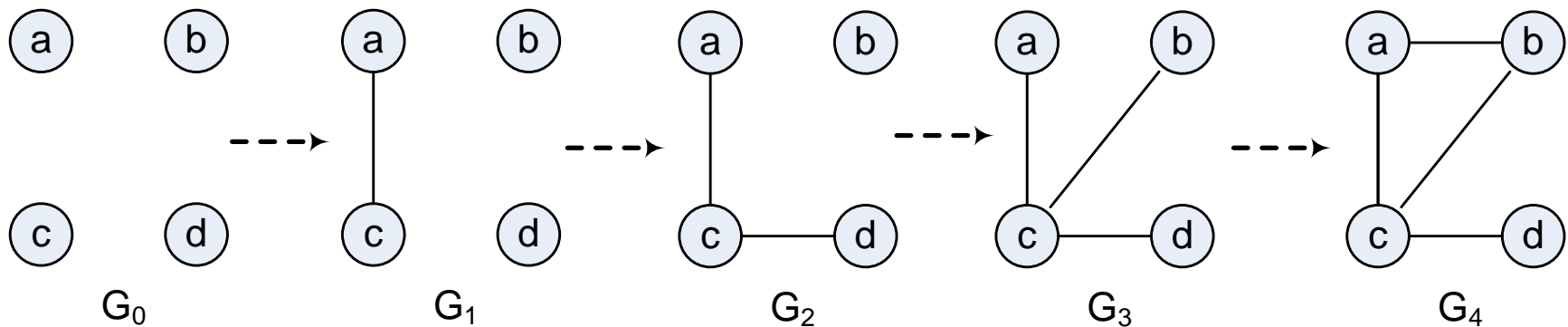


Discussão preliminar sobre Conectividade

- A conectividade está relacionada a passagem de um vértice a outro em um grafo através de ligações existentes.
- Esta passagem diz respeito a atingibilidade.
- Exemplos na prática:
 - Um vértice servidor pode enviar mensagens de dados para um determinado cliente?
 - Você consegue ir de carro da cidade X para a cidade Y?

Discussão preliminar sobre Conectividade

Conectividade em grafos não orientados

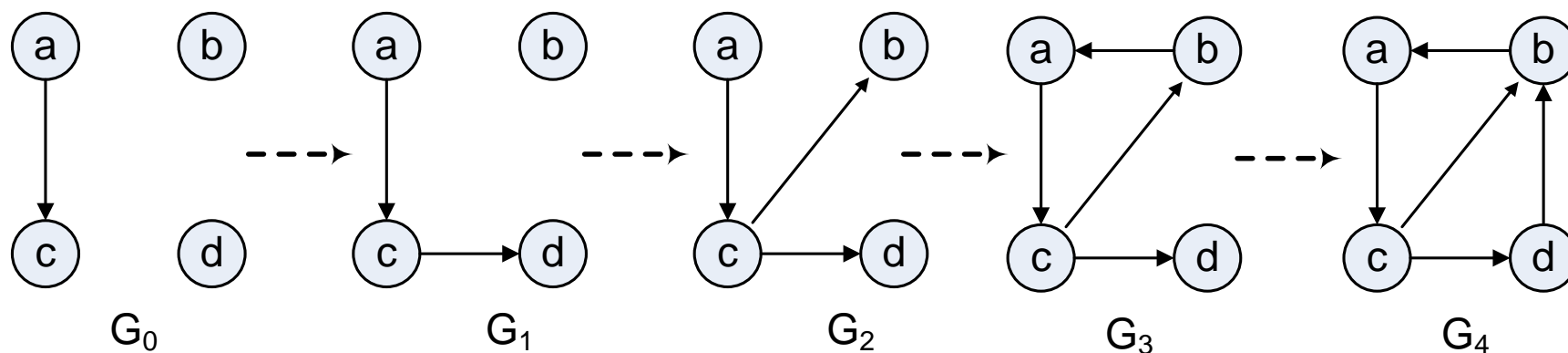


- *Podemos ilustrar a atingibilidade na seqüência acima.*
- *Dado um gravo trivial $G=(V, \emptyset)$, adicionamos sucessivas ligações ao conjunto de arestas, para aumentarmos a atingibilidade entre vértices.*

Discussão preliminar sobre Conexidade

Conexidade em grafos orientados

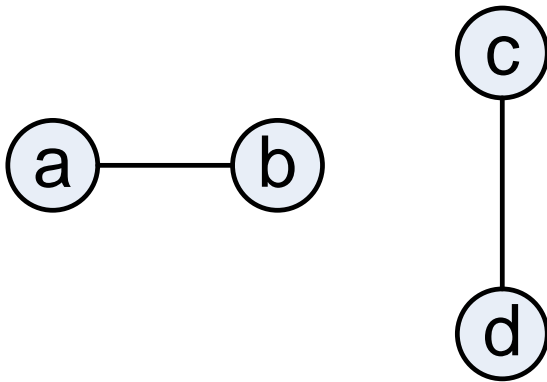
- A atingibilidade entre vértices também pode ser observada em grafos orientados.
- Vejamos a seqüência abaixo:



Tipos de Conectividade

Para grafos orientados ou não

- Conexo ou não conexo (definição)
 - “Um grafo é não conexo (desconexo) se nele existir ao menos um par de vértices não unidos por uma cadeia”



G_0

Pares não unidos por uma cadeia:

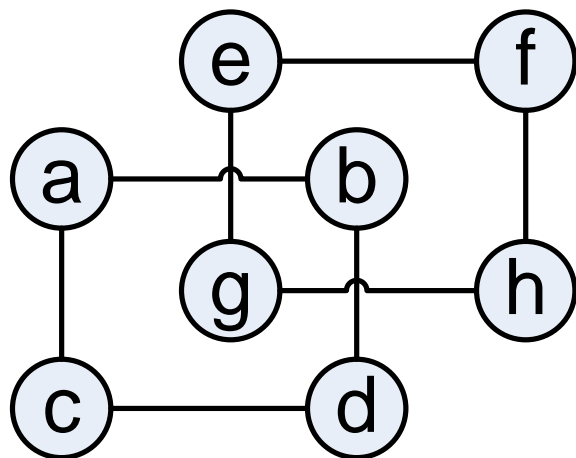
- (a,c)
- (a,d)
- (b,c)
- (b,d)

Tipos de Conexidade

Para grafos orientados ou não

- Conexo ou não conexo (definição)

- “Um grafo é não conexo (desconexo) se nele existir ao menos um par de vértices não unidos por uma cadeia”



G_1

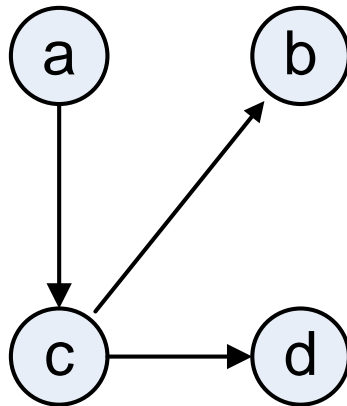
Pares não unidos por uma cadeia:

- (a,e), (a,f), (a,g), (a,h),
- (b,e), (b,f), (b,g), (b,h),
- (c,e), (c,f), (c,g), (c,h),
- (d,e), (d,f), (d,g), (d,h);

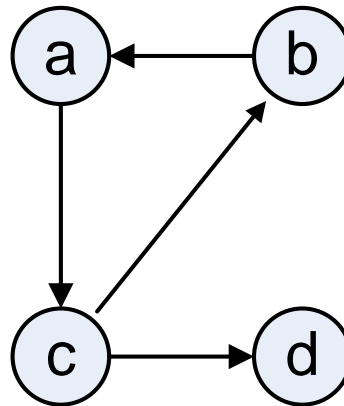
Tipos de Conectividade

Em grafos orientados

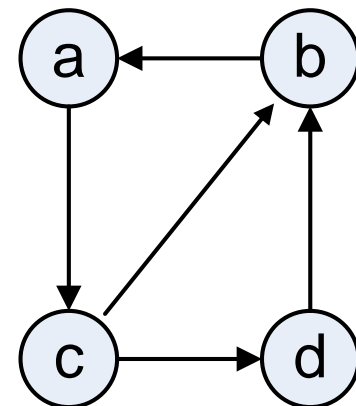
- Os grafos G_A , G_B e G_C são conexos, mas possuem diferenças fundamentais de atingibilidade...



G_A



G_B

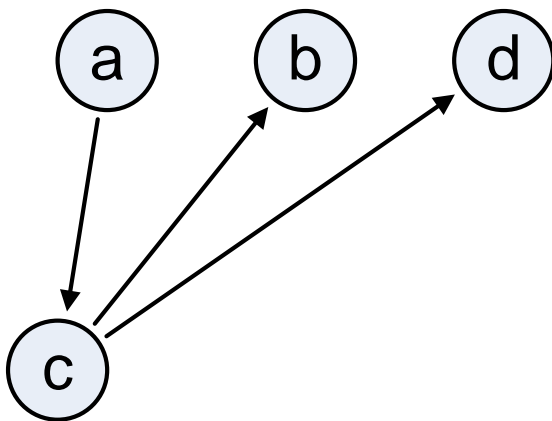


G_C

Tipos de Conexidade

Simplesmente conexo (s-conexo)

- *s-conexo* (*simplesmente conexo*):
 - *todo par de vértices é unido por ao menos uma cadeia*



G s-conexo

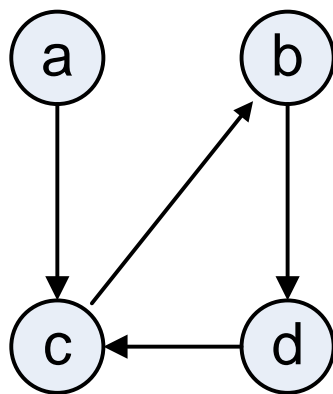
Não existe percurso de *b* para *d* e nem de *d* para *b*, mas estes vértices estão ligados por uma cadeia de arcos:

•(c,b); (c,d)

Tipos de Conexidade

Semi-fortemente conexo (sf-conexo)

- *sf-conexo* (*semi-fortemente conexo*):
 - *Em todo par de vértices, ao menos um dos vértices é atingível a partir do outro*



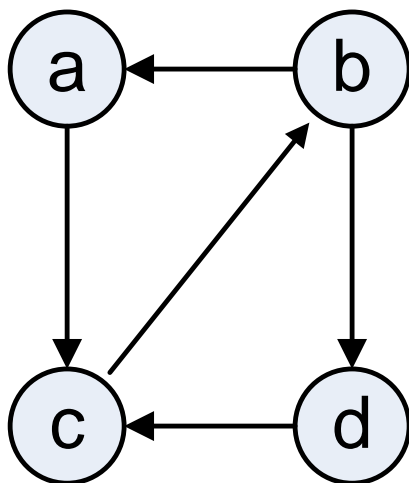
G sf-conexo

Não existe percurso de *b* para *a*, mas existe percurso de *a* para *b*.

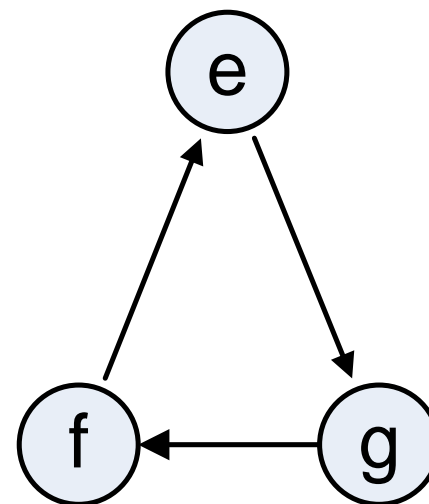
Tipos de Conexidade

Fortemente conexo (f-conexo)

- f -conexo (fortemente conexo):
 - Em todo par de vértices, os vértices são mutuamente atingíveis.



