

Временные ряды

Какими бывают данные

Что мы делали до этого:

- Мы говорили, что все наблюдения, которые мы собрали независимы друг от друга
- Но они могут зависеть от каких-то других переменных (регрессия)

$$x_1, x_2, \dots, x_n \sim iid$$

$$(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (y_n, x_n) \sim iid$$

Какими бывают данные

Что мы будем делать теперь:

- На этой неделе мы поговорим про модели, которые отказываются от этой предпосылки
- **Временной ряд** – это последовательность случайных величин $y_1, y_2, \dots, y_n, \dots$, которые могут быть как-то связаны между собой

Какими бывают данные

- **Межобъектные (cross-sectional)** – несколько объектов, один момент времени: цены на квартиры в Москве сегодня
- **Временные ряды (time series)** – один объект, различные моменты времени: курс рубля, возвращаемость пользователей, цена акции
- **Панельные данные (panel data)** – несколько объектов в разные моменты времени: выборки по нескольким странам/фирмам за несколько лет

Задачи, связанные с временными рядами

- Прогнозирование – хотим узнать, что будет дальше
- Поиск аномалий – хотим проанализировать, что было в прошлом
- Кластеризация – хотим сегментировать пользователей по их поведению
- Поиск разладок – хотим во-время увидеть, что какая-то метрика стала вести себя по-новому
- Использование временных рядов в качестве признаков в обычных моделях

План

- Особенности временных рядов: стационарность, кросс-валидация, из чего состоит ряд
- Обсудим два класса моделей для краткосрочных прогнозов: ETS и SARIMA

Временной ряд как структура данных

Временной ряд

- Временной ряд – это последовательность случайных величин $y_1, y_2, \dots, y_n, \dots$, которые могут быть как-то связаны между собой



Временной ряд – одно наблюдение

- Один ряд – это одна реализация какого-то случайного процесса



Временной ряд – одно наблюдение

- Если бы мы запустили Российскую экономику с 2000 года заново, курс доллара мог вести себя по-другому, это была бы другая реализация процесса



Временной ряд – одно наблюдение

- По факту, один временной ряд – это одно наблюдение за последовательностью случайных величин
- Чтобы сделать выводы о поведении валютного курса, нам нужно много параллельных вселенных, где события развивались по-разному
- К сожалению, мы пока не умеем путешествовать в параллельные вселенные и собирать в них данные
- Из-за этого на структуру ряда приходится накладывать дополнительные ограничения: ряд стационарен или ряд можно разложить на составляющие

Строгая стационарность

Ряд **строго стационарен (стационарен в узком смысле)**, если для любых s и k совместное распределение случайных величин $y_{t_1}, y_{t_2}, \dots, y_{t_k}$ такое же как у $y_{t_1+s}, y_{t_2+s}, \dots, y_{t_k+s}$

Простым языком: свойства ряда не изменяются, если изменить начало отсчёта времени



Слабая стационарность

- Таким определением очень неудобно пользоваться на практике, надо знать все совместные законы распределения, а это невозможно
- На практике обычно используют слабую стационарность

Слабая стационарность

Ряд **слабо стационарен (стационарен в широком смысле)**, если характеристики этого ряда не зависят от времени:

$$\mathbb{E}(y_t) = \text{const}$$

$$\text{Var}(y_t) = \sigma^2$$

$$\text{Cov}(y_t, y_{t+s}) = \gamma_s$$



Слабая стационарность

Ряд **слабо стационарен (стационарен в широком смысле)**, если характеристики этого ряда не зависят от времени:

$$\mathbb{E}(y_t) = \text{const}$$

$$\text{Var}(y_t) = \sigma^2$$

$$\text{Cov}(y_t, y_{t+s}) = \gamma_s$$

❗ Курс доллара нестационарен, так как математическое ожидание изменилось

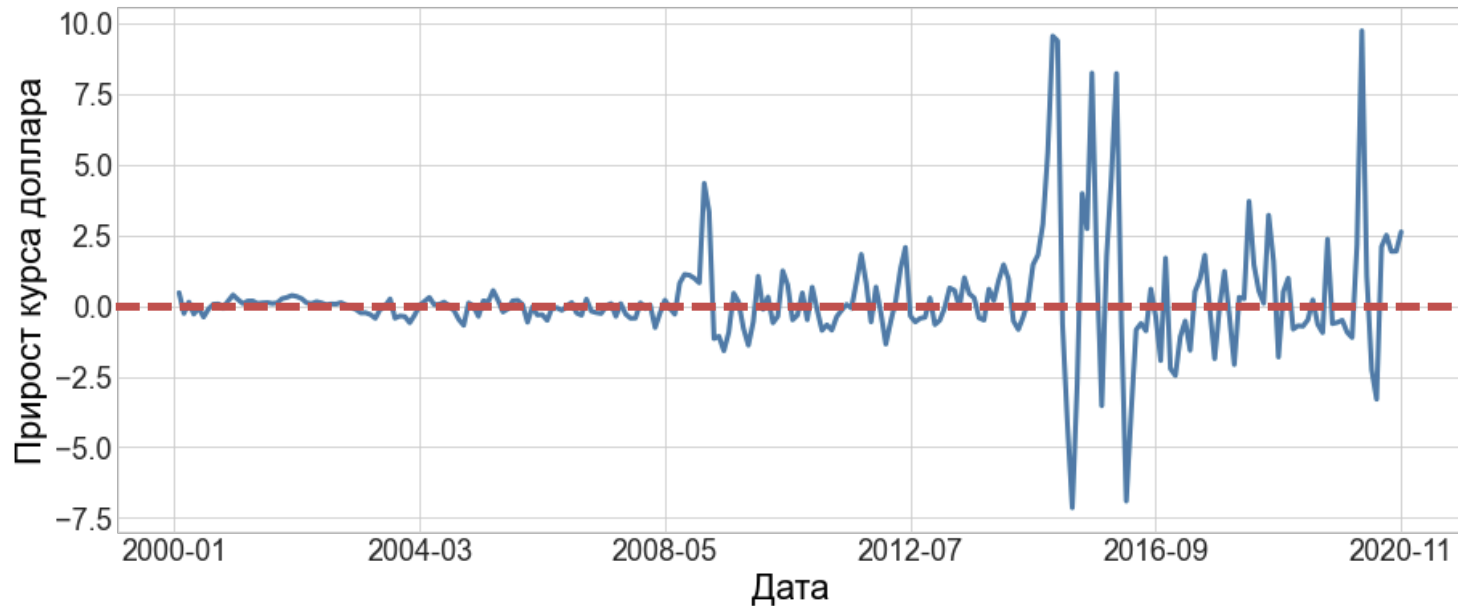


Слабая стационарность

- Часто, чтобы сделать ряд стационарным, его берут в приростах: $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$

Слабая стационарность

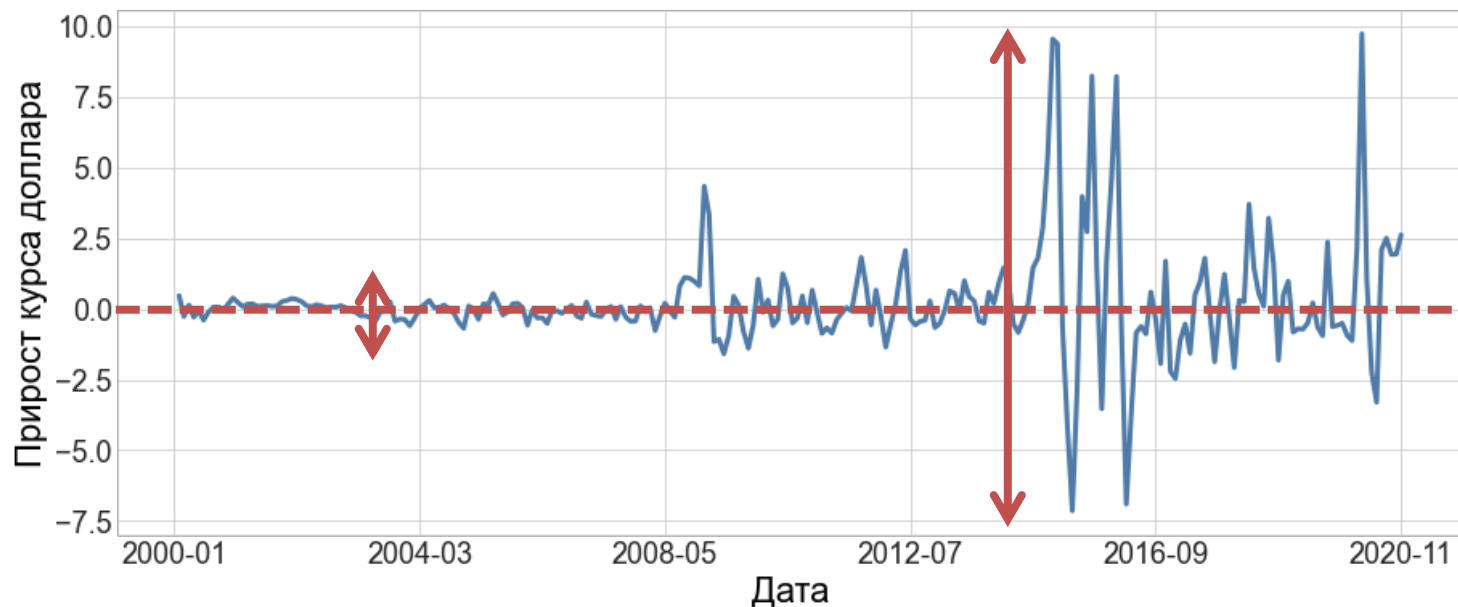
- Часто, чтобы сделать ряд стационарным, его берут в приростах: $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$



