

1 Énoncé

Notations

On désigne par \mathbb{C} le corps des nombres complexes.

Soit E un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension finie. On désigne par E^* l'espace vectoriel dual de E . On désigne par $\text{End}(E)$ l'algèbre des endomorphismes de E et par $\text{GL}(E)$ le groupe des endomorphismes inversibles de E . On note 1_E l'application identique de E .

Si u est un endomorphisme de E , on note ${}^t u$ l'endomorphisme de E^* transposé de u ; si X est une partie de $\text{End}(E)$, on note ${}^t X$ l'ensemble des transposés des éléments de X .

Soit u une application linéaire d'un espace vectoriel E dans un espace vectoriel E et soit x un vecteur de E . Pour alléger les notations, il nous arrivera d'écrire ux pour désigner l'image $u(x)$ du vecteur x par l'application u .

Soit n un entier ≥ 1 ; on désigne par $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ l'algèbre des matrices carrées complexes à n lignes et n colonnes. On note $E_{i,j}$ la matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dont tous les coefficients sont nuls excepté celui de la i -ème ligne et j -ème colonne qui est égal à 1. On note $\text{GL}(n, \mathbb{C})$ le groupe des matrices inversibles et 1_n la matrice unité de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Soient \mathcal{A} et \mathcal{B} deux \mathbb{C} -algèbres possédant chacune un élément unité; un *morphisme unitaire* d'algèbres de \mathcal{A} dans \mathcal{B} est une application \mathbb{C} -linéaire qui préserve les produits et les éléments unités.

Les deux premières parties sont indépendantes. La sixième partie est indépendante des précédentes.

Partie I

1. Soit W un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension finie. Soient p_1, \dots, p_n des endomorphismes de W . Pour $i = 1, \dots, n$, on note W_i l'image de p_i . Démontrer que les conditions suivantes sont équivalentes :

(i) L'espace vectoriel W est somme directe des sous-espaces W_i et, pour $i = 1, \dots, n$, p_i est le projecteur d'image W_i parallèlement à la somme directe des W_j , $j \neq i$.

(ii) Pour $i = 1, \dots, n$, on a $p_i^2 = p_i$; pour $j \neq i$, on a $p_i p_j = 0$; et on a $p_1 + \dots + p_n = 1_W$.

2. Soit toujours W un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension finie, soit n un entier ≥ 1 et soit $\rho : \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \text{End}(W)$ un morphisme unitaire d'algèbres.

(a) Pour $i = 1, \dots, n$, on note p_i l'endomorphisme $\rho(E_{i,i})$. Démontrer que les endomorphismes p_i satisfont à la condition (ii) de la question **I.1**.

(b) Pour $i = 1, \dots, n$, on note W_i l'image de p_i . Démontrer que la restriction de $\rho(E_{i,i})$ à W_j induit un isomorphisme de W_j sur W_i .

(c) Dans la suite de cette question, on fixe une base (w_1, \dots, w_r) de l'espace vectoriel W_1 . On pose

$$v_1 = w_1, v_2 = \rho(E_{2,1})w_1, \dots, v_n = \rho(E_{n,1})w_1.$$

Démontrer que la famille (v_1, \dots, v_n) est libre et que, pour tous entiers s, t et k compris entre 1 et n , on a

$$\rho(E_{s,t})v_k = \delta_{t,k}v_s,$$

où le symbole de Kronecker $\delta_{t,k}$ vaut 1 lorsque $t = k$, et vaut 0 sinon.

(d) Plus généralement, pour $1 \leq j \leq r$, on note V_j le sous-espace vectoriel de W engendré par les vecteurs $\rho(E_{k,1})w_j$, pour $k = 1, \dots, n$. Démontrer que W est somme directe des sous-espaces V_j , $1 \leq j \leq r$.

- (e) Démontrer qu'il existe une base de l'espace vectoriel W dans laquelle, pour toute matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, la matrice de l'endomorphisme $\rho(M)$ est la matrice diagonale par blocs :

$$\text{diag}(M, \dots, M) = \begin{pmatrix} M & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & M & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & M \end{pmatrix}.$$

Partie II

Dans cette partie, on désigne par E un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension finie. On dit qu'une partie X de $\text{End}(E)$ est *irréductible* si les seuls sous-espaces vectoriels de E stables par tous les éléments de X sont $\{0\}$ et E . On désigne par \mathcal{A} une sous-algèbre irréductible de $\text{End}(E)$ qui contient 1_E , et on se propose de démontrer qu'elle est égale à $\text{End}(E)$.

1. Soient u et v des éléments de $\text{End}(E)$ qui commutent entre eux. Démontrer que tout sous-espace propre de l'un est stable par l'autre.
2. Soit X une partie irréductible de $\text{End}(E)$. Démontrer que l'ensemble des endomorphismes de E qui commutent à tous les éléments de X est l'ensemble des endomorphismes scalaires.
3. Rappelons que \mathcal{A} est une sous-algèbre irréductible de $\text{End}(E)$ contenant 1_E . Démontrer que ${}^t\mathcal{A}$ est une sous-algèbre irréductible de $\text{End}(E^*)$.
4. Soit x un vecteur non nul de E . Préciser à quoi est égal le sous-espace vectoriel $\mathcal{A}x$ de E .
5. Soit $u \in \text{End}(E)$ un endomorphisme de rang 1. Démontrer qu'il existe un vecteur y de E et une forme linéaire $\ell \in E^*$ tels que l'on ait $u(x) = \ell(x)y$ pour tout $x \in E$.
6. Démontrer que, si l'algèbre \mathcal{A} contient un endomorphisme de rang 1, alors elle les contient tous. En déduire que l'on a alors $\mathcal{A} = \text{End}(E)$.
7. Dans cette question, on suppose que \mathcal{A} contient un endomorphisme u dont le rang r est ≥ 2 , et on se propose de démontrer qu'il existe un endomorphisme $u' \in \mathcal{A}$, non nul, dont le rang est strictement plus petit que r .
 - (a) Démontrer qu'il existe x et y dans E et v dans \mathcal{A} tels que le couple de vecteurs $(u(x), u(y))$ soit libre et que l'on ait $vu(x) = y$.
 - (b) Démontrer qu'il existe alors $\lambda \in \mathbb{C}$ tel que la restriction de l'endomorphisme $uv - \lambda 1_E$ à l'image $u(E)$ de u ne soit ni injective ni nulle.
 - (c) Vérifier que l'endomorphisme $u' = uvu - \lambda u$ convient.
8. Démontrer finalement que $\mathcal{A} = \text{End}(E)$.

