

Universidad Nacional de San Agustin

Escuela Profesional de Ciencia de la Computación Algoritmos Paralelos

CUDA

Alumna:

Rosa Yuliana Gabriela Paccotacya Yanque

Profesor:

 $Mg.Alvaro\ Henry\ Mamani\ Aliaga$

${\bf \acute{I}ndice}$

1.	Suma de Vectores	2
	1.1. Código	2
	1.2. Output	
2.	Suma de Matrices	3
	2.1. Código	3
	2.2. Output	5
3.	Procesamiento de Imágenes	5
	3.1. Escala de Grises	5
	3.2. Blur	7

Todas las pruebas y ejecuciones de código se realizaron en una PC con NVIDIA Corporation GK208M GeForce GT 740M con capability de 3.0 y Cuda 8.0.

1. Suma de Vectores

Se realiza la suma de vectores en GPU de 1000000 de hebras y con 256 hebras por bloque, En la funcion Kernel se especifica el número de bloques y hebras en cada uno de estos. La suma se realiza hebra a hebra.

1.1. Código

```
1 #include <iostream>
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <vector>
5 #include <string>
6 #include <cuda.h>
7 using namespace std;
   __global__ void suma_vectores(float *c ,float *a , float *b, int N)
9
      int idx=blockIdx.x * blockDim.x+ threadIdx.x;
10
      if(idx < N)
11
12
            c[idx]=a[idx] + b[idx];
13
14
15
16
  int main (void)
17
18
19
      float *a_h, *b_h, *c_h;
      float *a_d, *b_d, *c_d;
20
      int N=1000000;
21
      size_t size=N*sizeof(float);
22
      a_h = (float *) malloc (size);
23
      b_h = (float *) malloc (size);
      c_h = (float *) malloc (size);
25
      \operatorname{srand}(1);
26
27
      for (int i = 0; i < N; ++i) {
28
       a_h[i] = rand();
29
       b_h[i] = rand();
30
31
32
33
```

```
cudaMalloc((void**)& a_d, size);
      cudaMalloc((void**)& b_d, size);
35
      cudaMalloc((void**)& c_d, size);
36
37
     cudaMemcpy(a_d, a_h, size , cudaMemcpyHostToDevice);
38
     cudaMemcpy(b_d, a_h, size , cudaMemcpyHostToDevice);
39
      int block_size = 256;
40
      int n_blocks=N/block_size + (N%block_size ==0 ? 0:1);
      suma_vectores <<< n_blocks, block_size >>> (c_d,a_d,b_d,N);
     cudaMemcpy (c_h, c_d, size , cudaMemcpyDeviceToHost);
43
      printf("Suma con % hebras con % hebras por bloque!\n", N,
44
      block_size);
45
      /*for (int i=0; i<N; i++)
46
47
         cout << c_h [ i ] << " " << endl;
50
      free(a_h);
51
      free(b_h);
      free(c_h);
      return(0);
54
55
```

Código 1: Suma de vectores

1.2. Output

```
rose@Satellite-S55-A:~/CS_AlgoritmosParalelos/cuda$ nvcc -o a sum_vect.cu
nvcc warning : The 'compute_20', 'sm_20', and 'sm_21' architectures are depreded, and may be removed in a future release (Use -Wno-deprecated-gpu-targets to uppress warning).
rose@Satellite-S55-A:~/CS_AlgoritmosParalelos/cuda$ ./a
Suma con 1000000 hebras con 256 hebras por bloque!
```

2. Suma de Matrices

Se realiza la suma de matrices en GPU de 16384 de hebras y con 512 hebras por bloque, En la funcion Kernel se especifica el número de bloques y hebras en cada uno de estos. La suma se realiza hebra a hebra.