Слабая стационарность

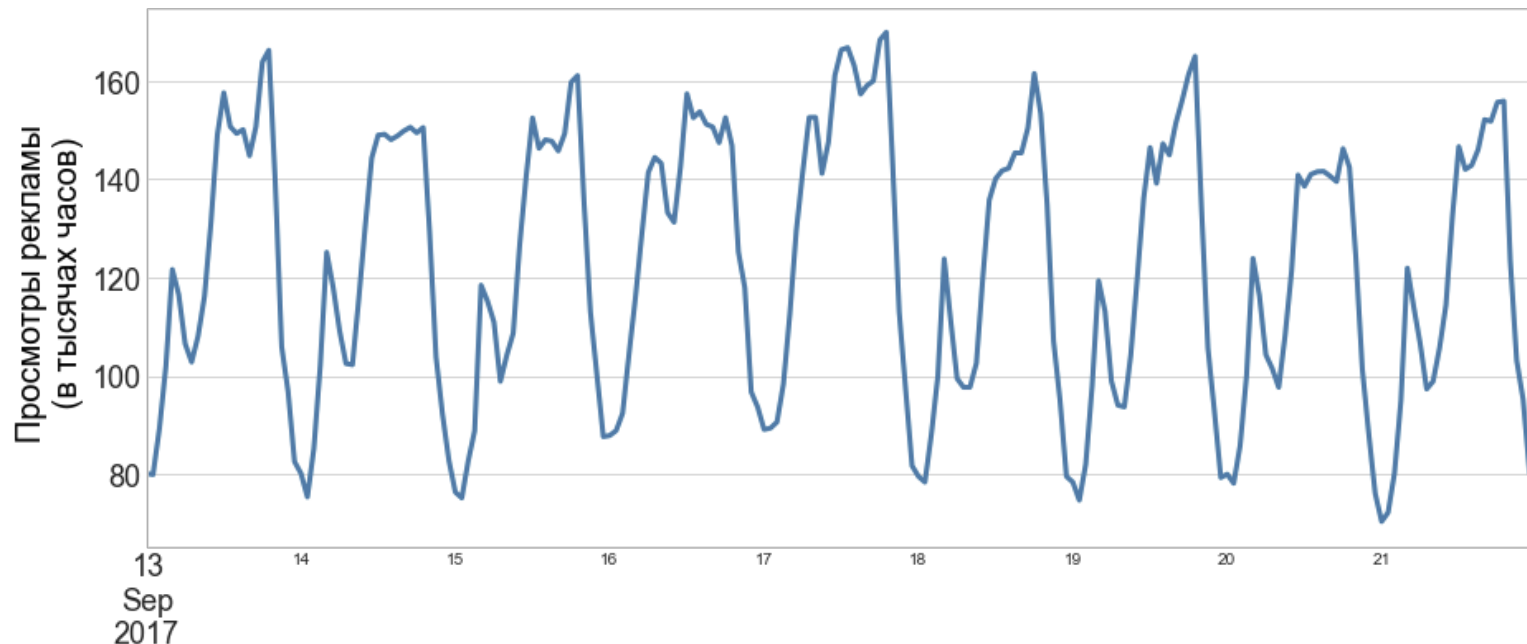
- Часто, чтобы сделать ряд стационарным, его берут в приростах: $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$
- Этот приём помогает не всегда

Колебания стали сильнее, дисперсия ряда меняется во времени => нестационарен



Слабая стационарность

- Дисперсия и матожидание не меняются во времени
- Внутри наблюдаются одинаковые паттерны
- Судя по всему, ряд стационарен
- Есть формальные статистические тесты на стационарность



Кросс-валидация на временных рядах

- Как сравнивать разные модели между собой?
- Во временных рядах все наблюдения взаимосвязаны
- Нельзя делать обычную кросс-валидацию, так как мы будем перемешивать между собой информацию из будущего и информацию из прошлого

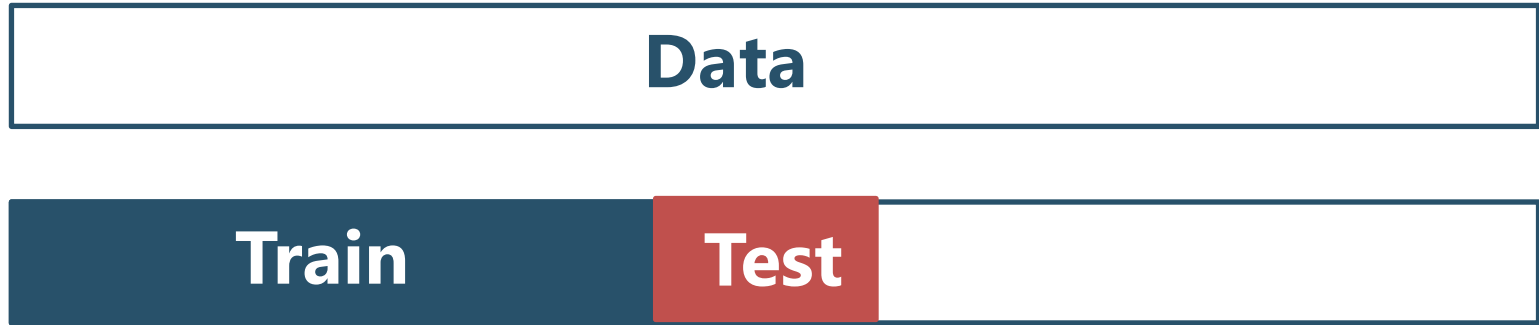
❗ При моделировании временных рядов, мы должны быть аккуратными с их структурой