G_1 f-conexo

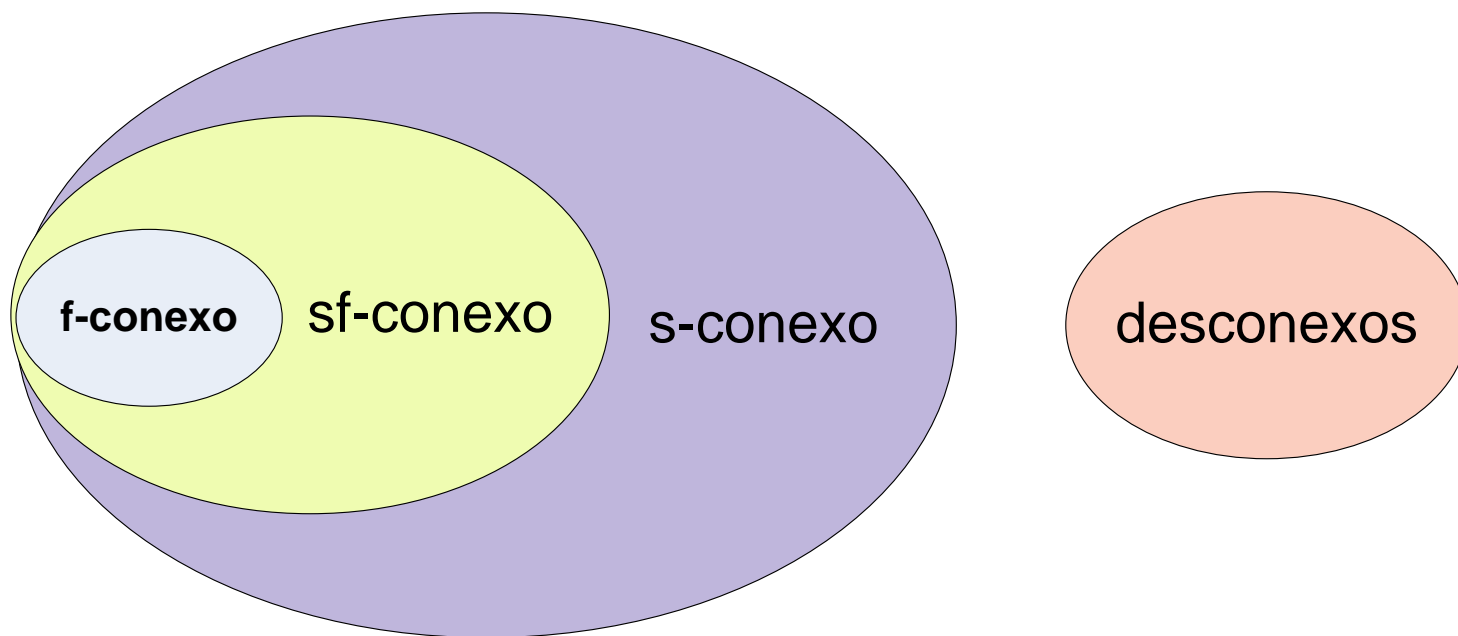


G_2 f-conexo

Tipos de Conexidade

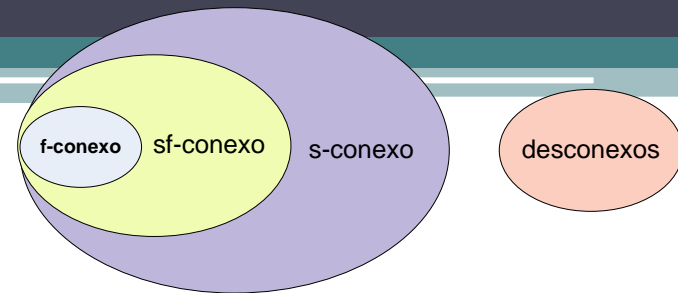
Observações

- *Nos grafos orientados, podemos notar que:*
 - *Todo grafo f-conexo é também um grafo sf-conexo;*
 - *Todo grafo sf-conexo é também um grafo s-conexo;*



Tipos de Conexidade

Aplicações

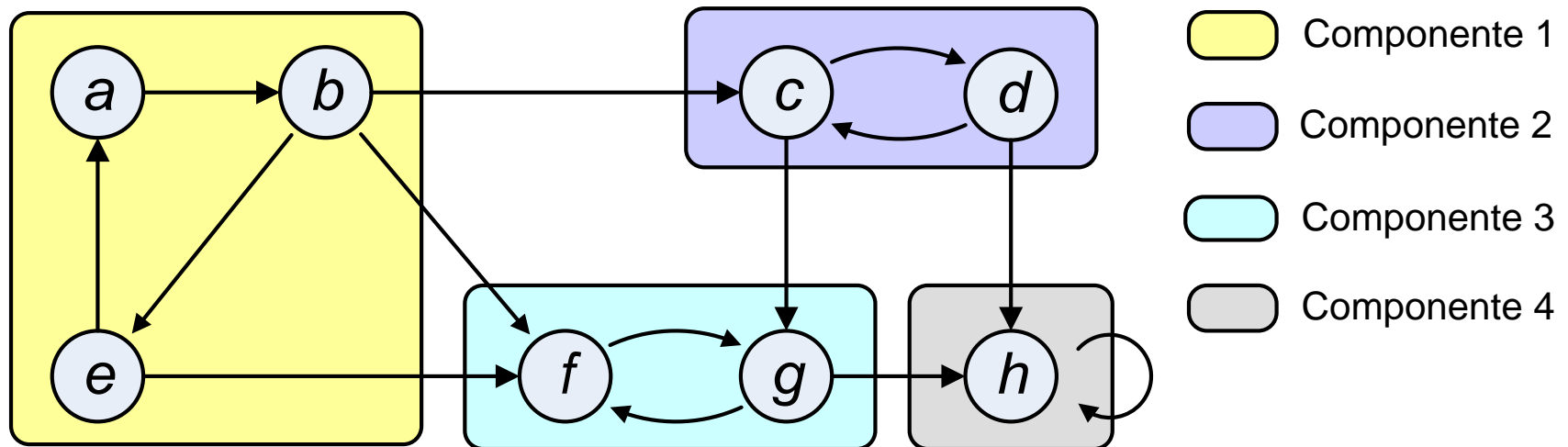


Atenção especial para os conjuntos

- $C_1 = (s\text{-conexo}) - (sf\text{-conexo})$
- $C_2 = (sf\text{-conexo}) - (f\text{-conexo})$
- Os conjuntos C_1 e C_2 contêm grafos cujos alguns vértices são privilegiados, em relação a outros.
- Muitas aplicações em redes, por exemplo, precisam desta representação

Componentes fortemente conectados

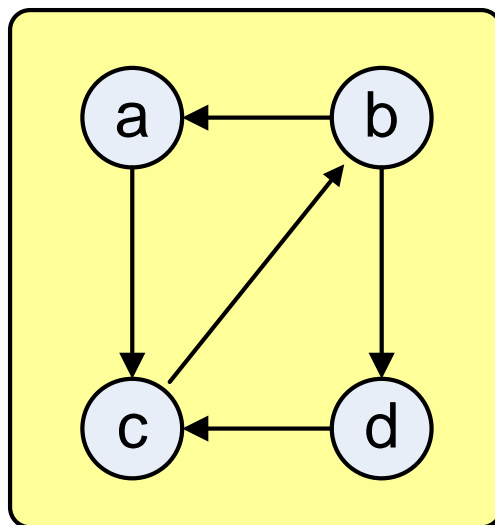
- Um componente fortemente conectado de um grafo orientado $G = (V, A)$ é um conjunto máximo de vértices $C \subseteq V$ tal que, para todo par de vértices u e v em C , temos que os vértices u e v são acessíveis um a partir do outro.



Componentes fortemente conexos

Observação

- Todo grafo que possui apenas um componente conexo é fortemente conexo (*f-conexo*)
- Exemplo já visto anteriormente:



Componente 1

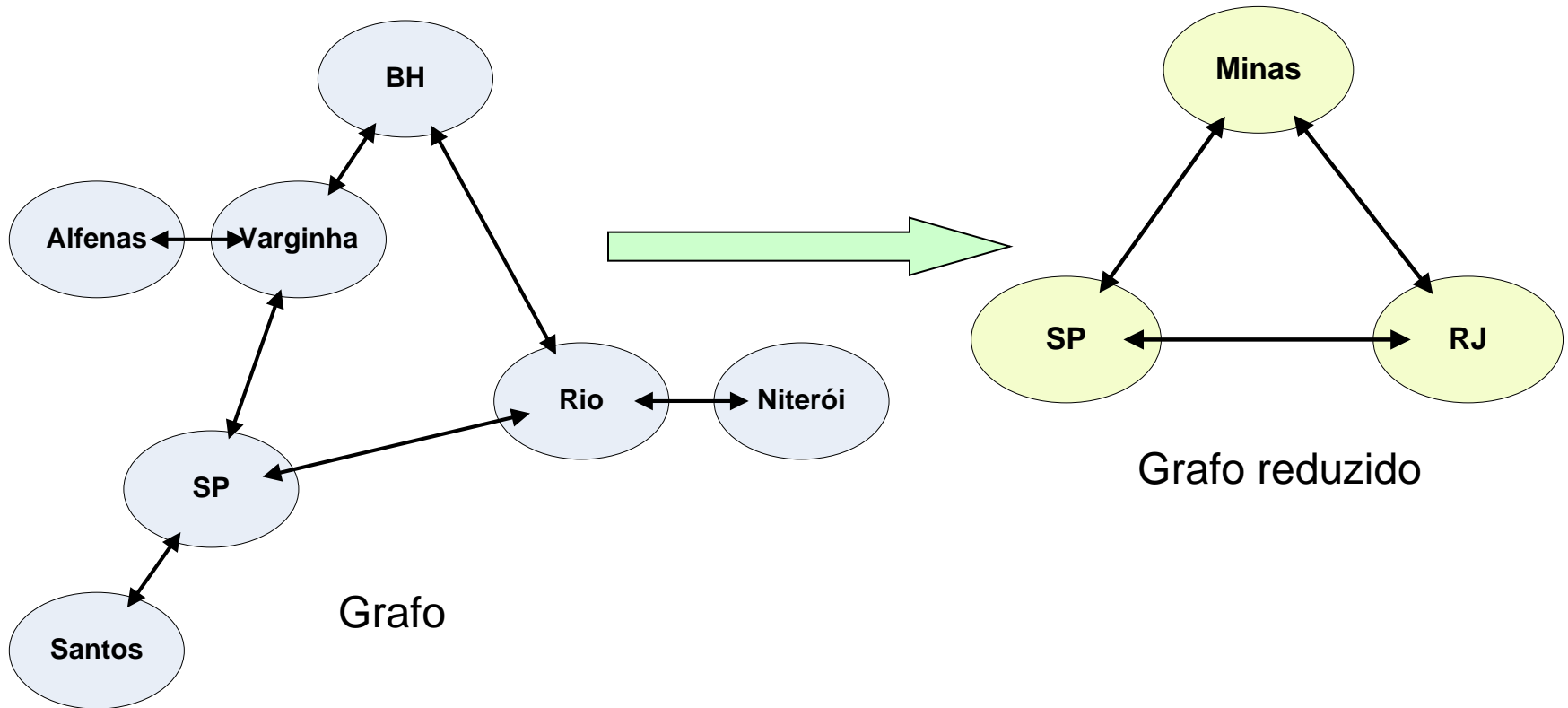
Grafos Reduzidos

A decorative graphic consisting of several horizontal lines of varying lengths and colors (teal, light blue, and white) extending from the left edge of the slide towards the right, positioned below the title.

Grafos Reduzidos

Definição

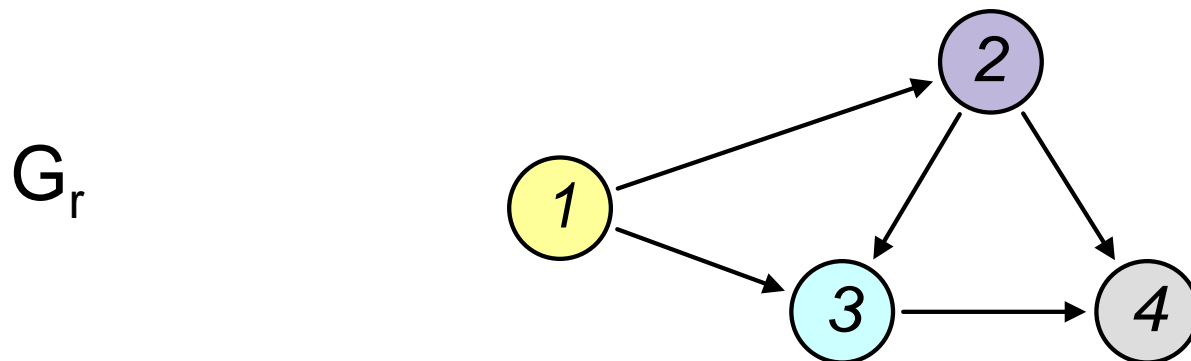
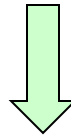
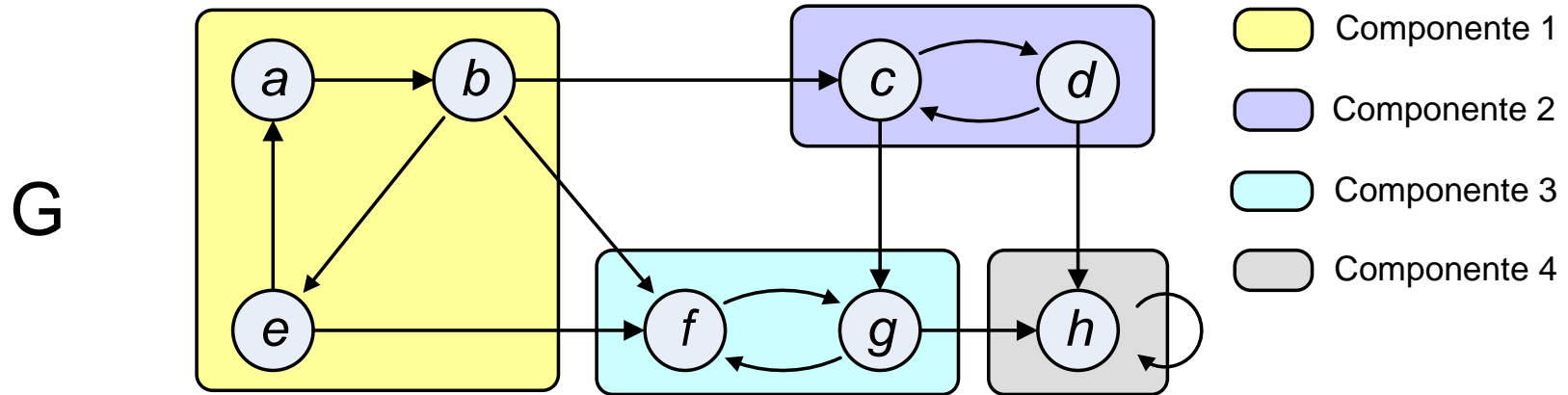
- “Define-se um grafo G_r , obtido de G , através de uma sequência de contrações de vértices, feitas de um critério predefinido.”



