



Московский государственный университет имени М.В.Ломоносова  
Факультет вычислительной математики и кибернетики

Фазлетдинов Рамиль Рустамович, 608

**ЗАДАНИЕ ПО КУРСУ «СУПЕРКОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ И  
ТЕХНОЛОГИИ» ЧИСЛЕННОЕ ИНТЕГРИРОВАНИЕ МНОГОМЕРНЫХ  
ФУНКЦИЙ МЕТОДОМ МОНТЕ-КАРЛО**

ВАРИАНТ 11

Москва  
2022

# Содержание

<b>1</b>	<b>Постановка задачи</b>	<b>3</b>
1.1	Введение . . . . .	3
1.2	Математическая постановка . . . . .	3
1.3	Численный метод решения задачи . . . . .	3
1.3.1	Описание требований к программной реализации . . . . .	4
1.4	Спецификация варианта . . . . .	4
<b>2</b>	<b>Ход работы</b>	<b>4</b>
2.1	Аналитическое решение . . . . .	4
2.2	Краткое описание программной реализации . . . . .	4
2.3	Результаты запусков . . . . .	5

# 1 Постановка задачи

## 1.1 Введение

В качестве модельной задачи предлагается задача вычисления многомерного интеграла методом Монте-Карло. Программная реализация должна быть выполнена на языке С или С++ с использованием библиотеки параллельного программирования MPI. Требуется исследовать масштабируемость параллельной MPI-программы на следующих параллельных вычислительных системах ВМК МГУ:

1. IBM Blue Gene/P
2. IBM Polus

## 1.2 Математическая постановка

Функция  $f(x, y, z)$  — непрерывна в ограниченной замкнутой области  $G \subset R^3$ . Требуется вычислить определённый интеграл:

$$I = \iiint_G f(x, y, z) dx dy dz$$

## 1.3 Численный метод решения задачи

Пусть область  $G$  ограничена параллелепипедом

$$\Pi : \begin{cases} a_1 \leq x \leq b_1, \\ a_2 \leq y \leq b_2, \\ a_3 \leq z \leq b_3 \end{cases}$$

Рассмотрим функцию:

$$F(x, y, z) = \begin{cases} f(x, y, z), & (x, y, z) \in G \\ 0, & (x, y, z) \notin G \end{cases}$$

Преобразуем искомый интеграл:

$$I = \iiint_G f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Pi} F(x, y, z) dx dy dz$$

Пусть  $p_1(x_1, y_1, z_1), p_2(x_2, y_2, z_2), \dots$  — случайные точки, равномерно распределённые в  $\Pi$ . Возьмём  $n$  таких случайных точек. В качестве приближённого значения интеграла предлагается использовать выражение:

$$I \approx |\Pi| \cdot \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n F(p_i),$$

где  $|\Pi|$  - объём параллелепипеда  $\Pi$ .  $|\Pi| = (b_1 - a_1)(b_2 - a_2)(b_3 - a_3)$

### 1.3.1 Описание требований к программной реализации

Параллельная MPI-программа принимает на вход требуемую точность и генерирует случайные точки до тех пор, пока требуемая точность не будет достигнута. Программа вычисляет точность как модуль разности между приближённым значением, полученным методом Монте-Карло, и точным значением, вычисленным аналитически.

Программа считывает в качестве аргумента командной строки требуемую точность  $\epsilon$  и выводит четыре числа:

- Посчитанное приближённое значение интеграла
- Ошибка посчитанного значения: модуль разности между приближённым и точным значениями интеграла
- Количество сгенерированных случайных точек
- Время работы программы в секундах

Время работы программы измеряется следующим образом. Каждый MPI-процесс измеряет своё время выполнения, затем среди полученных значений берётся максимум.

## 1.4 Спецификация варианта

Необходимо выполнить задачу в парадигме «мастер–рабочие»: один из процессов («мастер») генерирует случайные точки и передаёт каждому из остальных процессов («рабочих») отдельный, предназначенный для него, набор сгенерированных случайных точек.

Вариант интеграла:

$$\iiint_G \sqrt{x^2 + y^2} \, dx dy dz,$$

где область  $G$  ограничена поверхностями  $x^2 + y^2 = z^2$ ,  $z = 1$ .

## 2 Ход работы

### 2.1 Аналитическое решение

$$\begin{aligned} \iiint_G \sqrt{x^2 + y^2} \, dx dy dz &= \iint_Q dx dy \int_{\sqrt{x^2 + y^2}}^1 \sqrt{x^2 + y^2} \, dz = \\ \iint_{x^2 + y^2 \leq z^2} (\sqrt{x^2 + y^2} - (x^2 + y^2)) \, dx dy &= \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^1 (r - r^2) r \, dr = 2\pi \left( \frac{r^3}{3} - \frac{r^4}{4} \right) \Big|_0^1 = 2\pi \left( \frac{1}{3} - \frac{1}{4} \right) = \frac{\pi}{6} \end{aligned}$$

### 2.2 Краткое описание программной реализации

В данной реализации мастер на каждом шаге генерирует  $\text{dots\_each\_proc} * (\text{comm\_size} - 1)$  \* 3 точек, где  $\text{dots\_each\_proc}$  - количество троек  $(x, y, z)$ ,  $\text{comm\_size}$  - количество процессов.

Затем используется функция Scatter для того, чтобы каждый процесс забрал в свой буфер свою часть точек, то есть `dots_each_proc * 3`. После подсчёта каждым процессом своей суммы происходит операция редукции, результат которой анализирует мастер для сравнения с заданной точностью.

## 2.3 Результаты запусков

В процессе запусков были протестированы несколько различных зерен генерации и найдены несколько вариантов с довольно большим количеством точек для сходимости (2-15 миллионов), а так же такие зерна, при которых сходимости не наблюдалось в течение 10 минут на самой низкой точности вычислений. В конечном счёте был выбран вариант, сходимость которого достигалась примерно за 5.5 млн точек.

Таблица 1: Таблица с результатами расчётов для системы Polus

Точность $\varepsilon$	Число MPI-процессов	Время работы программы (с)	Ускорение	Ошибка
$3.0 \cdot 10^{-5}$	2	0.907691	1	2.85806e-05
	4	0.844668	1.0746	2.81817e-05
	8	0.832212	1.0906	2.74798e-05
	16	1.21767	0.7454	2.55414e-05
	32			
$5.0 \cdot 10^{-6}$	2	0.987908	1	4.13782e-06
	4	0.858466	1.1507	4.77977e-06
	8	1.15035	0.8587	4.61699e-06
	16	1.05498	0.9364	4.05108e-06
	32			
$1.5 \cdot 10^{-6}$	2	1.33261	1	2.25045e-07
	4	1.23299	1.0807	4.85203e-07
	8	1.40894	0.9458	8.69409e-07
	16	1.24351	1.0716	2.35053e-07
	32			

Для варианта 32 не удалось получить результаты, поскольку планировщик не хотел выделять ресурсы и задача просто выходила из очереди по истечению выделенного времени.