Cross validation on a rolling basis



Data

Cross validation on a rolling basis



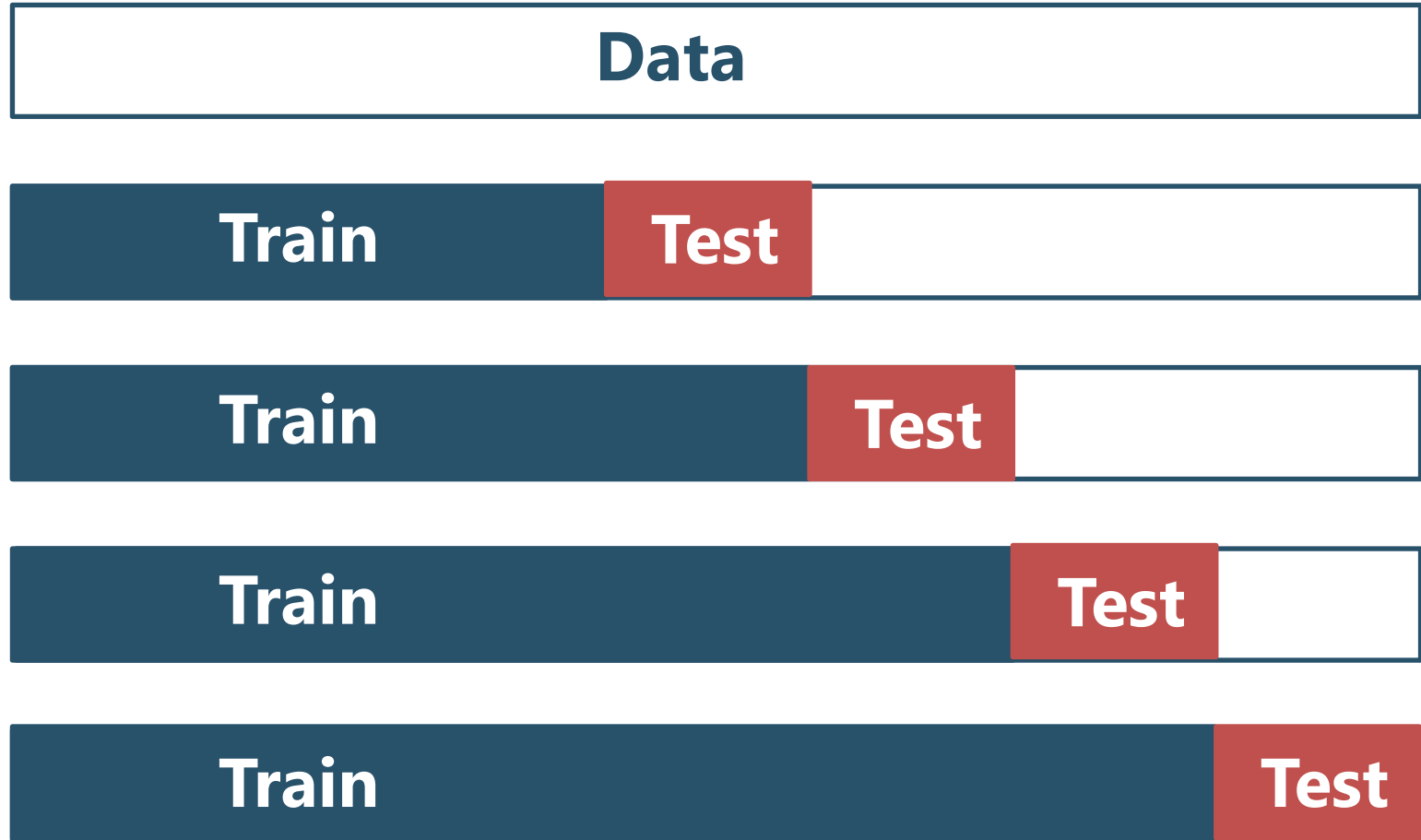
Cross validation on a rolling basis



Cross validation on a rolling basis

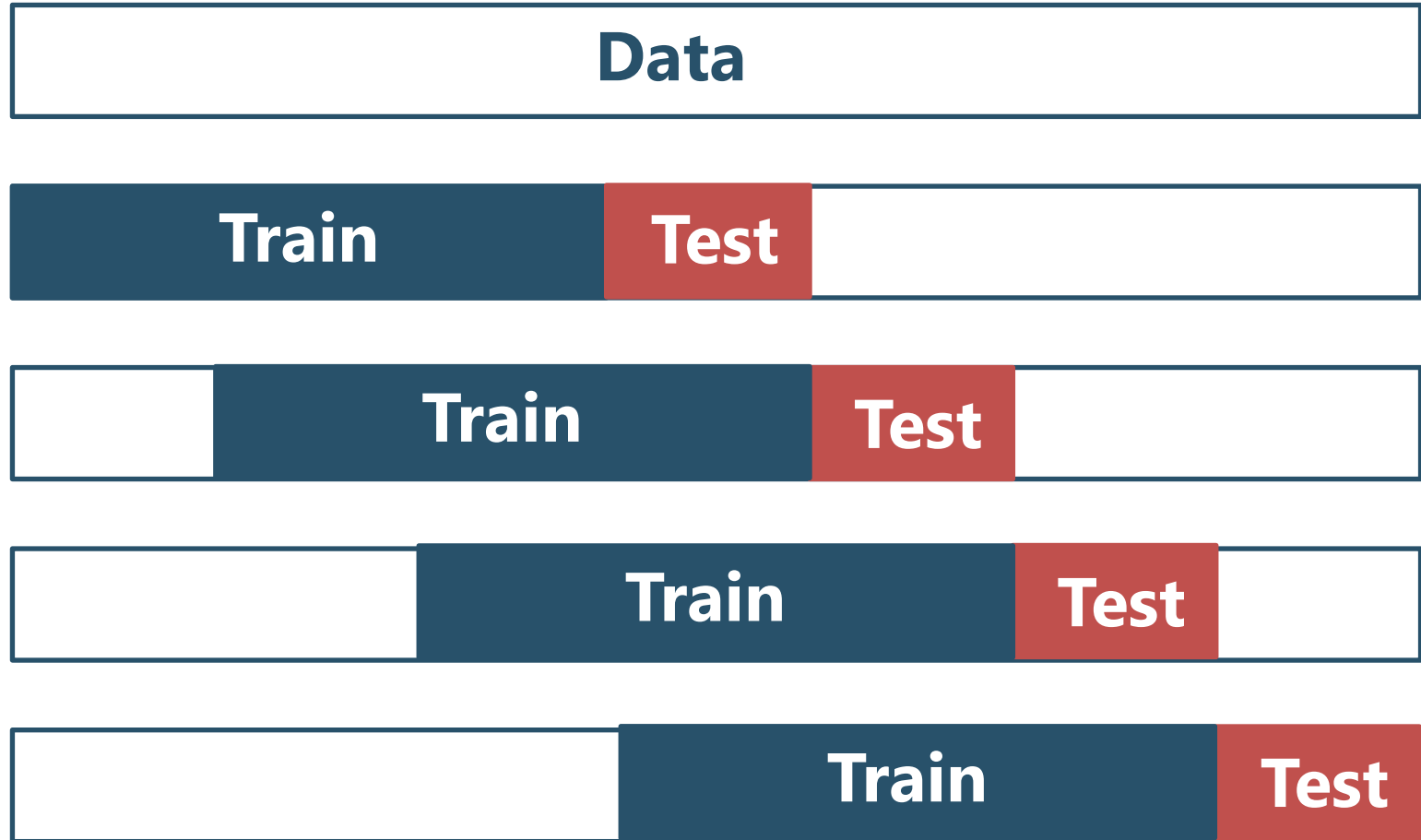


Cross validation on a rolling basis



! Тренировочную выборку можно
либо расширять

Cross validation on a rolling basis



! Либо поддерживать ширину окна фиксированной

Кросс-валидация на временных рядах

- **Leave one out кросс-валидация** – когда в тест берём каждый раз только одно, следующее наблюдение
- Нельзя приравнивать разные горизонты прогнозирования
- Модель может хорошо прогнозировать на неделю вперёд, но при этом плохо прогнозировать на месяц вперёд, либо наоборот
- Иногда метрики вычисляют для разных горизонтов прогнозирования отдельно

Информационные критерии

- Другой способ сравнивать модели между собой – информационные критерии
- Можно сравнивать любые модели оценённые методом максимального правдоподобия
- Такие критерии штрафуют за число параметров, k и поощряют высокое правдоподобие
- Чем меньше величина критерия тем лучше

**Критерий
Акаике:**

$$AIC = 2 \cdot k - 2 \cdot \ln L$$

**Критерий
Шварца:**

$$BIC = k \cdot \ln n - 2 \cdot \ln L$$

Резюме

- При работе с временными рядами, нужно быть аккуратнее с их структурой
- Из-за этого на ряды обычно накладывают дополнительные предположения
- А также делают кросс-валидацию так, чтобы в прогнозы не просачивалась информация из будущего

ETS-модели

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания
- Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие:**

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания
- Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

E — случайная ошибка

A
 M

T — тренд

A
 M
 N

S — сезонность

A
 M
 N

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания
- Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

E — случайная ошибка

A
 M

T — тренд

A
 M
 N

S — сезонность

A включается аддитивно
 M мультипликативн
 N нет в модели

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания
- Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

E — случайная ошибка

A
 M

T — тренд

A
 M Ad
 N Md

с угасанием

S — сезонность

A включается аддитивно
 M мультипликативн
 N нет в модели

ETS-модели

- Error + Trend + Seasonality или модели экспоненциального сглаживания
- Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

E — случайная ошибка	A M	Краткая запись: $ETS(ANN)$	
T — тренд	A M N	Ad $ Md$	аддитивная ошибка нет тренда нет сезонности
S — сезонность	A M N		

