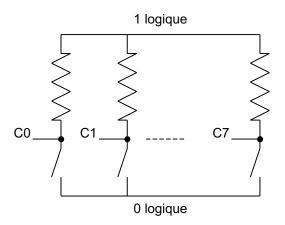
TD 3 Architecture des Calculateurs

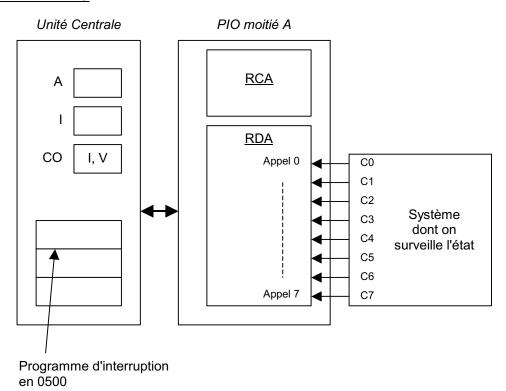
Exercice 1:

On veut déclencher un programme d'alarme à l'adresse 0 5 0 0 en hexadécimal) dés que l'un des huit interrupteurs est ouvert. On dispose, pour cela, d'un demi PIO (partie A) dont les registres ont pour adresses :

Adresse $RCA \rightarrow 01E0$ Adresse $RDA \rightarrow 01E2$



Solution 1: MODE 3



- Préparation du PIO:
- choix du mode

Mode 3
$$\rightarrow$$
 1 1 x x 1 1 1 1

LOAD A, Imm, FFh OUT A, Direct, 01E0

• choix du sens

Tous les ci sont des entrées \rightarrow si = 1

```
LOAD A, Imm, FFh OUT A, Direct, 01E0
```

choix du vecteur

```
v7 v6 v5 v4 v3 v2 v1 0 = 0 0 0 0 0 0 0 0
```

LOAD A, Imm, 00h OUT A, Direct, 01E0 LOAD I, Imm, 05h

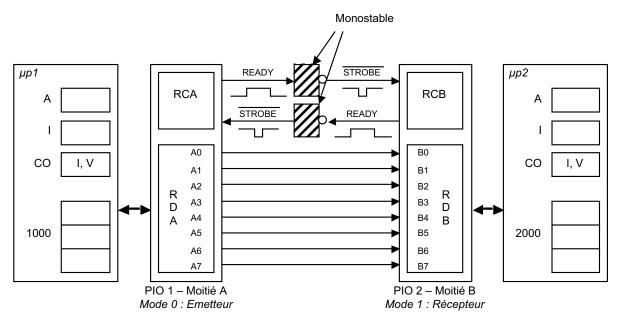
• choix des paramètres

```
Armé \rightarrow A = 1
Pas de masquage \rightarrow M = 0
Valeur active = 1 \rightarrow V = 1
Une seule valeur active suffit pour déclencher \rightarrow F = 0
A F V M = 1 0 1 0
LOAD A, Imm, A7h
OUT A, Direct, 01E0
```

<u>Remarque</u>: Si on avait déclaré des masquages (M = 1), il fallait faire suivre le mot de masquage immédiatement.

Exercice 2:

On veut transférer des données de la mémoire d'un µp1 vers la mémoire d'un µp2. On suppose que dans le µp1 les données commencent à l'adresse 1000h. La dernière donnée est 0h. Lors du transfert, les données seront rangées dans la mémoire du µp2 à l'adresse 2000h.