Partie III

Soit n un entier ≥ 1 . On appelle dérivation de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ toute application linéaire d de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que, pour tous X et $Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on ait

$$d(XY) = d(X)Y + Xd(Y).$$

1. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$; démontrer que l'application d_A de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ définie par $d_A(X) = AX - XA$ est une dérivation.
2. Dans cette question, on se propose de démontrer que toute dérivation de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est de la forme ci-dessus.

- (a) Soit $d : \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ une dérivation. Démontrer que l'application ρ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_{2n}(\mathbb{C})$ définie par :

$$\rho(X) = \begin{pmatrix} X & d(X) \\ 0 & X \end{pmatrix}$$

est un morphisme unitaire d'algèbres.

- (b) Démontrer qu'il existe une matrice inversible $P = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$ où A, B, C, D appartiennent à $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, telle que l'on ait, pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$:

$$P\rho(X) = \begin{pmatrix} X & 0 \\ 0 & X \end{pmatrix} P.$$

- (c) Conclure.

Partie IV

Soit n un entier ≥ 1 . Pour toute matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on note $\text{Tr}(M)$ la trace de M , somme des coefficients diagonaux de M .

1.

- (a) Démontrer que l'application ψ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans \mathbb{C} définie par :

$$\psi(X, Y) = \text{Tr}(XY),$$

est une forme bilinéaire symétrique non dégénérée.

- (b) Démontrer que, si (X_1, \dots, X_{n^2}) est une base de l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, il existe une autre base (X'_1, \dots, X'_{n^2}) de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que, pour tous entiers i et j compris entre 1 et n^2 , on ait

$$\psi(X_i, X'_j) = \delta_{i,j} \text{ (symbole de Kronecker).}$$

2. Démontrer que, pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on a :

$$\sum_{1 \leq i \leq n^2} X_i A X'_i = \text{Tr}(A) \mathbf{1}_n.$$

Partie V

On considère dans cette partie un sous-groupe G de $\text{GL}(n, \mathbb{C})$ ayant la propriété suivante :

(P) il existe un entier $m \geq 1$ tel que l'on ait $g^m = \mathbf{1}_n$ pour tout $g \in G$.

On fixe l'entier m .

- Démontrer que chaque élément g de G est diagonalisable. Que peut-on dire de ses valeurs propres ?
- Démontrer que l'ensemble $\{\text{Tr}(g) \mid g \in G\}$ est fini.
- On suppose, dans cette question, que l'ensemble G , considéré comme ensemble d'endomorphismes de \mathbb{C}^n (en identifiant $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et $\text{End}(\mathbb{C}^n)$), est irréductible.
 - Démontrer que l'ensemble G contient une base de l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

- (b) Démontrer que l'ensemble G est fini (on pourra utiliser les questions **IV.1.** et **V.2.**).
4. Dans cette question, on ne suppose plus que l'ensemble G soit irréductible.
- (a) Démontrer qu'il existe des entiers non nuls p et q , avec $p + q = n$, et une base de l'espace vectoriel \mathbb{C}^n dans laquelle chaque élément g de G s'écrit par blocs :

$$\begin{pmatrix} T(g) & U(g) \\ 0 & V(g) \end{pmatrix}$$

où $T(g) \in M_p(\mathbb{C})$ et $V(g) \in M_q(\mathbb{C})$.

- (b) Posons $G_1 = \{g \in G \mid T(g) = \mathbf{1}_p\}$ et $G_2 = \{g \in G \mid V(g) = \mathbf{1}_q\}$. Démontrer que G_1 et G_2 sont des sous-groupes distingués de G . Déterminer $G_1 \cap G_2$.
- (c) Soient K un groupe et H un sous-groupe de K . L'indice de H dans K est le cardinal de l'ensemble quotient K/H . Etablir le résultat général suivant : Soient K un groupe, K_1 et K_2 des sous-groupes distingués de K , tous deux d'indice fini dans K ; alors l'indice de $K_1 \cap K_2$ dans K est fini.
- (d) Conclure.

Partie VI

Soient n et m des entiers ≥ 1 . Soient $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et $B \in \mathcal{M}_m(\mathbb{C})$; on définit la matrice $A * B \in \mathcal{M}_{nm}(\mathbb{C})$ par :

$$A * B = \begin{pmatrix} a_{11}B & a_{12}B & \cdots & a_{1n}B \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1}B & a_{n2}B & \cdots & a_{nn}B \end{pmatrix}.$$

1. Démontrer que l'application ϕ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \times \mathcal{M}_m(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_{nm}(\mathbb{C})$ définie par $\phi(A, B) = A * B$ est bilinéaire et satisfait à :

$$(A * B)(A' * B') = AA' * BB'$$

pour toutes matrices $A, A' \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, $B, B' \in \mathcal{M}_m(\mathbb{C})$.

2. Démontrer que l'image de l'application ϕ engendre l'espace vectoriel $\mathcal{M}_{nm}(\mathbb{C})$.
On suppose désormais $n = m$.

3. Posons

$$P = \sum_{1 \leq i, j \leq n} E_{i,j} * E_{j,i}.$$

- (a) Démontrer que l'on a $P^2 = \mathbf{1}_{n^2}$.
- (b) Démontrer que, pour toutes matrices $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on a :

$$P(A * B)P = B * A.$$

4. Soient A et $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

- (a) Calculer la trace et le déterminant de la matrice $A * B$.
- (b) Déterminer les valeurs propres de $A * B$ en fonction de celles de A et de B .

2 Corrigé

Partie I

1. Supposons que $W = \bigoplus_{j=1}^n W_j$, chaque p_j étant le projecteur sur W_j parallèlement à $\bigoplus_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n W_i$.

Comme chaque p_j est un projecteur, on a $p_j^2 = p_j$.

Tout $x \in W$ s'écrit de manière unique $x = \sum_{j=1}^n x_j$ avec $x_j = p_j(x) \in W_j$, ce qui se traduit aussi par :

$$\forall x \in W, \mathbf{1}_W(x) = \sum_{j=1}^n p_j(x)$$

ou encore par $\mathbf{1}_W = \sum_{j=1}^n p_j$.

Pour $j \neq i$, on a :

$$\forall x \in W, (p_i \circ p_j)(x) = p_i(p_j(x)) = p_i(x_j) = 0$$

par définition des projections p_i , ce qui se traduit par $p_i \circ p_j = 0$, ou encore par $W_j \subset \ker(p_i) = \bigoplus_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n W_k$.

Réciproquement supposons les conditions (ii) vérifiées.