Спецификация модели

Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

Спецификация модели

Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

- l_t — идеальное, равновесное значение ряда, если бы у него не было всего остального (тренда, сезонности и тп)
- b_t — текущая скорость роста показателя (отвечает за тренд)
- s_t — сезонная составляющая
- u_t — случайная ошибка

Спецификация модели

Это набор различных моделей, которые пытаются разложить наблюдаемое значение ряда y_t на **ненаблюдаемые составляющие**:

- l_t — идеальное, равновесное значение ряда, если бы у него не было всего остального (тренда, сезонности и тп)
- b_t — текущая скорость роста показателя (отвечает за тренд)
- s_t — сезонная составляющая
- u_t — случайная ошибка

! Все ненаблюдаемые составляющие "вымышленные", понять насколько хорошей получилась модель можно только по качеству прогнозов

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

Модель будет
состоять из ошибки

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

И плавно изменяющегося
равновесного уровня l_t

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Динамика
равновесного уровня l_t
описывается
отдельным уравнением

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень

и на долгосрочный
равновесный уровень

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

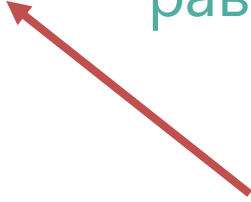
$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

стартовое
состояние



ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

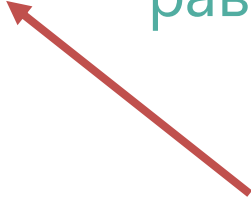
$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0

стартовое
состояние



ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0 стартовое состояние

- Оценки можно найти методом максимального правдоподобия
- Функцию правдоподобия будем строить, отталкиваясь от распределения ошибок

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0

стартовое
состояние

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0 стартовое состояние

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n) = \cancel{f(y_1) f(y_2) f(y_3) \dots f(y_n)}$$

❗ Наблюдения зависят друг от друга!

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0 стартовое
состояние

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

$$= f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1) \dots f(y_n | y_{n-1}, \dots, y_3, y_2, y_1)$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0 стартовое состояние

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

$$= f(y_1) f(y_2 \mid y_1) f(y_3 \mid y_2, y_1) \dots f(y_n \mid y_{n-1}, \dots, y_3, y_2, y_1)$$

$\mathcal{F}_1 \qquad \mathcal{F}_2 \qquad \mathcal{F}_{n-1}$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень
и на долгосрочный
равновесный уровень

Параметры модели: α, σ^2, l_0

стартовое
состояние

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

$$= f(y_1) f(y_2 | \mathcal{F}_1) f(y_3 | \mathcal{F}_2) \dots f(y_n | \mathcal{F}_{n-1})$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1)$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1)$$

$$y_1 \sim N(l_0, \sigma^2)$$

$$y_1 = l_0 + u_1$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1)$$

$$y_1 \sim N(l_0, \sigma^2)$$

$$y_1 = l_0 + u_1 \qquad y_2 = l_1 + u_2$$

$$l_1 = l_0 + \alpha \cdot u_1$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1)$$

$$y_1 \sim N(l_0, \sigma^2) \quad y_2 | y_1 \sim N(l_1, \sigma^2)$$

$$y_1 = l_0 + u_1 \quad y_2 = l_1 + u_2$$

$$l_1 = l_0 + \alpha \cdot u_1$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1)$$

$$y_1 \sim N(l_0, \sigma^2) \quad y_2 | y_1 \sim N(l_1, \sigma^2) \quad y_3 | y_2, y_1 \sim N(l_2, \sigma^2)$$

$$y_1 = l_0 + u_1 \quad y_2 = l_1 + u_2$$

$$l_1 = l_0 + \alpha \cdot u_1$$

И так далее...

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1) \rightarrow \max_{l_0, \sigma^2, \alpha}$$

$$y_1 \sim N(l_0, \sigma^2) \quad y_2 | y_1 \sim N(l_1, \sigma^2) \quad y_3 | y_2, y_1 \sim N(l_2, \sigma^2)$$

$$y_1 = l_0 + u_1 \quad y_2 = l_1 + u_2$$

$$l_1 = l_0 + \alpha \cdot u_1$$

И так далее...

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1) f(y_2 | y_1) f(y_3 | y_2, y_1) \rightarrow \max_{l_0, \sigma^2, \alpha}$$

правдоподобие

условные распределения

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Ошибки распределены нормально, значит в качестве прогнозов модель будет использовать условное математическое ожидание

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3)$$

Не знаем

:(

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3)$$

знаем

всегда знаем
распределение

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(?, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

❗ В такой модели мы всегда прогнозируем последний уровень, т.к. модель очень простая. В других моделях это изменится.

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

Дисперсии:

$$Var(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = \sigma^2$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

Дисперсии:

$$Var(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = \sigma^2$$

$$Var(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3)$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

Дисперсии:

$$Var(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = \sigma^2$$

$$\begin{aligned} Var(y_5 \mid \mathcal{F}_3) &= Var(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) \\ &= Var(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) \end{aligned}$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, ?)$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

$$\mathbb{E}(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \mathbb{E}(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = l_3$$

Дисперсии:

$$Var(y_4 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_3 + u_4 \mid \mathcal{F}_3) = \sigma^2$$

$$Var(y_5 \mid \mathcal{F}_3) = Var(l_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3)$$

$$= Var(l_3 + \alpha \cdot u_4 + u_5 \mid \mathcal{F}_3) = \sigma^2(\alpha^2 + 1)$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2(\alpha^2 + 1))$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2(\alpha^2 + 1))$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Предиктивные интервалы:

$$\hat{y}_4 \pm 1.96 \cdot Var(y_4) = l_3 \pm 1.96 \cdot \hat{\sigma}^2$$

$$\hat{y}_5 \pm 1.96 \cdot Var(y_5) = l_3 \pm 1.96 \cdot \hat{\sigma}^2 \cdot (\hat{\alpha}^2 + 1)$$

Прогнозирование

Выборка: y_1, y_2, y_3

$$y_4 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2)$$

$$y_5 \mid y_3, y_2, y_1 \sim N(l_3, \sigma^2(\alpha^2 + 1))$$

ETS(ANN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

Предиктивные интервалы:

$$\hat{y}_4 \pm 1.96 \cdot Var(y_4) = l_3 \pm 1.96 \cdot \hat{\sigma}^2$$

$$\hat{y}_5 \pm 1.96 \cdot Var(y_5) = l_3 \pm 1.96 \cdot \hat{\sigma}^2 \cdot (\hat{\alpha}^2 + 1)$$

! Для более отдалённого горизонта
получаем более широкие
доверительные интервалы

Резюме

- ETS модель раскладывает ряд на вымышленные составляющие
- Оценить неизвестные параметры модели можно методом максимального правдоподобия
- Такие модели, как экспоненциальное сглаживание – частный случай ETS-моделей

Расширяем ETS(ANN)

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Ошибка напрямую влияет
на краткосрочный уровень

и на долгосрочный
равновесный уровень

стартовое
состояние

Параметры модели: α, σ^2, l_0

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

$$= f(y_1) f(y_2 | \mathcal{F}_1) f(y_3 | \mathcal{F}_2) \dots f(y_n | \mathcal{F}_{n-1}) \rightarrow \max_{l_0, \sigma^2, \alpha}$$

ETS(ANN) (экспоненциальное сглаживание)

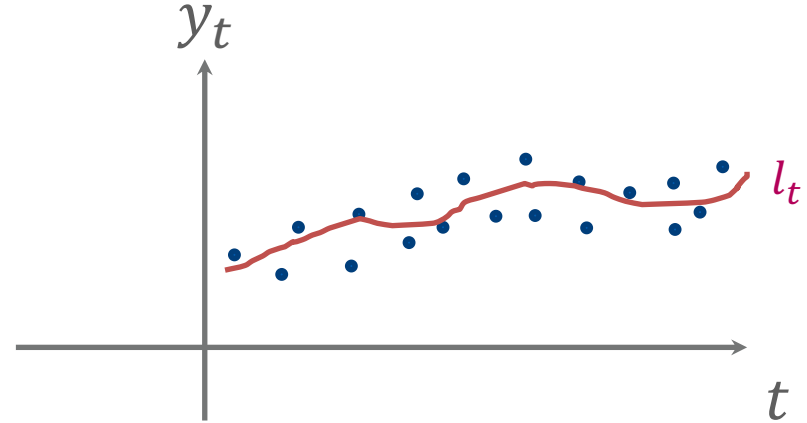
$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$\alpha \in [0; 1]$$