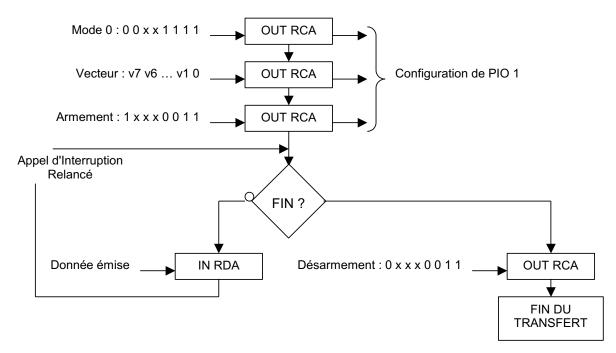
Adresses équivalentes en mémoire :

- Adresse RCA = 0.1 E 0
- Adresse RDA = 0.1 E.2
- Adresse RCB = 1.0 E.0
- Adresse RDB = 1.0 E.2

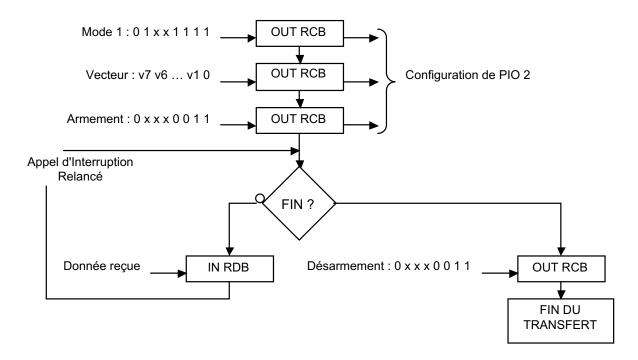
Adresses des programmes d'interruptions :

- Pour $\mu p1 : 0.500$
- Pour $\mu p2 : 0.500$

• Organigramme de l'émetteur



• Organigramme du récepteur



Programme de l'émetteur

<u>Programme principal:</u>

LOAD A, Imm, 0Fh OUT A, Direct, 01E0 Mode 0

LOAD I, Imm, 05h LOAD A, Imm, 00h OUT A, Direct, 01E0

Vecteur d'interruption

LOAD Index, Imm, 1000h Mise à jour du registre Index

LOAD A, Imm, 83h OUT A, Direct, 01E0

Armement de l'interruption

LOAD A, Indexé, 0h OUT A, Direct, 01E2

Sortir la première donnée

JUMP $A \neq 0$, Relatif, 0

Boucle tant que la donnée $\neq 0$

LOAD A, Imm, 03h OUT A, Direct, 01E0

Désarmement de l'interruption

Programme d'interruption:

INC Index

LOAD A, Indexé, 0h Charger une valeur OUT A, Direct, 01E2

RETURN

Sortir une nouvelle valeur

• Programme du récepteur

Programme principal:

LOAD A, Imm, 4Fh OUT A, Direct, 10E0

Mode 1

LOAD I, Imm, 06h LOAD A, Imm, 00h OUT A, Direct, 10E0

Vecteur d'interruption

LOAD Index, Imm, 2000h

Mise à jour du registre Index

LOAD A, Imm, 83h OUT A, Direct, 10E0

Armement de l'interruption

JUMP $A \neq 0$, Relatif, -1

Boucle tant que la donnée $\neq 0$

LOAD A, Imm, 03h OUT A, Direct, 10E0

Désarmement de l'interruption

Programme d'interruption :

IN A, Direct, 10E2 STORE A, Indéxé, 0

INC Index RETURN

Lire la valeur Stocker la valeur

MEMENTO DE L'INTERFACE UNIVERSEL - PIO

Mode

$$m m = 0 \rightarrow Mode 0$$

$$1 \rightarrow \text{Mode } 1$$

$$2 \rightarrow \text{Mode } 2$$

$$3 \rightarrow \text{Mode } 3$$

Vecteur

Le vecteur d'interruption est toujours pair.

Interruption

$$A = 0 \rightarrow d\acute{e}sarm\acute{e}$$

En mode 3

$$A = 0 \rightarrow d\acute{e}sarm\acute{e}$$

$$F = 0 \rightarrow$$
 une valeur active suffit

$$V = 0 \rightarrow \text{valeur active} = 0$$

$$1 \rightarrow \text{valeur active} = 1$$

Définition du masque es entrées

$$mi = 0 \rightarrow Ai \text{ non masquée}$$

Définition du sens des connexions

$$si = 0 \rightarrow Ai \text{ est une sortie}$$