La condition $p_j^2 = p_j$, pour j compris entre 1 et n , nous dit que p_j est un projecteur sur $W_j = \text{Im}(p_j)$ et la condition $p_i \circ p_j = 0$ pour $i \neq j$, nous dit que $W_j \subset \ker(p_i)$.

De :

$$x = \mathbf{1}_W(x) = p_1(x) + \cdots + p_n(x)$$

pour tout $x \in W$, on en déduit que $W = W_1 + \cdots + W_n$. Si $\sum_{j=1}^n x_j = 0$, avec $x_j \in W_j$ pour j

compris entre 1 et n , on a alors $p_i(x_j) = p_i \circ p_j(x_j) = 0$ pour $i \neq j$ et $p_i\left(\sum_{j=1}^n x_j\right) = \sum_{j=1}^n p_i(x_j) =$

$p_i(x_i) = x_i = 0$ pour tout i compris entre 1 et n . La somme $W = \sum_{j=1}^n W_j$ est donc directe.

Enfin avec $W_j \subset \ker(p_i)$ pour $j \neq i$, on déduit que $\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n W_j \subset \ker(p_i)$ et avec :

$$\dim(\ker(p_i)) = \dim(W) - \dim(W_i) = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n \dim(W_j)$$

on déduit que $\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n W_j \subset \ker(p_i)$ et p_i est le projecteur sur W_i parallèlement à $\bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n W_j$.

2. Faisons tout d'abord quelques remarques sur les matrices E_{ij} .

En notant $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$ la base canonique de \mathbb{C}^n , $(E_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ est celle de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. La matrice E_{ij} est définie par :

$$\forall k \in \{1, \dots, n\}, E_{ij}e_k = \begin{cases} 0 & \text{si } k \neq j, \\ e_i & \text{si } k = j. \end{cases}$$

(la colonne $k \neq j$ de E_{ij} est nulle et la colonne j a tous ses termes nuls sauf celui en ligne i qui vaut 1), ou encore :

$$E_{ij} = (0, \dots, 0, \underset{\substack{\uparrow \\ j}}{e_i}, 0, \dots, e_n)$$

le vecteur e_i étant placé en colonne j .

Pour i, j, p, q dans $\{1, \dots, n\}$ on a :

$$E_{i,j} \cdot E_{p,q} = \begin{cases} 0 & \text{si } j \neq p \\ E_{i,q} & \text{si } j = p \end{cases}$$

En effet, pour k compris entre 1 et n , on a :

$$\begin{aligned} E_{i,j} \cdot E_{p,q} e_k &= E_{i,j} (E_{p,q} e_k) = \begin{cases} E_{i,j} (0) = 0 & \text{si } k \neq q \\ E_{i,j} (e_p) & \text{si } k = q \end{cases} \\ &= \begin{cases} 0 & \text{si } j \neq p \\ E_{i,q} (e_k) & \text{si } j = p \end{cases} \end{aligned}$$

- (a) Des égalités $E_{i,i}^2 = E_{i,i}$ pour tout i , $E_{i,i} \cdot E_{j,j} = 0$, pour $i \neq j$ et $1_n = \sum_{j=1}^n E_{j,j}$, on déduit que $p_i^2 = p_i$, $p_i \circ p_j = 0$ et $1_W = p_1 + \dots + p_n$. Donc les conditions (ii) et (i) sont vérifiées.
- (b) Pour tout $x \in W$, on a :

$$\rho(E_{i,j})(x) = \rho(E_{i,i}E_{j,j})(x) = \rho(E_{i,i})[\rho(E_{j,j})(x)] \in \text{Im } \rho(E_{i,i}) = W_i,$$

donc $\text{Im } \rho(E_{i,j}) \subset W_i$ et la restriction $p_{i,j}$ de $\rho(E_{i,j})$ à W_j est une application linéaire de W_j dans W_i . Avec :

$$\forall x \in W_j, p_{j,i} \circ p_{i,j}(x) = \rho(E_{j,i}E_{i,j})(x) = \rho(E_{j,j})(x) = p_j(x) = x$$

($p_j = \rho(E_{j,j})$ est le projecteur sur W_j parallèlement à $\bigoplus_{k \neq j} W_k$), on déduit que $p_{i,j}$ est injective et avec $p_{i,j} \circ p_{j,i}(x) = x$ pour tout $x \in W_i$, on déduit que $p_{i,j}$ est surjective. Donc $p_{i,j}$ est un isomorphisme de W_j sur W_i d'inverse $p_{j,i}$.

- (c) On a $v_1 = w_1 \in W_1$ et pour j compris entre 2 et n , $v_j = \rho(E_{j,1}) w_1 \in W_j$.

Si $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont des complexes tels que $\sum_{j=1}^n \lambda_j v_j = 0$, on a alors $\lambda_j v_j = 0$ pour tout j

puisque $W = \bigoplus_{j=1}^n W_j$. On a donc $\lambda_1 w_1 = 0$ avec $w_1 \neq 0$, donc $\lambda_1 = 0$ et pour j compris entre 2 et n , $\rho(E_{j,1})(\lambda_j w_1) = 0$, l'application linéaire $\rho(E_{j,1})$ étant bijective de W_1 sur W_j , ce entraîne $\lambda_j w_1 = 0$ et $\lambda_j = 0$.

La famille (v_1, \dots, v_n) est donc libre.

Pour s, t et k compris entre 1 et n , on a :

$$\begin{aligned} \rho(E_{s,t}) v_k &= \rho(E_{s,t}) \rho(E_{k,1}) w_1 \\ &= \rho(E_{s,t} E_{k,1}) w_1 = \delta_{t,k} v_s, \end{aligned}$$

avec $E_{s,t} E_{k,1} = \delta_{t,k} E_{s,1}$, ce qui donne :

$$\rho(E_{s,t}) v_k = \delta_{t,k} \rho(E_{s,1}) w_1 = \delta_{t,k} v_s.$$

- (d) On a $W = \bigoplus_{k=1}^n W_k$ et pour tout k compris entre 1 et n , $(\rho(E_{k,1}) w_j)_{1 \leq j \leq r}$ est une base de W_k puisque la restriction de $\rho(E_{k,1})$ à W_1 réalise un isomorphisme de W_1 sur W_k . Donc tout $x \in W$ s'écrit de manière unique, $x = \sum_{k=1}^n x_k$ avec $x_k \in W_k$ qui s'écrit de manière unique $x_k = \sum_{j=1}^r \lambda_{k,j} \rho(E_{k,1}) w_j$. Donc tout $x \in W$ s'écrit de manière unique :

$$x = \sum_{\substack{1 \leq k \leq n \\ 1 \leq j \leq r}} \lambda_{k,j} \rho(E_{k,1}) w_j.$$

ce qui signifie que la famille

$$\begin{aligned}\mathcal{B} &= (\rho(E_{k,1}) w_j)_{1 \leq k \leq n, 1 \leq j \leq r} \\ &= (\rho(E_{1,1}) w_1, \rho(E_{2,1}) w_1, \dots, \rho(E_{n,1}) w_1, \dots, \rho(E_{1,1}) w_r, \rho(E_{2,1}) w_r, \dots, \rho(E_{n,1}) w_r) \\ &= (w_1, \rho(E_{2,1}) w_1, \dots, \rho(E_{n,1}) w_1, \dots, w_r, \rho(E_{2,1}) w_r, \dots, \rho(E_{n,1}) w_r)\end{aligned}$$