Параметры модели: α, σ^2, l_0



ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

b_t — текущая скорость роста показателя

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

b_t — текущая скорость роста показателя

В долгосрочный и текущий
уровни входит
составляющая, отвечающая
за скорость роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

За динамику скорости
роста отвечает отдельное
уравнение

b_t — текущая скорость роста показателя

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

b_t — текущая скорость роста показателя

Во все уравнения
с различным эффектом
входит одна и та же
ошибка

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

b_t — текущая скорость роста показателя

Параметры модели: $\alpha, \sigma^2, l_0, \beta, b_0$

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

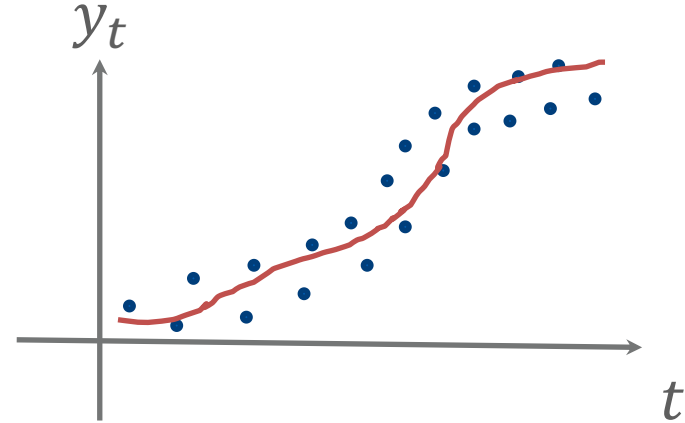
$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

b_t — текущая скорость роста показателя

Параметры модели: $\alpha, \sigma^2, l_0, \beta, b_0$



В разные
периоды
разные
темпы роста

ETS(AAN)

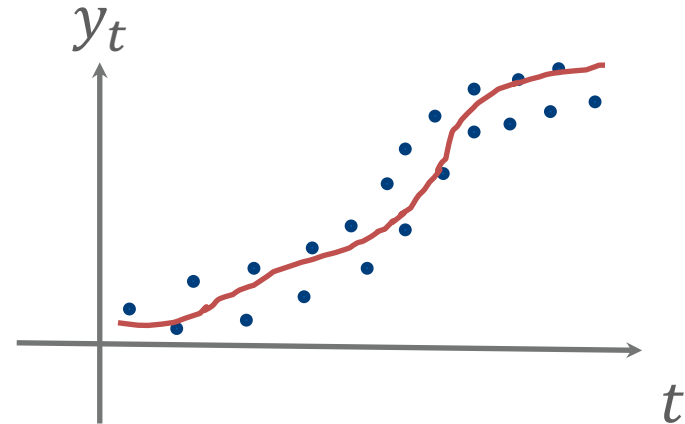
$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$



b_t — текущая скорость роста показателя

Параметры модели: $\alpha, \sigma^2, l_0, \beta, b_0$

В разные
периоды
разные
темпы роста

$$L(\alpha, \sigma^2, l_0, \beta, b_0) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

$$= f(y_1) f(y_2 | \mathcal{F}_1) f(y_3 | \mathcal{F}_2) \dots f(y_n | \mathcal{F}_{n-1}) \rightarrow \max_{l_0, \sigma^2, \alpha, b_0, \beta}$$

Прогнозирование

- ! Прогнозы будут меняться с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозирование

❗ Прогнозы будут
меняться
с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + b_t$$

Дисперсии:

$$Var(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = Var(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

! Прогнозы будут
меняться
с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + b_t$$

$$\mathbb{E}(y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_{t+1} + b_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t)$$

Не знаем :(всегда знаем
распределение

Дисперсии:

$$\text{Var}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \text{Var}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

❗ Прогнозы будут
меняться
с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + b_t$$

$$\mathbb{E}(y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_{t+1} + b_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t)$$

$$= \mathbb{E}(l_t + b_t + \alpha \cdot u_{t+1} + b_t + \beta u_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + 2b_t$$

Дисперсии:

$$Var(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = Var(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

! Прогнозы будут
меняться
с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + b_t$$

$$\mathbb{E}(y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_{t+1} + b_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t)$$

$$= \mathbb{E}(l_t + b_t + \alpha \cdot u_{t+1} + b_t + \beta u_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + 2b_t$$

Дисперсии:

$$Var(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = Var(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

! Прогнозы будут
меняться
с учётом скорости роста

ETS(AAN)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t$$

Прогнозы:

$$\mathbb{E}(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + b_t$$

$$\mathbb{E}(y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(l_{t+1} + b_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t)$$

$$= \mathbb{E}(l_t + b_t + \alpha \cdot u_{t+1} + b_t + \beta u_{t+1} + u_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = l_t + 2b_t$$

Дисперсии:

$$Var(y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = Var(l_t + b_t + u_{t+1} \mid \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

$$Var(y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t) = [(\alpha + \beta)^2 + 1] \sigma^2$$

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1]$$

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

В текущий уровень
теперь входит ещё и
сезонная компонента

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

В текущий уровень
теперь входит ещё и
сезонная компонента

При этом она никак не
влияет на долговременный
уровень

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

За формирование
сезонности отвечает
отдельное уравнение

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

Чтобы рассчитывать месячную
сезонность, нам нужно 11
стартовых значений

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

Ошибка общая
у всех уравнений

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

$$y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t \sim N(l_t + b_t + s_{t-11}, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t \sim N(l_t + 2 \cdot b_t + s_{t-10}, [(\alpha + \beta)^2 + 1] \sigma^2)$$

ETS(AAA)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-12} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + \alpha \cdot u_t; \quad l_0$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta \cdot u_t; \quad b_0$$

$$s_t = s_{t-12} + \gamma \cdot u_t; \quad s_0, s_{-1}, \dots, s_{-10}$$

$$\alpha \in [0; 1] \quad \beta \in [0; 1] \quad \gamma \in [0; 1]$$

$$y_{t+1} \mid \mathcal{F}_t \sim N(l_t + b_t + s_{t-11}, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} \mid \mathcal{F}_t \sim N(l_t + 2 \cdot b_t + s_{t-10}, [(\alpha + \beta)^2 + 1] \sigma^2)$$

❗ В прогнозе к естественному уровню добавляется сезонная особенность

ETS(???)

Trend	Seasonal		
	N	A	M
N	$y_t = \ell_{t-1} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$	$y_t = \ell_{t-1} + s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t$	$y_t = \ell_{t-1} s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \alpha \varepsilon_t / s_{t-m}$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t / \ell_{t-1}$
A	$y_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$ $b_t = b_{t-1} + \beta \varepsilon_t$	$y_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$ $b_t = b_{t-1} + \beta \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1}) s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t / s_{t-m}$ $b_t = b_{t-1} + \beta \varepsilon_t / s_{t-m}$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t / (\ell_{t-1} + b_{t-1})$
A _d	$y_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta \varepsilon_t$	$y_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) s_{t-m} + \varepsilon_t$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + \alpha \varepsilon_t / s_{t-m}$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta \varepsilon_t / s_{t-m}$ $s_t = s_{t-m} + \gamma \varepsilon_t / (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1})$

MULTIPLICATIVE ERROR MODELS

Trend	Seasonal		
	N	A	M
N	$y_t = \ell_{t-1} (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = \ell_{t-1} (1 + \alpha \varepsilon_t)$	$y_t = (\ell_{t-1} + s_{t-m}) (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \alpha (\ell_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma (\ell_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$	$y_t = \ell_{t-1} s_{t-m} (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = \ell_{t-1} (1 + \alpha \varepsilon_t)$ $s_t = s_{t-m} (1 + \gamma \varepsilon_t)$
A	$y_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1}) (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1}) (1 + \alpha \varepsilon_t)$ $b_t = b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + b_{t-1}) \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-m}) (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = \ell_{t-1} + b_{t-1} + \alpha (\ell_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$ $b_t = b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma (\ell_{t-1} + b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1}) s_{t-m} (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = (\ell_{t-1} + b_{t-1}) (1 + \alpha \varepsilon_t)$ $b_t = b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + b_{t-1}) \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} (1 + \gamma \varepsilon_t)$
A _d	$y_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) (1 + \alpha \varepsilon_t)$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m}) (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = \ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + \alpha (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} + \gamma (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m}) \varepsilon_t$	$y_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) s_{t-m} (1 + \varepsilon_t)$ $\ell_t = (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) (1 + \alpha \varepsilon_t)$ $b_t = \phi b_{t-1} + \beta (\ell_{t-1} + \phi b_{t-1}) \varepsilon_t$ $s_t = s_{t-m} (1 + \gamma \varepsilon_t)$

► <https://otexts.com/fpp2/ets.html>

ETS(???)