Critério: Agrupar por estado da federação

Grafos Reduzidos

Redução utilizando o critério de componentes fortemente conexos



Aplicações em redes!!!

Para montar tabelas de encaminhamento

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo

- *Existem diferentes algoritmos para decomposição por conectividade.*
- *Uma implementação eficiente faz uso do algoritmo de busca em profundidade para identificar as componentes conexos.*

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

1. Faça a pesquisa em profundidade em G e calcule o tempo de finalização em cada vértice u ;
2. Gere o grafo transposto G^T (grafo dual) do grafo G .
3. Faça a pesquisa em profundidade em G^T , mas considerando os vértices acessíveis na ordem decrescente ao seu tempo de finalização encontrado no passo 1.

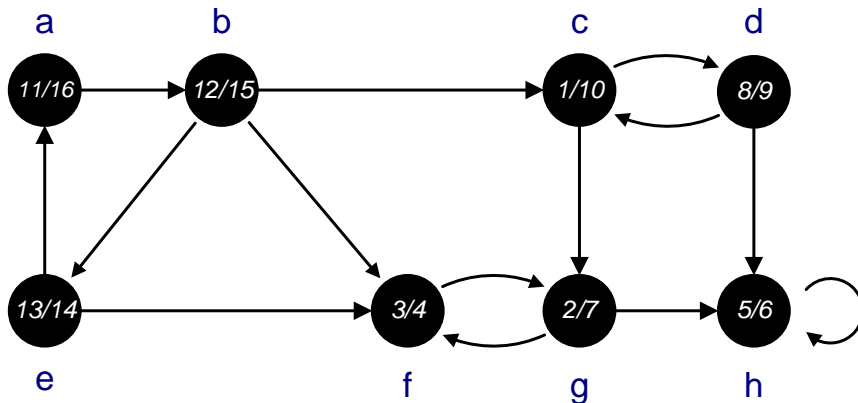
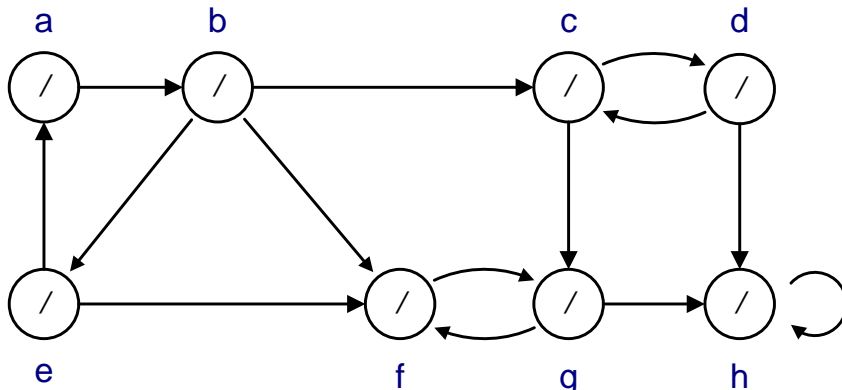
Cada árvore da floresta primeiro em profundidade encontrada no passo 3, corresponde a um componente fortemente conexo de G .

Vamos fazer um acompanhamento...

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Retomando ao final do do passo 1



Passo 1: Aplique a DFS
no grafo original
 $G = (V, A)$

Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

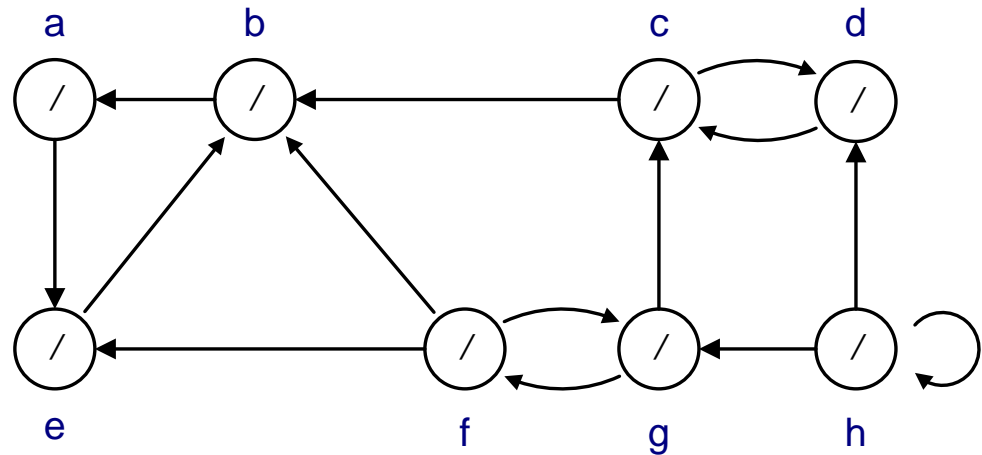
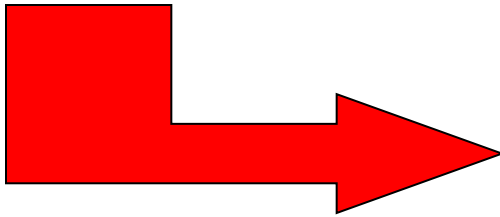
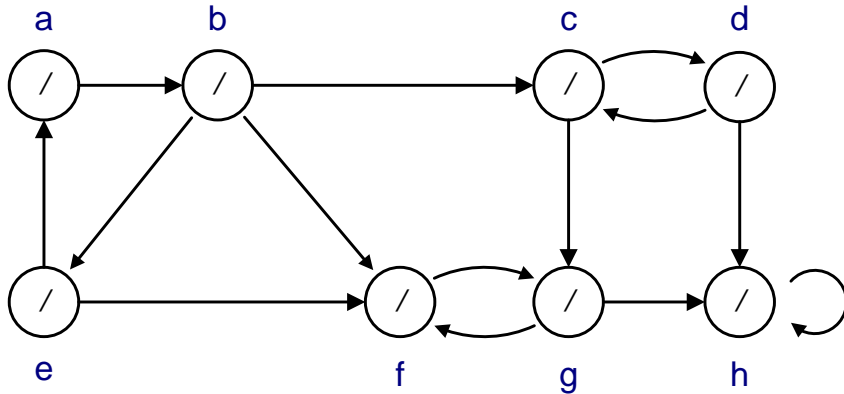
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Armazenar para
usar no passo 3.

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 2: Gere G^T



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

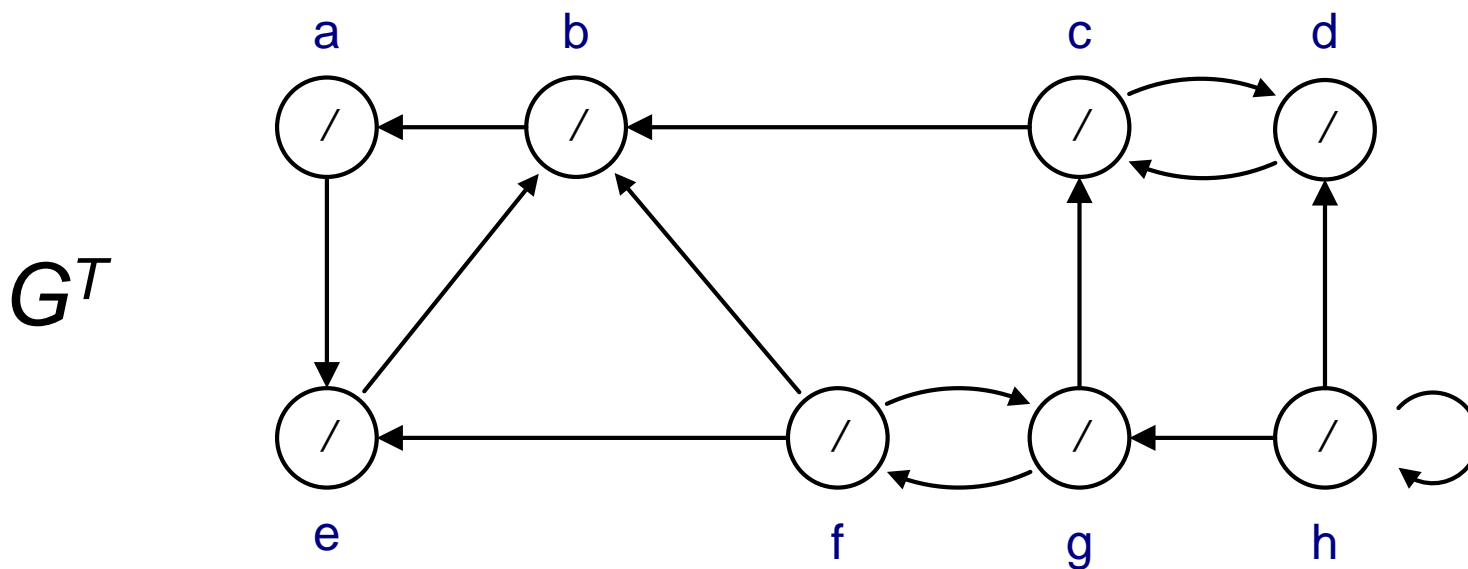
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Capturando primeiro da lista de vértices disponíveis a ser explorado



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

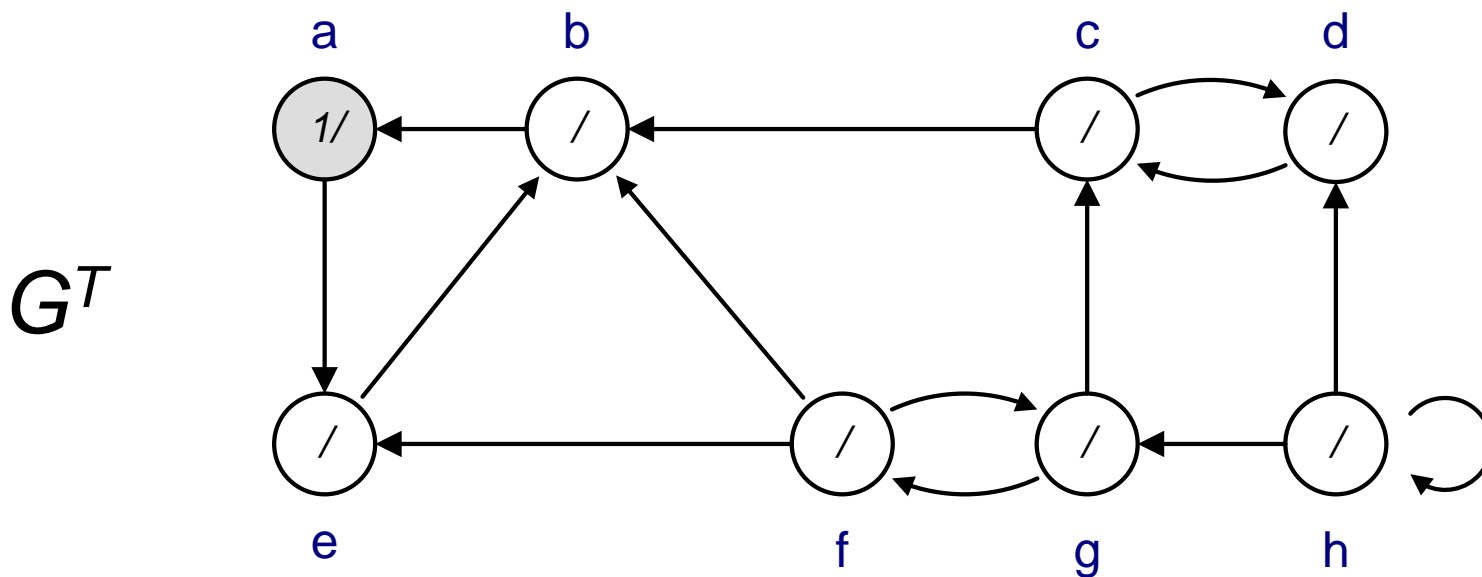
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice a é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

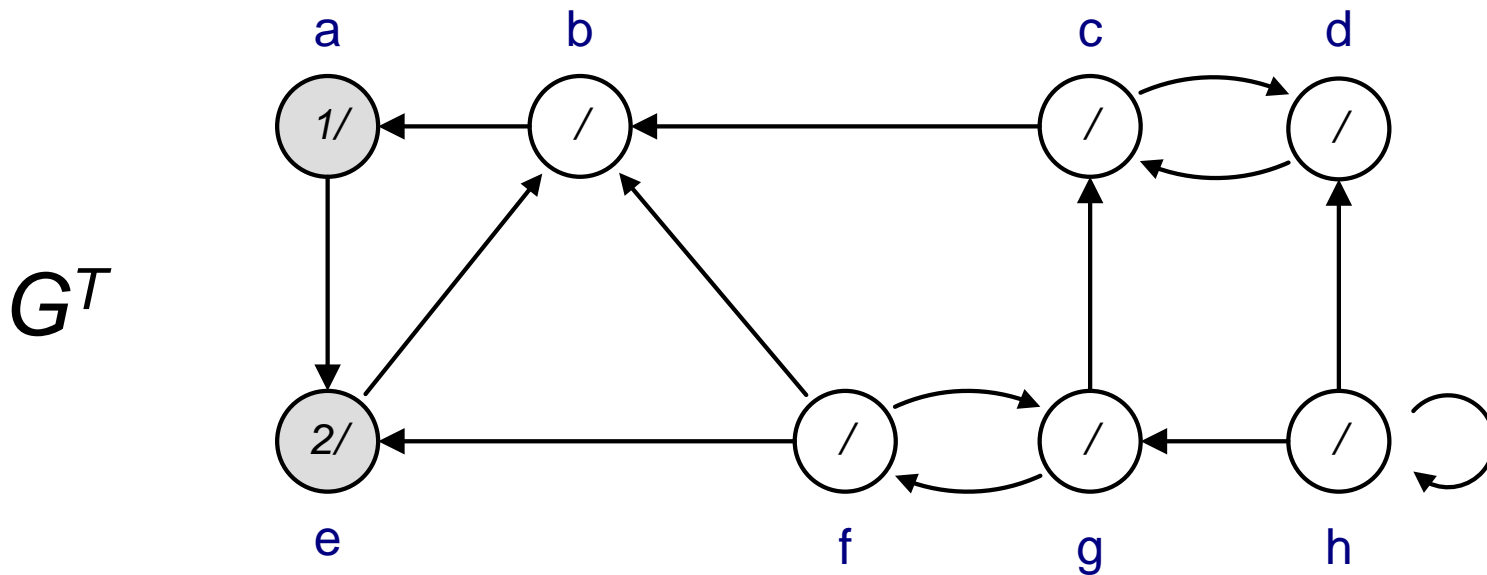
Contador = 1

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice e é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

