

## 1 מרחב הסתברות:

מרחב הסתברות מורכב משלשה  $\Omega, P, \mathcal{F}$ :

1. **מרחב מדגם** -  $\Omega$ : קבוצה לא ריקה המכילה את כל התוצאות האפשריות.

2. **פונקציות הסתברות**  $P$ :

- **פונקציית הסתברות נקודתית**  $P$ : היא הפונקציה ששולחת איבר ממרחב המדגם לקטע  $[0, 1]$ . כלומר - עבור כל מאורע בתרחב המדגם היא מחזירה הסתברות בין 0 ל 1.
- דרישות**: אנו נדרוש שסכום כל ההסתברויות במרחב המדגם יהיה שווה ל 1
- **פונקציית הסתברות**: בניגוד לפונקציית הסתברות נקודתית שמוגדרת על **מאורע מסויים במרחב המדגם**. פונקציית הסתברות - מוגדרת על **תת מאורע** במרחב המדגם כלומר - מספר מאורעות ולא מאורע בודד.

$$P : \mathcal{F} \rightarrow \mathbb{R}^+$$

כאשר  $\mathcal{F}$  מסמלת אוסף של תתי מאורעות ממרחב המדגם  $\Omega$ .

**דרישות**:

1: אנו נדרוש  $P(\Omega) = 1$  כלומר - כמו בפונקציית הסתברות נקודתית, ההסתברות של כל המרחב צריכה להיות שווה 1.

2: **סיגמא אדטיביות**: עבור מאורעות זרים מתקים כי סכום ההסתברויות שווה לאיחוד ההסתברויות.

**הערה** - **קבוצה בת מניה**: כשנרצה לסכם קבוצות בנות מניה שאינן סופיות (כדוגמת קבוצת הטבעיים, והרציונלים). נוכל להשתמש בטור שיביא לנו קירוב של הסכימה.

**בקבוצה שאינה בת מניה**: נדרוש שתהיה קבוצה  $A$  שמוכלת ב  $\Omega$  אך אינה שווה לה. כך שסכום הקבוצה  $A$  יהיה שווה ל 1

**תכונות**:

$$1. P(\emptyset) = 0$$

2. איחוד של מאורעות זרים שווה לסכום המאורעות (כמו הדרישה של סיגמא אדטיביות, רק בהפוך).

3. **מונוטוניות**: אם מתקיים  $A \subset B$  אזי  $P(A) \leq P(B)$ .

4. **משלים**:  $A^c$  היא הקבוצה המשלימה של  $A$  ומתקיים:  $P(A^c) = 1 - P(A)$ .

### 1.1 בניית פונקציית הסתברות, מפונקציית הסתברות נקודתית:

כיצד נבצע זאת: בהינתן  $p$  פונקציית הסתברות נקודתית נגדיר את  $P_p : \mathcal{F} \rightarrow \mathbb{R}^+$  על ידי:

$$P_p(A) = \sum_{\omega \in A} P(\omega)$$

הגדרה: פונקציית הסתברות שנבנית על ידי פונקציית הסתברות נקודתית נקראת **פונקציית הסתברות בדידה**.

### 1.2 מרחב ההסתברות אחיד:

הגדרה: נאמר שמרחב ההסתברות הינו אחיד אם מתקיים  $P(\omega_1) = P(\omega_2)$  עבור כל  $\omega_1, \omega_2$ . כלומר - ההסתברות שווה עבור על האיברים במרחב.

עבור  $\Omega$  קבוצה סופית מתקיים  $P(\omega) = \frac{1}{|\Omega|}$  ולכן יתקיים עבור  $A$ :  $P_p(A) = \frac{|A|}{|\Omega|}$

### 1.3 מכפלת מרחבי הסתברות:

כאשר יש לנו שני מרחבי הסתברות שונים עם פונקציות הסתברות שונות. נרצה להגדיר את המכפלה של שני מרחבי הסתברות.

הגדרה: אם  $p_1 : \Omega_1 \rightarrow \mathbb{R}^+$  ו  $p_2 : \Omega \rightarrow_2 \mathbb{R}^+$  אזי מכפלת מרחבי ההסתברות (זאת פונקציה של זוגות סדורים כאשר האיבר הראשון שייך למרחב הראשון והאיבר השני שייך למרחב השני) מוגדרת להיות:

$$p_1 \times p_2((\omega_1, \omega_2)) = p_1(\omega_1) \cdot p_2(\omega_2)$$

טענה: אם  $p_1, p_2$  הן פונקציות הסתברות אחרות. אזי גם מרחב המכפלה הינו אחיד.

### 1.4 ניסוי דו שלבי:

אנו מבצעים ניסוי ראשון. ולפי תוצאות ניסוי הראשון אנו מחליטים כיצד נבצע את הניסוי השני. כלומר - הניסוי השני מושפע מתוצאות הניסוי הראשון.

(למעשה זוהי הכללה של מכפלת מרחבי הסתברות. שהרי נוכל להחליט שאנו מבצעים ניסוי שני בלי שתוצאת הניסוי הראשון תשנה)

הגדרה: יהיו  $\Omega_1, \Omega_2$  מרחבי הסתברות עם פונקציית הסתברות  $p_1$  על  $\Omega_1$  ופונקציית הסתברות  $p_{\omega_1}$  המגדירה את תוצאת הניסוי על  $\omega_2$  לפי תוצאות הניסוי על  $\omega_1$ .

מרחב ההסתברות של ניסוי דו שלבי מוגדר להיות  $\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2$  ופונקציית ההסתברות הנקודתית מוגדרת להיות  $q : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^+$  והיא מוגדרת באמצעות:

$$q((\omega_1, \omega_2)) = p(\omega_1)p_{\omega_1}(\omega_2)$$

הערה: בניסוי דו שלבי הפונקציה  $p_{\omega_1}$  נבחרת **באופן נפרד** עבור כל  $\omega_1 \in \Omega_1$

## 1.5 חסם האיחוד:

**טענה:** יהיו  $A, B \in \mathcal{F}$  מאורעות כלשיהן במרחב המדגם. אזי מתקיים:  $P(A \cup B) \leq P(A) + P(B)$  וכאשר הם זרים מתקיים שוויון ממש.

**ובאופן כללי:** עבור  $A_1, A_2, \dots$  סדרת מאורעות:  $P(\cup_{i \in N} A_i) \leq \sum_{i \in N} P(A_i)$   
**אי שוויון בול:** אותו אי שוויון של חסם האיחוד, עובד גם עבור  $n \rightarrow \infty$

## 1.6 רציפות פונקצית ההסתברות:

**הגדרה - סדרה מונוטונית:** יהיו  $A_1, A_2, \dots$  סדרת מאורעות. נאמר שהסדרה היא מונוטונית עולה אם מתקיים  $A_n \subset A_{n+1}$ .  
**טענה:** אם סדרת מאורעות היא מונוטונית עולה, אזי היא מקיימת:  $\lim_{n \rightarrow \infty} P(A_n) = P(\cup_{i \in N} A_i)$  מכיוון שהיא מונוטונית עולה וחסומה מלעיל ע"י 1.

## 2 עיקרון ההכלה וההדרה:

**עבור שתי מאורעות:** יהיו  $A, B$  מאורעות, אזי:

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

**ועבור המקרה הכללי:** יהיו  $A_1, \dots, A_n$  מאורעות, אזי:

$$\begin{aligned} \mathbb{P}\left(\bigcup_{i \in [n]} A_i\right) &= \sum_{i \in [n]} \mathbb{P}(A_i) - \sum_{i \in [n]} \sum_{j \in [i-1]} \mathbb{P}(A_i \cap A_j) + \sum_{1 \leq i < j < k \leq n} \mathbb{P}(A_i \cap A_j \cap A_k) \\ &\quad - \dots + (-1)^{n+1} \mathbb{P}(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n) \end{aligned}$$

ובאופן שקול:

$$\mathbb{P}\left(\bigcup_{i \in [n]} A_i\right) = \sum_{\substack{I \subset [n] \\ I \neq \emptyset}} (-1)^{|I|+1} \mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right)$$

**הערה:** הצורה הראשונה של הנוסחה תהיה טובה יותר עבור אי שוויוני בונפורני.

**טענה - אי שוויוני בונפורני:** בכל מקום בו נקטע את הנוסחה נקבל חסם - או מלעיל או מלרע. לפי הסימן של החלק הבא בנוסחה:

אם הוא חיובי - החסם הוא מלרע.

אם הוא שלילי - החסם הוא מלעיל.

### 3 הסתברות מותנית:

יהיו  $A, B$  מאורעות, ונרצה לשאול מה ההסתברות שמאורע  $A$  קרה, בתנאי שמאורע  $B$  קרה או להיפך. הגדרה - **הסתברות מותנית**: יהיו  $A, B$  מאורעות כך ש  $P(B) > 0$  אזי ההסתברות של  $A$  בהינתן  $B$  שווה ל:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

#### 3.1 בניית פונקציית ההסתברות מהסתברות מותנית:

**טענה:** עבור שני מאורעות  $A, B$  ועבור  $P(B) \geq 0$  אם נגדיר את  $P_B$  כך  $P_B = P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$  היא תהיה פונקציית ההסתברות.

#### 3.2 נוסחאות ההסתברות מותנית:

עבור שני מאורעות  $A, B$  ועבור  $P(B) \geq 0$

##### 3.2.1 כלל השרשרת:

$$\mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(B)\mathbb{P}(A | B)$$

**כלל השרשרת לכמה מאורעות:** יהיו  $A_1, \dots, A_n$  מאורעות כך ש  $\mathbb{P}(\bigcap_{i=1}^n A_i) > 0$  אזי:

$$\begin{aligned} \mathbb{P}\left(\bigcap_{i=1}^n A_i\right) &= \mathbb{P}(A_1) \mathbb{P}(A_2 | A_1) \mathbb{P}(A_3 | A_1 \cap A_2) \cdot \dots \cdot \mathbb{P}\left(A_n | \bigcap_{i=1}^{n-1} A_i\right) = \\ &= \prod_{k=1}^n \mathbb{P}\left(A_k | \sum_{i=1}^{k-1} A_i\right) \end{aligned}$$

##### 3.2.2 כלל בייס:

$$\mathbb{P}(A)\mathbb{P}(B | A) = \mathbb{P}(B)\mathbb{P}(A | B) = \mathbb{P}(A \cap B)$$

#### 3.3 התניה במספר מאורעות:

**טענה:** יהיו  $A, B$  מאורעות כך ש  $P(A \cap B) > 0$  נסמן התניה ב  $A$ :  $P' = P_A$  ולאחר מכן  $P'' = P'_B$  אזי לכל מאורע  $D$  מתקיים:

$$\mathbb{P}''(D) = \mathbb{P}(D \mid A \cap B) = \mathbb{P}_{A \cap B}(D)$$

כלומר - אם מתנים בשני דברים או יותר סדר ההתניה לא משתנה.

