Slovenská technická univerzita Fakulta informatiky a informačných technológií

Roman Bitarovský

Prehľadávanie stavového priestoru

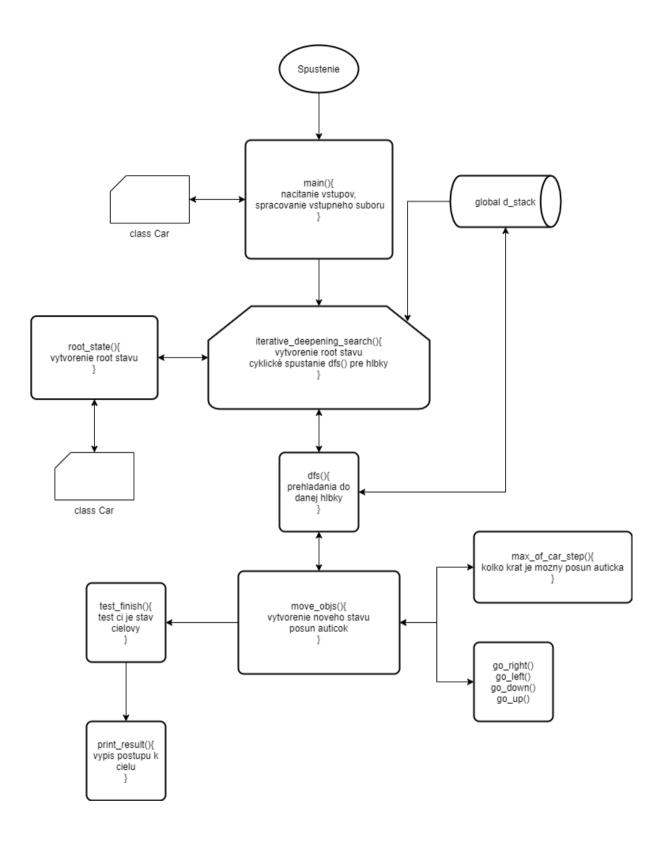
Bláznivá križovatka

Obsah

Bláznívá križovatka	1
Stručný opis riešenia	5
Reprezentácia údajov	
Algoritmus	
Testovanie	8
Vstup zo zadania	10
Ďalšie vstupy	11
Zhodnotenie riešenia	12

Stručný opis riešenia

Program je rozdelený na niekoľko funkcií. Začína funkciou main(), kt. získa vstupy od používateľa a následne po spracovaní zvoleného vstupu zavolá funkciu root state(), tá vytvorí počiatočný stav obsahujúci mapu podľa vstupných pozícii a následne sa prejde na funkciu iterative deepening search(), tá postupne určuje hĺbku do akej sa bude vykonávať prehľadávanie a pre dané hĺbky volá funkciu dfs(), kt. pomocou nerekurzívneho postupu vykonáva prehľadávanie do hĺbky. Pre tento účel využíva zásobník a cyklus. Z funkcie dfs() je volaná aj funkcia move objs(). Tá pomocou deepcopy stavu vytvára stav nový v kt. sú následne vykonávané zmeny. Vždy sa zistí či je možné posunúť dané autíčko podľa mapky pre príslušný stav, kt. obsahuje informáciu o tom, kt. políčko je obsadené a kt. je voľné. Autíčka sa posúvajú postupne po jednom políčku pričom s každým posunom vznikne nový stav. Ak je daný stav nový, čo znamená že ešte neexistoval stav s rovnakým rozmiestnením autíčok tak sa zaradí do stacku, ak takýto stav už existoval tak sa poznamená v zozname už navštívených stavov. Pri konci spracovania daného stavu sa vždy kontroluje či náhodu nebol dosiahnutý cieľ (červené autíčko môže vyjsť z križovatky). Kontrola prebieha tak, že sa v danom stave pozrie na mapu, na všetky políčka vpravo od červeného autíčka, či sú voľné a ak áno znamená to, že červené autíčko môže vyjsť z križovatky a teda je to cieľový stav s tým, že ešte treba vypočítať posledný krok a to posun autíčka o n políčok doprava tak aby bolo na konci križovatky.



Reprezentácia údajov

Program pri svojej činnosti využíva na reprezentáciu údajov dve hlavné triedy z kt. Sú tvorené inštancie.