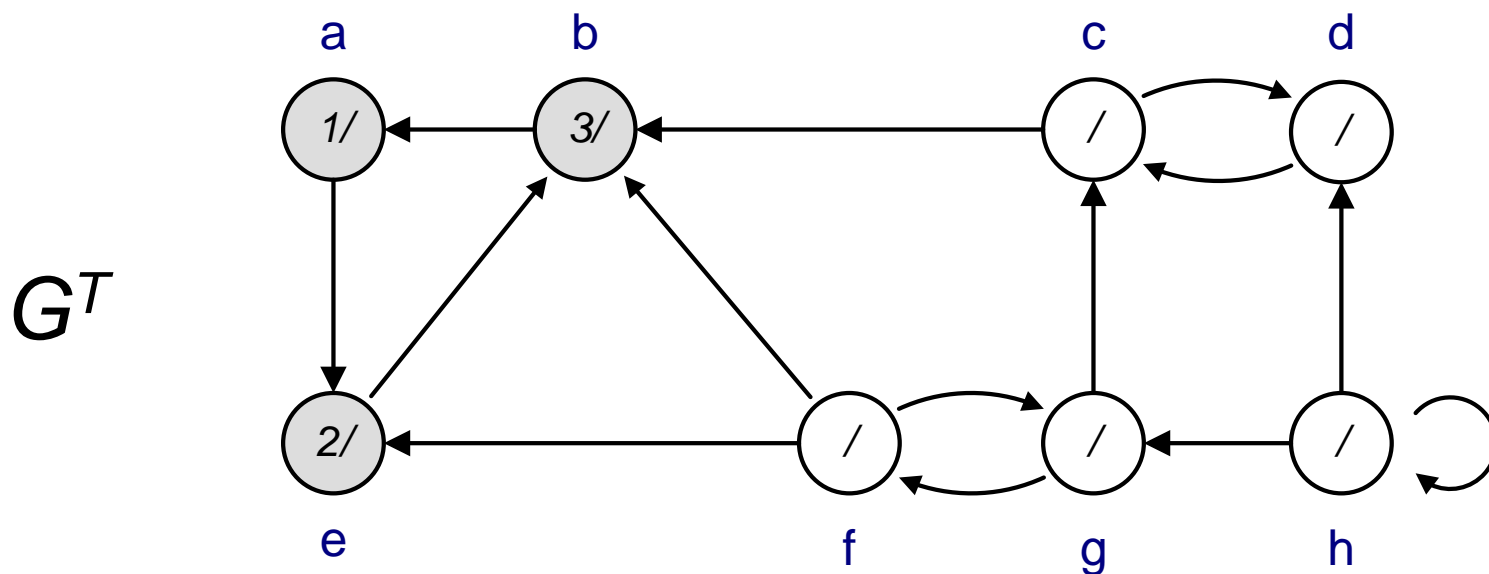
Contador = 2

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice b é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

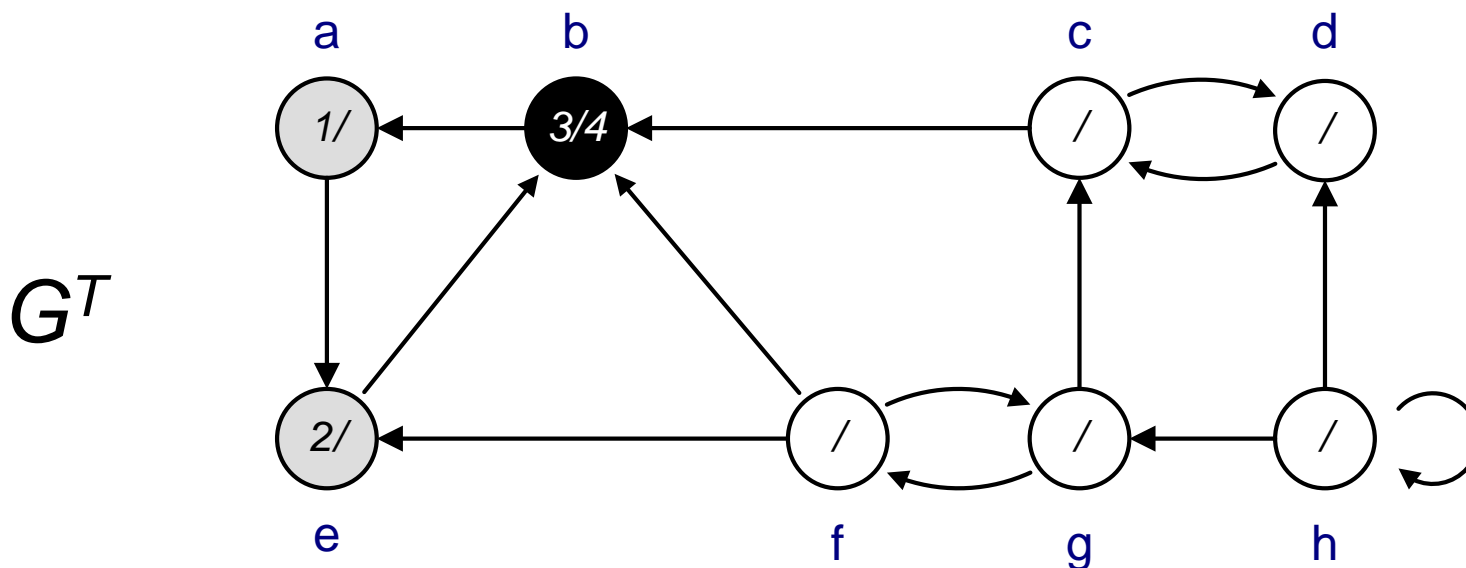
Contador = 3

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice b é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

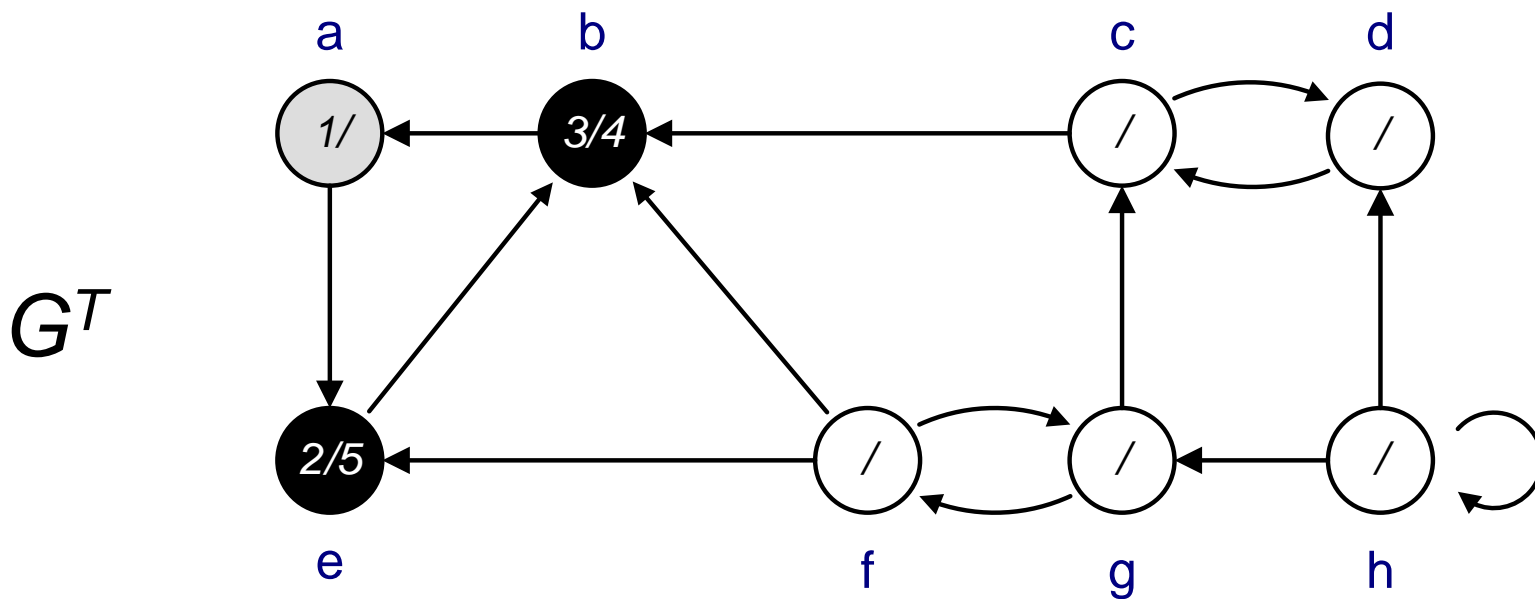
Contador = 4

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice e é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

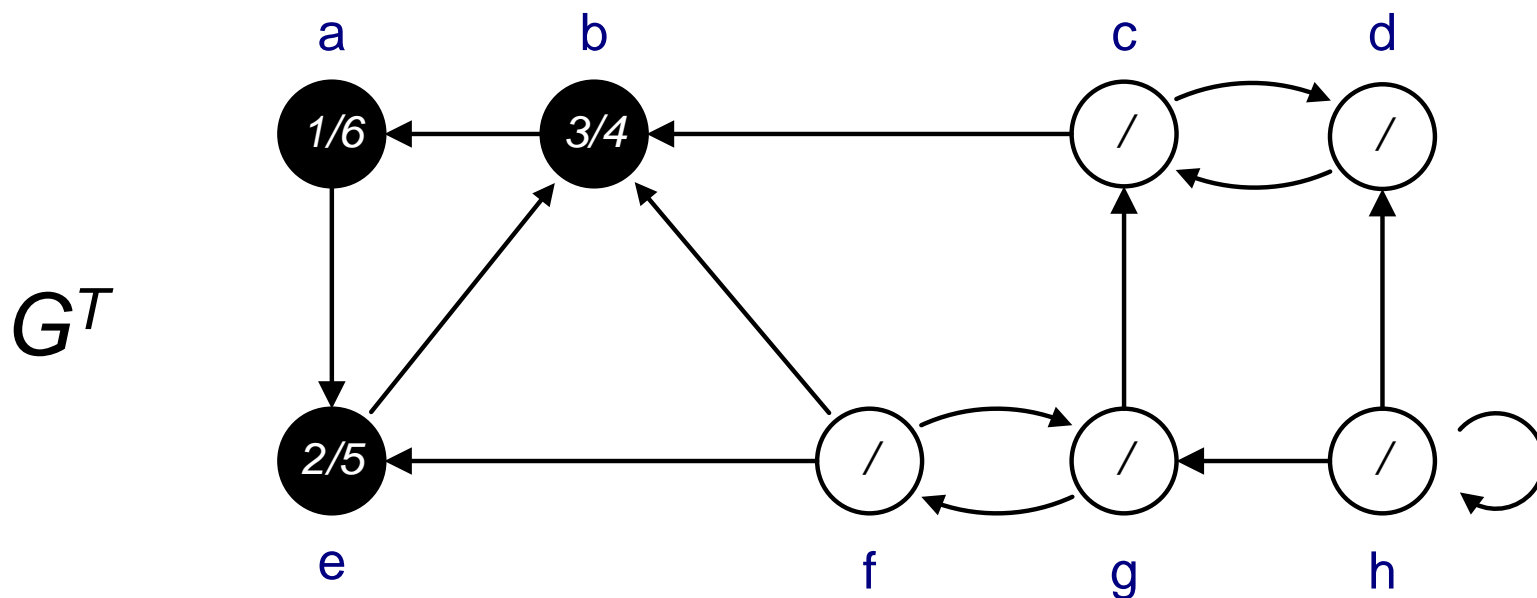
Contador = 5

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice a é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