2.1. Código

```
1 #include <cuda.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <stddef.h>
6 const int N = 16384;
  const int THREADS_PER_BLOCK = 512;
   _global_ void add_threads_blocks (int *a, int *b, int *c, int n) {
    int index = threadIdx.x * blockIdx.x * threadIdx.x;
11
    if (index < n) {
12
       c[index] = a[index] + b[index];
13
    }
14
15
16
  int main(void) {
17
    int *a, *b, *c;
18
    int *d_a, *d_b, *d_c;
19
    size_t size = N * sizeof(int);
20
21
    \operatorname{srand}(1);
22
23
    a = (int *) malloc(size);
24
25
    b = (int *) malloc(size);
    c = (int *) malloc(size);
26
27
28
    for (int i = 0; i < N; ++i) {
29
      a[i] = rand();
30
      b[i] = rand();
31
32
    //uint kernelTime;
33
    //cutCreateTimer(&kernelTime);
34
    //cutResetTimer(kernelTime);
35
    cudaMalloc((void **) &d_a, size);
36
    cudaMalloc((void **) &d_b, size);
37
    cudaMalloc((void **) &d_c, size);
38
    cudaMemcpy(d_a, a, size, cudaMemcpyHostToDevice);
39
    cudaMemcpy(d_b, b, size, cudaMemcpyHostToDevice);
    //cutStartTimer(kernelTime);
41
    add\_threads\_blocks <<< (N + (THREADS\_PER\_BLOCK - 1)) /
42
     THREADS_PER_BLOCK, THREADS_PER_BLOCK>>>(d_a, d_b, d_c, N);
    // cudaThreadSynchronize();
43
    //cutStopTimer(kernelTime);
44
    cudaMemcpy(\,c\,,\ d\_c\,,\ size\,,\ cudaMemcpyDeviceToHost\,)\,;
45
    printf("Suma con % hebras con % hebras por bloque!\n", N,
     THREADS_PER_BLOCK);
```

Código 2: Suma de matrices

2.2. Output

```
rose@Satellite-S55-A:~/CS_AlgoritmosParalelos/cuda$ nvcc -o a sum_matrix.cu
nvcc warning : The 'compute_20', 'sm_20', and 'sm_21' architectures are deprecat
ed, and may be removed in a future release (Use -Wno-deprecated-gpu-targets to s
uppress warning).
rose@Satellite-S55-A:~/CS_AlgoritmosParalelos/cuda$ ./a
Suma con 16384 hebras con 512 hebras por bloque!
```

3. Procesamiento de Imágenes

Para obtener las matrices de las imagenes y tambien poder mostrarlas luego de su procesamiento se usó CImg y archivos .dat.