($p_1 = \rho(E_{1,1})$ est un projecteur sur W_1 de base (w_1, \dots, w_r)) est une base de W . Et de :

$$V_j = \text{Vect} \{ \rho(E_{k,1}) w_j \mid k = 1, \dots, n \}$$

on déduit que $W = \bigoplus_{j=1}^r V_j$ ($\mathcal{B}_j = (\rho(E_{k,1}) w_j)_{1 \leq k \leq n}$ est une base de V_j et \mathcal{B} est la réunion de ces bases).

On peut remarquer que $\dim(W) = \sum_{j=1}^r \dim(V_j) = r \cdot n$.

- (e) Comme ρ est un morphisme d'algèbre et $(E_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ est une base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, il nous suffit de vérifier le résultat pour chaque $M = E_{i,j}$.

De :

$$\rho(E_{i,j})(\rho(E_{k,1}) w_p) = \rho(E_{i,j} E_{k,1})(w_p) = \delta_{j,k} \rho(E_{i,1}) w_p = \begin{cases} 0 & \text{si } k \neq j \\ \rho(E_{i,1}) w_p & \text{si } k = j \end{cases}$$

pour $1 \leq k \leq n$ et $1 \leq p \leq r$, on déduit que chaque espace V_p est stable par $\rho(E_{i,j})$ (puisque $\mathcal{B}_p = (\rho(E_{k,1}) w_p)_{1 \leq k \leq n}$ est une base de V_p) et la matrice de la restriction $\rho(E_{i,j})$ à V_j dans la base \mathcal{B} est :

$$\begin{array}{ccccccc} (0, \dots, 0, & e_i & , 0, \dots, e_n) & = & E_{i,j} \\ & \uparrow & & & \\ & k = j & & & \end{array}$$

Il en résulte que la matrice de $\rho(E_{i,j})$ dans la base \mathcal{B} est $\text{diag}(E_{i,j}, \dots, E_{i,j})$.

Partie II

1. Pour tout $u \in \text{End}(E)$ et toute valeur propre $\lambda \in \mathbb{C}$, on note $E_u(\lambda)$ le sous-espace propre de u associé à λ .

On a alors, pour u, v dans $\text{End}(E)$ qui commutent :

$$\forall x \in E_u(\lambda), u(v(x)) = v(u(x)) = v(\lambda x) = \lambda v(x)$$

ce qui signifie que $v(x) \in E_u(\lambda)$. On a donc $v(E_u(\lambda)) \subset E_u(\lambda)$, ce qui prouve que tout sous-espace propre de u est stable par v . Comme u et v jouent des rôles symétriques, tout sous-espace propre de v est aussi stable par u .

2. Soient $u \in \text{End}(E)$ commutant avec tous les éléments de X et λ une valeur propre complexe de u . La question précédente nous dit que l'espace propre $E_u(\lambda)$ est stable par tous les éléments de X . Comme $E_u(\lambda) \neq \{0\}$ et X est irréductible, on a nécessairement $E_u(\lambda) = E$ et u est l'homothétie de rapport λ .

Réciproquement si u est une homothétie, elle commute avec tout endomorphisme et en particulier avec tous les éléments de X .

3. On rappelle que pour tout $v \in \text{End}(E)$, ${}^t v \in \text{End}(E^*)$ est défini par ${}^t v(\ell)(x) = \ell(v(x))$, que pour toute partie X , X^\perp est la partie de E^* formée des formes linéaires qui s'annulent sur X (c'est un sous-espace vectoriel de E^*) et pour toute partie Y de E^* , Y° est l'ensemble des éléments de E annihilés par les formes linéaires qui sont dans Y (c'est un sous-espace vectoriel de E).

Il est facile de vérifier que ${}^t \mathcal{A} = \{ {}^t u \mid u \in \mathcal{A} \}$ est une sous-algèbre de $\text{End}(E^*)$. En effet :

- ${}^t\mathcal{A} \neq \emptyset$ puisque ${}^t1_E = 1_{E^*} \in {}^t\mathcal{A}$;
- pour ${}^tu, {}^tv$ dans ${}^t\mathcal{A}$ et $\lambda \in \mathbb{C}$, $u + \lambda v$ est dans \mathcal{A} et ${}^tu + \lambda {}^tv = {}^t(u + \lambda v) \in {}^t\mathcal{A}$;
- pour ${}^tu, {}^tv$ dans ${}^t\mathcal{A}$, on a $v \circ u$ est dans \mathcal{A} et ${}^tu \circ {}^tv = {}^t(v \circ u) \in {}^t\mathcal{A}$.

Il reste à montrer que ${}^t\mathcal{A}$ est irréductible.

Si G est un sous-espace de E^* stable par tous les éléments de ${}^t\mathcal{A}$, alors G^o est un sous-espace vectoriel de E stable par tous les éléments de \mathcal{A} . En effet pour $x \in G^o$ et $u \in \mathcal{A}$, pour tout $\ell \in G$, on a $\ell(u(x)) = {}^tu(\ell)(x) = 0$ puisque ${}^tu(\ell) \in G$, ce qui signifie que $u(x) \in G^o$. Comme \mathcal{A} est irréductible, on a nécessairement $G^o = \{0\}$ ou $G^o = E$ et $G = (G^o)^\perp = \{0_E\}^\perp = E^*$ ou $G = (G^o)^\perp = E^\perp = \{0_{E^*}\}$.

