

두산 Rokey Boot Camp

스터디 주간 활동 보고서

팀명	Rokey Dan	제출자 성명	한준모
참여 명단	위석환, 이호준, 한준모		
모임 일시	2025년 1월 31일 19시 ~ 20시(총 1시간)		
장소	Discord	출석 인원	3
학습목표	ros pkg build 및 overlay&underlay , topoic sub, pub python , launch file		
학습내용	Beginner: Client libraries 내용 공부 topic 과 service subscribe & publish 작성법 by python overlay & underlay concepts and pkg build method launch file 작성법 지난 주에 못했던 moveit quickstart 진행 및 ign gazebo 설치 python 시험 대비 자료 공유		

<p>활동평가</p>	<p>설날이 켜 있어 많은 진도를 나가지 못함.</p> <p>하지만 어느정도 ros2에 대한 기본적인 내용들을 공부를 했음. 가장 많이 사용되는 topic 과 launch file 작성법을 공부할 수 있었음.</p> <p>추가적으로 그동안 공부 했던 CLI 명령어들을 moveit quick start 에 사용해보며 rqt-graph 와 node들을 통해 어떤식으로 구성되어 있는지 대략적인 흐름을 알게 되었음.</p> <p>추자가적으로 시뮬레이션 상에서 로봇을 돌리기 위해서는 로봇이 필요하고 이 로봇은 urdf 파일로 작성이되어있으며 tf 라는 것으로 묶여 있음. 따라서 관련 좌표계 변환이나 urdf file 작성법을 알아야하며 역학적으로 이해하여야함.</p>
<p>과제</p>	<p>개인적으로 python 시험 대비하고 마지막에 공부한 내용 정리.</p>
<p>향후 계획</p>	<p>- 다음주 계획</p> <p>2/11 python test 로 인해 각자 python 시험 대비를 목표로 스터디 진행하고자함. -> 02/07 금 20시</p>

첨부 자료	<p>리눅스 자료정리 git</p> <p>https://github.com/Rokey-3-team2-study/linux_study</p> <p>discord study 사진</p>
-------	--