

# Применение СПО для решения задач аэро- и газовой динамики

Семинар 2. Запуск задачи обтекания цилиндра

Преподаватель: Романова Дарья Игоревна

Институт системного программирования им. В.П. Иванникова РАН, Москва

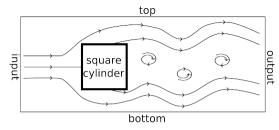
2023

# Схема задачи обтекания квадратного цилиндра

Математическая модель:

$$\nabla \cdot \boldsymbol{U} = 0$$
,

$$\frac{\partial \boldsymbol{U}}{\partial t} + \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{U} \boldsymbol{U} = -\boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{p} + \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{\tau},$$



где  ${\bf U}$  — скорость,  ${\bf \tau}=2\nu{\bf s}$  — тензор вязких напряжений,  ${\bf s}=0.5({\bf \nabla}{\bf U}+({\bf \nabla}{\bf U})^T)$  — тензор скоростей деформаций,  $\nu$  — кинематическая вязкость, p — давление.

Геометрия расчётной области:

- ightharpoonup Сторона квадрата D=1
- ightharpoonup Высота расчётной области H=30D
- ightharpoonup Длина расчётной области L=80D
- ightharpoonup Толщина B=D

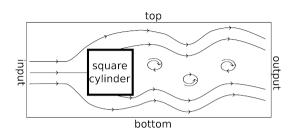
#### Начальные и граничные условия

Течение ламинарное:

$$Re = \frac{UD}{\nu} = \frac{1 \cdot 1}{0.01} = 100$$

#### Начальные условия

$$U = 1 \mid p = 0 \mid \nu = 0.01$$



#### Граничные условия

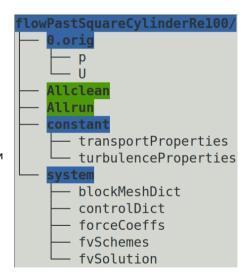
Граница	U	р
inlet	Fixed value $m{U}=1$	Zero gradient
outlet	Zero gradient	Fixed value $p = 0$
top/bottom/front/back	Zero gradient	Zero gradient
cylinder	Fixed value $\boldsymbol{U}=0$	Zero gradient

#### Скачиваем кейс

```
Кейс лежит на GitHub
https://github.com/RomanovaDI/freeSoftwareTrainingCourse
Скачать можно по ссылке
https://github.com/RomanovaDI/freeSoftwareTrainingCourse/archive/refs/heads/main.zip
```

# Структура кейса

- 0.orig каталог с начальными условиями
  - ▶ р начальные условия на давление
  - ▶ U начальные условия на скорость
- ► Allclean скрипт очистки директории кейса
- ▶ Allrun скрипт запуска расчёта
- constant каталог с константными параметрами
  - ► transportProperties реологические свойства
  - ► turbulenceProperties параметры турбулентности
- ▶ system каталог с параметрами расчёта задачи
  - ▶ blockMeshDict описание сетки
  - ► controlDict параметры управления расчётом
  - ► forceCoeffs описание расчета сил на цилиндре
  - ► fvSchemes схемы аппроксимации
  - ► fvSolution параметры решателя



#### Скрипты выполнения

#### **Allclean**

```
0 #!/bin/sh
1 cd "${0%/*}" || exit # Run from this directory
2 . ${WM_PROJECT_DIR:?}/bin/tools/CleanFunctions # Tutorial clean functions
3 #------
4 cleanCaseO # Чистим директорую кейса от старых расчётов
6
7 #------
```

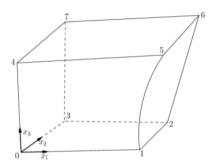
#### Скрипты выполнения

#### Allrun

```
0 #!/bin/sh
1 cd "${0%/*}" || exit #Run from this directory
2 . ${WM_PROJECT_DIR:?}/bin/tools/RunFunctions # Tutorial run functions
3 #-----
5 touch flowPastSquareCylinderRe100.foam # Создаем файл для визуализации
6 runApplication blockMesh # Создаем сетку
7 restoreOdir # Создаем нулевой момент
8 runApplication $(getApplication) # Запускаем расчёт
```

# Сетка. Куб. blockMeshDict

- Система координат должна быть правосторонней.
- Вершины объявляются в соответствии с выбранной системой координат.
- При объявлении блока порядок перечисления вершин блока строго определён и показан на рисунке. Он зависит от системы координат.
- Объявляются внешние грани расчетной области, нормаль должна смотреть наружу (определяется по принципу правой руки).