### 3.4 הסתברות מותנית וניסוי דו \ רב שלבי:

למעשה הסתברות מותנית הינה הכללה של ניסוי דו שלבי.

**טענה:** יהי ניסוי דו שלבי עם פונקצית הסתברות  $q((\omega_1, \omega_2)) = p(\omega_1)p_{\omega_1}(\omega_2)$  אזי:

$$1. \quad \mathbb{P}(\{(\omega_1, \cdot)\}) = p(\omega_1) \quad \Omega_1$$

$$2. \quad \mathbb{P}(\{(\cdot, \omega_2)\} \mid \{(\omega_1, \cdot)\}) = p_{\omega_1}(\omega_2)$$

### 3.5 נוסחת ההסתברות השלמה:

**הגדרה - חלוקה:** יהיו  $A_1, \dots, A_n$  מאורעות, נאמר שהן חלוקה של  $\Omega$  אם מתקיים  $\bigcup_{i=1}^n A_i = \Omega$  והמאורעות זרים בזוגות.

כלומר עבור כל שני מאורעות החיתוך שלהם שווה לקבוצה הריקה, ואיחוד כל המאורעות שווה לכל המרחב.

**טענה:** אם  $A_1, \dots, A_n$  חלוקה של  $\Omega$  ויהי  $B$  מאורע כלשהו, אזי:

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(A_i) \mathbb{P}(B \mid A_i) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(B \cap A_i)$$

## 4 אי תלות:

באופן בלתי פורמלי - אם עבור שני מאורעו מתקיים

$$P(A|B) = P(A) \iff \frac{\mathbb{P}(B \cap A)}{\mathbb{P}(B)} = \mathbb{P}(A) \iff \mathbb{P}(B \cap A) = \mathbb{P}(A)\mathbb{P}(B)$$

אזי  $A, B$  ב"ת.

**הגדרה:** יהיו  $A, B$  מאורעות נאמר שהם ב"ת אם

$$P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

### טענות והערות:

1. **הערה:** אם שני מאורעות הם ב"ת, **זה לא אומר שהם זרים**. אלא להיפך מכיוון שהחיתוך שלהם גדול מ 0.

2. **הערה:** לפעמים יש קשר פיזי בין המאורעות אך הם עדיין ב"ת. אך אם אין קשר פיזי הם ב"ת.

3. במרחב מכפלה, מאורעות מהצורה  $A_1 \times \Omega_2$  ו  $A_2 \times \Omega_1$  הם "ב" ת.

4. לכל  $A \in \mathcal{F}$  מתקיים:  $A$  "ב" ת ב  $\Omega$ . וגם  $A$  "ב" ת בקבוצה הריקה.

5. אם  $A, B$  "ב" ת אזי גם  $A, B^c$  "ב" ת.

6. אם  $A, B$  "ב" ת וגם  $P(B) > 0$  אזי:  $P(A|B) = P(A)$

#### 4.1 אי תלות של כמה מאורעות:

**טענה:** יהיו  $A, B, C$  מאורעות, ומתקיים  $A, B$  "ב" ת אחד בשני וגם  $A, C$  "ב" ת אחד בשני, **לא בהכרח** שגם  $A$  ו  $B \cap C$  "ב" ת.

**טענה - אי תלות באיחוד:** אם מאורע  $B$  "ב" ת במאורעות  $A_1, \dots, A_n$ , אזי מאורע  $B$  גם "ב" ת ב  $A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_n$

**הגדרה:** נאמר שהמאורע  $A$  "ב" ת במאורעות  $\{B_1, \dots, B_n\}$  אם לכל  $I \subset [n]$  מתקיים ש  $A$  "ב" ת  $\bigcap_{i \in I} B_i$ .

**טענה - אי תלות במספר מאורעות משלימים:** אם  $A$  "ב" ת ב  $\{B_1, \dots, B_n\}$  אזי הוא גם "ב" ת ב  $\{B_1^c, \dots, B_n^c\}$  ובפרט בחיתוך של המשלים.

#### 4.2 אי תלות של קבוצת מאורעות:

**הגדרה:** מאורעות  $A_1, \dots, A_n$  יקראו "ב" ת אם לכל  $I \subset [n]$  מתקיים:

$$\mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) = \prod_{i \in I} \mathbb{P}(A_i)$$

**כלומר:** כל תת קבוצת מאורעות צריכה להיות "ב" ת אחד בשני. **חשוב לשים לב:** אי תלות בזוגות **לא גורר** אי תלות של כל אוסף המאורעות.

**דרישה שקולה:** מאורעות  $A_1, \dots, A_n$  יקראו "ב" ת אם "מ לכל  $i \in [n]$  מתקיים ש  $A_i$  הוא "ב" ת ב  $\bigcap_{j \in I, j \neq i} A_j = \{A_1, \dots, A_{i-1}, A_{i+1}, \dots, A_n\}$

#### 4.3 אי תלות של אינסוף מאורעות:

**הגדרה:** סדרת מאורעות  $A_1, A_2, \dots$  נקראת "ב" ת אם לכל  $n \in \mathbb{N}$  קבוצת המאורעות  $\{A_1, A_2, \dots, A_n\}$  "ב" ת.

**באופן שקול:** לכל  $I \subset \mathbb{N}$  סופית. מתקיים  $\mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) = \prod_{i \in I} \mathbb{P}(A_i)$ .

**טענה:** אם  $A_1, A_2, \dots$  סדרת מאורעות "ב" ת אזי:

$$\mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in \mathbb{N}} A_i\right) = \prod_{i=1}^{\infty} \mathbb{P}(A_i) = \lim_{n \rightarrow \infty} \prod_{i=1}^n \mathbb{P}(A_i)$$

### 5 משתנים מקריים:

**באופן כללי:** לרוב מ"מ מייצג מספר או סכום מתוך מרחב המדגם  $\Omega$ . לרוב השאלות יפתחו ב "כמה" או "למה שווה", שאלות של "מה ההתפלגות של  $X$ " הכוונה היא מה ההסתברות לכל תשובה של  $X$ .

**הגדרה:** משתנה מקרי  $X$  הוא פונקציה  $X : \Omega \rightarrow R$  אינדיקטור: אם  $A$  מאורע כלשהו  $1_A$  היא פונקציית אינדיקטור של  $A$  שמחזירה 1 עבור  $\omega \in A$  ומחזירה 0 עבור  $\omega \notin A$ .

## 5.1 התפלגות של מ"מ :

**הגדרה:** יהי  $X$  מ"מ אזי ההתפלגות של  $x$  היא פונקציה  $P_X : \mathcal{F}_R \rightarrow \mathcal{R}^+$  המוגדרת על ידי :

$$\mathbb{P}_X(S) = \mathbb{P}(X \in S) = \mathbb{P}(\{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in S\})$$

**טענה:**  $P_X$  הינה פונקציית הסתברות על  $R$

**מינוח:** עבור  $X$  שמוגדר ע"י פונקציית הסתברות בדידה, נאמר ש  $X$  הוא מ"מ בדיד.

**טענה:** מ"מ בדידים הם למעשה מרחב ווקטורי ולכן סגורים לחיבור וכפל בסקלר. לכן עבור שני מ"מ בדידים - החיבור שלהם הוא גם מ"מ בדיד.

## 5.2 התפלגות משותפת והתפלגויות שוליות:

בהינתן שני מ"מ  $X, Y$  נבנה טבלה באופן הבא:  $Y$  מייצג את השורות ו  $X$  מייצג את העמודות. ואיברי מרחב המדגם מופיעות בעמודה והשורה הראשונה. וההסתברויות לכל צמד כתובות בתאים.

אם נסכום את העמודות נקבל את הערך של  $X$  ללא קשר ל  $Y$ . ולהיפך עם השורות.

**התפלגות שולית:** היא הסכום של כל שורה או עמודה. ומתקיים ש  $x, Y$  ב"ת אם ההסתברות השולית שווה למכפלת ההסתברויות.

$X \setminus Y$	1	....	התפלגות שולית של $X \downarrow$
1	(1, 1)	(1, 2)	
...	(2, 1)		
$Y$ של $=$ התפלגות שולית			

## 5.3 התפלגויות חשובות:

### 5.3.1 התפלגות ברנולי:

נאמר ש  $X$  מתפלג ברנולי אם הוא מ"מ בדיד, וגם מתקיים  $P(X = 1) = \alpha$  וגם  $P(X = 0) = 1 - \alpha$

**נסמן:**  $X \sim Ber(\alpha)$

**מייצג:** הטלת מטבע לא הוגן, או לניסוי שההסתברות להצלחה בו הינה  $p$ . כאשר  $X$  סופר כמה הצלחות היו.

### 5.3.2 התפלגות אחידה:

נאמר ש  $X$  מתפלג אחיד על הקטע  $[a, b]$  אם לכל  $x \in [a, b]$  מתקיים  $P(X = x) = \frac{1}{b-a}$

**נסמן:**  $X \sim Unif([a, b])$

**מייצג:** הטלת מטבע או זריקת קוביה פעם אחת.

### 5.3.3 התפלגות גיאומטרית:

נאמר ש  $X$  מתפלג גיאומטרית עם פרמטר  $0 \leq p \leq 1$  אם  $\mathbb{P}(X = k) = p(1 - p)^{k-1}$  עבור  $k$  טבעי. כאשר  $p$  הוא הסתברות למאורע בודד.

נסמן:  $X \sim \text{Geo}(p)$

מייצג:  $n$  ניסויים ב"ת שלכל אחד מהם יש הסתברות  $p$  להצלחה,  $X$  סופר כמה ניסויים היו עד להצלחה.

טענות:

1. טענה: יהי  $X \sim \text{Geo}(p)$  ויהי  $k \in N$  מתקיים:  $P(X > k) = (1 - p)^k$

2. יצירת מ"מ גיאומטרי מסדרת מ"מ עם התפלגות ברנולי: תהי  $X_1, X_2, \dots$  סדרת מ"מ ב"ת עם  $X_i \sim \text{Ber}(p)$  לכל  $i$  נגדיר:  $X = \min(n \in N | X_n = 1)$  אזי  $X \sim \text{Geo}(p)$ .

