



南京大學
NANJING UNIVERSITY



符号的重定位

南京大学

计算机科学与技术系

袁春风

email: cfyuan@nju.edu.cn

2015.6

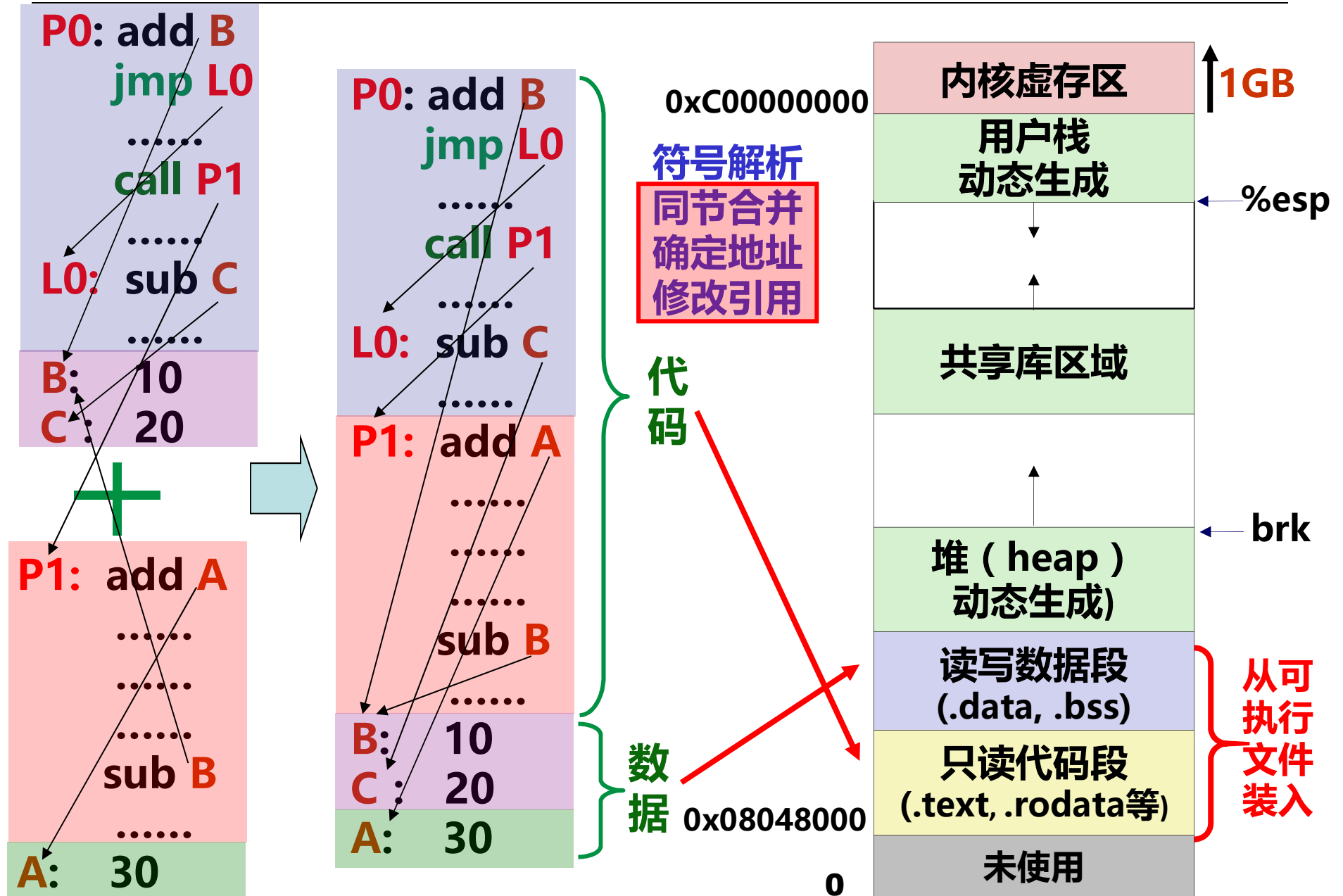
回顾：链接操作的步骤

add B
jmp L0
.....
.....
.....
L0 : sub C
.....