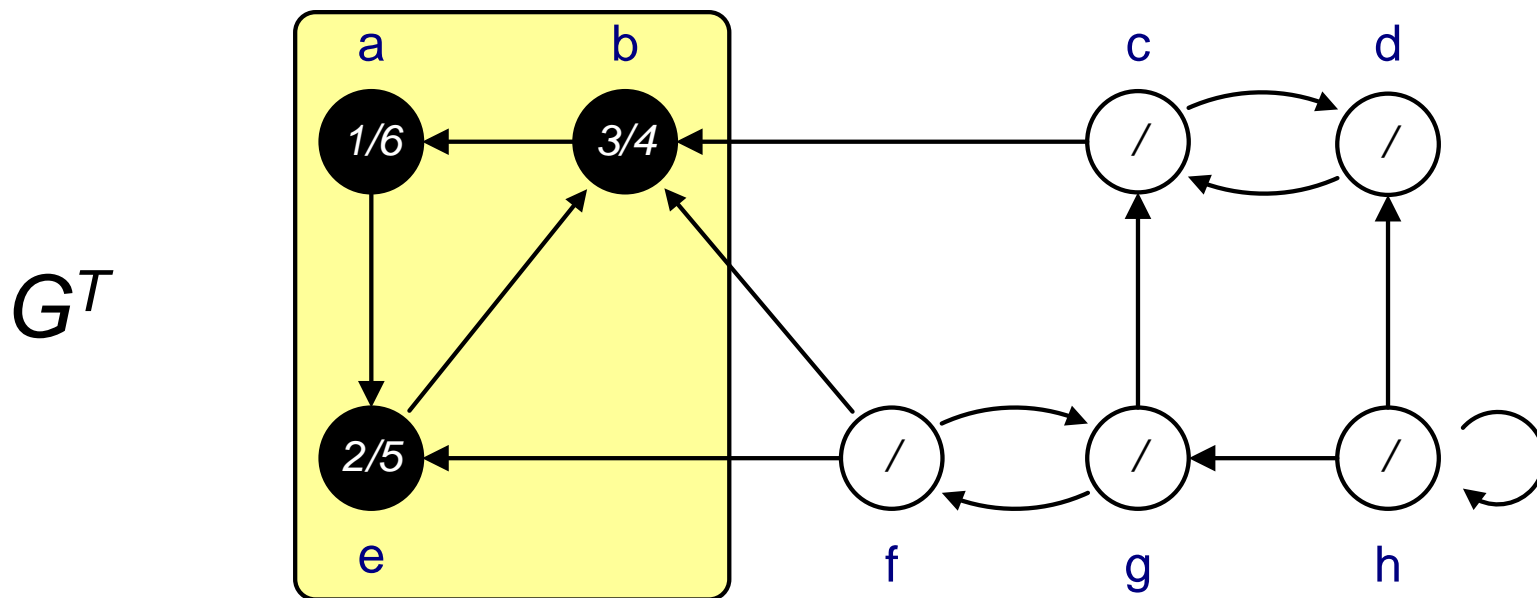
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice a formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b , e , c , d , g , h , f]

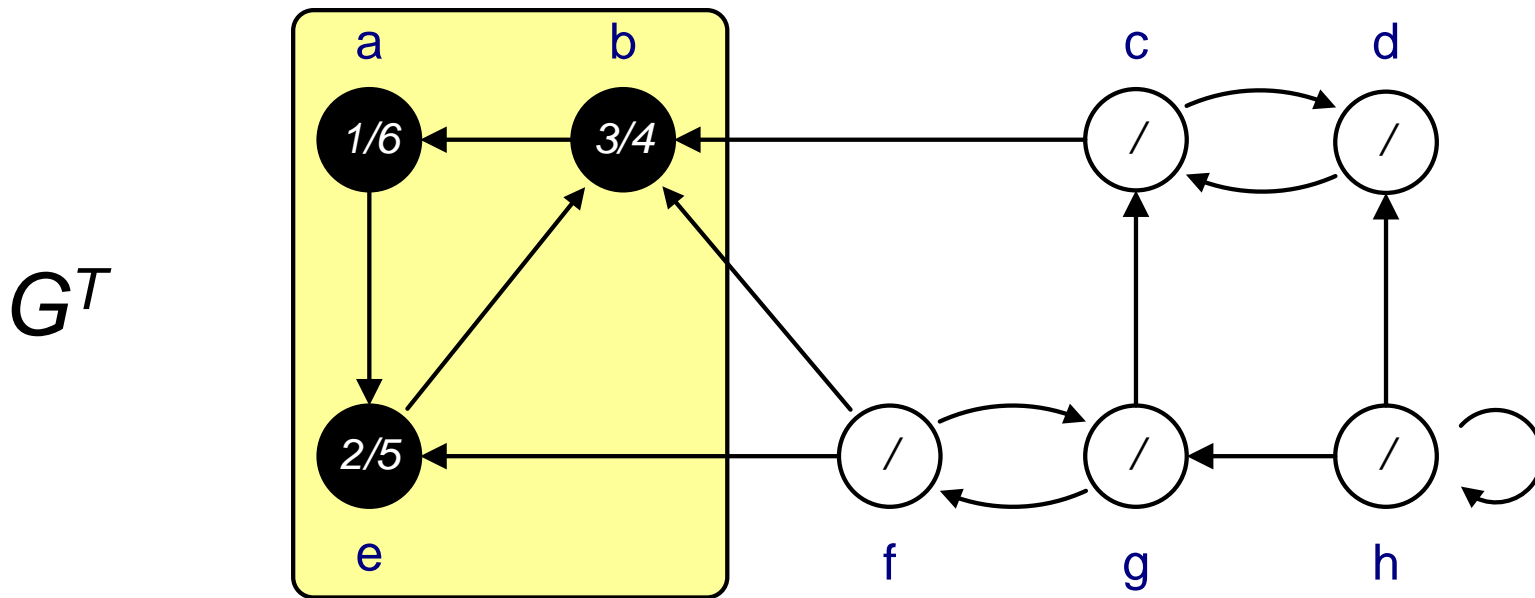
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice c .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

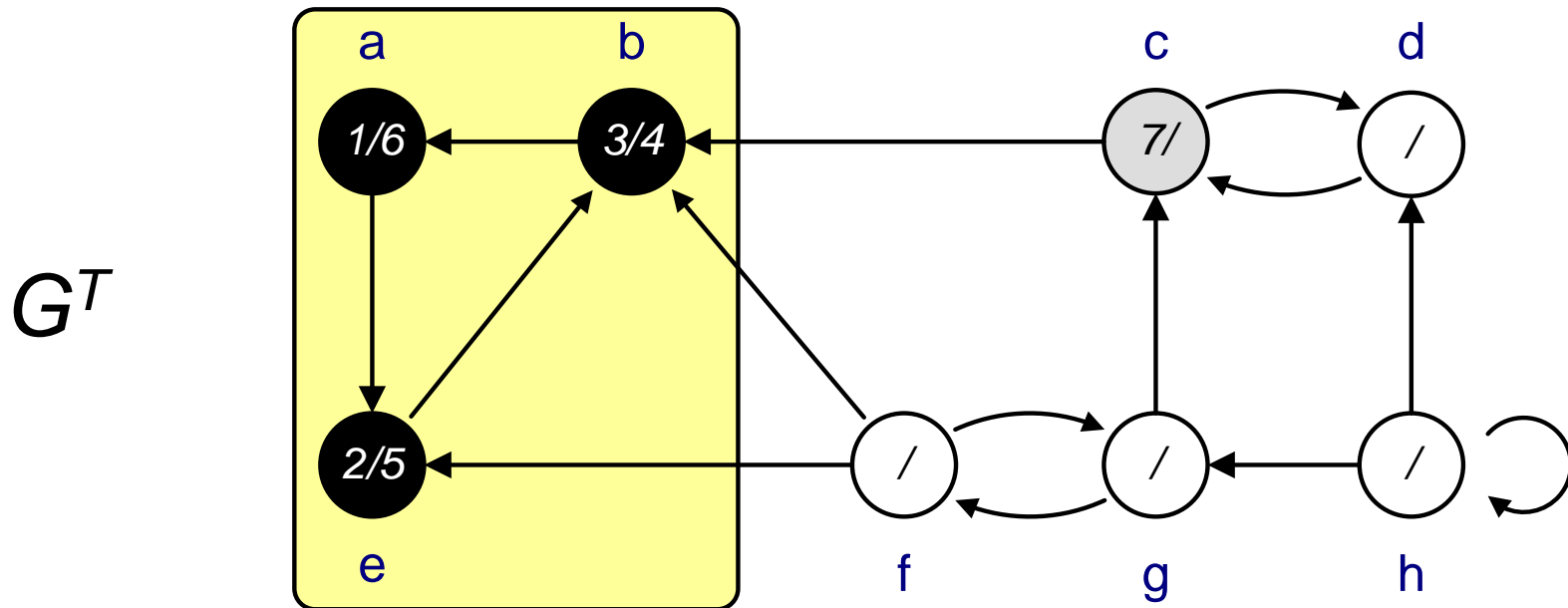
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice c foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

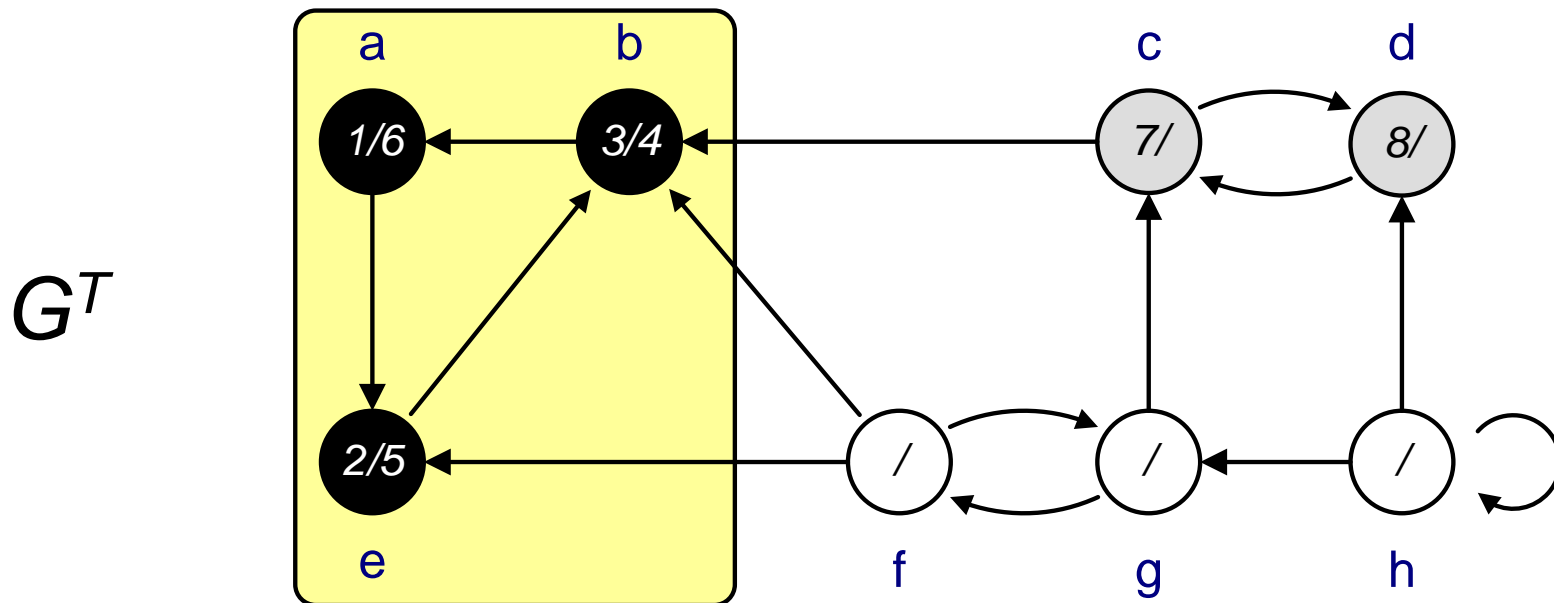
Contador = 7

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice d foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

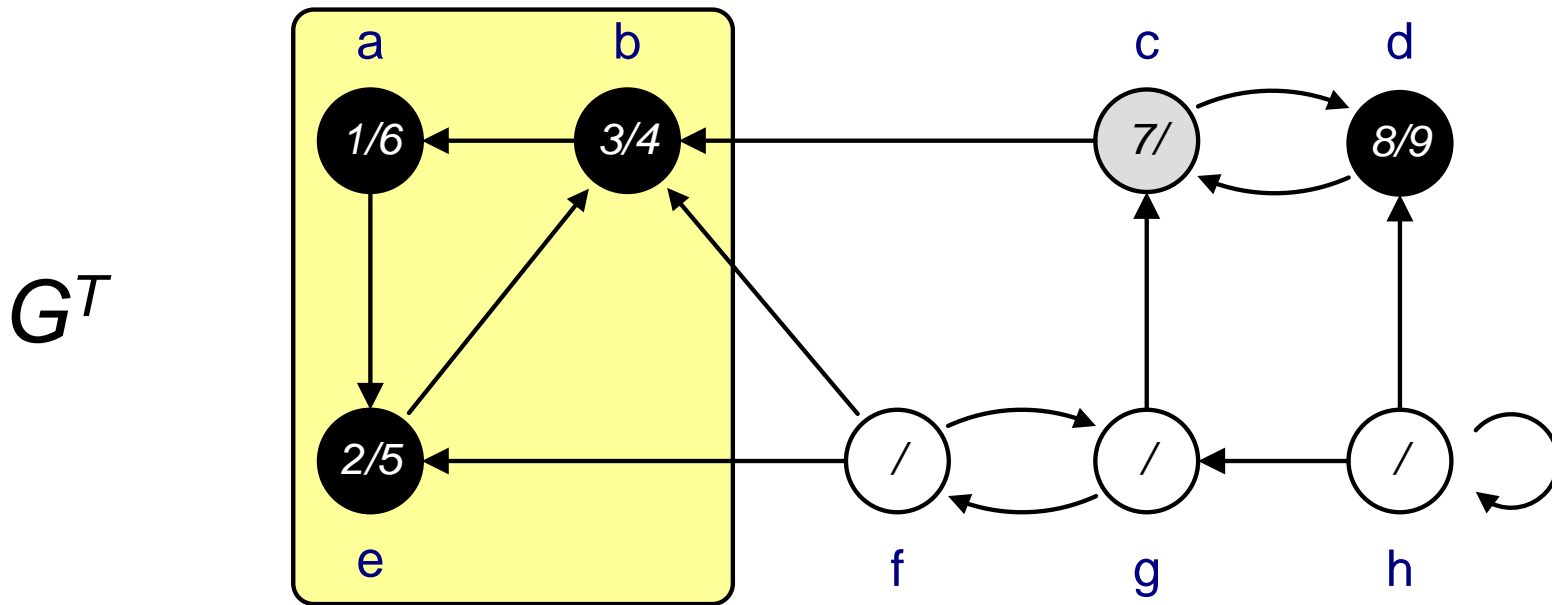
Contador = 8

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice d foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