Prvá trieda Car slúži na reprezentovanie autíčka a teda každý stav obsahuje týchto autíčok viac. Trieda Car obsahuje informácie ako id, čo je ekvivalent farby autíčk, veľkosť čo je vždy buď 2 alebo 3, polohu x a y a poslednou informáciou je orientácia, kt. Je buď vertikálna (ver) alebo horizontálna (hor).

```
# constructor

def __init__(self, id, size, x, y, orientation):

# colour

self.id = id

# ako je dlhe, min je dva aby malo orientáciu

self.size = size

self.x = int(x)

self.y = int(y)

# ver (vertikalne) -> |

# hor (horizontalne) -> -

self.orientation = orientation
```

Ďalšia vlastná štruktúra je trieda State. Je to reprezentácia stavu resp. uzla. Obsahuje reprezentáciu mapky ako 2d pola, všetky autíčka prezentované štruktúrou pomocou triedy Car, hĺbku aby sa vedelo, či je možné daný stav ďalej rozvíjať do hĺbky.

```
def __init__(self, crossroad, cars, depth, parent):

self.crossroad = crossroad

self.cars = cars

self.depth = depth

self.note = ""

self.parent = parent
```

Algoritmus

Na riešenie problematiky zadania je použitý algoritmus cyklicky sa prehlbujúceho hľadania. Algoritmus poskytuje akoby určitú kombináciu hľadania do šírky a do hĺbky.

V podstate sa jedná o vykonávanie prehľadávania do hĺbky s tým, že vieme určiť do akej hĺbky chceme prehľadávať a potom sa prehľadávanie jednoducho skončí.

Moja implementácia algoritmu využíva pre svoje fungovanie základný cyklus pre postupné prechádzanie hĺbok a následne cyklus a zásobník pre prehľadávanie stavov plus ešte pomocný zoznam pre ukladanie už navštívených stavov (dala by sa použiť aj rekurzia)

Hlavný cyklus na postupné skúmanie hĺbok.

```
d = 0

291

292  # vypis pociatocneho stavu (farebna mapka)

term_print(cars)

# postupne zvysovanie hlbky

295  while d != max_depht:

print(f"***** Pokus c. {d} *****")

state = root_state(max_depht, cars)

d_stack.append(state)

if dfs(state, d):

flag = True

break

302  d d = 0

# vypis pociatocneho stavu (farebna mapka)

term_print(cars)

# postupne zvysovanie hlbky

print(f"***** Pokus c. {d} ******")

state = root_state(max_depht, cars)

d_stack.append(state)

if dfs(state, d):

flag = True

break

d += 1
```

Prehľadávanie do hĺbky

```
while 1 != 0:

248

249

250

return False

251

state = d_stack.pop()

visited.append(state)

if state.depth > depth:

continue

255

256

# riešenie daného stavu

for car in state cars:
```

Manažovanie čo sa ďalej s prehľadávaným stavom udeje

```
# ak uz stav bol navstiveny
if temp_state in visited:

i = visited.index(temp_state)
# ak je novy stav navstiveny ale je lepsi (ma mensiu hlbku)

if temp_state == visited[i] and temp_state.depth < visited[i].depth:

# tak sa stavy vymenia
d_stack.append(temp_state)
visited.remove(visited[i])
visited.append(temp_state)
break

# ak nebol navstiveny zaradi sa do zasobniku na spracovanie
else:
d_stack.append(temp_state)
```

Počet generovaných stavou pre vzorové zadanie:

```
***** Pokus c. 8 *****

auticko(grey 7) go_left o 3
auticko(white 1) go_right o 1
auticko(yellow 2) go_up o 1
auticko(magenta 3) go_up o 1
auticko(cyan 5) go_left o 2
auticko(green 6) go_down o 2
auticko(blue 8) go_down o 3

Last: auticko(red 4) go_right o 3
2 1 1 * * *
2 * * * * *
2 * 4 4 * * *
3 * * 6 * 8
5 5 5 6 * 8

------
sum_of_state: 361483
Cas: 322.42s
```

Testovanie

Všetky podstatné informácie testu je možne vždy vidieť na príslušnom výpise.

Na začiatku výpisu je vykreslená mapka, s počiatočnými stavmi autíčok. Následne je výpisok programu ohľadom pokusov, v podstate jeden pokus akoby prezentuje jednu hĺbku v ktorej bol cieľ hľadaný. Samozrejme hĺbka nula je počiatočný stav.

Ak program našiel riešenie tak je vypísaná najlepšia postupnosť krokov, kt. program našiel pre dosiahnutie cieľa.

