به نام خدا گزارش پروژه اول درس علوم اعصاب محاسباتی سید روح الله هاشمی 99222117 استاد درس: دکتر خردیشه

در این پروژه مدلهای ALIF ،ELIF ،LIF و ALIF پیادهسازی شدهاند. چون پیادهسازی و نتیجه گیری در مدلها تقریبا یکسان است، فقط مدل اول را توضیح داده ام و برای باقی مدلها، تفاوتها با مدل اول گفته می شود. 5 تابع جریان مختلف (بازهای، خطی، سینوسی، ثابت و گامی) به مدل داده شده است. معادلات پیادهسازی شده:

Leaky Integrate-and-Fire model

$$\tau \cdot \frac{du}{dt} = -(u - u_{rest}) + R \cdot I(t)$$
 Linear

if
$$u(t) = \theta \Rightarrow$$
 Fire + Reset $(u = u_{reset})$ Threshold

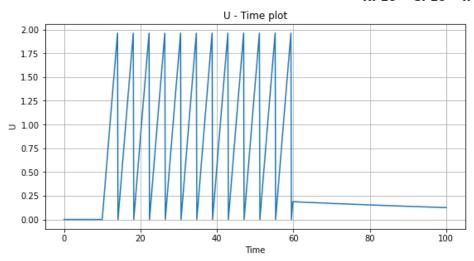
$$\Rightarrow R \cdot C \cdot \frac{du}{dt} = -(u - u_{rest}) + R \times I(t)$$

کلاس LIF با آرگومانهای زمان، گامهای زمانی، تابع جریان، پتانسیل استراحت، مقاومت مدار، ظرفیت خازن و آستانه پتانسیل ساخته شده است. داخل این کلاس، تابع spike_time برای برگرداندن زمان اسپایکها به ازای تابع جریان داده شده است. تابع init_u که خودکار انجام می شود، برای داشتن پتانسیلها به ازای زمان های مختلف است. تابع plot نیز برای رسم نمودارهای جریان زمان، پتانسیل زمان، و فرکانس زمان به کار می رود.

ابتدا تاثیر تغییر مقاومت در مدار (نورون) خود را بررسی می کنیم:

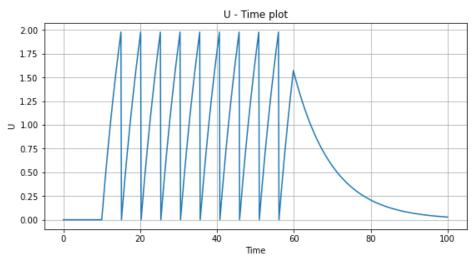
LIF MODEL

R: 10 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



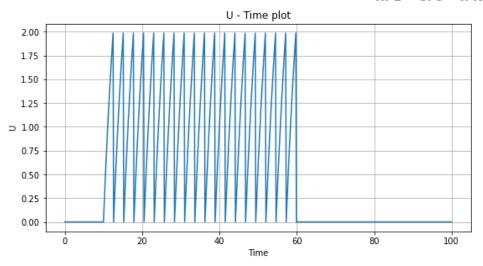
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



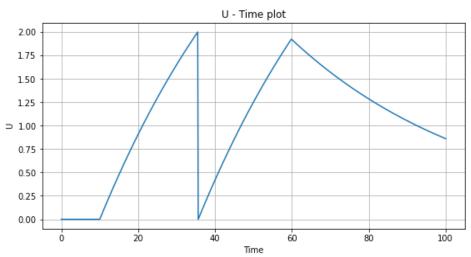
سپس تاثیرات تغییر ظرفیت خازن را بررسی می کنیم. LIF MODEL

R: 1 C: 5 I: None THRESHOLD: 2



LIF MODEL

R: 1 C: 50 I: None THRESHOLD: 2

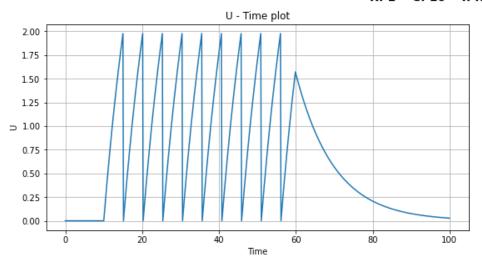


ظرفیت بالای خازن نشان دهنده آستانه بالاتر است و به همین علت، اسپایکهای کمتری مشاهده می شود.

