se da por la creación de la matriz de preferencias, pues es necesario al calcularla analizar la posición de cada estudiante en la lista que contiene a cada uno de los hospitales.

1.2.2 Tiempo de ejecucion

Si se hacen pruebas con cantidades de estudiantes (n) y de hospitales (m) iguales se obtienen los siguientes resultados:

 10
 10
 0.6ms

 100
 100
 30ms

 500
 500
 2.5s

 1000
 1000
 19.1s

 3000
 3000
 8m 34s

Como se puede ver, estos tiempos representan valores mucho menores a los esperados por un algoritmo $O(n^2)$. Consideramos que esto es resultado de la forma en que se crea la anteriormente mencionada matriz de preferencias. Suponemos que la implementación de los diccionarios por comprensión de Python permiten un rendimiento mucho mejor que $O(n^2)$.

1.2.3 Reduccion del problema de los casamientos

El algoritmo implementado permite resolver el problema de matching estable cuando el grupo de *reviewers* puede aceptar a más de un *aplicante*. Por lo tanto, si consideráramos que cada reviewer puede aceptar solo a <u>un</u> aplicante, tenemos el problema de la formación de parejas. Entonces, vemos que ese problema puede ser reducido al ya resuelto si la lista Q de vacantes es tal que Q = [1] * n.

2 Puntos de Falla

2.1 Objetivo

Encontrar los puntos de fallas (puntos de articulación) de una red eléctrica mediante el algoritmo de Hopcroft y Tarjan.

2.2 Conclusiones

2.2.1 Funcionamiento del algoritmo

El algoritmo comienza tomando un vértice cualquiera del grafo, a partir del cual se realiza un recorrido dfs y se numeran los vertices en el orden en que fueron visitados, lo cual llamamos distancia de descubrimiento. Luego mediante otro recorrido dfs, enumeramos para todos los hijos el menor tiempo de descubrimiento, teniendo en cuenta el del padre, a esto lo denominamos lowpoint. Por ultimo realizamos un recorrido para obtener los puntos de articulacion del grafo teniendo en cuenta 2 condiciones. La primera es que si un nodo es raiz y tiene mas de 2 hijos, es punto de articulacion. La segunda condicion es: low [hijo] \not{i} distancia [padre]. Por lo tanto el orden del algoritmo será O(v+e), ya que lo unico que se hace son recorridos dfs en instancias separadas.

2.2.2 Tiempo de ejecucion

Haciendo la prueba con una cantidad (v) de vértices obtenemos lo siguiente:

Table 2: Tiempo de resolución del problema

v	t
10	$0.53~\mathrm{ms}$
100	$4.52 \mathrm{\ ms}$
1000	22.74 ms
10000	$0.24 \; { m s}$
100000	$5.87 \mathrm{\ s}$
1000000	

Como se puede observar, los tiempos aumentan linealmente a medida que aumenta la cantidad de vértices hasta la anteultima prueba. Esto condice con los tiempos esperados del algoritmo. La ultima prueba tiene un salto temporal, que lo atribuimos a las desventajas que nos pudo haber generado realizarlo iterativo en vez de recursivo. Sin embargo, la version iterativa nos permite probar 1000000 de vertices, cuando la recursiva no lo soporta.

3 Comunidades en Redes

3.1 Objetivo

Encontrar las componentes fuertemente conexas de las comunidades en las redes implementando el algoritmo de kosaraju.

3.2 Conclusiones

3.2.1 Funcionamiento del algoritmo

El algoritmo comienza realizando un recorrido dfs de cada uno de los vértices. Esto se realiza para ordenar los vértices en sentido decreciente de acuerdo a su tiempo de finalización entre todos los recorridos dfs. Una vez que se obtiene el orden de los vértices, se invierte el grafo, es decir que se invierten todas sus aristas. El tiempo que toma invertir el grafo es O(v+e). Luego se vuelve a realizar un recorrido dfs para cada vértice iniciando por el vértice que tiene mayor tiempo de finalización. Cada grafo que devuelto por cada recorrido dfs es una componente fuertemente conexa. El orden del algoritmo será O(v+e)

3.2.2 Tiempo de ejecucion

Haciendo la prueba con una cantidad v de vértices y a de arístas obtenemos:

Table 3: Tiempo de resolución del problema

v	a	t
10	20	0.00084 s
100	250	$0.048 \mathrm{\ s}$
1000	2500	$3.008 \mathrm{\ s}$
10000	25000	322.01 s

Como podemos observar, los tiempos de resolución aumentan en medida cuadrática. Esto no concuerda con la predicción esperada, la cuál es lineal. Atribuimos esto a la eficiencia de la computadora en la que se hicieron las pruebas.

4 Comandos

python matchingEstable.py python puntosDeArticulacion.py python componentesConexas.py