3. תכונת חוסר הזיכרון: אם  $X \sim \text{Geo}(p)$  אזי לכל  $k$  טבעי מתקיים:  $(X - k | X > k) \sim X$ . כלומר - הזאת המשתנה המקרי בקבוע, לא משפיעה על ההתפלגות שלו אלא היא נשארת אותו הדבר.

4. טענה - הוכחת התפלגות גיאומטרית ע"י חוסר הזיכרון: אם  $X$  מ"מ שנתמך על הטבעיים  $(\text{supp}(X) = N)$  ו  $(X - 1 | X > 1) \sim X$  אזי  $X \sim \text{Geo}(p)$  עבור  $0 < p < 1$  כלשהו. כלומר - אם  $X$  מקיים את תכונת חוסר הזיכרון, אזי הוא מ"מ גיאומטרי.

5. טענה - הגדרה שקולה למשתנה מקרי גיאומטרי: יהי  $X$  משתנה מקרי שנתמך על הטבעיים ומקיים  $P(X = 1) < 1$  אזי התנאים הבאים שקולים:

1:  $X$  מתפלג גיאומטרית. 2:  $X \sim (X - 1 | X > 1)$ . 3:  $X \sim (X - k | X > k)$  לכל  $k$  טבעי.

### 5.3.4 התפלגות בינומית:

נאמר ש  $X$  מתפלג בינומית עם פרמטר  $0 \leq p \leq 1$  ועבור  $n$  טבעי. אם לכל  $k \in \{0, 1, \dots, n\}$  מתקיים

$$\mathbb{P}(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}$$

נסמן:  $X \sim \text{Bin}(n, p)$

מייצג:  $n$  ניסויים ב"ת שלכל אחד מהם יש הסתברות ברנולי  $p$  להצלחה,  $X$  סופר כמה הצלחות היו.

טענות:

1. יצירת משתנה מקרי בינומי מקבוצת מ"מ עם התפלגות ברנולי: יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ ב"ת שווי התפלגות. עם  $X_i \sim \text{Ber}(p)$  אזי:  $(X = \sum_{i=1}^n X_i) \sim \text{Bin}(n, p)$ .

2. סכום של מ"מ עם התפלגות בינומית: אם  $X \sim \text{Bin}(n, p)$ ,  $Y \sim \text{Bin}(m, p)$  והם ב"ת, אזי  $(Z = X + Y) \sim \text{Bin}(n + m, p)$ .



### 5.3.5 התפלגות פואסון:

נאמר ש  $X$  מתפלג פואסון עם פרמטר  $\lambda \in \mathbb{R}^+$  אם לכל  $k$  ששייך לטבעיים כולל 0. מתקיים:

$$\mathbb{P}(X = k) = e^{-\lambda} \cdot \frac{\lambda^k}{k!}$$

נסמן:  $X \sim Po(\lambda)$

**מייצג:** גבול של התפלגות בינומיות שבהן יש מספר גדול של נסיונות, עם הסתברות קטנה של הצלחה לכל אחד מהנסיונות.

**טענות:**

1. **גבול של התפלגות בינומית:** יהי  $\lambda > 0$  ויהיו  $X_n \sim Bin(n, \frac{\lambda}{n})$  משתנים מקריים, עבור  $n > \lambda$  (לאו דווקא ב"ת) אזי

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = k) = P(X = k) : X \sim Po(\lambda) \text{ מתקיים עבור } k \text{ טבעי כולל } 0,$$

$$\text{הערה: } \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^n = e^{-\lambda}$$

2. **סכום של מ"מ עם התפלגות פואסון:** אם  $X \sim Po(\lambda)$ ,  $Y \sim Po(\mu)$  והם ב"ת, אזי:  $(Z = X + Y) \sim Po(\lambda + \mu)$

### 5.4 התומך של מ"מ:

**הגדרה:** התומך של מ"מ  $X$  מסומן  $supp(X)$  ומוגדר על ידי :

$$supp(X) = \{s \in \mathbb{R} \mid \mathbb{P}(X = s) = \mathbb{P}_X(s) > 0\}$$

כלומר - כל הערכים ב  $\Omega$  עבורם נקבל הסתברות שגדולה מ 0 .

### 5.5 יחסים בין משתנים מקריים:

#### 5.5.1 הגדרה - שווי התפלגות:

יהיו  $X, Y$  שני מ"מ נאמר שהם **שווי התפלגות** אם מתקיים  $P_X = P_Y$

כלומר - אם לכל  $S \subset \mathbb{R}$  מתקיים  $\mathbb{P}(X \in S) = \mathbb{P}(Y \in S)$ . הם מחזירים את אותה התשובה עבור כל ערך ב  $\Omega$

**הערה - עבור מ"מ בדידים:** אם המ"מ בדידים אזי מספיק לבדוק שעבור כל  $s \in \mathbb{R}$  מתקיים:

$$\mathbb{P}(X = s) = \mathbb{P}_X(s) = \mathbb{P}_Y(s) = \mathbb{P}(Y = s)$$

**סימון:** נסמן  $X \stackrel{d}{=} Y$

## 5.5.2 הגדרה - שוויון כמעט תמיד:

יהיו  $X, Y$  שני מ"מ נאמר שהם **שווים כמעט תמיד** אם מתקיים

$$P(X = Y) = 1 \iff \mathbb{P}(\{\omega \in \Omega \mid X(\omega) = Y(\omega)\}) = 1$$

כולמר - ההסתברות ששני המ"מ יחזירו עבור  $\omega \in \Omega$  את אותה ההסתברות, שווה ל 1.

**סימון:**  $X \stackrel{a.s.}{=} Y$

## 5.5.3 תכונות של התפלגויות בין שני מ"מ:

1. **טרנזיטיביות:** אם  $X \stackrel{a.s.}{=} Y$  וגם  $Y \stackrel{a.s.}{=} Z$  אז  $X \stackrel{a.s.}{=} Z$

2. **הרכבה - תמיד:** אם  $Y \stackrel{d}{=} X$  אזי  $f(Y) \stackrel{d}{=} f(X)$  עבור  $f$  מ"מ חדש.

3. **הרכבה - כמעט תמיד:** אם  $Y \stackrel{a.s.}{=} X$  אזי  $f(Y) \stackrel{a.s.}{=} f(X)$  עבור  $f$  מ"מ חדש.

## 5.6 וקטורים מקריים (ו"מ) והתפלגות משותפת של מ"מ:

### 5.6.1 וקטור $n$ מימדי:

יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ (מעל אותו מרחב הסתברות) ניתן לחשוב עליהם כעל וקטור מקרי.

**נסמן:**  $Z : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n = (X_1, \dots, X_n)$  ומתקיים:  $\forall \omega \in \Omega \quad Z(\omega) = (X_1(\omega), \dots, X_n(\omega))$

**התפלגות של וקטור מקרי  $X$ :** עבור  $\mathcal{F}_{\mathbb{R}^n}$  שהיא קבוצת כל תתי הקבוצות של  $\mathbb{R}^n$ .

$$\mathbb{P}_X : \mathcal{F}_{\mathbb{R}^n} \rightarrow [0, 1]$$

זוהי פונקציה הסתברות על  $\mathbb{R}^n$

**מינוח:** אם  $P_X$  היא פונקציה בדידה, נאמר ש  $X$  הוא **וקטור מקרי בדיד**.

**טענה:** יהי  $X = (X_1, \dots, X_n)$  וקטור מקרי. אזי  $X$  בדיד אם"מ  $X_i$  בדיד.

### 5.6.2 התפלגות משותפת:

**הגדרה - התפלגות המשותפת:** יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ אזי ההתפלגות:  $P_{X_1, \dots, X_n}$  נקראת ההתפלגות המשותפת של  $X_1, \dots, X_n$ .

## 5.7 הסתברות מותנית על מ"מ:

התניה במאורע  $A$  משנה את ההתפלגות של המ"מ, נכתוב זאת כך:  $\mathbb{P}_{X|A}(S) = \mathbb{P}(X \in S \mid A)$

## 5.8 אי תלות של מ"מ:

יהיו  $X, Y$  מ"מ נאמר שהם ב"ת אם לכל  $S, T \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}}$  המאורעות  $Y \in T, X \in S$  הם ב"ת. כלומר:

$$\mathbb{P}(X \in S, Y \in T) = \mathbb{P}(X \in S)\mathbb{P}(Y \in T)$$

**באופן שקול:** אם לכל  $S \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}}$  עבורה  $P(X \in S) > 0$  מתקיים  $P_{Y|X \in S} = P_Y$   
**באופן שקול עבור מ"מ בדידים:** נאמר ש  $X, Y$  ב"ת אם לכל  $s, t \in R$  מתקיים  $\mathbb{P}(X = s, Y = t) = \mathbb{P}(X = s)\mathbb{P}(Y = t)$

## 5.9 אי תלות של כמה מ"מ:

**הגדרה:** יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ, נאמר שהם ב"ת אם לכל  $S_1, \dots, S_n \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}}$  המאורעות  $X_i \in S_i$  הם ב"ת.

כלומר לכל  $I \subset [n]$  מתקיים:  $\mathbb{P}(\forall i \in I \quad X_i \in S_i) = \prod_{i \in I} \mathbb{P}(X_i \in S_i)$

**טענה - שקילות לאי תלות:** יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ, נאמר שהם ב"ת אם לכל  $S_1, \dots, S_n \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}}$  מתקיים:

$$\mathbb{P}(X_1 \in S_1, X_2 \in S_2, \dots, X_n \in S_n) = \mathbb{P}(X_1 \in S_1) \mathbb{P}(X_2 \in S_2) \cdot \dots \cdot \mathbb{P}(X_n \in S_n)$$

**טענה - אי תלות של מ"מ בדידים:** יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ בדידים, נאמר שהם ב"ת אם לכל  $s_1, \dots, s_n \in R$  מתקיים:

$$\mathbb{P}(\forall i \in [n] \quad X_i = s_i) = \prod_{i \in [n]} \mathbb{P}(X_i = s_i)$$

**טענה:** יהיו  $A_1, \dots, A_n$  מאורעות על אותו מרחב הסתברות. אזי: הם ב"ת אם  $1_{A_1}, \dots, 1_{A_n}$  הם ב"ת.

## 5.10 שימור אי תלות תחת הפעלת פונקציות:

### 5.10.1 טענה - אי תלות של הרכבה על משתנים מקריים:

**טענה:** יהיו  $X, Y$  מ"מ ב"ת ויהיו  $f, g \in \mathcal{F}_{\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}}$ . אזי:  $f(X), g(Y)$  הם ב"ת.  $f, g$  הן פונקציות).