- Step 1. 符号解析 (Symbol resolution)
 - 程序中有定义和引用的符号 (包括变量和函数等)
 - void swap() {...} /* 定义符号swap */
 - swap(); /* 引用符号swap */
 - int *xp = &x; /* 定义符号 xp, 引用符号 x */
 - 编译器将定义的符号存放在一个符号表 (symbol table) 中.
 - 符号表是一个结构数组
 - 每个表项包含符号名、长度和位置等信息
 - 链接器将每个符号的引用都与一个确定的符号定义建立关联

- Step 2. 重定位
 - 将多个代码段与数据段分别合并为一个单独的代码段和数据段
 - 计算每个定义的符号在虚拟地址空间中的绝对地址
 - 将可执行文件中符号引用处的地址修改为重定位后的地址信息

回顾：链接操作的步骤



重定位

符号解析完成后，可进行重定位工作，分三步

- 合并相同的节

- 将集合E的所有目标模块中相同的节合并成新节

- 例如，所有.text节合并作为可执行文件中的.text节

- 对定义符号进行重定位（确定地址）

- 确定新节中所有定义符号在虚拟地址空间中的地址

- 例如，为函数确定首地址，进而确定每条指令的地址，为变量确定首地址

- 完成这一步后，每条指令和每个全局或局部变量都可确定地址

- 对引用符号进行重定位（确定地址）

- 修改.text节和.data节中对每个符号的引用（地址）

- 需要用到在.rel_data和.rel_text节中保存的重定位信息

重定位信息

- 汇编器遇到引用时，生成一个重定位条目
- 数据引用的重定位条目在.rel_data节中
- 指令中引用的重定位条目在.rel_text节中
- ELF中重定位条目格式如下：

```
typedef struct {  
    int offset;          /*节内偏移*/  
    int symbol:24, /*所绑定符号*/  
        type: 8;        /*重定位类型*/  
} Elf32_Rel;
```

- IA-32有两种最基本的重定位类型
 - R_386_32: 绝对地址
 - R_386_PC32: PC相对地址

例如，在rel_text节中有重定位条目

offset: 0x1	offset: 0x6
symbol: B	symbol: L0
type: R_386_32	type: R_386_PC32

```
add B  
jmp L0  
.....  
L0 : sub 23  
.....  
B : .....
```

```
05 00000000  
02 FCFFFFFF  
.....  
L0 : sub 23  
.....  
B : .....
```

重定位条目和汇编后的机器
代码在何种目标文件中？

在可重定位目标
(.o) 文件中！

重定位操作举例

main.c

```
int buf[2] = {1, 2};  
void swap();  
  
int main()  
{  
    swap();  
    return 0;  
}
```

swap.c

```
extern int buf[];  
int *bufp0 = &buf[0];  
static int *bufp1;  
void swap()  
{  
    int temp;  
    bufp1 = &buf[1];  
    temp = *bufp0;  
    *bufp0 = *bufp1;  
    *bufp1 = temp;  
}
```

你能说出哪些是**符号定义**？哪些是**符号的引用**？

局部变量temp分配在栈中，不会在过程外被引用，因此不是符号定义

重定位操作举例

main.c

```
int buf[2] = {1, 2};
void swap();

int main()
{
    swap();
    return 0;
}
```

swap.c

```
extern int buf[];
int *bufp0 = &buf[0];
static int *bufp1;

void swap()
{
    int temp;
    bufp1 = &buf[1];
    temp = *bufp0;
    *bufp0 = *bufp1;
    *bufp1 = temp;
}
```

符号解析后的结果是什么？

E中有main.o和swap.o两个模块！D中有所有定义的符号！

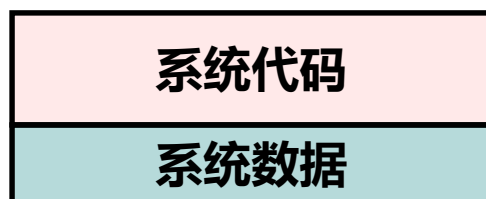
在main.o和swap.o的重定位条目中有重定位信息，反映符号引用的位置、绑定的定义符号名、重定位类型

用命令**readelf -r main.o**可显示main.o中的重定位条目（表项）

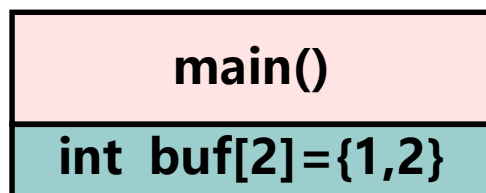
符号引用的地址需要重定位

链接本质：合并相同的“节”