Model	Forecast variance: σ_h^2
(A,N,N)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 [1 + \alpha^2(h-1)]$
(A,A,N)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 \left[1 + (h-1) \left\{ \alpha^2 + \alpha\beta h + \frac{1}{6}\beta^2 h(2h-1) \right\} \right]$
(A,A _d ,N)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 \left[1 + \alpha^2(h-1) + \frac{\beta\phi h}{(1-\phi)^2} \{2\alpha(1-\phi) + \beta\phi\} \right. \\ \left. - \frac{\beta\phi(1-\phi^h)}{(1-\phi)^2(1-\phi^2)} \{2\alpha(1-\phi^2) + \beta\phi(1+2\phi-\phi^h)\} \right]$
(A,N,A)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 [1 + \alpha^2(h-1) + \gamma k(2\alpha + \gamma)]$
(A,A,A)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 \left[1 + (h-1) \left\{ \alpha^2 + \alpha\beta h + \frac{1}{6}\beta^2 h(2h-1) \right\} \right. \\ \left. + \gamma k \{2\alpha + \gamma + \beta m(k+1)\} \right]$
(A,A _d ,A)	$\sigma_h^2 = \sigma^2 \left[1 + \alpha^2(h-1) + \gamma k(2\alpha + \gamma) \right. \\ \left. + \frac{\beta\phi h}{(1-\phi)^2} \{2\alpha(1-\phi) + \beta\phi\} \right. \\ \left. - \frac{\beta\phi(1-\phi^h)}{(1-\phi)^2(1-\phi^2)} \{2\alpha(1-\phi^2) + \beta\phi(1+2\phi-\phi^h)\} \right. \\ \left. + \frac{2\beta\gamma\phi}{(1-\phi)(1-\phi^m)} \{k(1-\phi^m) - \phi^m(1-\phi^{mk})\} \right]$

► <https://otexts.com/fpp2/ets-forecasting.html>

Экспоненциальное сглаживание

		Сезонность		
		N	A	M
Тренд	N	Простое экспоненциальное сглаживание	$ETS(ANA)$	$ETS(ANM)$
	A	Двойное экспоненциальное сглаживание	Тройное экспоненциальное сглаживание (метод Хольта-Винтерса)	Метод Хольта-Винтерса с мультипликативным трендом
	A_d	$ETS(AA_dA)$	Метод Хольта-Винтерса с угасающим трендом	Метод Хольта-Винтерса с угасающим мультипликативным трендом

Резюме

- ETS модель раскладывает ряд на вымышленные составляющие
- Оценить неизвестные параметры модели можно методом максимального правдоподобия
- Такие модели, как экспоненциальное сглаживание – частный случай ETS-моделей
- Мультипликативный тренд добавлять не рекомендуется, такие модели оказываются нестабильными

Разложение ряда на составляющие

Декомпозиция временного ряда

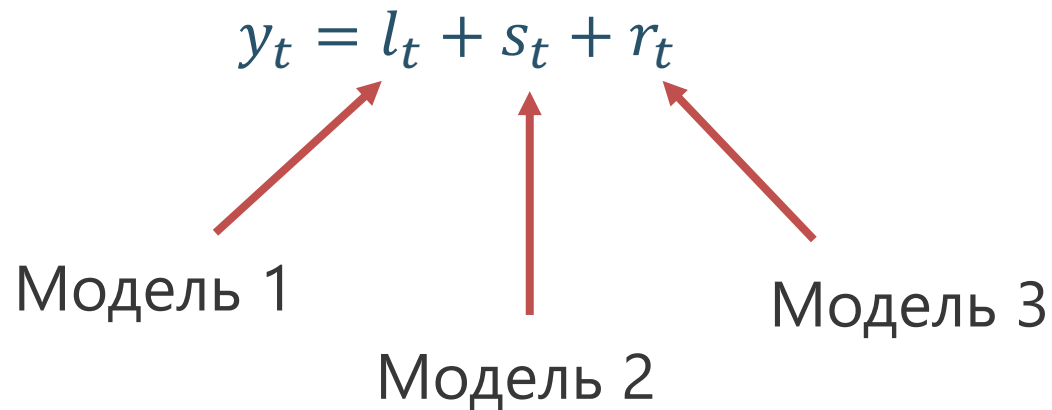
- Ряды могут включать в себя несколько разных паттернов
- Иногда бывает полезно отделить их друг от друга

Аддитивно: $y_t = l_t + s_t + r_t$

Мультипликативно: $y_t = l_t \cdot s_t \cdot r_t$

- l_t — долговременный уровень
- s_t — сезонная компонента
- r_t — то, что останется от ряда, если очистить его от тренда и сезонности

Ансамбль из моделей



- Пытаемся спрогнозировать каждую компоненту своей моделью
- Далее соединяем получившиеся прогнозы в итоговый прогноз

Скользящее среднее

- Пусть m – та сезонность, которую мы хотим выделить (12 – месячные данные, 7 – недельные и тп)
- Скользящее среднее – простейший способ выделить долгосрочную компоненту (окно 24 сгладит сезонность)



Скользящее среднее

- Пусть m – та сезонность, которую мы хотим выделить (12 – месячные данные, 7 – недельные и тп)
- Скользящее среднее – простейший способ выделить долгосрочную компоненту (окно 24 сгладит сезонность)



Классическая декомпозиция ряда

1. Делаем для исходного ряда y_t сглаживание скользящим средним с окном m (наша сезонность), получившийся ряд – долговременная компонента l_t
2. Находим детрендрованный ряд:

$$y_t^d = y_t - l_t$$

3. Превратим детрендрованный ряд в матрицу:

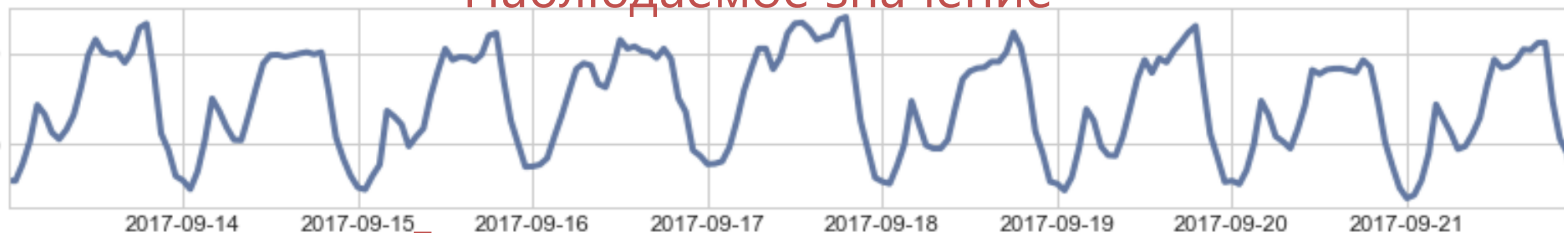
янв.	фев	мар.	апр	
y_1^d	y_2^d	y_3^d	y_4^d	...
y_{13}^d	y_{14}^d	y_{15}^d	y_{16}^d	...
y_{25}^d	y_{26}^d	y_{27}^d	y_{28}^d	...
...