- $\mathcal{A}x = \{v(x) \mid v \in \mathcal{A}\}$ est un sous-espace vectoriel de E stable par \mathcal{A} non réduit à $\{0\}$ puisque $1_E \in \mathcal{A}$ et $\mathcal{A}x \ni 1_E(x) = x \neq 0$. Il en résulte que $\mathcal{A}x = E$ puisque \mathcal{A} est irréductible.
- Dire que $u \in \text{End}(E)$ est de rang 1 signifie que $\text{Im } u$ est de dimension 1. Il existe donc un vecteur non nul $y \in E$ tel que $\text{Im } u = \mathbb{C}y$ et pour tout $x \in E$ il existe un unique scalaire $\ell(x)$ tel que $u(x) = \ell(x)y$. De la linéarité de u , on déduit facilement que ℓ est une forme linéaire. En effet, pour x, x' dans E et λ dans \mathbb{C} , on a :

$$u(x + \lambda x') = \ell(x + \lambda x')y$$

et :

$$\begin{aligned} u(x + \lambda x') &= u(x) + \lambda u(x') \\ &= \ell(x)y + \lambda \ell(x')y = (\ell(x) + \lambda \ell(x'))y \end{aligned}$$

ce qui implique $\ell(x + \lambda x') = \ell(x) + \lambda \ell(x')$ puisque $y \neq 0$.

- Si \mathcal{A} contient un endomorphisme u de rang 1, il existe alors un vecteur $y \in E \setminus \{0\}$ et une forme linéaire $\ell \in E^* \setminus \{0\}$ tels que $u(x) = \ell(x)y$ pour tout $x \in E$. Si $u' \in \text{End}(E)$ est de rang 1, il s'écrit $u'(x) = \ell'(x)y'$ avec $y' \in E \setminus \{0\}$ et $\ell' \in E^* \setminus \{0\}$. Comme $\mathcal{A}y = E$ (question II.4.), il existe $v \in \mathcal{A}$ tel que $y' = v(y)$ et comme ${}^t\mathcal{A}$ est une sous-algèbre unitaire de $\text{End}(E^*)$ (question II.3.), on a aussi $E^* = {}^t\mathcal{A}\ell$ (question II.4. pour l'espace E^*) et il existe $w \in \mathcal{A}$ tel que ${}^tw(\ell) = \ell \circ w = \ell'$. On a alors pour tout $x \in E$:

$$\begin{aligned} u'(x) &= \ell'(x)y' = \ell(w(x))v(y) = v(\ell(w(x))y) \\ &= v(u(w(x))) = v \circ u \circ w(x) \end{aligned}$$

et $u' = v \circ u \circ w \in \mathcal{A}$. Donc \mathcal{A} contient tous les endomorphismes de E de rang 1.

D'autre part, on a $\mathcal{A} \subset \text{End}(E)$ et en remarquant que tout $u \in \text{End}(E)$ est somme d'endomorphismes de rang 1 (en choisissant une base $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$, on a $u(x) = \sum_{i=1}^n e_i^*(x)e_i = \sum_{i=1}^n u_i(x)$, les u_i étant de rang 1), on déduit que $\mathcal{A} = \text{End}(E)$.

7.

- Comme $\text{rg}(u) \geq 2$, il existe $x, y \in E$ tels que $(u(x), u(y))$ soit libre. On a nécessairement $u(x) \neq 0$ et II.4. nous dit que $\mathcal{A}u(x) = E$, ce qui entraîne l'existence de $v \in \mathcal{A}$ tel que $y = vu(x)$.
- Comme $uv(\text{Im}(u)) \subset \text{Im}(u)$, la restriction $uv|_{\text{Im } u}$ de uv à $\text{Im}(u)$ est un endomorphisme de $\text{Im}(u)$. Si $\lambda \in \mathbb{C}$ est une valeur propre de $uv|_{\text{Im } u}$, l'endomorphisme $(uv - \lambda 1_E)|_{\text{Im } u}$ n'est pas injectif et avec :

$$(uv - \lambda 1_E)|_{\text{Im } u}(u(x)) = uvu(x) - \lambda u(x) = u(y) - \lambda u(x) \neq 0$$

(puisque $(u(x), u(y))$ est libre), on déduit que $(uv - \lambda 1_E)|_{\text{Im } u}$ n'est pas l'application nulle.

- (c) Comme $u'(x) = (uvu - \lambda u)(x) = u(y) - \lambda u(x) \neq 0$, on a $u' \neq 0$.
On a $\text{Im}(u') = \text{Im}((uv - \lambda \mathbf{1}_E)u) = \text{Im}((uv - \lambda \mathbf{1}_E)|_{\text{Im } u})$ avec $(uv - \lambda \mathbf{1}_E)|_{\text{Im } u} : \text{Im } u \rightarrow \text{Im } u$ non injectif, donc

$$\text{rg}(u') = \dim(\text{Im}(uv - \lambda \mathbf{1}_E)|_{\text{Im } u}) < \dim(\text{Im } u) = \text{rg}(u).$$

8. Comme \mathcal{A} contient $\mathbf{1}_E$, on a $\mathcal{A} \neq \{0\}$. La question **II.7.** nous dit que \mathcal{A} contient un endomorphisme de rang 1 et **II.6.** nous dit alors que $\mathcal{A} = \text{End}(E)$.

Partie III

1. Il est clair que $d_A : \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est linéaire. En effet, pour X, Y dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et $\lambda \in \mathbb{C}$, on a :

$$\begin{aligned} d_A(X + \lambda Y) &= A(X + \lambda Y) - (X + \lambda Y)A \\ &= (AX - XA) + \lambda(AY - YA) \\ &= d_A(X) + \lambda d_A(Y), \end{aligned}$$

De plus, on a :

$$\begin{aligned} d_A(XY) &= AXY - XYA \\ &= (AX - XA)Y + X(AY - YA) \\ &= d_A(X)Y + Xd_A(Y) \end{aligned}$$

pour tous X, Y dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. d_A est donc une dérivation.

2.

- (a) La linéarité de ρ se déduit de celle de d .

De $d(\mathbf{1}_n) = d(\mathbf{1}_n \mathbf{1}_n) = 2d(\mathbf{1}_n)$, on déduit que $d(\mathbf{1}_n) = 0$ et $\rho(\mathbf{1}_n) = \mathbf{1}_{2n}$.

Pour X, Y dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et $\lambda \in \mathbb{C}$, on a :

$$\begin{aligned} \rho(X)\rho(Y) &= \begin{pmatrix} X & d(X) \\ 0 & X \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y & d(Y) \\ 0 & Y \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} XY & Xd(Y) + d(X)Y \\ 0 & XY \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} XY & d(XY) \\ 0 & XY \end{pmatrix} = \rho(XY) \end{aligned}$$

Donc ρ est un morphisme unitaire d'algèbres.