حال به بررسی مدل LIF با تابع جریانهای مختلف میپردازیم.

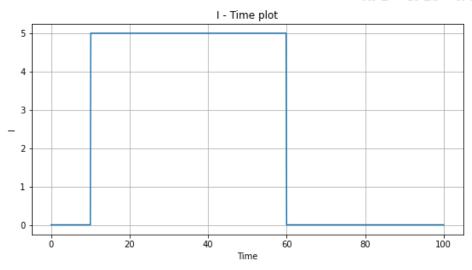
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



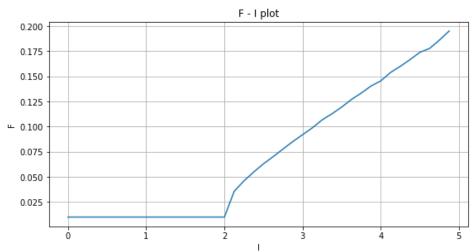
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



LIF MODEL

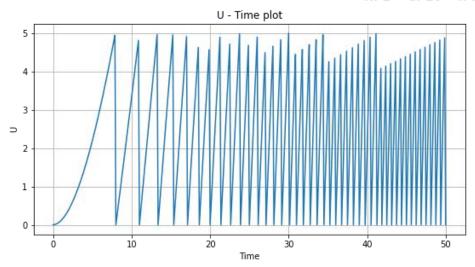
R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



در این مورد جریان به صورت جریان ثابت 5 در بازه زمانی 10 تا 60 وارد می شود. تا ثانیه 10 در حالت استراحت قرار داریم. پس از ثانیه 10، جریان وارد شده، مدل پس از مدلی به پتانسیل آستانه می رسد و سپس سپس ریست می شود و به حالت استراحت بازمی گردد.

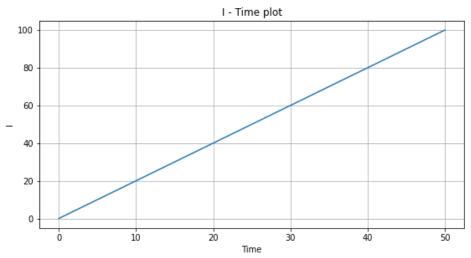
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5

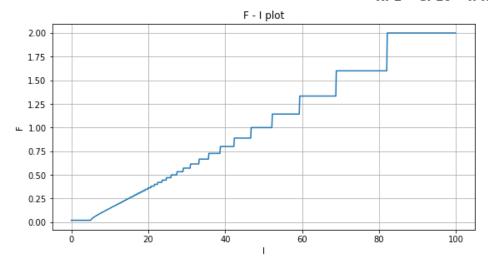


LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5



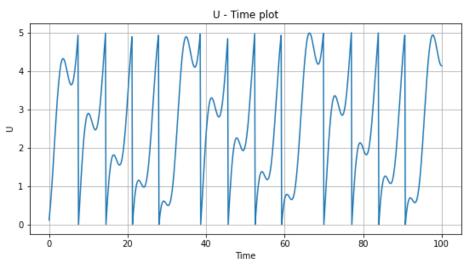
R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5



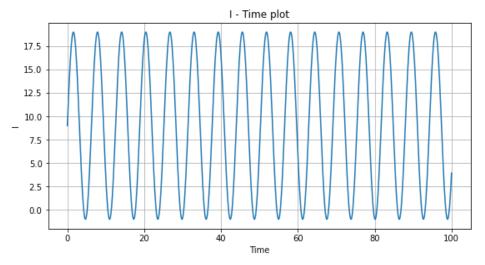
در این مدل، تابع جریان به صورت خطی با شیب خط 2 وارد مدل شده، و پس از گذشتن از حالت استراحت، چون جریان با شیب 2 زیاد می شود فاصله اسپایکها به مرور کاهش یافته و فرکانس آنها افزایش می یابد.

LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5

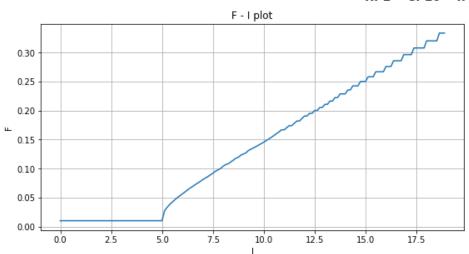


R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5



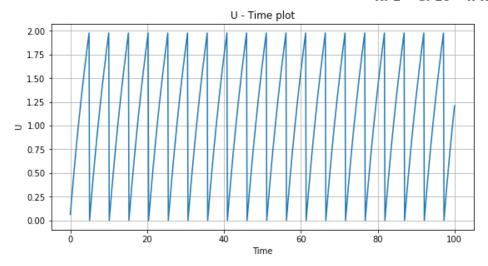
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 5



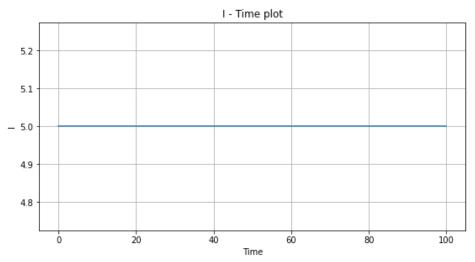
در این حالت، تابع جریان ما سینوسی است. پتانسیل ابتدا در حالت استراحت است، سپس افزایش می یابد و در جایی که جریان منفی می شود، کاهش پیدا می کند. دوباره با مثبت شدن جریان، به آستانه می رسد تا اسپایک بزند و سپس ریست شود. در لحظاتی که جریان مثبت است، حالت صعودی دارد و پتانسیل سریع تر به حالت آستانه می رسد.

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



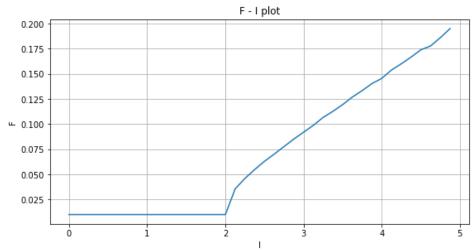
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



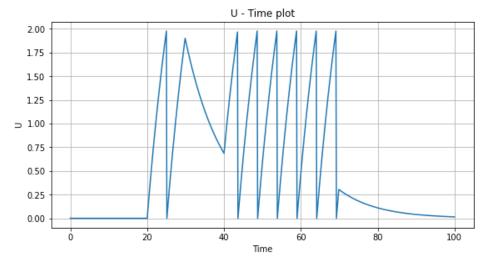
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



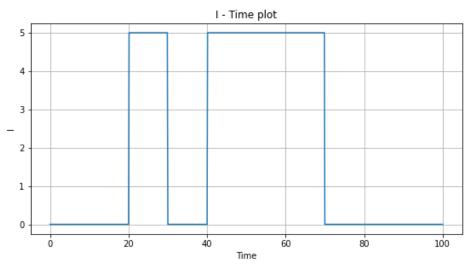
در این حالت، جریان در تمام مدت زمان، 5 است و اسپایکهای منظم و فرکانس صعودی دارد.

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



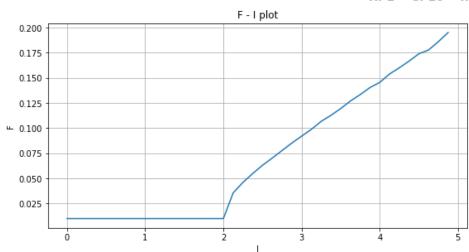
LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



LIF MODEL

R: 1 C: 10 I: None THRESHOLD: 2



در این حالت، جریان به صورت بازهای در دو بازه زمانی با مقدار 5 وارد مدل شده، و مشاهده می شود با قطع شدن جریان دیگر اسپایکی نداریم.

در پیادهسازی مدل ELIF، تفاوت در این است که در کلاس ELIF، دو پارامتر delta-t که پارامتر sharpness است و theta-rh که در واقع آستانه انفجار است. تاثیر پارامترهای اضافی نیز در نوتبوک بررسی شده است.

در مدل ALIF که مدل تطابقی نام دارد، تعدادی از نورونها در طول زمان ضعیفتر میشوند (کمبود مواد لازم یا...). تفاوت آن با مدلهای قبلی، داشتن پارامترهای a که زیرآستانه تطابق، b که تطابق در اثر اسپایک و ثابت w که ضریب ثابتی برای تطابق است.

در مدل بعدی، ما هم از خواص مدل ALIF و هم مدل ELIF بهره میبریم و پارامترهای هر دو مدل و همچنین بررسی آنها در نوتبوک مرتبه آمده است.