

1. 2 נק' מחלקת הבסיס מכילה מתודה pure virtual שלא מימשנו במחלקה הנגזרת. האם ניתן ליצר אובייקטים מסוג המחלקה הנגזרת? יש לנמק.

לא ניתן לפתח אובייקט מסוג המחלקה הנגזרת מכיוון שלא כל המימוש של מתודה מקומית (pure virtual) של המחלקה הנגזרת הישנה והיות Abstract אפס לא ניתן ליצור אובייקט! לא כל מימוש של המחלקה.

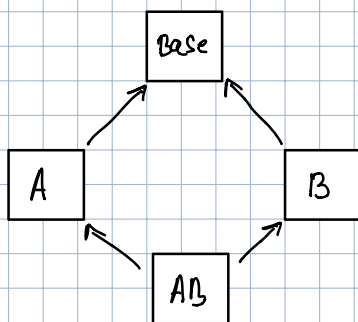
2. 2 נק' הסבירו מה ההבדל בין קישור סטטי לקישור דינאמי ותארו מתי קורה כל אחד מהם.

קישור סטטי מתרחש בזמן קומפילציה וקישור דינאמי קורה בזמן ריצה.  
קישור סטטי - נחשב בו כאלו שיש להם פונקציה אחת (overloading) ולא ידוע מראש מה פונקציה תיבחר.  
קישור דינאמי - ייתכן כי אף אחד מהפונקציות לא יהיה מימוש של הפונקציה.

```
1 // C++ program to illustrate the concept of dynamic binding
2 #include <iostream>
3 using namespace std;
4
5 class B
6 {
7     public:
8
9     // Virtual function
10    virtual void f()
11    {
12        cout << "Base class function called.\n";
13    }
14 };
15
16 class D: public B
17 {
18     public:
19     void f()
20     {
21         cout << "Derived class function called.\n";
22     }
23 };
24
25 int main()
26 {
27     B base;
28     D derived;
29
30     B *basePtr = &base;
31     basePtr->f();
32
33     basePtr = &derived;
34     basePtr->f();
35
36     return 0;
37 }
```

```
1 // C++ program to illustrate the concept of static binding
2 #include <iostream>
3 using namespace std;
4
5 class ComputeSum
6 {
7     public:
8
9     int sum(int x, int y)
10    {
11        return x + y;
12    }
13
14    int sum(int x, int y, int z)
15    {
16        return x + y + z;
17    }
18 };
19
20 int main()
21 {
22     ComputeSum obj;
23     cout << "Sum is " << obj.sum(10, 20) << '\n';
24     cout << "Sum is " << obj.sum(10, 20, 30) << '\n';
25
26     return 0;
27 }
```

3. 2 נק' נניח שנתונה מחלקה base שממנה יורשים באופן וירטואלי מחלקות A ו-B. נניח כי נתונה מחלקה AB שיוורשת מ-A ו-M-B. מי מאתחל את הבנאי של base?



האובייקט הראשון הנתון (AB) אמור לקרוא  
לפונקציה של האב הקדמון (Base) שגם היא מקומית  
הרישוי והמחלקה אכן יהיו אפס כל אחד

#### 4. 6 נק' נתון הקוד הבא:

```
#include <iostream>
using namespace std;
```

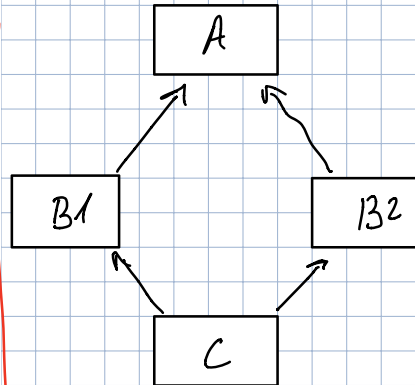
```
class A{
public:
    A() {cout<<"A::C'tor"<<endl;}
    virtual ~A() {cout<<"A::D'tor"<<endl;}
    virtual void func1() {cout<<"A::func1()"<<endl;}
    virtual void func2() {cout<<"A::func2()"<<endl; func1();}
    virtual void func3() = 0;
};
```

```
class B1 :virtual public A{
public:
    B1() {cout<<"B1::C'tor"<<endl;}
    virtual ~B1() {cout<<"B1::D'tor"<<endl;}
    void func1() {cout<<"B1::func1()"<<endl;}
    virtual void func3() {cout<<"B1::func3()"<<endl; func2();}
};
```

```
class B2 :virtual public A {
public:
    B2() {cout<<"B2::C'tor"<<endl;}

    ~B2() {cout<<"B2::D'tor"<<endl;}
    void func2() const {cout<<"B2::func2()"<<endl;}
};
```

```
class C :public B1, public B2{
public:
    C() {cout<<"C::C'tor"<<endl;}
    ~C() {cout<<"C::D'tor"<<endl;}
    virtual void func1() {cout<<"C::func1()"<<endl;}
    void func3() {cout<<"C::func3()"<<endl;}
};
```



! כל מה שיש  
מחזיר

A class VTABLE	B1 class VTABLE	B2 class VTABLE	C class VTABLE
A::~A()	B1::~B1()	B2::~B2()	C::~C()
A::func1()	B1::func1()	A::func1()	C::func1()
A::func2()	A::func2()	A::func2()	A::func2()
A::func3()	B1::func3()	A::func3()	B1::func3()

A\* a = new B1(); = A::ctor()  
B1::ctor

! loop

a->func2 = A::func2();  
B1::func1();

B2\* b2 = new C(); = B2::ctor  
C::ctor

b2->func3(); = C::func3()

delete a; = B1::D'stor  
A::D'stor

delete b2; C::D'stor  
B2::D'stor

```
int main()
{
    A* a = new B1();
    a->func2();
    B2* b2 = new C();
    b2->func3();
    delete a;
    delete b2;
    return 0;
}
```