- (b) La question **I.2.e.** nous dit qu'on peut trouver une base de \mathbb{C}^{2n} dans laquelle, pour toute $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, la matrice de l'endomorphisme $\rho(X)$ est de la forme :

$$\text{diag}(X, X) = \begin{pmatrix} X & 0 \\ 0 & X \end{pmatrix}.$$

Il existe donc une matrice inversible $P \in \mathcal{M}_{2n}(\mathbb{C})$ (l'inverse de la matrice de changement de bases) telle que :

$$\forall X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), \rho(X) = P^{-1} \text{diag}(X, X) P,$$

soit $P\rho(X) = \text{diag}(X, X)P$.

(c) Pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on a :

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X & d(X) \\ 0 & X \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X & 0 \\ 0 & X \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

donc

$$\begin{cases} AX = XA \\ Ad(X) + BX = XB \\ CX = XC \\ Cd(X) + DX = XD. \end{cases}$$

La matrice A commute donc avec toutes les matrices $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et en conséquence c'est une homothétie, c'est-à-dire qu'il existe $a \in \mathbb{C}$ tel que $A = aI_n$. (question **II.2.** appliquée à $\mathcal{A} = \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \simeq \text{End}(\mathbb{C}^n)$). De même $C = cI_n$ avec $c \in \mathbb{C}$. Comme P est bijective, on a $A \neq 0$ ou $C \neq 0$. En supposant $A \neq 0$ (le cas $C \neq 0$ cas se traite de même), on a pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$:

$$d(X) = A^{-1}(XB - BX) = \frac{1}{a}(XB - BX) = HX - XH$$

où $H = -\frac{1}{a}B$, soit $d = d_H$.

Partie IV

1.

- (a) De la bilinéarité du produit de matrice et la linéarité de la trace, on déduit que l'application ψ est bilinéaire et avec $\text{Tr}(XY) = \text{Tr}(YX)$ pour toutes matrices X, Y , on déduit que ψ est symétrique.

Si $X = ((x_{ij}))_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est telle que $\psi(X, Y) = \text{Tr}(XY) = 0$ pour toute matrice $Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on a alors pour tous i, j compris entre 1 et n , $x_{ij} = \text{Tr}(XE_{ji}) = 0$ et $X = 0$. L'application ψ est donc non dégénérée.

On peut aussi dire, pour la non dégénérescence que $\text{Tr}(XX^*) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} |x_{ij}|^2 = 0$ ($X^* = {}^t \overline{X}$ est la matrice adjointe de X) et $X = 0$.

- (b) Dire que ψ est non dégénérée équivaut à dire que l'application $\tilde{\psi}$ qui associe à toute matrice $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ la forme linéaire $\tilde{\psi}(X) : Y \mapsto \psi(X, Y) = \text{Tr}(XY)$ réalise un isomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ sur son dual $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

En désignant par $(X_k^*)_{1 \leq k \leq n^2}$ la base duale de $(X_k)_{1 \leq k \leq n^2}$, la famille de matrices $(X'_k)_{1 \leq k \leq n^2}$ définie par $X'_k = \tilde{\psi}^{-1}(X_k^*)$ est une base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et pour i, j compris entre 1 et n^2 , on a :

$$\delta_{ij} = X_j^*(X_i) = \tilde{\psi}(X'_j)(X_i) = \psi(X'_j, X_i) = \psi(X_i, X'_j).$$

2. Soit $A' = \sum_{i=1}^{n^2} X_i A X'_i$. Nous allons d'abord montrer que A' est une matrice scalaire, en vérifiant qu'elle commute à toute matrice $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Comme $(X'_k)_{1 \leq k \leq n^2}$ est une base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, toute matrice $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ s'écrit $X = \sum_{i=1}^{n^2} \lambda_i X'_i$ et avec $\psi(X_i, X'_j) = \delta_{ij}$, on déduit que $\lambda_i = \psi(X, X_i)$ pour tout i , soit :

$$X = \sum_{i=1}^{n^2} \psi(X, X_i) X'_i = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X X_i) X'_i.$$

Le même raisonnement avec la base $(X_k)_{1 \leq k \leq n^2}$ nous donne aussi :

$$X = \sum_{i=1}^{n^2} \psi(X, X'_i) X_i = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X X'_i) X_i.$$

On a alors :

$$A'X = \sum_{i=1}^{n^2} X_i A X'_i X$$

avec :

$$X'_i X = \sum_{j=1}^{n^2} \text{Tr}((X'_i X) X_j) X'_j$$

ce qui donne :

$$\begin{aligned} A'X &= \sum_{i=1}^{n^2} X_i A \left(\sum_{j=1}^{n^2} \text{Tr}((X'_i X) X_j) X'_j \right) \\ &= \sum_{1 \leq i, j \leq n^2} X_i A \text{Tr}((X'_i X) X_j) X'_j = \sum_{1 \leq i, j \leq n^2} \text{Tr}((X'_i X) X_j) X_i A X'_j \\ &= \sum_{j=1}^{n^2} \left(\sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X'_i X X_j) X_i \right) A X'_j \end{aligned}$$

avec $\text{Tr}(X'_i X X_j) = \text{Tr}(X X_j X'_i)$ et donc :

$$\begin{aligned} A'X &= \sum_{j=1}^{n^2} \left(\sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X X_j X'_i) X_i \right) A X'_j \\ &= \sum_{j=1}^{n^2} X X_j A X'_j = X \sum_{j=1}^{n^2} X_j A X'_j = X A' \end{aligned}$$

(on a utilisé $X X_j = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X X_j X'_i) X_i$).

Il existe donc une constante λ_A telle que $A' = \lambda_A I_n$ et on a :

$$\begin{aligned} n\lambda_A &= \text{Tr}(\lambda_A I_n) = \text{Tr}(A') = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X_i A X'_i) = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X'_i X_i A) \\ &= \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(A X'_i X_i) = \text{Tr} \left(A \sum_{i=1}^{n^2} X'_i X_i \right) \\ &= \text{Tr}(A I'_n) = \text{Tr}(A \lambda_{I_n} I_n) = \lambda_{I_n} \text{Tr}(A) \end{aligned}$$

soit $\lambda_A = \frac{\lambda_{I_n}}{n} \text{Tr}(A)$ pour toute matrice A . Prenant $A = I_n$, on a :

$$n\lambda_{I_n} = \text{Tr}(I'_n) = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X_i X'_i) = n^2$$

(puisque $\text{Tr}(X_i X'_i) = \psi(X_i, X'_i) = 1$ pour tout i) et $\lambda_{I_n} = n$.