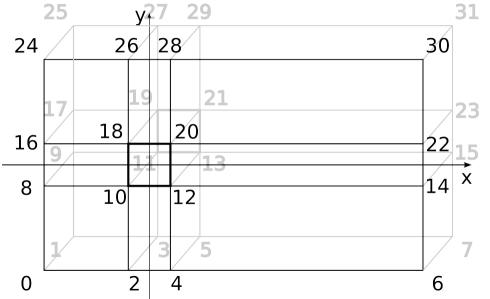


# Сетка. Куб. blockMeshDict

```
o scale 0.1:
1 vertices
2
     (0\ 0\ 0)
   (1 \ 0 \ 0)
5 (1 1 0)
6 (0 1 0)
7 (0 0 0.1)
8 (1 0 0.1)
9 (1 1 0.1)
   (0\ 1\ 0.1)
10
11 );
12 blocks
13 (
     hex (0 1 2 3 4 5 6 7) (20 20 1) simpleGrading (1 1 1)
14
15);
16 edges
17 ();
```

```
18 boundary
19 (
       walls {
20
           type wall;
21
           faces
22
23
                (4 5 6 7) // top
24
                (0 3 2 1) // bottom
25
                (0 4 7 3) // left
26
                (2 6 5 1) // right
27
           ); }
28
       frontAndBack {
29
           type empty;
30
           faces
31
32
                (1 5 4 0) // front
33
                (3 7 6 2) // back
34
           );}
35
36);
```