### 5.10.2 טענה - אי תלות של הרכבה על וקטורים מקריים:

**טענה:** יהיו  $X = (X_1, \dots, X_n), Y = (Y_1, \dots, Y_m)$  וקטורים מקריים ב"ת.

ויהיו  $f \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k}, g \in \mathcal{F}_{\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^l}$  אזי:  $f(X), g(Y)$  הם וקטורים מקריים ב"ת.

### טענות והערות:

1. **הערה:** טענה זו נכונה גם עבור  $n > 2$  וקטורים מקריים.

2. **הערה:** כל הטענות שהוכחנו עבור כמה מ"מ ב"ת, נכונות גם עבור כמה ו"מ ב"ת.

3. **טענה:** אם  $X_1, \dots, X_n, Y_1, \dots, Y_m$  הם מ"מ ב"ת. אזי: הווקטורים  $X = (X_1, \dots, X_n), Y = (Y_1, \dots, Y_m)$  הם ו"מ ב"ת.

4. **טענה:** אם  $X_1, X_2, X_3, X_4$  הם מ"מ ב"ת אזי גם  $X_1 + X_2, X_3 + X_4$  הם ב"ת. וגם  $\frac{X_1}{X_2}$  עבור  $x_2 \neq 0$  הם ב"ת. וגם  $\sin(X_2 \cdot X_3)$  הם ב"ת.

5. **טענה:** אם  $X_1, \dots, X_{100}$  הם מ"מ ב"ת. אזי:  $Y_1 = X_1 + X_2 + X_3 + X_4$  ו  $Y_2 = X_5 + \dots + X_8$  הם ב"ת.

6. **טענה:** אם  $A_1, A_2, A_3, A_4$  מאורעות ב"ת אז:  $A_1 \cup A_2$  ו  $A_3 \cup A_4$  הם מאורעות ב"ת.

## 5.11 סדרה אינסופית של מ"מ:

**הגדרה:** סדרה אינסופית של מ"מ  $X_1, X_2, \dots$  נקראת ב"ת. אם לכל  $n$  טבעי המ"מ  $X_1, X_2, \dots, X_n$  הם ב"ת

**טענה:** אם  $S_1, S_2, \dots \in F_R$  וסדרת מ"מ  $X_1, X_2, \dots$  ב"ת. אזי:  $P(\forall i \in N \quad X_i \in S_i) = \prod_{i \in N} P(X_i \in S_i)$

**טענה:** יהיו  $X_1, X_2$  מ"מ (לאו דווקא בלתי תלויים ולא דווקא על אותו מרחב הסתברות). אזי קיים מרחב הסתברות  $(\Omega, F, P)$  וסדרת מ"מ ב"ת:  $Y_1, Y_2, \dots$  על אותו  $\Omega$ . כך ש  $Y_i \stackrel{d}{=} X_i$

## 6 תוחלת:

**הגדרה:** יהי  $X$  מ"מ בדיד. התוחלת של  $X$  מוגדרת להיות:  $E(X) = \sum_{s \in \text{Supp}(X)} s \cdot P(X = s)$

**הערה:** אם הטור הנ"ל לא מתכנס בהחלט - נאמר של  $X$  אין תוחלת.

**הגדרה שקולה:**  $E(X) = \sum_{\omega \in \Omega} X(\omega)P(\omega)$

### 6.1 תוחלות של התפלגויות מוכרות:

1. **התפלגות ברנולי:**  $E(X) = p$

2. **התפלגות אחידה:**  $E(X) = \frac{a+b}{2}$

3. **התפלגות בינומית:**  $E(X) = \sum_{k=0}^n k \cdot \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$

4. **התפלגות פואסונית:**  $E(X) = \lambda$

5. **התפלגות גיאומטרית:**  $E(X) = \frac{1}{p}$

### 6.2 תכונות התוחלת:

1. **תוחלת של משתנה מקרי המוגדר כהרכבה של מ"מ אחר:** אם  $X = (X_1, \dots, X_n)$  ו"מ בדיד. ו  $f \in F_{R^n \rightarrow R}$ . נגדיר  $Y = f(X)$  אזי:

$$E(Y) = \sum_{t \in R^n} f(t) \cdot P(X = t)$$

2. אי שליליות: אם  $X \geq 0$  כ"ת. אזי  $E(X) \geq 0$ . ניתן לנסח את הטענה עם א"ש חזק.

3. לינאריות התוחלת: עבור  $X, Y$  מ"מ בעלי תוחלת ו  $a, b$  סקלרים:  $E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$

4. מונוטוניות: אם  $X \geq Y$  כ"ת. אזי  $E(X) \geq E(Y)$ .

5. תוחלת של אינדיקטור: היא ההסתברות שהמאורע קרה. (כי אינדיקטור הוא מספר קבוע)

6. מ"מ שווי התפלגות: יש את אותה התוחלת גם אם הם מעל מרחבי הסתברות שונים.

### 6.3 תוחלת תחת התניה ואי תלות:

טענה - עבור  $X, Y$  ב"ת בלבד: מתקיים  $E(XY) = E(X)E(Y)$ .

הגדרה: יהי  $X$  מ"מ בדיד, ו  $A$  מאורע כך ש  $P(A) > 0$ . נגדיר את התוחלת של  $X|A$  להיות:  $E(X|A) =$

$$\sum_{s \in \text{Supp}(X)} s \cdot P(X = s|A)$$

טענה - נוסחת התוחלת השלמה: אם  $A_1 \dots A_n$  חלוקה של  $\Omega$  ו  $X$  מ"מ. אזי:  $E(X) = \sum_{i=1, P(A_i) > 0}^n E(X|A_i)P(A_i)$

### 6.4 נוסחת הזנב:

טענה: עבור מ"מ המקיים  $\text{Supp}(X) \subseteq N$  (כלומר  $X$  מקבל רק ערכים טבעיים). אזי:  $E(X) = \sum_{n \in N} P(X \geq n)$ . (אין דרישה שהמ"מ הוא אחיד).

## 7 אי שוויון מרקוב:

טענה: עבור מ"מ  $X \geq 0$  כ"ת, ובעל תוחלת. אזי לכל  $a > 0$  מתקיים  $P(X \geq a) \leq \frac{E(X)}{a}$   
הערה: אם המ"מ לא מקיים  $X \geq 0$  כ"ת. נצטרך לנרמל אותו שיקיים את הדרוש ע"מ להשתמש בא"ש מרקוב.

## 8 שונות:

תיאור: שונות היא המדד לפיזור של ההתפלגות מסביב לתוחלת.

הגדרה: יהי  $X$  מ"מ בדיד ובעל תוחלת אזי השונות של  $X$  מוגדרת להיות:  $\text{Var}(X) = E(X - E(X))^2$

הגדרה שקולה:  $\text{Var}(X) = E(X^2) - E(X)^2$

הערה - עבור מ"מ ברנולי או אינדיקטור: מתקיים  $X^2 = X$ .

### 8.1 סטיית תקן:

הגדרה: סטיית תקן של מ"מ  $X$  מוגדרת להיות  $\sigma(X) = \sqrt{\text{Var}(X)}$

## 8.2 תכונות השונות:

1. אי שלליות: עבור כל מ"מ שיש לו שונות. מתקיים:  $Var(X) \geq 0$ , (והיא שווה בדיוק 0 כאשר  $X = 1$  מ"מ קבוע).

2. הזהה בקבוע: מתקיים  $Var(X + a) = Var(X)$  עבור  $a \in R$

3. כפל בקבוע: קבוע  $a \in R$  יוצא מהתוחלת ומועלה בריבוע -  $Var(aX) = a^2 \cdot Var(X)$

4. אדטיביביות של מ"מ ב"ת: יהיו  $X, Y$  מ"מ ב"ת בעלי שונות אזי:  $Var(X + Y) = Var(X) + Var(Y)$   
הערה: תנאי זה יכול להתקיים גם עבור מ"מ ב"ת, אך לא בהכרח.

## 8.3 שונות של התפלגויות מוכרות:

1. התפלגות ברנולי:  $Var(X) = p(1 - p)$

2. התפלגות אחידה:  $Var(X) = \frac{n^2 - 1}{12}$

3. התפלגות בינומית:  $Var(X) = np(1 - p)$

4. התפלגות פואסונית:  $Var(X) = \lambda$

5. התפלגות גיאומטרית:  $Var(X) = \frac{1-p}{p^2}$

## 9 אי שוויון צ'בישב:

יהי  $X$  מ"מ בעל תוחלת ושונות. אזי לכל  $a > 0$  מתקיים:  $P(|X - E(X)| \geq a) \leq \frac{Var(X)}{a^2}$   
למעשה: זוהי הסתברות שבאה לתאר "כמה סביר שנהיה רחוקים מהתוחלת".

## 10 החוק החלש של המספרים הגדולים:

יהיו  $X_1, X_2, \dots$  מ"מ ב"ת, שווי התפלגות. בעלי תוחלת  $E(X_i) = \mu$  ושונות  $Var(X_i) = \sigma^2$  אזי לכל  $\varepsilon > 0$  מתקיים

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P} \left( \mu - \varepsilon \leq \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n} \leq \mu + \varepsilon \right) = 1$$

הערות:

1. תוחלת של ממוצע של מ"מ ב"ת = לתוחלת של כל אחד מהם.

2. השונות של ממוצע של מ"מ שווים ב"ת קטנה יותר מהשונות של כל אחד מהם, והיא פשוט השונות המקורית חלקי מספר המ"מ.

3. הערה: יתכן שהמשתנים תלויים זב"ז, ובכ"ז החוק הנ"ל מתקיים.

## 11 שונות משותפת *Covariance*:

הגדרה: יהיו  $X, Y$  מ"מ בעלי שונות. נגדיר את השונות המשותפת שלהם להיות:

$$Cov(X, Y) = E((X - E(X))(Y - E(Y)))$$

הגדרה שקולה:  $Cov(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$

מבחינה אינטואיטיבית: ככל שישנה התאמה חיובית גבוהה יותר בין שני המ"מ (דהיינו גדלים וקטנים יחד) - השונות המשותפת גדלה, וככל שישנה התאמה שלילית גבוהה יותר (דהיינו אחד גדל בזמן שהשני קטן) - השונות המשותפת קטנה.