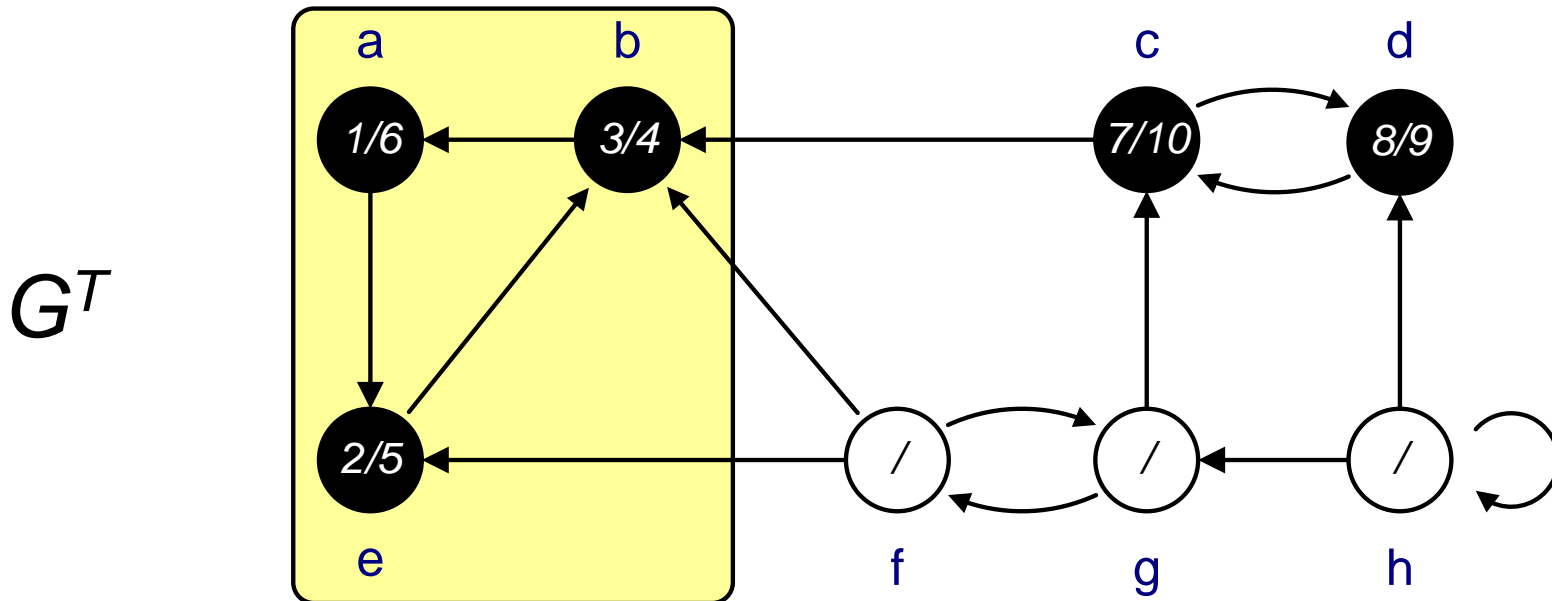
Contador = 9

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice c foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

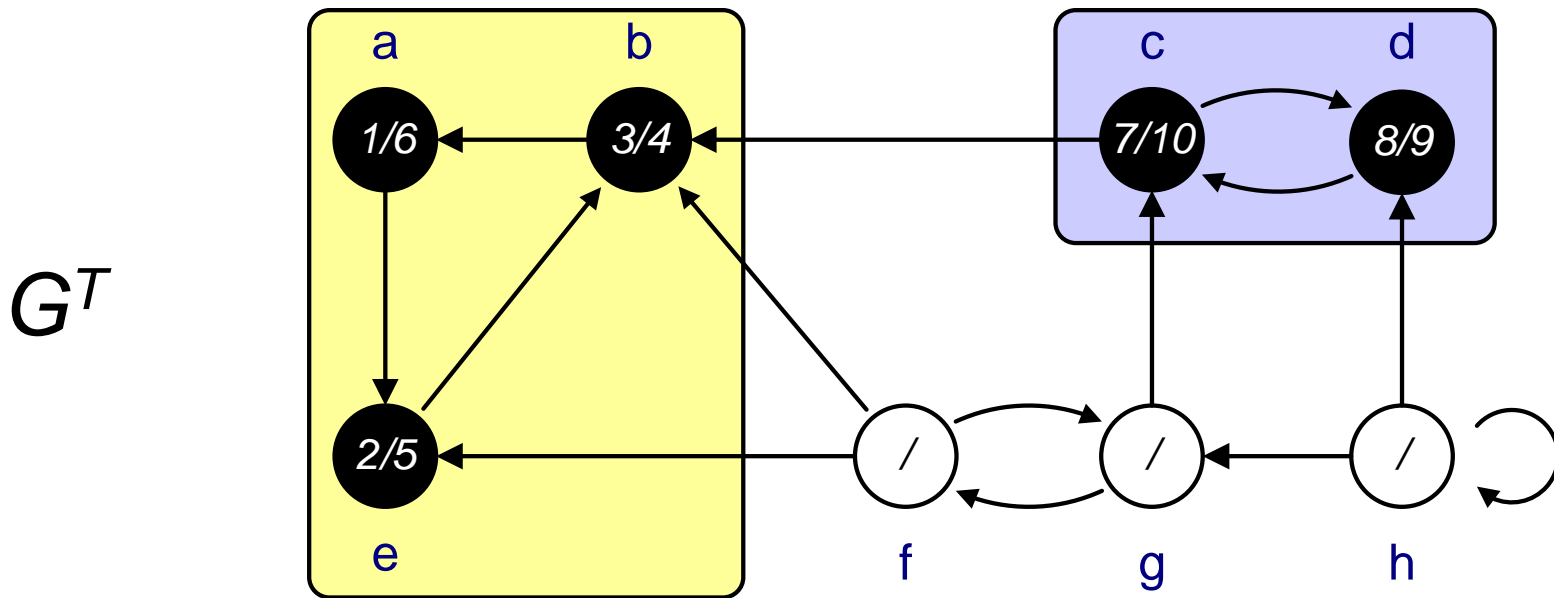
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice c formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

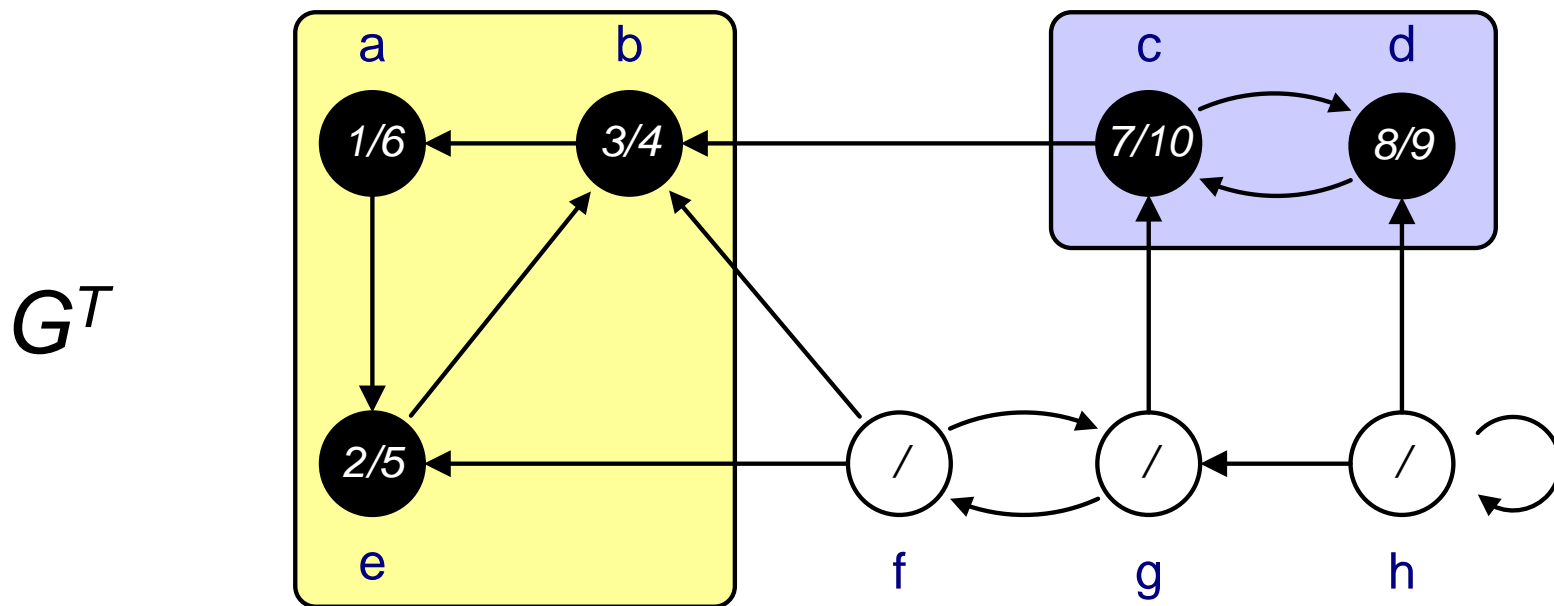
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice g .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

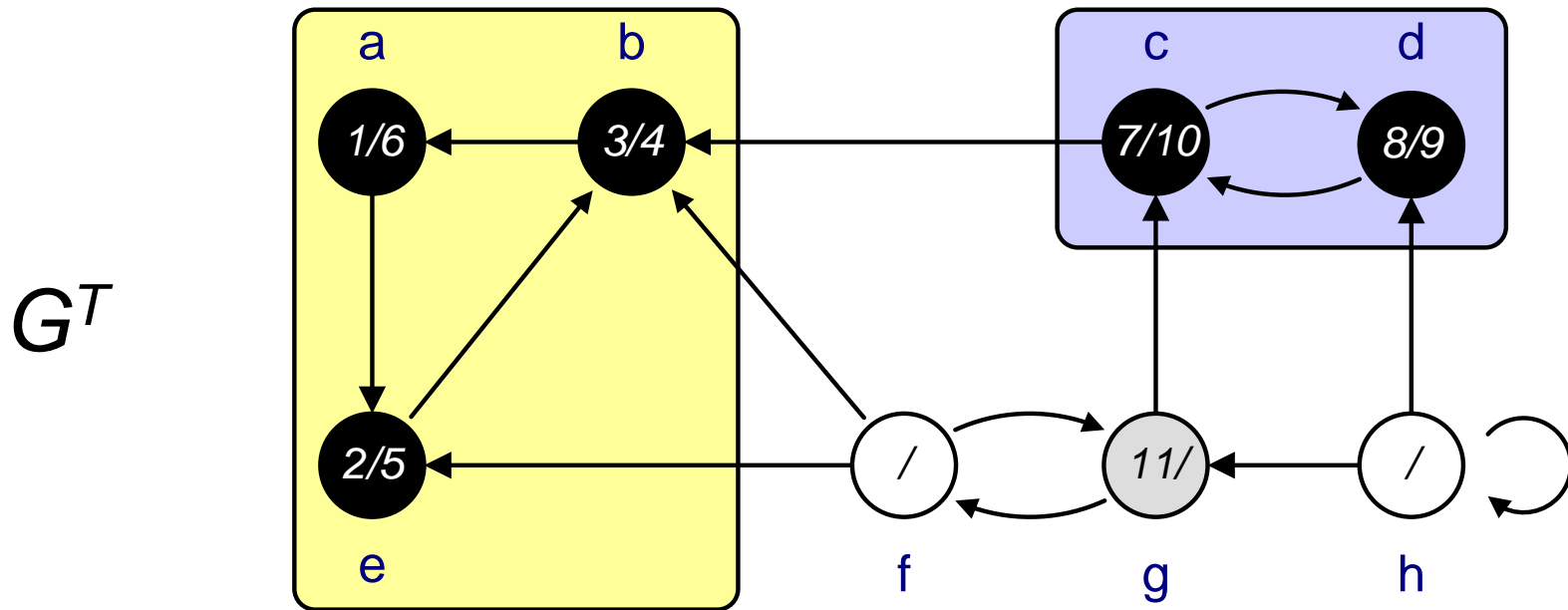
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice g foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