3.1. Escala de Grises

El programa lee un archivo creado con el Cimg, lo almacena en una matriz para luego aplicarle la conversion a esclaa de grises, esto genera un archivo de salida, que despues es leido por el Cimg.

```
#include <stdio.h>
#include <fstream>
#include <iostream>
#define CHANNELS 3 // we have 3 channels corresponding to RGB

using namespace std;

#define CHANNELS 3 // we have 3 channels corresponding to RGB

// The input image is encoded as unsigned characters [0, 255]

--global-- void colorConvert(float * Pout, float * Pin, int width, int height)

{
   int Col = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
   int Row = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
```

```
if (Col < width && Row < height)
14
        // get 1D coordinate for the grayscale image
        int greyOffset = Row*width + Col;
        // one can think of the RGB image having
17
        // CHANNEL times columns than the grayscale image
18
        int rgbOffset = greyOffset*CHANNELS;
19
        float r = Pin[rgbOffset]; // red value for pixel
20
       \begin{array}{lll} float & g = Pin[rgbOffset + 1]; \ // \ green \ value \ for \ pixel \\ float & b = Pin[rgbOffset + 2]; \ // \ blue \ value \ for \ pixel \end{array}
21
22
        // perform the rescaling and store it
23
        // We multiply by floating point constants
24
       Pout [greyOffset] = 0.21 f*r + 0.71 f*g + 0.07 f*b;
25
26
27
28
   void save_data(float o[225][225])
30
31
     ofstream archivo ("gray.dat");
32
     for (int i = 0; i < 225; ++i)
33
34
        for (int j = 0; j < 225; ++j)
35
36
               archivo << o [ i ] [ j] << " ";
37
38
        archivo << endl;
39
40
41
42
  void GrayScale (float m[225][225*3], int width, int height)
43
44
     float o[225][225];
45
46
     int size_in = width * (height*3);
47
     int size_out = width * height;
48
     int memSize_in = size_in * sizeof(float);
49
     int memSize_out = size_out * sizeof(float);
50
51
     float *d_A, *d_B;
52
53
     cudaMalloc((void **) &d_A, memSize_in);
     cudaMalloc((void **) &d_B, memSize_out);
56
     cudaMemcpy(d_A, m, memSize_in, cudaMemcpyHostToDevice);
57
58
     dim3 \operatorname{DimGrid}(\operatorname{floor}((\operatorname{width}-1)/16+1), \operatorname{floor}((\operatorname{height}-1)/16+1), 1);
59
     \dim 3 \operatorname{DimBlock}(16, 16, 1);
     colorConvert <<< DimGrid, DimBlock>>>(d_B, d_A, width, height);
```

```
62
    cudaMemcpy(o, d_B, memSize_out, cudaMemcpyDeviceToHost);
63
64
     cudaFree (d_A);
65
     cudaFree (d<sub>-</sub>B);
66
     save_data(o);
67
68
69
  void leer_data(const char *file, float m[225][225*3])
70
71
     char buffer [100];
72
     ifstream archivo2("image.dat");
73
     for (int ii = 0; ii < 225; ++ii)
74
75
       for (int jj = 0; jj < 225; ++jj)
76
       {
              archivo2>>m[ii][jj*3|>>m[ii][jj*3+1]>>m[ii][jj*3+2];
       archivo2.getline(buffer,100);
80
81
82
83
  int main()
84
85
     int width=225, height=225;
86
     float m[225][225*3];
87
     leer_data("image.dat",m);
88
     GrayScale (m, width, height);
89
90
     return EXIT_SUCCESS;
91
92
```

Código 3: Grayscale

3.2. Blur

El programa lee un archivo creado con el Cimg, lo almacena en una matriz para luego aplicarle el Blur(halla el promedio de los n pixeles alrededor de cada punto), este se aplica a cada una de las capas REd, Green y Blue, esto genera un archivo de salida, que despues es leido por el Cimg.

```
#include <stdio.h>
#include <fstream>
#include <iostream>
#define BLUR_SIZE 3
using namespace std;
```

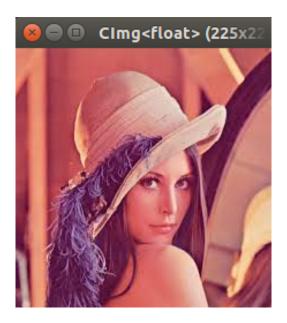


Figura 1: Lena original

```
7 __global__
8 void blurKernel(float * in, float * out, int w, int h)
9 {
    int Col = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
10
    int Row = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
11
     if (Col < w \&\& Row < h)
12
13
       int pixVal = 0;
14
       int pixels = 0;
15
       // Get the average of the surrounding 2xBLUR_SIZE x 2xBLUR_SIZE box
16
       for(int blurRow = -BLUR_SIZE; blurRow < BLUR_SIZE+1; ++blurRow)</pre>
17
18
         for(int blurCol = -BLUR_SIZE; blurCol < BLUR_SIZE+1; ++blurCol)</pre>
19
20
           int curRow = Row + blurRow;
21
           int curCol = Col + blurCol;
           // Verify we have a valid image pixel
23
           if (\text{curRow} > -1 \&\& \text{curRow} < \text{h} \&\& \text{curCol} > -1 \&\& \text{curCol} < \text{w})
25
              pixVal += in[curRow * w + curCol];
26
              pixels++; // Keep track of number of pixels in the
27
      accumulated total
2.8
29
30
       // Write our new pixel value out
31
       out[Row * w + Col] = (float)(pixVal / pixels);
```