### 11.1 טענות ותכונות של $Cov$ :

1. סימטריה:  $Cov(X, Y) = E((X - E(X))(Y - E(Y))) = E((Y - E(Y))(X - E(X))) = Cov(Y, X)$

2. בי-ליניאריות:

עבור סכום של 2: יהיו  $X, Y, Z$  מ"מ בעלי שונות, אזי:  $Cov(aX + bY, Z) = aCov(X, Z) + bCov(Y, Z)$

הנוסחה הכללית: עבור  $n$  מ"מ וסקלרים מתקיים:  $Cov(\sum_{i=1}^n a_i X_i, Z) = \sum_{i=1}^n a_i Cov(X_i, Z)$

3. שונות משותפת של מ"מ עם עצמו:  $Var(X) = Cov(X, X)$

4. טענה - חישוב שונות של סכום של מ"מ:

מקרה פרטי עבור 2 מ"מ: יהיו  $X, Y$  מ"מ בעלי שונות, אזי:  $Var(X + Y) = Var(X) + 2Cov(X, Y) + Var(Y)$

הכללה עבור  $n$  מ"מ: יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ בעלי שונות, אזי:  $Var(\sum_{i=1}^n X_i) = \sum_{i=1}^n Var(X_i) + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} Cov(X_i, X_j)$

שימוש: כאשר המ"מ תלויים, נשתמש בנוסחה זו כדי לחשב את השונות.

5. טענה:  $Cov(X, X) = Var(X)$

### 11.2 מ"מ בלתי מתואמים:

הגדרה - מ"מ בלתי מתואמים: עבור  $X, Y$  שני מ"מ. נאמר שהם בלתי מתואמים אם מתקיים  $Cov(X, Y) = 0$

טענה: אם  $X, Y$  בלתי תלויים, אזי הם בלתי מתואמים.

הערה: ההיפך אינו נכון. אם שני מ"מ הם בלתי מתואמים לא בהכרח שהם גם ב"ת.

## 12 אי שוויון קושי שורץ:

טענה: יהיו  $X, Y$  מ"מ בעלי שונות, אזי:  $|\mathbb{E}(XY)| \leq \sqrt{\mathbb{E}(X^2) \mathbb{E}(Y^2)}$ . ומתקיים שוויון אם  $a \in R_{\geq 0}$  כך ש  $Y = aX$

## 13 מקדם המתאם:

### 13.1 הגדרה:

**הגדרה:** יהיו  $X \neq 0, Y \neq 0$  מ"מ בעלי שונות, מקדם המתאם שלהם הוא:  $Corr(X, Y) = \frac{Cov(X, Y)}{\sigma(X) \cdot \sigma(Y)} = \frac{Cov(X, Y)}{\sqrt{Var(X) \cdot Var(Y)}}$  (עבור  $\sigma(X) = \sqrt{Var(X)}$ )

**מבחינה אינטואיטיבית:** מקדם המתאם בודק כמה  $X, Y$  מתואמים, והוא אינו מושפע מהזזות/כפל בקבוע עבור שניהם. ככל שישנה התאמה חיובית גבוהה יותר (דהיינו גדלים וקטנים יחד) - מקדם המתאם גדל, וככל שישנה התאמה שלילית גבוהה יותר (דהיינו אחד גדל בזמן שהשני קטן) - מקדם המתאם קטן. אם לא קיימת התאמה כלל מקדם המתאם הוא 0 (למשל במקרה בו הם בת"ל וכתוצאה מכך השונות המשותפת היא 0).

### 13.2 טענה:

**טענה - חסמים למקדם המתאם:** יהיו  $X \neq 0, Y \neq 0$  מ"מ בעלי שונות מתקיים:  $-1 \leq Corr(X, Y) \leq 1$  בנוסף:

1.  $Corr(X, Y) = 1$  אם  $Y = aX + b$  עם  $a > 0$  ו  $b \in R$

2.  $Corr(X, Y) = -1$  אם  $Y = aX + b$  עם  $a < 0$  ו  $b \in R$

## 14 מומנטים:

### 14.1 הגדרה - מומנט ומומנט מרכזי:

**הערה:** חישוב של מומנטים מסדר גבוה הוא מסובך, לכן לא נתמש בזה אלא בפונקציה יוצרת מומנטים.

**הגדרה - המומנט מסדר  $k$ :** יהי  $X$  מ"מ, המומנט מסדר  $k$  של  $X$  הוא:  $m_k(X) = E(X^k)$ .

**הגדרה - המומנט המרכזי מסדר  $k$ :** הוא  $\mu_k(X) = E((X - E(X))^k)$ .

**הערה:** נשים לב כי עבור  $k = 1$  נקבל את התוחלת. ועבור מומנט מרכזי  $k = 2$  נקבל את השונות.

**טענה - הקשר בין מומנט למומנט המרכזי:**  $\mu_3(X) = m_1(X) - 3m_1(X)m_2(X) + (2m_1(X))^2$

#### 14.1.1 טענה - הכללה של אי-שוויון צ'בישב עבור מומנטים מסדרים גבוהים:

לכל  $k$  זוגי ולכל  $a > 0$  מתקיים:  $\mathbb{P}(|X - E(X)| \geq a) \leq \frac{\mu_k(X)}{a^k}$

### 14.2 פונקציה יוצרת מומנטים - פי"מ:

**הגדרה:** יהי  $X$  מ"מ פונקציה יוצרת המומנטים של  $X$  היא פונקציה  $M_X(t) : R \rightarrow R$  המוגדרת ע"י:

$$M_X(t) = E\left((e^t)^X\right) = E(e^{tX})$$



**הערה:** לפעמים  $\mathbb{E} \left( (e^t)^X \right)$  לא מוגדרת. ורק  $t = 0$  הוא הערך היחיד עבורו מובטח לנו שהפונקציה תהיה מוגדרת. **הערה חשובה:** במבחן צריך להגיד מהו תחום ההגדרה של הפונקציה, - עבור אילו  $t$  היא מתקיימת. **הגדרה - מ"מ בעל מומנט מעריכי:** מ"מ בעל פונקציה יוצרת מומנטים המוגדרת בסביבה של הראשית נקרא מ"מ בעל מומנט מעריכי.

**טענה:** אם  $X$  מ"מ בדיד עבורו פי"מ סופית בסביבת 0, אזי: הנגזרת ה- $k$ ית של  $M_X$  ב-0 קיימת ושווה למומנט מסדר  $k$  של  $X$ :  $M_X^{(k)}(0) = E[X^k] = m_k(X)$

#### 14.2.1 תכונות וטענות של פונקציה יוצרת מומנטים:

1. **אי שליליות:** לכל  $X, t$  עבורם פונקציה יוצרת מומנטים מוגדרת, מתקיים:  $M_X(t) \geq 0$ .
2. **כפליות:** אם  $X, Y$  מ"מ ב"ת אזי:  $M_{X+Y}(t) = M_X(t) \cdot M_Y(t)$  (בהנחה שהפונקציות מוגדרות עבור  $(X, Y)$ ). **הערה:** ניתן להכליל בצורה אינדוקטיבית את התכונה הזו גם על סכום של יותר מ-2 מ"מ.
3. **טענה - פי"מ של סכום מ"מ:** יהיו  $X, Y$  שני מ"מ ב"ת אזי:  $M_{X+Y}(t) = M_X(t) \cdot M_Y(t)$

#### 14.2.2 פונקציה יוצרת מומנטים של התפלגויות מוכרות:

1. **התפלגות ברנולי:**  $M_X(t) = pe^t + (1-p)$
2. **התפלגות אחידה:**  $M_X(t) = \frac{e^t(1-e^{nt})}{n(1-e^t)}$
3. **התפלגות בינומית:**  $M_X(t) = pe^t + (1-p)^n$
4. **התפלגות פואסונית:**  $M_X(t) = e^{\lambda(e^t-1)}$
5. **התפלגות גיאומטרית:**  $M_X(t) = \begin{cases} \frac{e^t p}{1-e^t(1-p)} & t < -\log_e(1-p) \\ \text{not defined} & \text{else} \end{cases}$

### 15 אי שוויון צ'רנוף:

**טענה:** יהי  $X$  מ"מ עם פונקציה יוצרת מומנטים והי  $a \in R$ . לכל  $t > 0$  עבורו הפונקציה מוגדרת, מתקיים:  $P(X \geq a) \leq M_X(t) \cdot e^{-ta}$ . **הערה:** לפעמים נרצה למצוא את הערך  $t$  עבורו החסם הדוק ביותר. לכן נגזור ונחפש  $t$  שהן נקודות מינימום של פי"מ.

### 16 הופדינג:

#### 16.1 הלמה של הופדינג:

**למה:** אם  $X$  מ"מ המקיים  $|X| \leq 1$  כ"ת. וגם  $E(X) = 0$  אזי לכל  $t \in R$  מתקיים:  $M_X(t) \leq \exp\left(\frac{t^2}{2}\right)$

**הערה:** כשנרצה להשתמש בלמה והתנאים לא יתקיימו, נצטרך לנרמל את המ"מ, לכן התנאי המספיק הוא ש  $X_i$  הם ב"ת וחסומים ע"י  $M$  כלשהו.

## 16.2 אי-שוויון הופדינג:

**טענה:** יהיו מ"מ"מ ב"ת  $X_1, \dots, X_n$  עם  $|X_i| \leq 1$  כ"ת. ו  $E(X_i) = 0$ . נגדיר  $X = \sum_{i=1}^n X_i$  אזי לכל  $a > 0$  מתקיים:  

$$P\left(\sum_{i=1}^n X_i \geq a\right) \leq \exp\left(-\frac{a^2}{2n}\right)$$
**הערה:** כשנרצה להשתמש בטענה והתנאים לא יתקיימו, נצטרך לנרמל את המ"מ.

## 17 פונקצית התפלגות מצטברת פה"מ:

**הגדרה:** יהי  $X$  מ"מ פה"מ של  $X$  היא פונקציה  $F_X : R \rightarrow [0, 1]$  המוגדרת ע"י:  $F_X(t) = P(X \leq t)$

### 17.1 טענות ותכונות:

1. חישוב הסתברות למאורע ע"י שימוש בפונקציית התפלגות מצטברת: יהי  $X$  מ"מ ו  $a \in R$  אזי:

$$\mathbb{P}(X = a) = F_X(a) - \lim_{n \rightarrow \infty} F_X\left(a - \frac{1}{n}\right) = F_X(a) - \lim_{b \rightarrow a^-} F_X(b)$$

2. פונקציית ההתפלגות כאפיון התפלגות: יהיו  $X, Y$  מ"מ כלשיהם, מתקיים:  $F_X = F_Y$  אם  $X \stackrel{d}{=} Y$ .