Následne je zase farebne vykreslená mapka obsahujúca cieľový stav predtým ako červené autíčko opustí križovatku. Teda stav bez kroku označeného ako Last, krok Last však vždy môže byť iba posun červeného autíčka o n políčok smerom von z križovatky.

```
Vyberte vstup:
Zadajte hĺku do akej chcete vyhladavat: 12
                                               Vyberte vstup: 4
                                               Zadajte hĺku do akej chcete vyhladavat:
***** Pokus c. 0 *****
**** Pokus c. 1 *****
**** Pokus c. 2 *****
**** Pokus c. 3 *****
**** Pokus c. 4 ****
**** Pokus c. 5 *****
**** Pokus c. 6 ****
                                              **** Pokus c. 0 ****
                                              **** Pokus c. 1 ****
auticko(white 1) go_right o 4
auticko(yellow 2) go_up o 1
                                              ***** Pokus c. 2 *****
                                              **** Pokus c. 3 ****
auticko(magenta 3) qo_up o 1
auticko(cyan 5) go_left o 2
auticko(green 6) go_down o 2
Last: auticko(red 4) go_right o 3
                                             auticko(white 1) go_right o 2
                                        auticko(cyan 5) go_up o 1
                                              Last: auticko(red 4) go_right o 4
Cas: 6.00s
```

Testovanie prebiehalo spôsobom, že som si vymyslel viacero vstupných scenárov a nechal ich zbehnúť v programe a riešenie, nájdené programom následne "ručne" skontroloval. Konštatujem, že program pracuje korektne a vo väčšine prípadov nájde naozaj najefektívnejšie riešenie. Samozrejme sú aj výnimočné prípady kedy program nájde o jeden krok naviac. Zväčša nepotrebná krok tam a neskôr späť.

Vybrané testovacie výstupy sem uvádzam v ich originálnom znení (ako ich dal program). Samozrejme prikladám hlavne výstup pre vstup zo zadania.

Vstup zo zadania

```
Vyberte vstup:
Zadajte hĺku do akej chcete vyhladavat: 10
**** Pokus c. 0 *****
***** Pokus c. 1 *****
**** Pokus c. 2 *****
**** Pokus c. 3 *****
**** Pokus c. 4 ****
**** Pokus c. 5 *****
**** Pokus c. 6 ****
**** Pokus c. 7 ****
**** Pokus c. 8 *****
auticko(grey 7) go_left o 3
auticko(white 1) go_right o 1
auticko(yellow 2) go_up o 1
auticko(magenta 3) go_up o 1
auticko(cyan 5) go_left o 2
auticko(green 6) go_down o 2
auticko(blue 8) go_down o 3
Last: auticko(red 4) go_right o 3
Cas: 321.51s
Process finished with exit code 0
```

Ďalšie vstupy

```
Vyberte vstup: 8

Zadajte hiku do akej chcete vyhladavat: 9

1 1 * * 7 7

2 * * 6 * *

2 4 4 6 * *

2 * * 6 * 8

* 3 * * * 8

* 3 5 5 5 8

***** Pokus c. 0 *****

***** Pokus c. 1 *****

***** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 4 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 6 *****

****** Pokus c. 7 ****

****** Pokus c. 8 ****

****** Pokus c. 8 ****

****** Pokus c. 9 ****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 1 *****

***** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 5 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 2 *****

****** Pokus c. 1 *****

****** Pokus c. 2 *****

*********** Pokus c. 5 *****

**********
```

Zhodnotenie riešenia

Konštatujem, že program pracuje správne nakoľko autíčka sa pohybujú korektne, nevychádzajú z mapky, nenarážajú do seba či nepreskakujú cez seba.

Pri menších vstupoch je poskytnutie výstupu takmer okamžité pri väčších vstupoch môže trvať istú (krátku) dobu kým program nájde riešenie nakoľko je potrebné preskúmať naozaj veľké množstvo možných stavov.

Určitou nevýhodou mojej implementácie je použitie jazyka python 3, nakoľko ako všeobecne vieme python je pomalý vzhľadom nato, že sa jedná o jazyk vysokej úrovne. Nedostupnosť určiť presný dátový typ a jednoduchší formát loopov tohto jazyka spôsobuje nie zrovna najefektívnejšie nakladanie s pamäťou. Komplexnejšie dátové štruktúry ako napríklad list tak isto uberajú z rýchlosti programu ak by sme program implementovali napríklad v jazyku C môžeme očakávať rýchlejšie spracovanie.

Optimalizovať by sa však dal aj môj program. Ak by sme implementovali napríklad vyhodnocovanie ako je, kt. stav dobrý pre ďalšie rozvíjanie je možné, že by sme vedeli najlepšie riešenie nájsť skôr

Rovnako vyhodnocovanie či bol už daný stav navštívený by sa dalo z aktuálneho porovnávania objektov tiež prerobiť napríklad na porovnávanie hashov určitých náležitostí.

Zadania je spracované v jazyku python 3.9.5 v prostredí PyCharm a je spustiteľné ak máme funkčné všetky balíčky uvedené na začiatku kódu.