# Сетка. Обтекание квадратного цилиндра. blockMeshDict



#### Сетка. blockMeshDict

```
o scale
         1.0:
1
2 DHalf 0.5;
3 HHalf 15.5;
4 LLHalf 15.5;
5 LRHalf 65.5;
6 BHalf 0.5;
7 nB
          1;
8 nD 5;
9 nHHalf 75;
10 nLLHalf 75;
11 nLRHalf 325;
12
13 vertices
14 (
      (-$LLHalf -$HHalf $BHalf) // 0
15
      (-$LLHalf -$HHalf -$BHalf) // 1
16
      (-$DHalf
                -$HHalf $BHalf) // 2
17
```

```
-$HHalf -$BHalf) // 3
      (-$DHalf
18
      ( $DHalf
                 -$HHalf
                           $BHalf) // 4
19
      ( $DHalf
                 -$HHalf -$BHalf) // 5
20
      ( $LRHalf
                 -$HHalf $BHalf) // 6
21
      ( $LRHalf
                 -$HHalf -$BHalf) // 7
22
23
      (-$LLHalf
                 -$DHalf $BHalf) // 8
      (-$LLHalf
                 -$DHalf -$BHalf) // 9
24
      (-$DHalf
                 -$DHalf $BHalf) // 10
25
      (-$DHalf
                 -$DHalf -$BHalf) // 11
26
      ( $DHalf
                 -$DHalf $BHalf) // 12
27
      ( $DHalf
                 -$DHalf -$BHalf) // 13
28
      ( $LRHalf
                 -$DHalf $BHalf) // 14
29
      ( $LRHalf
                 -$DHalf -$BHalf) // 15
30
      (-$LLHalf
                  $DHalf $BHalf) // 16
31
      (-$LLHalf
                  $DHalf -$BHalf) // 17
32
      (-$DHalf
                  $DHalf
                           $BHalf) // 18
33
      (-$DHalf
                  $DHalf -$BHalf) // 19
34
      ( $DHalf
                  $DHalf
                           $BHalf) // 20
35
      ( $DHalf
                  $DHalf -$BHalf) // 21
36
      ( $LRHalf
                  $DHalf
                           $BHalf) // 22
37
```

```
( $LRHalf
                  $DHalf -$BHalf) // 23
38
      (-$LLHalf
                  $HHalf
                          $BHalf) // 24
39
      (-$LLHalf
                  $HHalf -$BHalf) // 25
40
      (-$DHalf
                  $HHalf $BHalf) // 26
41
42
      (-$DHalf
                  $HHalf -$BHalf) // 27
43
      ( $DHalf
                  $HHalf $BHalf) // 28
      ( $DHalf
                  $HHalf -$BHalf) // 29
44
      ( $LRHalf
                  $HHalf $BHalf) // 30
45
      ( $LRHalf
                  $HHalf -$BHalf) // 31
46
47
 );
48
49 blocks
50
      hex (1 3 11 9 0 2 10 8) ($nLLHalf $nHHalf $nB) simpleGrading (1 1
51
      1)
      hex (3 5 13 11 2 4 12 10) ($nD $nHHalf $nB) simpleGrading (1 1 1)
52
      hex (5 7 15 13 4 6 14 12) ($nLRHalf $nHHalf $nB) simpleGrading (1
53
      1 1)
      hex (9 11 19 17 8 10 18 16) ($nLLHalf $nD $nB) simpleGrading (1 1
54
      1)
```

```
hex (13 15 23 21 12 14 22 20) ($nLRHalf $nD $nB) simpleGrading (1
55
      1 1)
      hex (17 19 27 25 16 18 26 24) ($nLLHalf $nHHalf $nB) simpleGrading
56
       (1 \ 1 \ 1)
      hex (19 21 29 27 18 20 28 26) ($nD $nHHalf $nB) simpleGrading (1 1
57
       1)
      hex (21 23 31 29 20 22 30 28) ($nLRHalf $nHHalf $nB) simpleGrading
58
       (1 \ 1 \ 1)
59 );
60
61 edges
62
63);
64
65 boundary
66
      inlet
67
      {
68
          type patch;
69
           faces
70
```

```
71
                (0 8 9 1)
72
                (8 16 17 9)
73
         (16 24 25 17)
74
          );
75
76
       outlet
77
78
           type patch;
79
           faces
80
81
                (671514)
82
                 (14 15 23 22)
83
          (22 23 31 30)
84
           );
85
86
     hole
87
88
           type wall;
89
            faces
90
```

```
91
                   (10 11 19 18)
 92
                   (18 19 21 20)
 93
                   (12 20 21 13)
 94
                   (10 12 13 11)
 95
             );
 96
        }
 97
      topAndBottom
 98
99
             type wall;
100
             faces
101
102
                   (24 26 27 25)
103
                   (26 28 29 27)
104
                   (28 30 31 29)
105
                   (0 \ 1 \ 3 \ 2)
106
           (2 \ 3 \ 5 \ 4)
107
           (4576)
108
109
             );
        }
110
```

#### Начальные условия. р

```
o FoamFile
1 {
       version
                      2.0;
2
       format
                      ascii;
3
                      volScalarField;
      class
       object
5
                     p;
  dimensions
                      [0 \ 2 \ -2 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0];
8 internalField
                      uniform 0;
9 boundaryField
10 {
       hole
11
12
                               zeroGradient;
13
            type
14
       inlet
15
16
                               zeroGradient:
            type
17
```

```
18
       outlet
19
20
            type
                               fixedValue;
21
            value
                               uniform 0;
22
23
       topAndBottom
24
25
                                zeroGradient;
26
            type
27
       defaultFaces
28
29
            type
                                empty;
30
31
32 }
```

#### Начальные условия. U

```
o FoamFile
1 {
      version
                    2.0;
2
       format
                     ascii;
      class
                    volVectorField;
      object
5
                    U;
7 dimensions
                     [0 \ 1 \ -1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0];
8 internalField
                  uniform (1 0 0);
9 boundaryField
10 {
       hole
11
12
                              fixedValue;
13
           type
                              uniform (0 0 0);
           value
14
15
       inlet
16
17
```

```
type
                               fixedValue;
18
            value
                               uniform (1 0 0);
19
20
21
       outlet
22
                               zeroGradient;
23
            type
24
       topAndBottom
25
26
                               zeroGradient;
            type
27
28
       defaultFaces
29
30
            type
31
                               empty;
32
33 }
```