3. תכונה 1 - גבול במינוס אינסוף: לכל מ"מ  $X$  מתקיים:  $\lim_{t \rightarrow -\infty} F_X(t) = 0$ .

4. תכונה 2 - גבול באינסוף: לכל מ"מ  $X$  מתקיים:  $\lim_{t \rightarrow \infty} F_X(t) = 1$ .

5. תכונה 3 - מונוטוניות: לכל  $a \leq b$  מתקיים:  $F_X(a) \leq F_X(b)$ .

6. תכונה 4 - רציפות מימין: לכל  $a \in R$  מתקיים:  $F_X(a) = \lim_{n \rightarrow \infty} F_X\left(a + \frac{1}{n}\right) = \lim_{b \rightarrow a^+} F_X(b)$ .

7. תנאי מספיק להיות פונקציית התפלגות מצטברת: תהי פונקציה  $F : R \rightarrow R$  המקיימת את תכונות 1-4. אזי קיים מרחב הסתברות ומ"מ  $X$  כך ש  $F_X = F$ .

## 18 משתנים מקריים רציפים בהחלט:

**הגדרה - פונקצית הצפיפות:** יהי  $X$  מ"מ, נאמר שהוא רציף בהחלט אם קיימת פונקציה  $f_X : R \rightarrow R$  אינטגרלית, כך שלכל  $t \in R$  מתקיים:  $F_X(t) = \mathbb{P}(X \leq t) = \int_{-\infty}^t f_X(x) dx$ . במקרה כזה  $f_X$  נקראת **פונקצית הצפיפות של  $X$** .  
**טרמינולוגיה:** כאשר אנו אומרים רק 'מ"מ רציף', בלי 'בהחלט' הכוונה שהפונקצייה  $F_X$  רציפה, בלי הכרח שהיא תהווה

אינטגרל של פונקציה אחרת.

**טענה:** יהי  $X$  מ"מ רציף בהחלט. עם פונקצית צפיפות. ויהיו  $a \leq b$ , מתקיים:

$$\mathbb{P}(a \leq X < b) = \mathbb{P}(a < X \leq b) = \mathbb{P}(a < X < b) = \mathbb{P}(a \leq X \leq b) = \int_a^b f_X(x) dx$$

## 18.1 תכונות:

1. **אי שליליות:** לכל מ"מ  $X$  רציף בהחלט, ולכל  $x \in R$  מתקיים  $f_X(x) \geq 0$ . (למעט לכל היותר מס' סופי של נק').

2. **ערך על כל הישר:** לכל מ"מ רציף בהחלט  $X$  מתקיים:  $\int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) dx = 1$ .

3. **תנאי מספיק להיות פונקציית צפיפות:** תהי פונקציה  $F : R \rightarrow R$  המקיימת את תכונות 1-2. אזי קיים מרחב הסתברות ומ"מ  $X$  כך ש  $f_X = f$ .

4. **רציפות וגזירות:** פה"מ היא רציפה, ובכל נקודת רציפות  $t$  מתקיים:  $F'_X(t) = f_X(t)$ .

**למעשה:** פונקציית הצפיפות המצטברת  $(F_X)$ , היא הפונקציה הצוברת של פונקצית הצפיפות  $(f_X)$ .

## 18.2 תוחלת של משתנה מקרי רציף בהחלט:

**הגדרה:** יהי  $X$  מ"מ רציף בהחלט עם פונקצית צפיפות  $f_x$ . התוחלת של  $X$  מוגדרת להיות:  $\mathbb{E}(X) = \int_{-\infty}^{\infty} s f_X(s) ds$ . (עבור אינטגרל שמתכנס בהחלט).

**טענה - תוחלת של פונקציה של מ"מ רציף:** יהי  $X$  מ"מ (לא בהכרח רציף בהחלט) עם פונקצית צפיפות  $f_x$ , ותהי  $g : R \rightarrow R$ . נגדיר מ"מ  $Y = g(X)$  אזי:  $\mathbb{E}(Y) = \int_{-\infty}^{\infty} g(s) f_X(s) ds$ .

### 18.2.1 תכונות תוחלת של מ"מ רציף:

עבור מ"מ רציף מתקיימות כל התכונות של התוחלת כפי שלמדנו עבור מ"מ בדיד, כלומר: אי שליליות, לינאריות ומונוטוניות

### 18.2.2 הגדרות הנוגעות לתוחלת:

1. **שונות:**  $Var(X) = \mathbb{E}((X - \mathbb{E}(X))^2) = \mathbb{E}(X^2) - (\mathbb{E}(X))^2$

2. **פונקציה יוצרת מומנטים:**  $M_X(t) = E(e^{tX})$

**הערה:** כל המשפטים והאי-שוויונים שהראינו במקרה הבדיד עדיין תקפים!

### 18.3 התפלגויות מוכרות:

#### 18.3.1 התפלגות אחידה:

הגדרה: יהי  $X$  מ"מ רציף. נאמר ש  $X \sim U([a, b])$  אם מתקיים:

$$f_X(t) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & t \in [a, b] \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$

פה"מ של מ"מ אחיד רציף:

$$F_X(t) = \begin{cases} \frac{t-a}{b-a} & t \in [a, b] \\ 0 & t < a \\ 1 & t > b \end{cases}$$

תוחלת של מ"מ רציף אחיד:  $E(X) = \frac{a+b}{2}$

שונות של מ"מ רציף אחיד:  $Var(X) = \frac{(a-b)^2}{12}$

פונקציה יוצרת מומנטים של מ"מ רציף אחיד:  $M_X(t) = \frac{e^{tb} - e^{ta}}{t(b-a)}$

טענה - מתיחה של מ"מ אחיד רציף: יהי  $X \sim U([a, b])$  נגדיר  $Y = \alpha X + \beta$  עבור  $\alpha > 0, \beta \in R$ . מתקיים:  $Y \sim U([\alpha a + \beta, \alpha b + \beta])$

#### 18.3.2 התפלגות מעריכית:

הגדרה: יהי  $X$  מ"מ רציף. נאמר ש  $X \sim Exp(\lambda)$  אם מתקיים:

$$f_X(t) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda t} & t \geq 0 \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$

פה"מ של מ"מ רציף מעריכי:

$$F_X(x) = \begin{cases} 1 - e^{-\lambda x} & x > 0 \\ 0 & x \leq 0 \end{cases}$$

תוחלת של מ"מ רציף מעריכי:  $E(X) = \frac{1}{\lambda}$

שונות של מ"מ רציף מעריכי:  $Var(X) = \frac{1}{\lambda^2}$

פונקציה יוצרת מומנטים של מ"מ רציף מעריכי:

$$M_X(t) = \begin{cases} \frac{\lambda}{\lambda - t} & t < \lambda \\ \infty & \lambda > t \end{cases}$$

טענה - תכונת חוסר הזיכרון: מ"מ מעריכי (בדומה למ"מ גיאומטרי), מקיים את תכונת חוסר הזיכרון: יהי  $X \sim Exp(\lambda)$  מ"מ אזי  $X$  מקיים:  $(X - t | X > t) \sim Exp(\lambda)$  לכל  $t > 0$

#### 18.3.3 התפלגות קושי:

הגדרה: נאמר שמ"מ  $X$  מתפלג קושי עם פרמטרים  $(0, 1)$  אם פה"מ שלו מקיימת:  $f_X(t) = \frac{1}{\pi} \frac{1}{(t^2 + 1)}$

הערה: זוהי ההתפלגות הרציפה הראשונה שמקיימת:  $f_X(t) \neq 0$  לכל  $t \in R$

טענה: למ"מ קושי אין תוחלת.

#### 18.3.4 התפלגות נורמלית סטנדרטית:

הגדרה: יהי  $X$  מ"מ רציף. נאמר ש  $X$  מתפלג נורמלי תקני (סטנדרטי)  $X \sim N(0, 1)$  אם מתקיים:  $f_X(s) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{s^2}{2}}$

למעשה: זהו מ"מ שהתוחלת שלו שווה ל 0. והשונות שווה 1.

פונקציה קדומה  $F_X$ : למעשה א ניתן להביע את הקדומה של מ"מ נורמלי באמצעות נוסחה, לכן:  $\Phi(t) = \int_{-\infty}^t \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{s^2}{2}} ds$

תוחלת של מ"מ רציף נורמלי:  $E(X) = 0$

שונות של מ"מ רציף נורמלי:  $Var(X) = 1$   
 פונקציה יוצרת מומנטים של מ"מ רציף נורמלי:  $M_X(t) = e^{\frac{t^2}{2}}$ .

### 18.3.5 התפלגות נורמלית שאינה סטנדרטית:

הגדרה: יהי  $X \sim N(0, 1)$  נגדיר  $Y = \sigma X + \mu$  עבור  $\mu \in \mathbb{R} - \sigma > 0$ .  
 פונקציית צפיפות:  $f_Y(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(t-\mu)^2}{2\sigma^2}}$   
 תוחלת:  $\mathbb{E}(Y) = \mu$   
 שונות:  $Var(X) = \sigma^2$   
 נסמן:  $Y \sim (\mu, \sigma^2)$

### 18.4 פונקציה של מ"מ רציף:

טענה: נתון מ"מ רציף בהחלט  $X$  בעל התפלגות ידועה. ונתונה פונקציה  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . במקרים רבים המ"מ  $g(X)$  הוא רציף בהחלט. וניתן למצוא את הצפיפות שלו ע"י כך שנחשב את פה"מ  $F_{g(X)}$  ונגזור אותה.

## 19 אינטגרלים דו מימדיים:

אנו מעוניינים לחשב את הנפח מתחת לגרף הפונקציה.

### 19.1 משפט פוביני:

תהי פונקציה  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  עבורה אנו רוצים לחשב את האינטגרל באיזור  $A = [a, b] \times [c, d]$  אזי:

$$\iint_A f(x, y) d(x, y) = \int_a^b \left( \int_c^d f(x, y) dy \right) dx = \int_c^d \left( \int_a^b f(x, y) dx \right) dy$$

כלומר - אם כתבנו  $dx dy$  אנו מחשבים את האינטגרל לפי  $x$  ואחכ לפי  $y$ .

משפט פוביני עבור פונקציות: אם מתקיים  $A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, g(x) \leq y \leq h(x)\}$  עבור  $g, h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  אז נקבל:

$$\iint_A f(x, y) d(x, y) = \int_a^b \left( \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) dy \right) dx$$

נצטרך להגדיר את הגבול החיצוני להיות גבול ממשי, ולפיו להגדיר את הגבול הפנימי.