On a donc en définitive $\lambda_A = \text{Tr}(A)$ et $A' = \sum_{i=1}^{n^2} X_i A X'_i = \text{Tr}(A) I_n$.

Partie V

1. Comme $g^m - \mathbf{1}_n = 0$, l'endomorphisme g est annulé par le polynôme $X^m - 1$ qui est scindé et à racines simples et il est en conséquence diagonalisable.

Ses valeurs propres étant racines de $X^m - 1$, ce sont des racines m -èmes de l'unité.

2. Pour $g \in G$, $\text{Tr}(g)$ est une somme de n racines m -èmes de l'unité, et comme il a m racines m -èmes de l'unité, l'ensemble $\{\text{Tr}(g) \mid g \in G\}$ est fini de cardinal au plus égal à m^n .

3.

- (a) Le sous-espace vectoriel V_G engendré par G est une sous-algèbre unitaire de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ puisque G contient $\mathbf{1}_n$ et est stable pour le produit. Cette algèbre est irréductible puisque G l'est et on a $G = \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ (identifié à $\text{End}(\mathbb{C}^n)$) d'après **II.8**.

Donc G engendre $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et on peut en extraire une base $(X_k)_{1 \leq k \leq n^2}$.

- (b) Soit $(X'_k)_{1 \leq k \leq n^2}$ la base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ déduite de $(X_k)_{1 \leq k \leq n^2}$ comme en **IV.1.b**. On alors pour tout $g \in G$:

$$g = \sum_{i=1}^{n^2} \text{Tr}(X_i g) X'_i$$

(question **IV.2.**) et G est fini puisque les $\text{Tr}(X_i g)$ sont dans $\{\text{Tr}(h) \mid h \in G\}$ qui est fini.

4.

- (a) On suppose que G n'est pas irréductible. Il existe alors un sous-espace F de \mathbb{C}^n de dimension $p \in \{1, \dots, n-1\}$ stable par toutes les applications de G . On se donne une base $(\nu_k)_{1 \leq k \leq p}$ de F que l'on complète en une base $\mathcal{B} = (\nu_k)_{1 \leq k \leq n}$ de \mathbb{C}^n et dans cette base, la matrice de $g \in G$ est de la forme :

$$\begin{pmatrix} T(g) & U(g) \\ 0 & V(g) \end{pmatrix}.$$

avec $T(g) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{C})$ et $V(g) \in \mathcal{M}_q(\mathbb{C})$, où $q = n - p$.

- (b) Comme $g \in G$ est inversible, on a $\det(T(g)) \times \det(V(g)) = \det(g) \neq 0$ et les matrices $T(g)$ et $V(g)$ sont inversibles. Pour g_1, g_2 dans G , on a le produit par blocs :

$$\begin{aligned} g_1 g_2 &= \begin{pmatrix} T(g_1) & U(g_1) \\ 0 & V(g_1) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T(g_2) & U(g_2) \\ 0 & V(g_2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} T(g_1)T(g_2) & T(g_1)U(g_2) + U(g_1)V(g_2) \\ 0 & V(g_1)V(g_2) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

et donc :

$$T(g_1)T(g_2) = T(g_1 g_2) \text{ et } V(g_1)V(g_2) = V(g_1 g_2).$$

ce qui signifie que les applications $T : G \rightarrow \text{GL}(p, \mathbb{C})$ et $V : G \rightarrow \text{GL}(q, \mathbb{C})$ sont des morphismes de groupes et G_1, G_2 qui sont les noyaux respectifs de ces morphismes sont des sous-groupes distingués de G .

Pour $g \in G_1 \cap G_2$, on a $T(g) = \mathbf{1}_p$, $V(g) = \mathbf{1}_q$ et :

$$g^m = \begin{pmatrix} \mathbf{1}_p & mU(g) \\ 0 & \mathbf{1}_q \end{pmatrix} = \mathbf{1}_n,$$

ce qui entraîne $U(g) = 0$. On a donc $G_1 \cap G_2 = \{\mathbf{1}_n\}$.

(c) L'application :

$$\begin{aligned}\Phi : K &\rightarrow K/K_1 \times K/K_2 \\ x &\mapsto (\bar{x}, \bar{x})\end{aligned}$$

est un morphisme de groupes de noyau $\text{Ker}(\Phi) = K_1 \cap K_2$. Par décomposition canonique de Φ , on obtient un morphisme injectif de groupes :

$$\tilde{\Phi} : K/K_1 \cap K_2 \rightarrow K/K_1 \times K/K_2.$$

Les groupes quotients K/K_1 et K/K_2 étant finis, il en est de même de $K/(K_1 \cap K_2)$ qui est isomorphe à un sous-groupe de $K/K_1 \times K/K_2$. L'indice dans K de $K_1 \cap K_2$ est donc fini.

(d) On déduit de ce qui précède que tout sous groupe G de $\text{GL}(n, \mathbb{C})$ qui vérifie la propriété (P) est fini. Pour ce faire, on raisonne par récurrence sur $n \geq 1$.

Pour $n = 1$, tout $g \in G \subset \text{GL}(1, \mathbb{C})$ est uniquement déterminée par $g(\vec{i}) = \lambda \vec{i}$ et comme $g^m = 1_1$, λ est une racine m -ème de l'unité et en conséquence ne peut prendre qu'un nombre fini de valeurs. Le groupe G est donc fini de cardinal au plus égal à m .

Supposons le résultat acquis jusqu'au rang $n - 1$ et soit G un sous-groupe de $\text{GL}(n, \mathbb{C})$ qui vérifiant la propriété (P).

Si G est irréductible, le résultat de la question **V.3.** nous dit que G est fini.

Sinon on construit des sous-groupes G_1 et G_2 comme en **V.4.b.** et en utilisant la décomposition canonique de $T : G \rightarrow \text{GL}(p, \mathbb{C})$, on déduit que G/G_1 est isomorphe à un sous-groupe de $\text{GL}(p, \mathbb{C})$ qui vérifie la condition (P) avec $p < n$ et G/G_1 est un groupe fini. Donc G_1 est d'indice fini dans G .

De même G_2 est d'indice fini dans G , et avec **V.4.c.** on déduit que $G/(G_1 \cap G_2)$ est fini. Enfin avec $G_1 \cap G_2 = \{1_n\}$ (question **V.4.b.**), on déduit que G est fini.

Partie VI

1. Pour i, j compris entre 1 et n , l'application

$$\begin{aligned}\varphi_{ij} : \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \times M_m(\mathbb{C}) &\rightarrow M_m(\mathbb{C}) \\ (A, B) &\mapsto a_{ij}B\end{aligned}$$

étant bilinéaire, on en déduit la bilinéarité de ϕ .