Считаем скользящее среднее по каждому столбцу, то, что получилось вытягиваем в вектор, это s_t

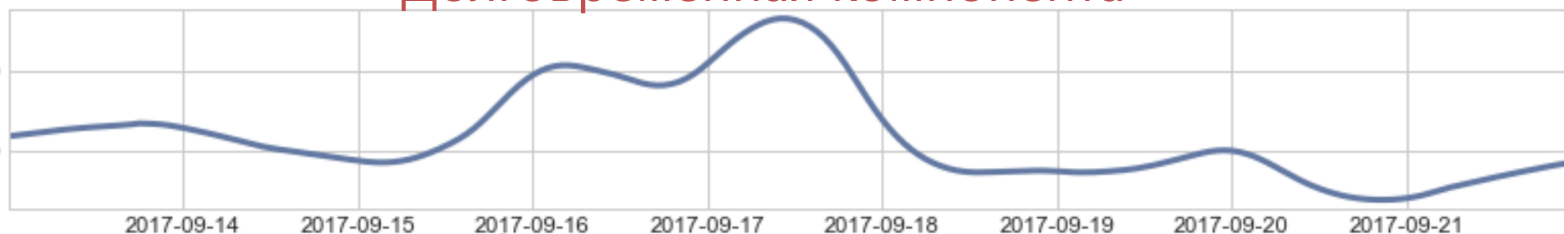
4. Рассчитываем $r_t = y_t^d - s_t$

Декомпозиция ряда

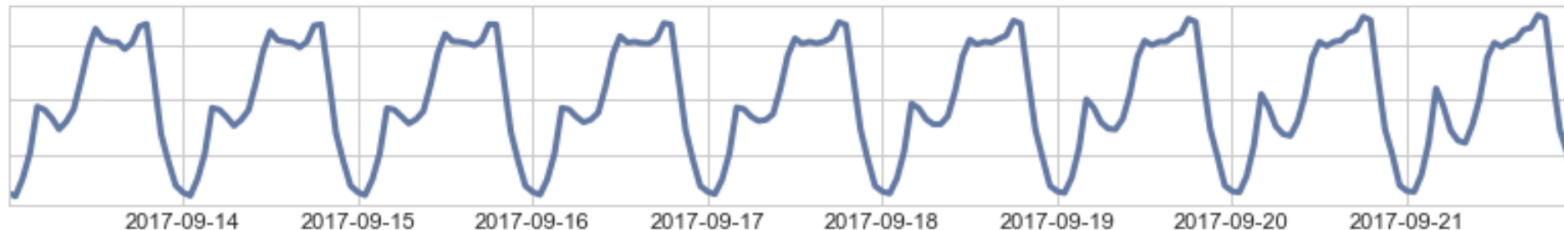
Наблюдаемое значение



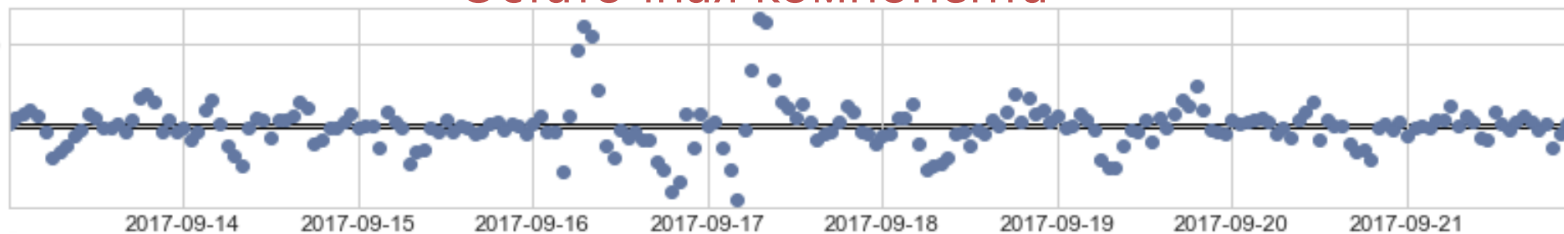
Долговременная компонента



Сезонная компонента



Остаточная компонента



Декомпозиция ряда

- У классического подхода есть ряд проблем
- Из-за скользящих средних мы теряем наблюдения в начале и в конце ряда
- Трендовая составляющая довольно сильно реагирует на выбросы и пересглаживается под них
- Сезонная составляющая всегда одинаковая и не изменяется
- Для того, чтобы исправить эти недостатки, на каждый шаг добавляют усложнения: STL-декомпозиция, X11-декомпозиция
- Мы не будем обсуждать эти алгоритмы подробно, но будем использовать

Скользящее среднее

SARIMA-модель

- SARIMA – не интерпретируемая модель, которая пытается максимально точно описать корреляции между y_t и y_{t+s}
- Модель используют для краткосрочных прогнозов, для долгосрочных прогнозов она бесполезна
- Модель будет состоять из AR и MA частей, мы разберём эти части по очереди, а затем объединим

MA(q) (скользящее среднее)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} + \cdots + \alpha_q u_{t-q}$$

Изменение ряда объясняется
последними q случайными
ошибками

MA(q) (скользящее среднее)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} + \cdots + \alpha_q u_{t-q}$$

Модель можно записать
с помощью лагового
оператора

МА(q) (скользящее среднее)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} + \dots + \alpha_q u_{t-q}$$

$$y_t - \mu = (1 + \alpha_1 L + \alpha_2 L^2 + \dots + \alpha_q L^q) \cdot u_t$$

Модель можно записать
с помощью лагового
оператора

MA(q) (скользящее среднее)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} + \cdots + \alpha_q u_{t-q}$$

$$y_t - \mu = (1 + \alpha_1 L + \alpha_2 L^2 + \cdots + \alpha_q L^q) \cdot u_t$$

$$y_t - \mu = A(L) \cdot u_t$$

Модель можно записать
с помощью лагового
оператора


MA(q) (скользящее среднее)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} + \dots + \alpha_q u_{t-q}$$

$$y_t - \mu = (1 + \alpha_1 L + \alpha_2 L^2 + \dots + \alpha_q L^q) \cdot u_t$$

$$y_t - \mu = A(L) \cdot u_t$$

-  выбрав большое q и подобрав коэффициенты, можно описать сложную структуру корреляций
- сложно понять какой коэффициент за что отвечает, модель неинтерпретируема

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Запаздывания ошибок помогают
описать сложную структуру
корреляций между значениями ряда

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Запаздывания ошибок помогают
описать сложную структуру
корреляций между значениями ряда

Посмотрим как это
происходит на примере
MA(2)

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \alpha_1 \sigma^2, & s = 1 \\ \alpha_2 \sigma^2, & s = 2 \\ 0, & s \geq 3 \end{cases}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \end{cases}$$

$$y_t \quad \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$y_{t-1} \quad \mu + u_{t-1} + \alpha_1 u_{t-2} + \alpha_2 u_{t-3}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \end{cases}$$

$$y_t \quad \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$y_{t-2} \quad \mu + u_{t-2} + \alpha_1 u_{t-3} + \alpha_2 u_{t-4}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

$$y_t \quad \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

$$y_{t-3} \quad \mu + u_{t-3} + \alpha_1 u_{t-4} + \alpha_2 u_{t-5}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Параметры

модели: $\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Параметры

модели: $\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

**Оценивание
модели:**

$$L(\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_q) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n) \rightarrow \max_{\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2}$$

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Параметры

модели: $\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

**Оценивание
модели:**

$$L(\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_q) = f(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n) \rightarrow \max_{\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2}$$

! Правдоподобие представляет из себя
многомерное нормальное
распределение

MA(2)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2}$$

Параметры

модели: $\mu, \sigma^2, \alpha_1, \alpha_2$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1 \alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} \sim N(\mu; \Sigma)$$

MA(2)

$$\gamma_s = \text{Cov}(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1\alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

$$\Sigma = \sigma^2 \begin{pmatrix} 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \alpha_2 & 0 & \dots \\ \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \alpha_2 & \dots \\ \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \dots \\ 0 & \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \dots \\ 0 & 0 & \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

MA(2)

$$\gamma_s = \text{Cov}(y_t, y_{t+s}) = \begin{cases} \sigma^2 \cdot (1 + \alpha_1 + \alpha_2), & s = 0 \\ \sigma^2 \cdot (\alpha_1 + \alpha_1\alpha_2), & s = 1 \\ \sigma^2 \cdot \alpha_2, & s = 2 \\ 0, & s > 2 \end{cases}$$

$$\Sigma = \sigma^2 \begin{pmatrix} 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \alpha_2 & 0 & \dots \\ \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \alpha_2 & \dots \\ \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \dots \\ 0 & \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & 1 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 & \dots \\ 0 & 0 & \alpha_2 & \alpha_1 + \alpha_1\alpha_2 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Чем больше запаздываний, тем больше диагоналей есть в матрице и тем сложнее коррелируют наблюдения