### 19.2 צפיפות משותפת $\Leftrightarrow$ התפלגות משותפת רציפה בהחלט:

הגדרה: יהיו  $X, Y$  שני מ"מ מעל אותו מרחב הסברות, נאמר כי יש להם צפיפות משותפת, אותה נסמן  $f_{X,Y}$  אם לכל  $a, b \in \mathbb{R}$

$$F_{X,Y}(a,b) = \mathbb{P}(X \leq a, Y \leq b) = \int_{-\infty}^a \int_{-\infty}^b f_{X,Y}(x,y) dy dx$$

במקרה כזה לכל  $A \in \mathcal{F}_{R^2}$  מתקיים:  $\mathbb{P}((X,Y) \in A) = \iint_A f_{X,Y}(x,y) d(x,y)$ .  
**הערה:** גם אם שני המ"מ רציפים בהחלט, לא בהכרח שיש להם צפיפות משותפת.

### 19.3 טענה - תנאים לפונקציית צפיפות משותפת:

יהיו  $X, Y$  שני מ"מ, נאמר כי יש להם צפיפות משותפת  $f_{X,Y}$  אם "מ"מ מתקיים:

1. **אי שליליות:** לכל  $(x,y) \in R^2$  למעט מספר סופי של נקודות מתקיים:  $f_{X,Y}(x,y) \geq 0$ .
2. **נרמול:** עבור  $A = R^2$  (כלומר  $A = (-\infty, \infty) \times (-\infty, \infty)$ ) מתקיים:  $\iint_A f_{X,Y}(x,y) d(x,y) = 1$ .

### 19.4 צפיפות שולית:

אם  $f_{X,Y}$  היא הצפיפות המשותפת של  $X, Y$ , אזי הצפיפות השולית שלהם מוגדרת ע"י:

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x,y) dy$$

$$f_Y(y) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x,y) dx$$

**כלומר -** כדי לחשב את הצפיפות של  $X$  נעשה אינטגרל לפי  $y$ , ולהיפך.

### 19.5 טענה - תוחלת של פונקציה של $(X,Y)$ :

אם  $f_{X,Y}$  היא הצפיפות המשותפת של  $X, Y$ , ותהי  $g : R^2 \rightarrow R$  אזי:

$$\mathbb{E}(g(X,Y)) = \iint_{R^2} g(x,y) f_{X,Y}(x,y) d(x,y)$$

### 19.6 שונות משותפת:

$$Cov(X,Y) = \mathbb{E}((X - \mathbb{E}(X))(Y - \mathbb{E}(Y))) = \mathbb{E}(XY) - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$$

## 19.7 אי תלות של מ"מ"מים רציפים בהחלט:

**הגדרה:** שני מ"מ"מים יקראו ב"ת אם לכל  $A, B \subseteq R$  מתקיים:  $\mathbb{P}(X \in A, Y \in B) = \mathbb{P}(X \in A)\mathbb{P}(Y \in B)$ .

**הגדרה שקולה:** מ"מ"מים רציפים בהחלט הם בלתי תלויים אם ורק קיימת צפיפות משותפת המקיימת:  $\forall s, t \in \mathbb{R} \quad f_{X,Y}(s, t) = f_X(s)f_Y(t)$ .

### 19.7.1 הוכחת תלות:

אם נרצה להוכיח ששני מ"מ"מים תלויים לא נוכל להראות מההגדרה שלא מתקיים שוויון כי הפונקציה לא מוגדרת באופן מוחלט עבור כל נקודה. לכן נעשה זאת באופן הבא:

1. **שימוש בשונות משותפת:** אם שני מ"מ"מים הם ת"ל, אזיהשונות המשותפת שלהם שווה ל 0. לכן אם השונות שונה מ 0 - שניהם תלויים.

2. **חישוב עבור מאורע ספציפי:** כשאי אפשר לחשב את השונות, נבחר מאורע ספציפי (שני ערכים) ונראה עבורו שההסתברות אינה מכפלת ההסתברויות.

### 19.7.2 טענה -סכום של מ"מ"מים בת"ל המתפלגים מעריכית:

**טענה:** יהיו  $X_1, \dots, X_n$  מ"מ"מים ב"ת עם  $X_i \sim \text{Exp}(\lambda_i)$  נסמן  $X = \min \{X_i | 1 \leq i \leq n\}$  אזי:  $X \sim \text{Exp}(\sum_{i=1}^n \lambda_i)$ .

### 19.7.3 נוסחת הקונבולוציה:

זאת נוסחה ליישוב חיבור של שני מ"מ"מים ב"ת.

**נוסחה:** יהיו  $X, Y$  מ"מ"מים רציפים בהחלט **בלתי תלויים** עם צפיפויות  $f_X, f_Y$  אזי:  $f_{X+Y}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_X(s)f_Y(t-s)ds$ .  
**הערה:** הסכום הוא גם מ"מ"מ רציף ופה"מ שלו היא הקונבולוציה הנ"

## 19.8 צפיפות מותנית:

**הגדרה:** במקרה הרציף, הצפיפות המותנית של  $x$  בהינתן  $Y = t$  עבור  $f_Y(t) > 0$  מוגדרת ע"י:  $f_{X|Y=t}(s) = \frac{f_{X,Y}(s,t)}{f_Y(t)}$ .  
**הערה:** אין עניין לחשב ערך בודד שהרי ההסתברות לערך בודד שווה ל 0.  
**הערה:** יש מקרים בהם הצפיפות המותנית לא מוגדרת.

**טענה:** לכל זוג מ"מ"מ  $X, Y$  בעלי צפיפות משותפת מתקיים:  $f_Y(y) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{Y|X=x}(y)f_{X=x}(x)dx$ . (כאשר בנק' בהן הצפיפות המותנית לא מוגדרת הביטוי באינטגרל שווה ל 0).

## 19.9 התכנסות של סדרת התפלגויות $\Leftrightarrow$ התכנסות בהתפלגות:

**הגדרה - התכנסות להתפלגות גבולית רציפה:** תהי  $X_n$  סדרת מ"מ"מים כלשיהם, ונניח כי  $X$  הוא מ"מ"מ רציף. נאמר ש  $X_n$  מתכנסת להתפלגות ל  $X$  אם לכל  $t \in R$  שבה  $F_X$  רציפה מתקיים:  $\lim_{n \rightarrow \infty} F_{X_n}(t) = F_X(t)$ .

במקרה זה נסמן  $X_n \xrightarrow{d} X$ .

**הגדרה - התכנסות להתפלגות גבולית כללית:** יהיו  $X_n, X$  מ"מ כלשיהם, נאמר ש  $X_n \xrightarrow{d} X$  אם לכל  $t$  שהיא נקודת רציפות של  $F_X$  מתקיים:  $\lim_{n \rightarrow \infty} F_{X_n}(t) = F_X(t)$ .

### 19.9.1 תכונות של התכנסות בהתפלגות:

אם  $X_n \xrightarrow{d} c$  עבור  $c \in R$  ו  $Y_n \xrightarrow{d} Y$  בנוסף  $X_n, Y_n$  מוגדרים מעל אותו המרחב. אזי:

$$1. Y_n + X_n \xrightarrow{d} Y + c$$

$$2. X_n \cdot Y_n \xrightarrow{d} cY$$

## 20 משפט הגבול המרכזי:

### 20.1 החוק החלש של המספרים הגדולים - ניסוח חדש:

יהיו  $X_1, X_2, \dots$  סדרת מ"מ ב"ת ושווי התפלגות, עם תוחלת  $E(X_i) = \mu$ . נגדיר:  $S_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}$ , אזי  $S_n \xrightarrow{d} \mu$  טענה: תהי  $Y_n$  סדרת מ"מ, ויהי  $a \in R$ . אזי  $Y_n \xrightarrow{d} a$  אם לכל  $\varepsilon > 0$  מתקיים:  $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P}(|Y_n - a| \geq \varepsilon) = 0$ .

### 20.2 משפט הגבול המרכזי:

**באופן לא פורמלי:** משפט הגבול המרכזי אומר שאם יש לי סכום של מ"מ ב"ת ל שכל אחד מהם משפיע רק בקצת על הסכום, אזי הסכום מתפלג בקירוב נורמלי (עם תוחלת שהיא סכום התוחלות ושונות שהיא סכום השונות). **קיימים מספר ניסוחים למשפט:**

1. יהיו  $X_1, X_2, \dots$  סדרת מ"מ ב"ת ושווי התפלגות, עם תוחלת  $E(X_i) = 0$  ושונות  $Var(X_i) = 1$  אזי עבור  $Z \sim N(0, 1)$

$$\frac{\sum_{i=1}^n X_i}{\sqrt{n}} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} Z$$

2. יהיו  $X_1, X_2, \dots$  סדרת מ"מ ב"ת ושווי התפלגות, עם תוחלת  $E(X_i) = \mu$  ושונות  $Var(X_i) = \sigma^2$  אזי עבור  $Z \sim N(0, 1)$

$$\frac{\sum_{i=1}^n \frac{(X_i - n \cdot \mu)}{\sigma}}{\sqrt{n}} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} Z$$



3. יהיו  $X_1, X_2, \dots$  סדרת מ"מ ב"ת ושווי התפלגות, עם תוחלת  $E(X_i) = \mu$  ושונות  $Var(X_i) = \sigma^2$ . נסמן -  
 $S_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}$  אזי עבור  $Z \sim N(0, \sigma^2)$ :

$$\sqrt{n}(S_n - \mu) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} Z$$

## 21 סטטיסטיקה:

אנו לעשה מסתכלים על זה כמו הסתברות רק מהצד השני, לדוגמא - אנו נסתכל על מספר הטלות מטבע בלי לדעת כיצד הוא מתפלג, ונצטרך "לנחש" את ההתפלגות.