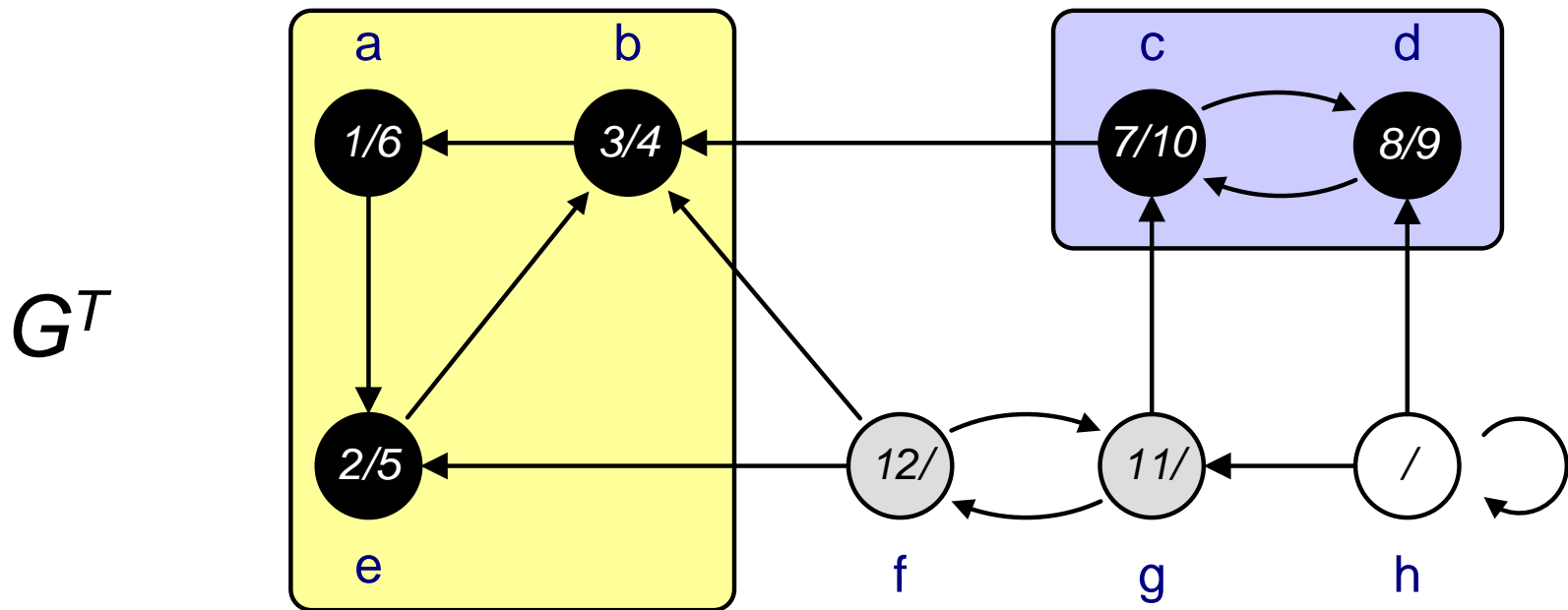
Contador = 11

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice f foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

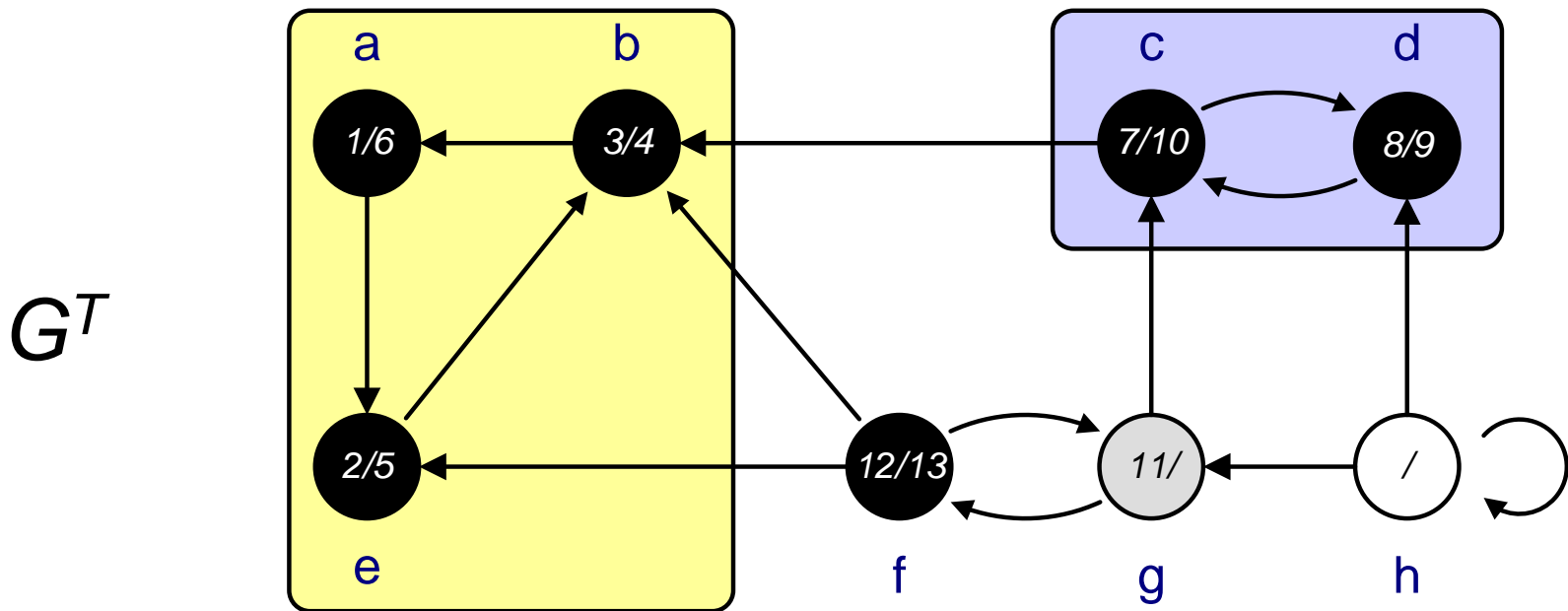
Contador = 12

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice f foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h , f]

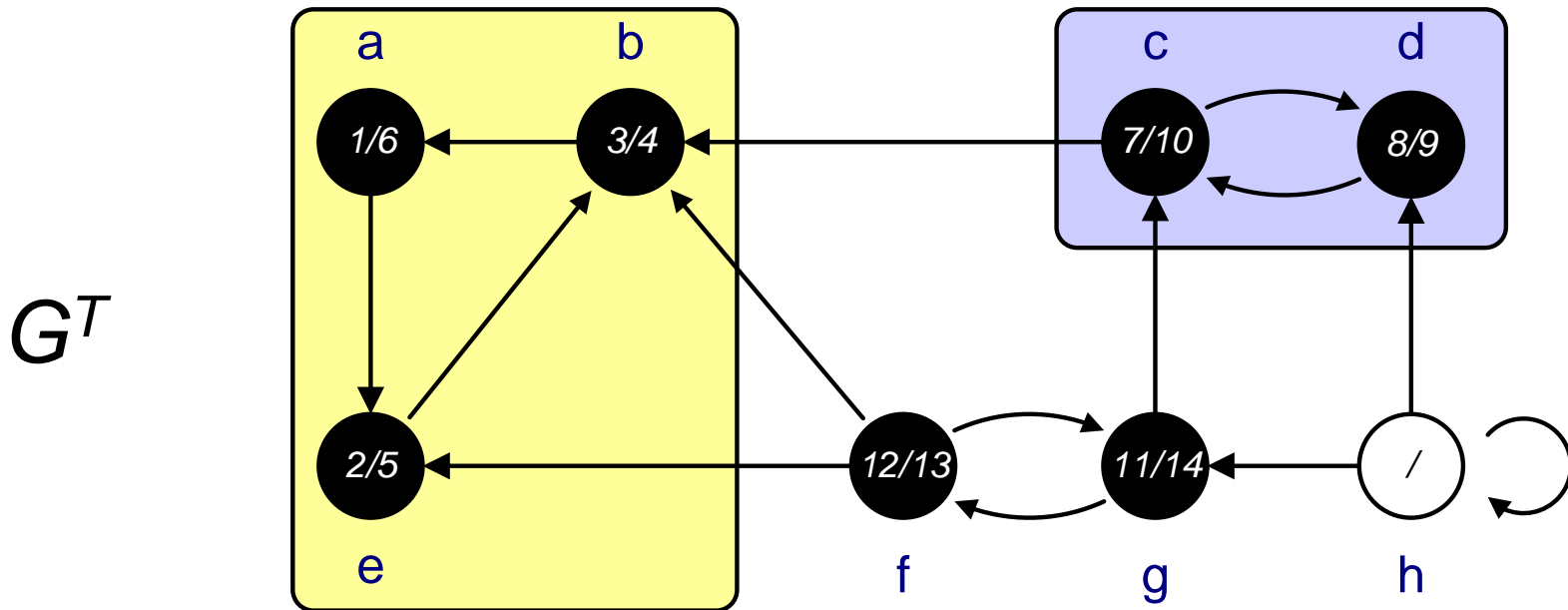
Contador = 13

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice g foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

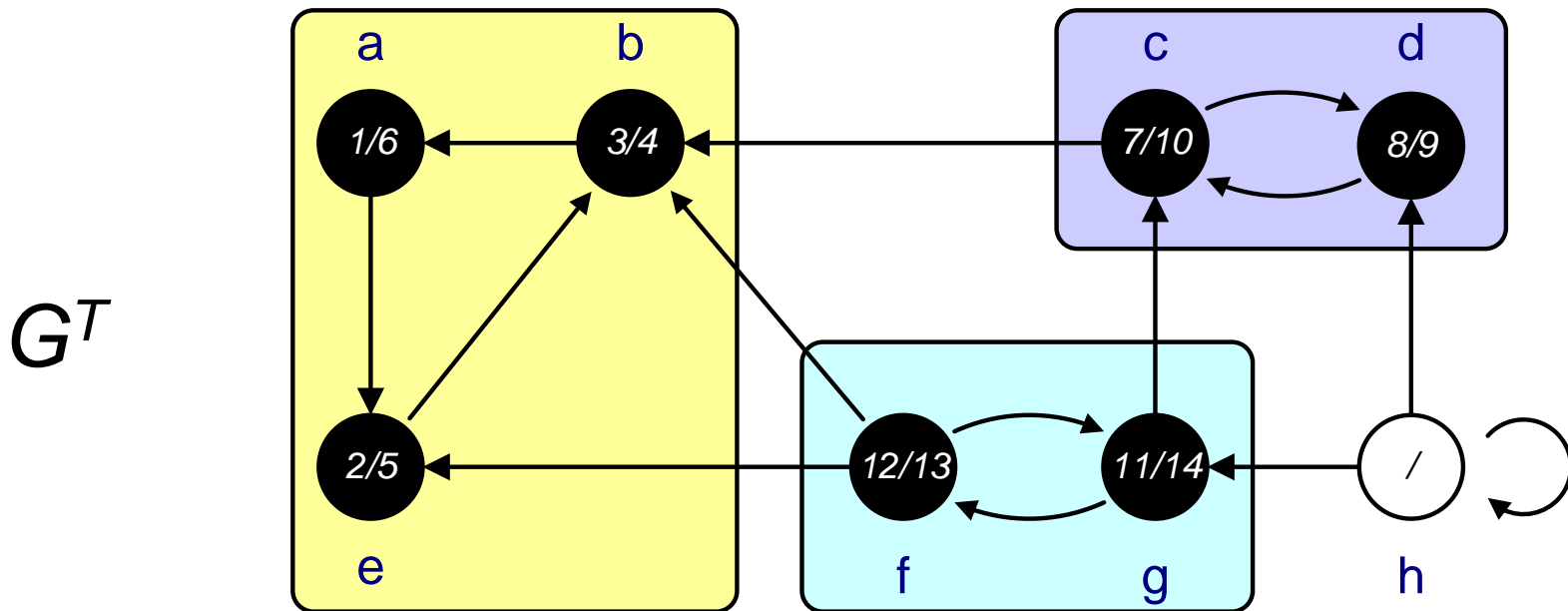
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice g formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

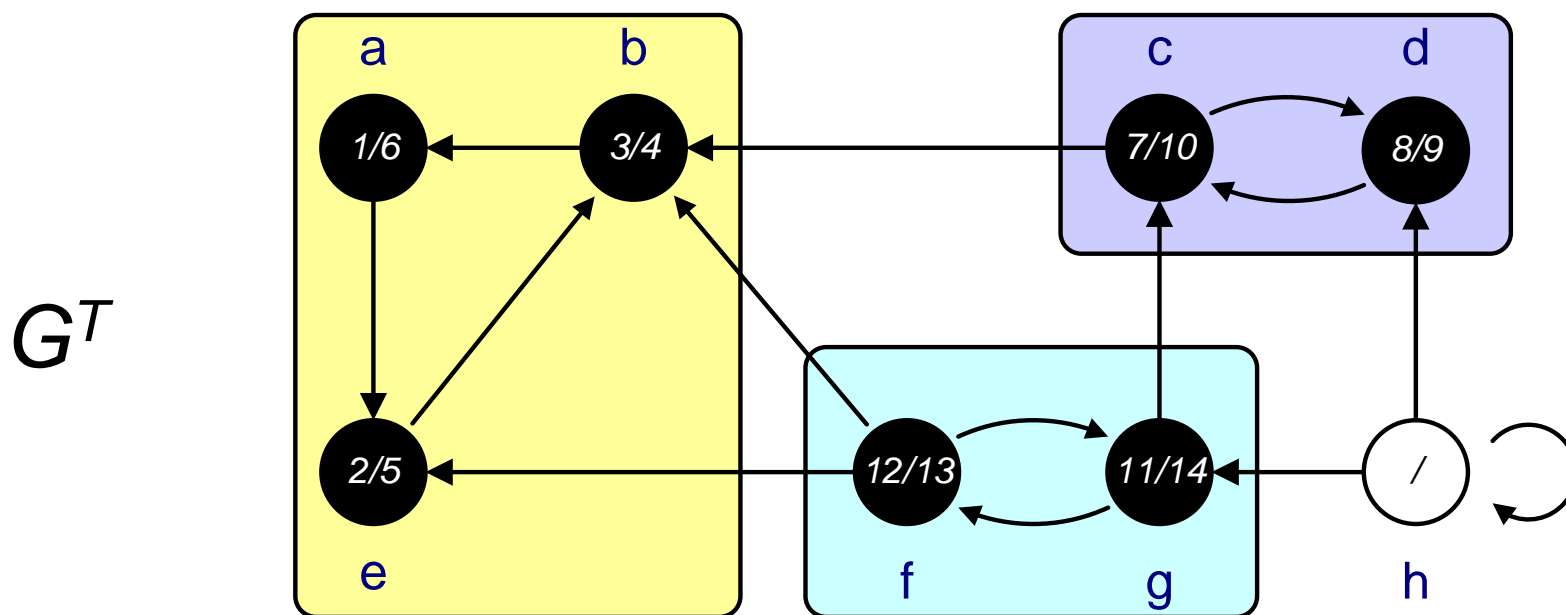
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice h .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

