

```

connect 'raspberrypi /ssh /2 /auth=password /user=rodrigo /passwd=Megamanzero'
; Entering synchronous communication mode (useful in most cases)
setsync 1
; Assigning new title to TeraTerm window
settitle 'Connected to raspberrypi'
;Iniciar comentario lanzar Maquina Virtual
wait 'rodrigo@raspberrypi'
sendln 'sudo qemu-system-x86_64 -bios OVMF.fd -m 256M -net none -nographic -usb
-device usb-ehci,id=ehci -device usb-host,hostbus=1,hostaddr=4' ;enviando el
comando para iniciar la MV
;sendln 'sudo qemu-system-x86_64 -bios OVMF.fd -m 256M -net none -nographic'
;Finalizar comentario lanzar Maquina Virtual*****/
wait 'Shell>'
/*--Bucle de ciclos--*/
str2int totalciclos params[2]
contador = 0
tipociclo = params[3]
ArchivoRegistro = params[4]
;C:\Users\sambo\OneDrive\Documentos\Portafolio\PORTAFOLIO\test1.log
logopen ArchivoRegistro 0 1
do
    sendln 'reset -' tipociclo
    ;ajustamos el temporizador en 40.5 segundos mas estable
    timeout = 24 ;usamos 22 para caer en ocasiones en fallo
    mtimeout=295 ;con 500 milisegundos adicionales
    wait 'Shell>'
    if result = 0 then ;no salio de reset en el tiempo esperado
        goto ERRO_noReincio
    elseif result = 1 then ;Salio de reset
        contador = contador + 1
        int2str cont contador
        sendln 'echo Ciclos hasta ahora 'cont
    else
        messagebox 'Ocurrio un fallo inesperado' 'EXCEPCION PRUEBA'
        logclose ;cambio pero se queda
        exit
    endif
loop while contador < totalciclos
goto TERMINACION_correcta
:TERMINACION_correcta
logclose
pause 5
;messagebox 'En terminal el numero de ciclos' 'TERMINO NORMALMENTE:'
int2str cont contador
sendln 'echo 'cont
pause 3
sendln 'reset -s' ;Se manda apagar la plataforma
wait 'rodrigo@raspberrypi'
sendln 'exit'
closett
exit
:ERRO_noReincio ;Etiqueta para indicar fallo de la aplicacion
logclose
messagebox 'No salio de Reset' 'ERROR EN PRUEBA'
int2str cont contador
sendln 'echo 'cont
pause 3
sendln 'reset -s' ;Se manda apagar la plataforma
closett
exit ;se cierra la ventana del terminal

```