### 21.1 בדיקת השערות פשוטות:

הגדרות:

1. הגדרה - השערה פשוטה: השערה פשוטה היא פונקציית הסתברות הקובעת את התפלגות המ"מ.
  2. הגדרה - השערה לא פשוטה: השערה לא פשוטה היא קבוצת פונקציות הסתברות הקובעת קבוצת התפלגויות אפשריות למ"מ. (לא נתעסק בזה כרגע).
  3. הגדרה - מבחן: מבחן הוא פרוצדורה להכריע בין 2 השערות. כל פרוצדורה היא מבחן, זו לא חייבת להיות פרוצדורה הגיונית, אך המטרה שלנו היא למצוא מבחנים הגיוניים וסבירים שיתנו הערכות טובות.  
**ובאופן רשמי:** בהינתן שתי השערות פשוטות  $H_0, H_1$ . מבחן היא הקבוצה  $S \subseteq R$  ומאורע  $C = \{X \in S\}$  שמשמעותו - המבחן אומר ש  $H_0$  שגויה ונקבל את  $H_1$ .
  4. הגדרה - טעות מסוג ראשון: אם  $H_0$  נכונה ו  $X \in S$  אזי זאת טעות מסוג ראשון.  
**כלומר** - קיבלנו את  $H_1$  למרות שהיא הטענה השגויה.  
**נסמן את ההסתברות לטעות כד:**  $\alpha = \mathbb{P}_{H_0}(X \in S)$
  5. הגדרה - טעות מסוג שני: אם  $H_1$  נכונה ו  $X \in S^c$  אזי זאת טעות מסוג שני.  
**כלומר** - קיבלנו את  $H_0$  למרות שהיא הטענה השגויה.  
**נסמן את ההסתברות לטעות כד:**  $\beta = \mathbb{P}_{H_1}(X \in S^c)$
- תמיד נסמן את ההשערה שהיא מקרה הבסיס ב  $H_0$ , ואת ההשערה האלטרנטיבית ב  $H_1$ . אנו רוצים לצמצם את טווח הטעות כך ש  $\alpha, \beta$  יהיו קטנות ככל האפשר.

### 21.2 השוואה בין מבחנים:

הגדרות:

1. הגדרה - יחס בין מבחנים: בהינתן שני מבחנים  $C, D$ :

1: נאמר שמבחן  $C$  טוב בדיקת כמו מבחן  $D$  אם:  $\alpha_C = \alpha_D$  וגם  $\beta_C = \beta_D$

2: נאמר שמבחן  $C$  טוב לפחות כמו מבחן  $D$  אם:  $\alpha_C \leq \alpha_D$  וגם  $\beta_C \leq \beta_D$

3: נאמר שמבחן  $C$  טוב ממש ממבחן  $D$  אם  $(\alpha_C \leq \alpha_D$  וגם  $\beta_C < \beta_D)$  או  $(\beta_C < \beta_D$  וגם  $\alpha_C < \alpha_D)$

2. הגדרה - מבחן מיטבי: נאמר שמבחן  $C$  הוא מבחן מיטבי אם לא קיים מבחן אחר שטוב ממש ממנו. כלומר-  $\beta_C < \beta_D$

וגם  $\alpha_C < \alpha_D$  לכל מבחן  $D$ .

### 21.3 מבחן יחס נראות:

מבחן יחס נראות יעזור לנו למצוא מבחן מיטבי.

הגדרות:

1. הגדרה - מבחן יחס נראות במקרה הבדיד: עבור התפלגויות  $H_0, H_1$  בדידות, נאמר שמבחן  $C$  כלשהו הוא מבחן יחס

נראות עם פרמטר  $\lambda_0 \geq 0$  אם מתקיים:

1: לכל  $s \in R$  עבורו  $\mathbb{P}_{H_0}(X=s) < \lambda_0 \mathbb{P}_{H_1}(X=s)$  מתקיים  $s \in S$ .

2: כל  $s \in R$  עבורו  $\mathbb{P}_{H_0}(X=s) < \lambda_0 \mathbb{P}_{H_1}(X=s)$  מתקיים  $s \notin S$

הערה: אם מתקיים שוויון לא נדרוש כלום ע"מ להגדיר מבחן יחס נראות, כלומר אותו  $s$  עבורו מתקיים השוויון יכול

לקיים  $s \in S$  ויכול שלא.

יחס נראות: הוא היחס  $\frac{\mathbb{P}_{H_0}(X=s)}{\mathbb{P}_{H_1}(X=s)}$

1. הגדרה - מבחן יחס נראות במקרה הרציף: עבור התפלגויות  $H_0, H_1$  רציפות בהחלט, נאמר שמבחן  $C$  כלשהו הוא

מבחן יחס נראות עם פרמטר  $\lambda_0 \geq 0$  אם מתקיים:

1: לכל  $s \in R$  עבורו  $f_{X \sim H_0}(s) < \lambda_0 f_{X \sim H_1}(s)$  מתקיים  $s \in S$ .

2: כל  $s \in R$  עבורו  $f_{X \sim H_0}(s) < \lambda_0 f_{X \sim H_1}(s)$  מתקיים  $s \notin S$ .

#### 21.3.1 הלמה של נוימן פירסון:

למה: אם  $C$  הוא מבחן יחס נראות עם פרמטר  $\lambda_0 \geq 0$  אזי  $C$  הוא מבחן מיטבי (הכיוון ההפוך גם נכון - כל מבחן מיטבי

הא מבחן יחס נראות).

טענה: אם מבחן  $D$  הוא טוב ממש ממבחן  $C$  אזי:  $f(D) < f(C)$ .

### 21.4 בדיקת השערות - דגימות מרובות:

דגימות מרובות זו פשוט דרך להשוות בין 2 התפלגויות על וקטורים מקריים, ולא על מ"מ בודד. כל מה שעשינו בנוגע

למבחני נראות וכו' נכון גם עבור דגימות מרובות.

## 21.5 אמידת פרמטרים:

**באופן לא פורמלי:** נקבל דגימות בלתי תלויות מהתפלגות לא ידועה במלואה ועל סמך הדגימות ננסה להסיק משהו לגבי ההתפלגות.

**הגדרות:**

1. **משפחה של התפלגויות:** משפחה של התפלגויות יכולה להיות כל קבוצה שהיא של התפלגויות.

2. **פרמטר  $\theta$ :** הוא פונקציה ממשפחת התפלגויות ל  $R$ .

3. **אומד:** בהינתן משפחת התפלגויות ופרמטר  $\theta$  על המשפחה, אומד  $Y$  עבור  $\theta$  על סמך דגימות  $X_1, \dots, X_n$  הוא "מ"מ שהוא פונקציה של  $X_1, \dots, X_n$ . כלומר  $Y = f(X_1, \dots, X_n)$  עבור  $f: R^n \rightarrow R$ .

4. **חסר הטיה:** נאמר שאומד  $Y$  הוא **חסר הטיה** אם מתקיים:  $E(Y) = \theta$ .

5. **מוטה:** אם אומד  $Y$  הוא **חסר הטיה** - נאמר שהוא **מוטה**.

6. **תוחלת ריבוע השגיאה  $MSE$ :** נניח ש  $Y = f(X_1, \dots, X_n)$  הוא אומד לפרמטר  $\theta$  כלשהו. אזי ה  $MSE$  של  $Y$  מוגדר ע"י:  $MSE(Y) = E((Y - \theta)^2)$ .

7. **הטיה  $bias$ :** ההטיה של אומד  $Y$  עבור פרמטר  $\theta$  מוגדרת ע"י:  $Bias(Y) = E(Y) - \theta$ .

**טענה - חישוב שקול ל  $MSE$ :** יהי אומד  $Y$  עבור פרמטר  $\theta$  כלשהו, מתקיים:  $MSE(Y) = Var(Y) + (Bias(Y))^2$ .  
**טענה - חיבור אומדנים:** יהי  $f, g$  אומדים חסרי הטיה עבור  $\theta_1, \theta_2$  בהתאמה. אזי  $f + g$  הוא אומד חסר הטיה עבור  $\theta_1 + \theta_2$ .

### 21.5.1 אומד נראות מקסימלי:

**הסבר כללי:** זוהי דרך למצוא אומדים טובים, בדומה לדרך בה מצאנו מבחנים אופטימליים.

**הגדרה - מיקסוס נראות:** בהינתן דגימות  $x_1, \dots, x_n$  (אלו תוצאות הדגימות, לא "מ"מים). נרצה למצוא פרמטר שממקסם את הנראות (לא יחס נראות).

**הערה:** חשוב לומר שאנחנו מניחים שמשפחת ההתפלגויות כאן מצומצמת יותר - אנחנו מרשים רק סוג התפלגות מסוים עם פרמטר שיכול להשתנות.

## 22 טורים:

$$1. \sum_{k \in \mathbb{N}} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{6}$$

2. שינוי סדר סכימה בטורים אפשרי כאשר הטור הוא חיובי ומתכנס ולכן מתכנס בהחלט.

3. בטור - ניתן להוציא את הסקלאר החוצה.

$$4. \text{טורי טיילור: } \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x$$

5. טור גיאומטרי:  $\sum_{n=1}^{\infty} q^n = \frac{q}{1-q}$  for  $|q| < 1$ .

6. שינוי סדר סכימה: בטור חיובי מתכנס ניתן לשנות סדר סכימה בלי שהתוצאה תשתנה.

7.  $\sum_{k=0}^{\infty} k \cdot x^k = \frac{x}{(1-x)^2}$  עבור  $|x| < 1$ .

## 23 חוקי לוגים:

1. עבור  $x > -1$  מתקיים  $\log(1+x) \leq x$ .

## 24 טריקים:

1. כאשר אנו רוצים לחשב גודל של קבוצה  $A$  וקשה לנו לדעת מהו הגודל. נוכל לחשב את  $A^c$ .

2. אם נרצה להיפטר ממכפלה - נוכל להפעיל עליה  $\log$  וכך היא תהפוך לסכום.

$$x = \prod_{i=1}^n A_i \Rightarrow \log(x) = \sum_{i=1}^n \log(A_i)$$

3. סכום סדרה חשבונית:  $\sum_{i=1}^n (i-1) = \frac{n \cdot (n-1)}{2}$ .

4. טענה: לכל  $x \in R$  מתקיים:  $1+x \leq e^x$ .

5. אינטגרל של מעגל: הרבה פעמים כשנצטרך לחשב שטח של מעגל, נוכל לחשב זאת על ידי נוסחת שטח מעגל במקום לעשות אינטגרל.

6. נוסחה לחישוב מקסימום בין שני מ"מים:  $\max(X, Y) = \frac{X+Y}{2} + \frac{|X-Y|}{2}$ .

7. קירוב פואסוני למ"מ בינומי רציף: מתקיים  $\text{Bin}(n, p) = \text{Poiss}(n \cdot p)$ .

8. חישוב של  $X^2$ : עבור  $X = \sum_{i=1}^n X_i$  אזי:  $X^2 = (\sum_{i=1}^n X_i)^2 = \sum_{i=1}^n (X_i)^2 + \sum_{i \neq j}^n X_i \cdot X_j$ .