$[h, f]$

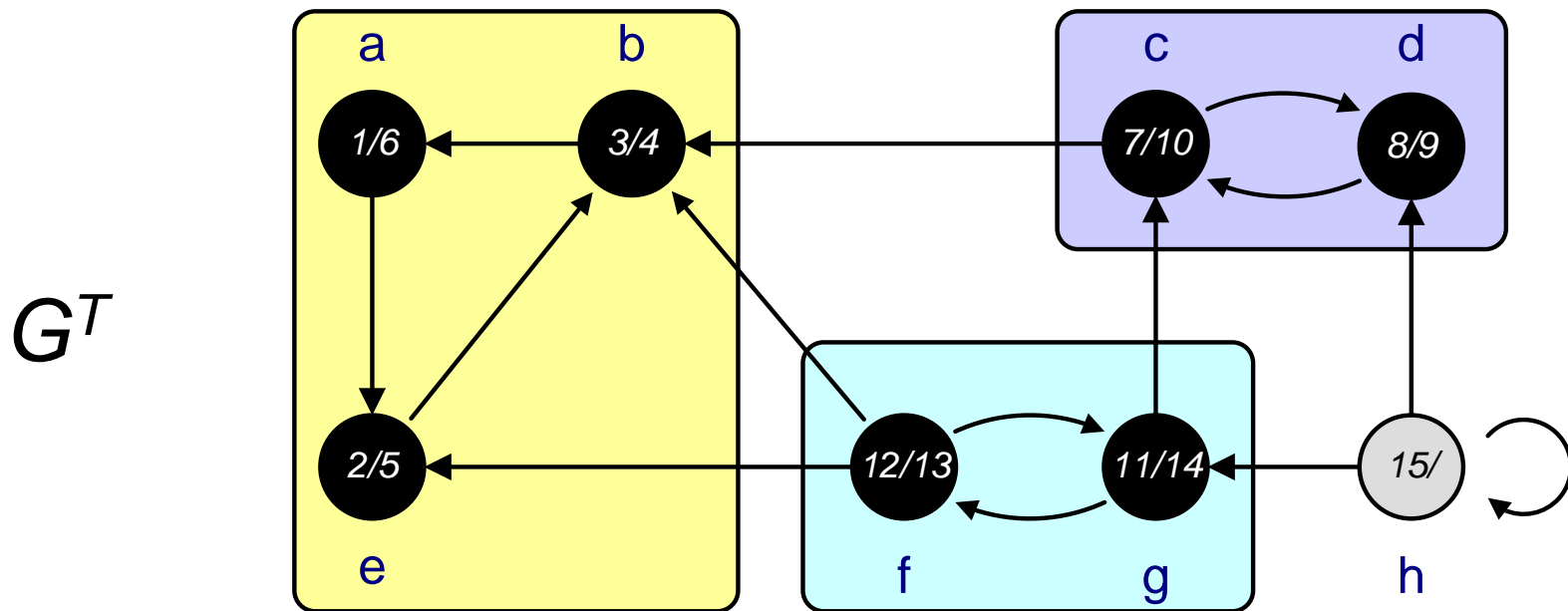
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice h foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

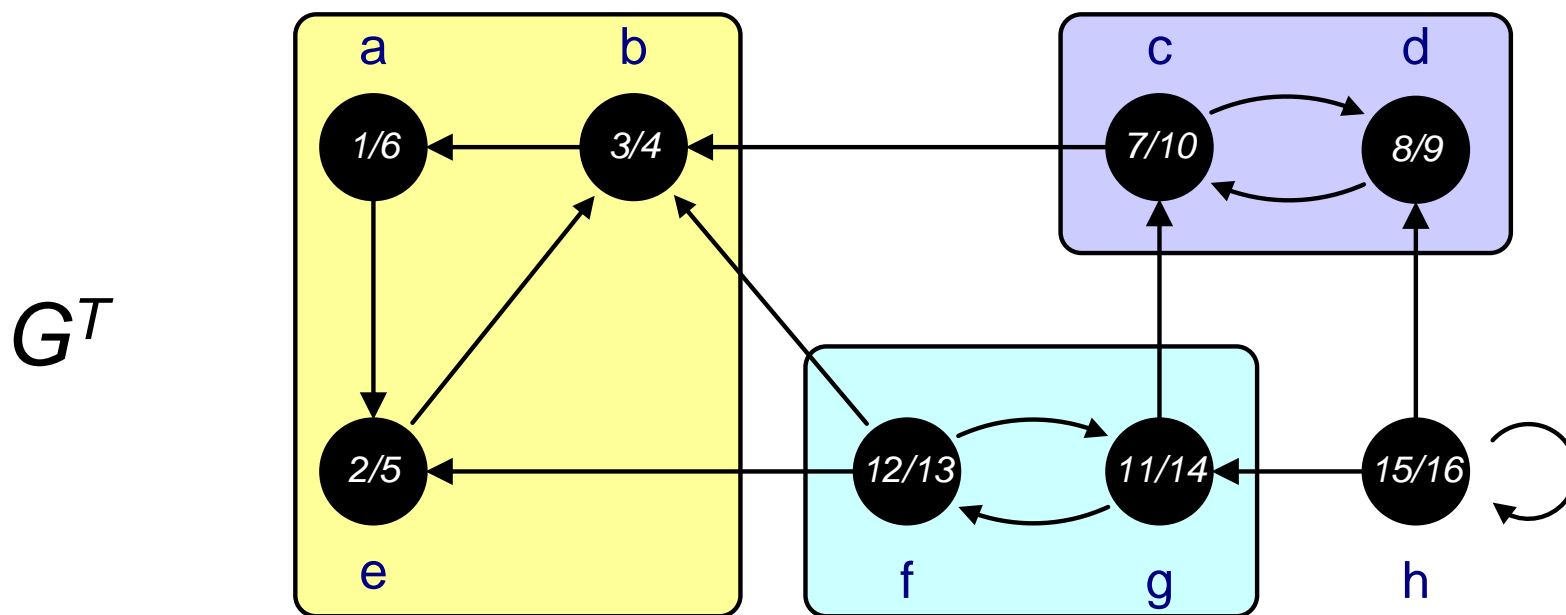
Contador = 15

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice h foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

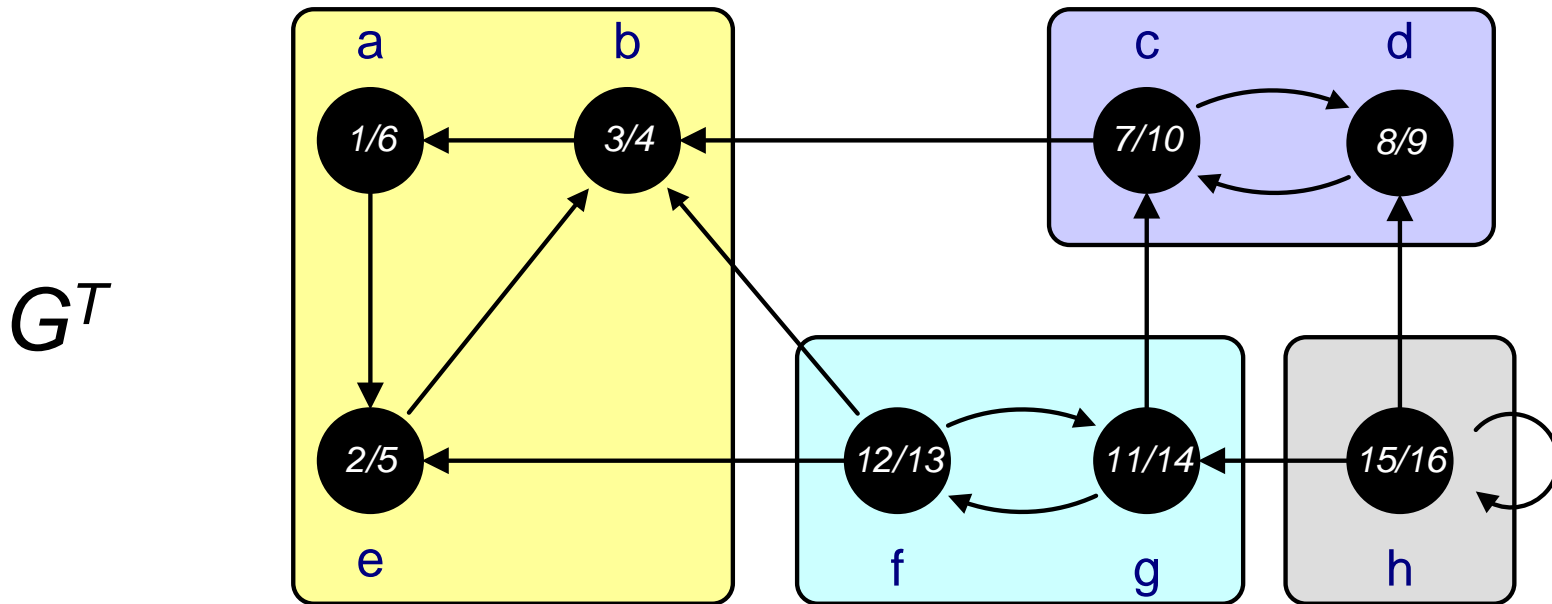
Contador = 16

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice h formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

Contador = 16

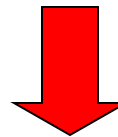
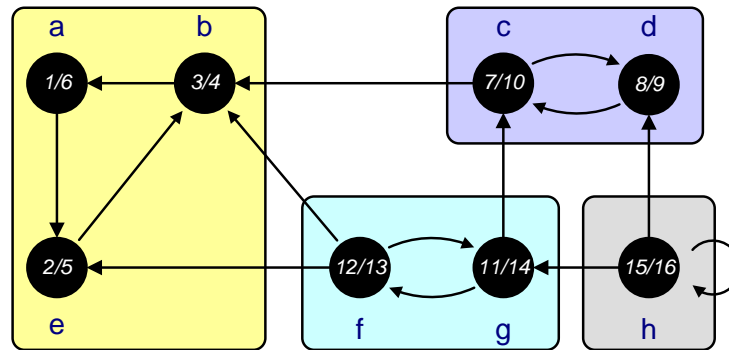
Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

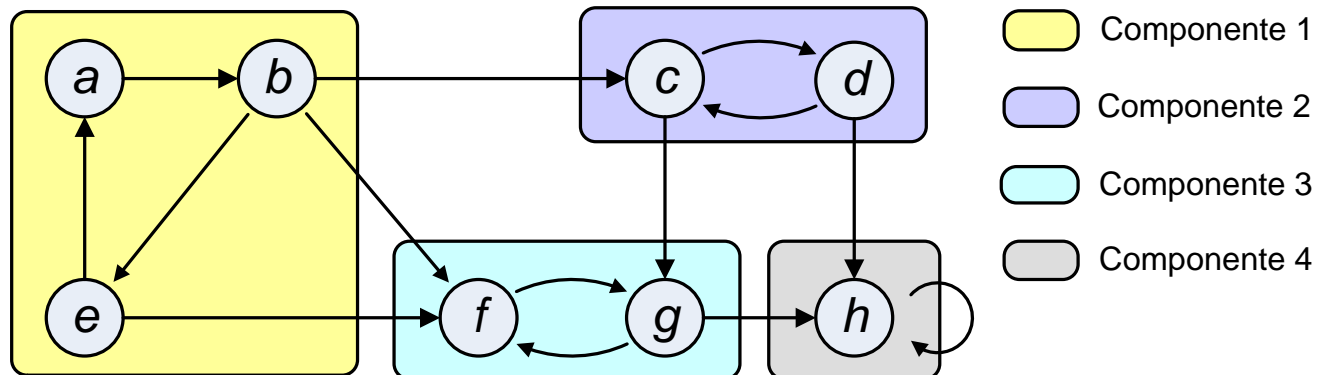
Lembrete

- Os componentes encontrados são referentes a G , e não a G^T .

G^T



G



Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Discussão da complexidade do algoritmo

- Busca em profundidade sobre G :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Cálculo de G^T :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Busca em profundidade sobre G^T :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Assim, a complexidade de tempo de todo o algoritmo é
 $\Theta(|V| + |A|)$