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

можем оценить
по данным

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

всегда знаем
распределение

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

можем оценить
по данным

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

всегда знаем
распределение

$$\begin{aligned} y_{t+1} &= \mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t \\ \hat{y}_{t+1} &= \mu + \alpha_1 u_t \end{aligned}$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

можем оценить
по данным

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

всегда знаем
распределение

$$y_{t+1} = \mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t$$

$$\hat{y}_{t+1} = \mu + \alpha_1 u_t$$

$$y_{t+1} - \hat{y}_{t+1} = u_{t+1}$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

можем оценить
по данным

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

всегда знаем
распределение

$$y_{t+1} = \mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t$$

$$\hat{y}_{t+1} = \mu + \alpha_1 u_t$$

$$y_{t+1} - \hat{y}_{t+1} = u_{t+1}$$

$$y_t - \hat{y}_t = u_t$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

можем оценить
по данным

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 u_t$$

всегда знаем
распределение

$$y_{t+1} = \mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t$$

$$\hat{y}_{t+1} = \mu + \alpha_1 u_t$$

$$y_{t+1} - \hat{y}_{t+1} = u_{t+1}$$

$$y_t - \hat{y}_t = u_t$$

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mu + \alpha_1 (y_t - \hat{y}_t)$$

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\mathbb{E}(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + u_{t+2} + \alpha_1 u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mu$$

всегда знаем
распределение

Если в МА(q) оказывается, что мы прогнозируем
на период $h > q$ оптимальным прогнозом будет
математическое ожидание

Прогнозирование в МА(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + u_t + \alpha_1 u_{t-1}$$

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \alpha_1(y_t - \hat{y}_t), \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu, (1 + \alpha^2)\sigma^2)$$

константа

$$Var(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = Var(\mu + u_{t+1} + \alpha_1 u_t | \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

$$Var(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) = Var(\mu + u_{t+2} + \alpha_1 u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = (1 + \alpha^2)\sigma^2$$

Дисперсию можно
найти проще

Резюме

- Скользящее среднее объясняет текущее значение ряда через предыдущие ошибки
- С помощью такой модель можно описать сложную структуру корреляций между значениями ряда
- Модель оценивается методом максимального правдоподобия
- После q периодов прогноз сходится к математическому ожиданию процесса

Авторегрессия

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \cdots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

Динамика ряда описывается через
его предыдущие значения

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \dots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \dots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс $\mathbb{E}(y_t) = \mu^*$

$$y_t - \mu^* = \beta_1(y_{t-1} - \mu^*) + \beta_2(y_{t-2} - \mu^*) + \dots \\ \dots + \beta_p(y_{t-p} - \mu^*) + u_t$$

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \dots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс $\mathbb{E}(y_t) = \mu^*$

$$y_t - \mu^* = \beta_1(y_{t-1} - \mu^*) + \beta_2(y_{t-2} - \mu^*) + \dots \\ \dots + \beta_p(y_{t-p} - \mu^*) + u_t$$

$$(1 - \beta_1 L - \beta_2 L^2 - \dots - \beta_p L^p) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \dots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс $\mathbb{E}(y_t) = \mu^*$

$$y_t - \mu^* = \beta_1(y_{t-1} - \mu^*) + \beta_2(y_{t-2} - \mu^*) + \dots \\ \dots + \beta_p(y_{t-p} - \mu^*) + u_t$$

$$(1 - \beta_1 L - \beta_2 L^2 - \dots - \beta_p L^p) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

$$B(L) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

AR(p) (авторегрессия)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + \beta_2 y_{t-2} + \dots + \beta_p y_{t-p} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu^*$$

$$y_t - \mu^* = \beta_1 (y_{t-1} - \mu^*) + \beta_2 (y_{t-2} - \mu^*) + \dots$$

$$\dots + \beta_p (y_{t-p} - \mu^*) + u_t$$

$$(1 - \beta_1 L - \beta_2 L^2 - \dots - \beta_p L^p) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

$$B(L) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

Стационарность авторегрессии

Теорема:

Чтобы у процесса авторегрессии

$$B(L) \cdot (y_t - \mu^*) = u_t$$

существовало единственное стационарное решение, которое “не заглядывает в будущее”, необходимо и достаточно, чтобы все корни характеристического уравнения

$$B(\lambda) = 0$$

$$1 - \beta_1\lambda - \beta_2\lambda^2 - \dots - \beta_p\lambda^p = 0$$

были по модулю **больше единицы**

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

**Параметры
модели:** μ, σ^2, β_1

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

**Параметры
модели:** μ, σ^2, β_1

Найдём характеристики y_t ,
при условии что он
стационарен

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_t)$$

**Параметры
модели:** μ, σ^2, β_1

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_t)$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \frac{\mu}{1 - \beta_1}$$

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

$$Var(y_t) = \beta_1^2 Var(y_{t-1}) + \sigma^2$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_t)$$

$$Var(y_t) = \beta_1^2 Var(y_t) + \sigma^2$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \frac{\mu}{1 - \beta_1}$$

$$Var(y_t) = \frac{\sigma^2}{1 - \beta_1^2}$$

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_{t-1})$$

$$Var(y_t) = \beta_1^2 Var(y_{t-1}) + \sigma^2$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu + \beta_1 \mathbb{E}(y_t)$$

$$Var(y_t) = \beta_1^2 Var(y_t) + \sigma^2$$

$$\mathbb{E}(y_t) = \frac{\mu}{1 - \beta_1}$$

$$Var(y_t) = \frac{\sigma^2}{1 - \beta_1^2}$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \frac{\beta_1^s}{1 - \beta_1^2} \cdot \sigma^2$$

AR(1)

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$\mathbb{E}(y_t) = \frac{\mu}{1 - \beta_1}$$

$$Var(y_t) = \frac{\sigma^2}{1 - \beta_1^2}$$

$$\gamma_s = Cov(y_t, y_{t+s}) = \frac{\beta_1^s}{1 - \beta_1^2} \cdot \sigma^2$$

Параметры

модели: μ, σ^2, β_1

! Можем воспользоваться методом
максимального правдоподобия

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

всегда знаем
распределение

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_t + u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mu + \beta_1 y_t$$

Не знаем :(

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_t + u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mu + \beta_1 y_t$$

$$\text{Var}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \text{Var}(\mu + \beta_1 y_t + u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\mathbb{E}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_t + u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \mu + \beta_1 y_t$$

$$\text{Var}(y_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \text{Var}(\mu + \beta_1 y_t + u_{t+1} | \mathcal{F}_t) = \sigma^2$$

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

всегда знаем
распределение

$$\mathbb{E}(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_{t+1} + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) =$$

Не знаем :(

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_{t+1} + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \\ &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1(\beta_1 y_t + u_{t+1}) + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \end{aligned}$$

знаем

всегда знаем
распределение

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_{t+1} + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \\ &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1(\beta_1 y_t + u_{t+1}) + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \\ &= \mu + \beta_1^2 y_t \end{aligned}$$

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(?, ?)$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1 y_{t+1} + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \\ &= \mathbb{E}(\mu + \beta_1(\beta_1 y_t + u_{t+1}) + u_{t+2} | \mathcal{F}_t) = \\ &= \mu + \beta_1^2 y_t \end{aligned}$$

$$Var(y_{t+2} | \mathcal{F}_t) = (1 + \beta_1^2) \sigma^2$$

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1^2 y_t, (1 + \beta_1^2) \sigma^2)$$

! Модель подходит
только для
краткосрочных
прогнозов

Прогнозирование

$$u_t \sim iid N(0, \sigma^2)$$

$$y_t = \mu + \beta_1 y_{t-1} + u_t$$

u_t не зависит от y_{t-1}, y_{t-2}, \dots

y_t — стационарный процесс

$$y_{t+1} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1 y_t, \sigma^2)$$

$$y_{t+2} | \mathcal{F}_t \sim N(\mu + \beta_1^2 y_t, (1 + \beta_1^2) \sigma^2)$$

- Так как процесс стационарный, $|\beta_1| < 1$
- Чем дальше мы прогнозируем, тем сильнее прогноз похож на константу μ

! Модель подходит только для краткосрочных прогнозов

Резюме

- Авторегрессия объясняет динамику ряда через его предыдущие значения
- Модель оценивается методом максимального правдоподобия
- Прогнозы модели при $h \rightarrow \infty$ сходятся к математическому ожиданию
- На следующей неделе мы соединим AR и MA части в общую модель