Figura 2: Lena a escala de grises

```
33
34
  void save_data(float r[225][225], float g[225][225], float b[225][225])
36
37
     ofstream archivo ("bluur.dat");
38
     for (int i = 0; i < 225; ++i)
39
40
       for (int j = 0; j < 225; ++j)
41
42
              archivo<<rpre><<rpre>r[i][j]<<" "<<g[i][j]<<" "<<b[i][j]<<" ";</pre>
43
44
       archivo << endl;
45
46
47
48
  void \ Blur(\,float\ r\,[225][225]\,,\ float\ g\,[225][225]\,,\ float\ b\,[225][225]\,,\ int
49
      width, int height)
50
     float o_r [225][225];
51
     float o_g[225][225];
52
     float o_b[225][225];
53
     int size = width * height;
55
     int memSize = size * sizeof(float);
56
57
    float *d_A, *d_B;
```

```
59
     cudaMalloc((void **) &d_A, memSize);
60
     cudaMalloc((void **) &d_B, memSize);
61
62
     cudaMemcpy(d<sub>-</sub>A, r, memSize, cudaMemcpyHostToDevice);
63
     dim3 DimGrid(floor((width-1)/16 + 1), floor((height-1)/16+1), 1);
64
     dim3 DimBlock (16, 16, 1);
65
     blurKernel <<< DimGrid, DimBlock >>> (d_A, d_B, width, height);
66
       cudaMemcpy(o_r , d_B , memSize , cudaMemcpyDeviceToHost);
67
68
     cudaMemcpy(d_A, g, memSize, cudaMemcpyHostToDevice);
69
70
71
     blurKernel <<< DimGrid, DimBlock >>> (d_A, d_B, width, height);
72
     cudaMemcpy(o_g, d_B, memSize, cudaMemcpyDeviceToHost);
73
75
     cudaMemcpy(d_A, b, memSize, cudaMemcpyHostToDevice);
76
77
     blurKernel <\!\!<\!\! DimGrid\,, DimBlock >\!\!>\!\!> \!\!(d\_A\,,\ d\_B\,,\ width\,,\ height)\,;
78
     cudaMemcpy(o_b, d_B, memSize, cudaMemcpyDeviceToHost);
79
80
     cudaFree (d<sub>-</sub>A);
81
     cudaFree (d<sub>-</sub>B);
82
83
     save_data(o_r, o_g, o_b);
84
85
   void leer_data(const char *file, float r[225][225], float g[225][225],
      float b[225][225])
87
     char buffer [100];
88
     ifstream archivo2("lena.dat");
89
     for (int ii = 0; ii < 225; ++ii)
90
91
       for (int jj = 0; jj < 225; ++jj)
92
93
              archivo2>>r[ii][jj]>>g[ii][jj]>>b[ii][jj];
94
95
       archivo2.getline(buffer,100);
96
97
98
99
  int main()
100
     int width=225, height=225;
     float r[225][225];
     float g[225][225];
104
     float b[225][225];
     leer_data("lena.dat", r, g, b);
106
```

```
Blur(r,g,b,width,height);
return EXIT_SUCCESS;

109 }
```

Código 4: Blur

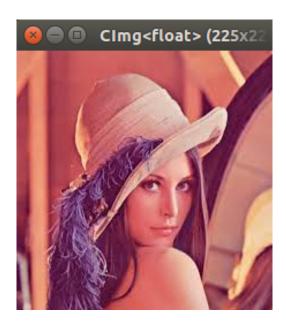


Figura 3: Lena original

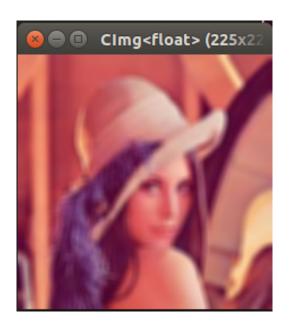


Figura 4: Lena con Blur Size de $3\,$