En effectuant les produits de matrices par blocs, on a :

$$\begin{aligned}(A * B)(A' * B') &= \begin{pmatrix} a_{11}B & \cdots & a_{1n}B \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1}B & \cdots & a_{nn}B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a'_{11}B' & \cdots & a'_{1n}B' \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ a'_{n1}B' & \cdots & a'_{nn}B' \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \left(\sum_{k=1}^n a_{1k}a'_{k1}\right)BB' & \cdots & \left(\sum_{k=1}^n a_{1k}a'_{kn}\right)BB' \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ \left(\sum_{k=1}^n a_{nk}a'_{k1}\right)BB' & \cdots & \left(\sum_{k=1}^n a_{nk}a'_{kn}\right)BB' \end{pmatrix} = AA' * BB'\end{aligned}$$

2. On note respectivement $(E_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$, $(E'_{i,j})_{1 \leq i,j \leq m}$ et $(E''_{i,j})_{1 \leq i,j \leq nm}$ les bases canoniques de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, $M_m(\mathbb{C})$ et $M_{nm}(\mathbb{C})$. La matrice :

$$\phi(E_{i,j}, E'_{k,\ell}) = E_{i,j} * E'_{k,\ell} = (\delta_{i,j} E'_{k,\ell})_{1 \leq i,j \leq n}$$

a tous ses coefficients nuls sauf celui qui est placé en $(m(i-1)+k)$ -ème ligne et $(m(j-1)+\ell)$ -ème colonne, ce qui signifie que :

$$E_{i,j} * E'_{k,\ell} = E''_{m(i-1)+k, m(j-1)+\ell}$$

et toutes les matrices $E''_{i,j}$ de la base canonique de $M_{nm}(\mathbb{C})$ appartiennent à l'image de ϕ (tout couple d'entiers (p, q) où $1 \leq p, q \leq nm$ peut s'écrire $(m(i-1)+k, m(j-1)+\ell)$). On a donc $\text{Im}(\phi) = M_{nm}(\mathbb{C})$.

3.

(a) On a, en utilisant le résultat de **VI.1.** :

$$\begin{aligned} P^2 &= \left(\sum_{1 \leq i, j \leq n} E_{i,j} * E_{j,i} \right) \left(\sum_{1 \leq k, \ell \leq n} E_{k,\ell} * E_{\ell,k} \right) \\ &= \sum_{i,j,k,\ell} E_{i,j} E_{k,\ell} * E_{j,i} E_{\ell,k} = \sum_{i,j,k,\ell} \delta_{j,k} E_{i,\ell} * \delta_{i,\ell} E_{j,k} \\ &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} E_{i,i} * E_{j,j} = \sum_{p=1}^{n^2} E''_{p,p} = \mathbf{1}_{n^2}. \end{aligned}$$

(b) Par bilinéarité, il suffit de montrer le résultat pour les matrices de base.

Pour $A = E_{p,q}$ et $B = E_{r,s}$, on a :

$$\begin{aligned} P(A * B) &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} (E_{i,j} * E_{j,i}) (E_{p,q} * E_{r,s}) \\ &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} (E_{i,j} E_{p,q} * E_{j,i} E_{r,s}) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} (\delta_{j,p} E_{i,q} * \delta_{i,r} E_{j,s}) \\ &= E_{r,q} * E_{p,s} \end{aligned}$$

et :

$$\begin{aligned} P(A * B) P &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} (E_{r,q} * E_{p,s}) (E_{i,j} * E_{j,i}) \\ &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} (E_{r,q} E_{i,j} * E_{p,s} E_{j,i}) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} (\delta_{q,i} E_{r,j} * \delta_{s,j} E_{p,i}) \\ &= E_{r,s} * E_{p,q} = B * A. \end{aligned}$$

4.

(a) On a

$$\text{Tr}(A * B) = \sum_{i=1}^n \text{Tr}(a_{ii} B) = \left(\sum_{i=1}^n a_{ii} \right) \text{Tr}(B) = \text{Tr}(A) \text{Tr}(B)$$

et

$$\det(A * B) = \det(A * \mathbf{1}_n) (\mathbf{1}_n * B) = \det(A * \mathbf{1}_n) \times \det(\mathbf{1}_n * B).$$

La matrice $\mathbf{1}_n * B$ est carrée d'ordre n^2 , diagonale par blocs avec n blocs égaux à B situés sur la diagonale principale, soit :

$$\mathbf{1}_n * B = \begin{pmatrix} B & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & B & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & B \end{pmatrix}$$

donc $\det(\mathbf{1}_n * B) = (\det B)^n$. La question **VI.3.** nous dit qu'il existe une matrice involutive P telle que $P(A * B)P = B * A$, ce qui entraîne :

$$\det(A * \mathbf{1}_n) = \det P \times \det(\mathbf{1}_n * A) \times \det P = (\det A)^n$$

et $\det(A * B) = (\det A)^n (\det B)^n$.

- (b) Une matrice carrée à coefficient dans \mathbb{C} étant trigonalisable, il existe des matrices triangulaires supérieures :

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & t_{12} & \cdots & t_{1n} \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & t_{n-1,n} \\ 0 & \cdots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}, S = \begin{pmatrix} \mu_1 & s_{12} & \cdots & s_{1n} \\ 0 & \mu_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & s_{n-1,n} \\ 0 & \cdots & 0 & \mu_n \end{pmatrix}$$

et des matrices inversibles Q et R telles que $A = Q^{-1}TQ$ et $B = R^{-1}SR$ où $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont les valeurs propres de A et μ_1, \dots, μ_n celles de B . On a alors :

$$A * B = (Q^{-1}TQ) * (R^{-1}SR) = (Q^{-1} * R^{-1})(T * S)(Q * R).$$

Avec :

$$(Q^{-1} * R^{-1})(Q * R) = (Q^{-1}Q) * (R^{-1}R) = \mathbf{1}_n * \mathbf{1}_n = \mathbf{1}_{n^2}$$

on déduit que $Q^{-1} * R^{-1} = (Q * R)^{-1}$ et :

$$A * B = (Q * R)^{-1}(T * S)(Q * R)$$

ce qui signifie que $A * B$ est semblable à $T * S$ et en conséquence ces valeurs propres sont celles de $T * S$. Enfin, comme $T * S$ est triangulaire supérieure de termes diagonaux $\lambda_i \mu_j$ avec $1 \leq i \leq n$ et $1 \leq j \leq n$, on déduit que les valeurs propres de $A * B$ sont ces $\lambda_i \mu_j$.