#### Константные параметры. transportProperties

```
o FoamFile
1 {
      version
                 2.0;
2
     format ascii;
   class dictionary;
     location "constant";
     object transportProperties;
6
7
9
 transportModel Newtonian;
11
                 0.01:
12 nu
13
```

#### Константные параметры. turbulenceProperties

```
o FoamFile
1 {
     version
            2.0;
2
     format ascii;
    class dictionary;
     location "constant";
     object turbulenceProperties;
6
7
9
 simulationType laminar;
11
```

# Управление расчетом. controlDict

```
o application
                    pimpleFoam;
1 startFrom
                    latestTime;
2 startTime
                    0;
3 stopAt
                    endTime;
4 endTime
                    10;
5 deltaT
                   0.004;
6 writeControl
                   timeStep;
7 writeInterval
                   25;
8 writeFormat
                    binary;
9 writePrecision
                    8;
10 writeCompression off;
11 timeFormat
                    general:
12 timePrecision
13 runTimeModifiable true;
14
15
16
17
```

```
18 functions
19 {
      forces
20
21
                           forces;
22
          type
                         (forces);
          libs
23
          writeControl writeTime;
24
25
           patches (hole);
26
          // Centre of rotation for moment calculations
27
          CofR (0 \ 0 \ 0);
28
          writeFields
                           yes;
29
30
          rho
                           rhoInf;
31
          rhoInf
                           1.0:
32
33
34
      #include "forceCoeffs"
35
36 }
```

# Аэродинамическая сила.

Полная аэродинамическая сила делится на подъёмную силу и силу лобового сопротивления:

$$\mathbf{F} = \mathbf{F_L} + \mathbf{F_D}.$$



Расчёт полной аэродинамической силы происходит через интеграл по поверхности тела от давления и вязких напряжений на поверхности тела:

$${m F} = {m F_p} + {m F_v},$$

$$\mathbf{F_p} = \oint_{S} \rho(p - p_{ref}) dS, \quad \mathbf{F_v} = \oint_{S} \boldsymbol{\tau}^{(d)} \cdot dS,$$

где p — давление,  $p_{ref}$  — давление на бесконечности,  $au^{(d)}$  — девиатор тензора вязких напряжений.

# Коэффициент аэродинамического сопротивления и коэффициент подъёмной силы.

**Коэффициент подъёмной силы** — безразмерная величина, характеризующая подъёмную силу крыла определённого профиля при известном угле атаки.

$$C_L = \frac{F_L}{0.5U^2S},$$

где S — характерная площадь, чаще всего площадь миделевого сечения (наибольшее по площади поперечное сечение тела, движущегося в воде или воздухе), U — скорость набегающего потока в случае, если используется связанная система координат.

**Коэффициент аэродинамического сопротивления** — коэффициент, характеризующий способность тела преодолевать аэродинамическое сопротивление воздуха.

$$C_D = \frac{F_D}{0.5U^2S}.$$

#### $C_D$ и $C_L$ . forceCoeffs

```
o forceCoeffs1
1 {
       type
                         forceCoeffs:
2
3
      libs
                         (forces);
       writeControl timeStep;
      timeInterval
                         1;
       log
                         yes;
                         (hole);
       patches
7
       rho
                         rhoInf;  // Indicates incompressible
8
       rhoInf
                                           // Required when rho = rhoInf
                         1.0;
       liftDir
                         (0 \ 1 \ 0);
10
       dragDir
                          (1 \ 0 \ 0);
11
                          (0 \ 0 \ 0);
                                     // Axle midpoint on ground
       CofR
12
       pitchAxis
                          (0\ 0\ 1):
13
       magUInf
                         1:
14
       lRef
                         1;
                                     // Wheelbase length
15
       Aref
                          1;
                                     // Estimated
16
17 }
```

# СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!

# Список литературы