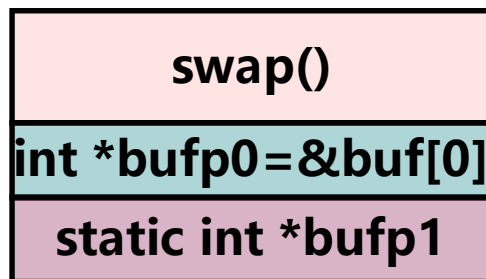
可重定位目标文件



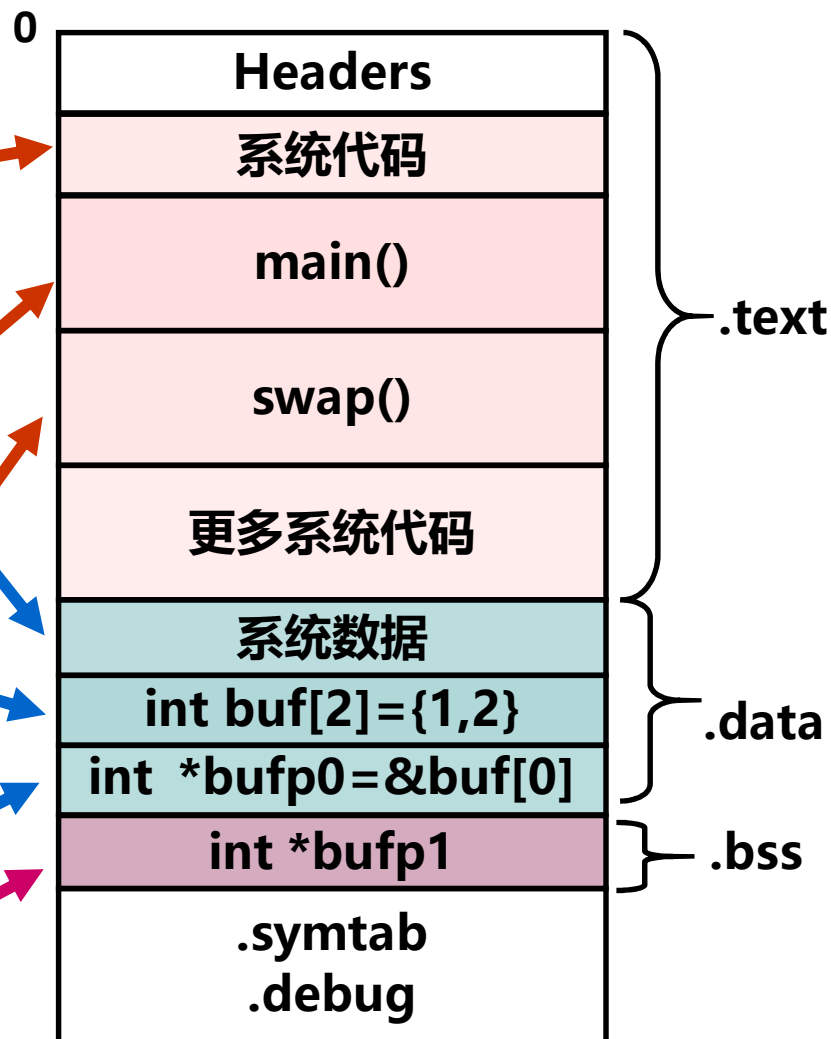
main.o



swap.o



可执行目标文件



main.o重定位前

main.c

```
int buf[2]={1,2};

int main()
{
    swap();
    return 0;
}
```

main的定义在.text
节中偏移为0处开始，
占0x12B。

Disassembly of section .data:

```
00000000 <buf>:
0: 01 00 00 00 02 00 00 00
```

buf的定义在.data节中
偏移为0处开始，占8B。

SKIP

main.o

Disassembly of section .text:

```
00000000 <main>:
```

```
0: 55          push    %ebp
1: 89 e5       mov     %esp,%ebp
3: 83 e4 f0    and     $0xffffffff0,%esp
6: e8 fc ff ff call    7 <main+0x7>
```

7: R_386_PC32 swap

```
b: b8 00 00 00 00 mov     $0x0,%eax
10: c9         leave
11: c3         ret
```

在rel_text节中的重定位条目为：
r_offset=0x7, r_sym=10,
r_type=R_386_PC32, dump出
来为 “7: R_386_PC32 swap”

r_sym=10说明引用的是swap！

main.o中的符号表

- main.o中的符号表中最后三个条目

Num:	value	Size	Type	Bind	Ot	Ndx	Name
8:	0	8	Data	Global	0	3	buf
9:	0	18	Func	Global	0	1	main
10:	0	0	Notype	Global	0	UND	swap

swap是main.o的符号表中第10项，是未定义符号，类型和大小未知，并是全局符号，故在其他模块中定义。

在rel_text节中的重定位条目为：
r_offset=0x7, r_sym=10,
r_type=R_386_PC32, dump出
来后为 “7: R_386_PC32 swap”

r_sym=10说明
引用的是swap !

[BACK](#)

R_386_PC32的重定位方式

- 假定：

- 可执行文件中main
- swap紧跟main后

- 则swap起始地址为：

- $0x8048380 + 0x12 = 0x8048392$
- 在4字节边界对齐的情况下，是 $0x8048394$

- 则重定位后call指令的机器代码是什么？

- 转移目标地址 = PC + 偏移地址， $PC = 0x8048380 + 0x07 - \text{init}$
- $PC = 0x8048380 + 0x07 - (-4) = 0x804838b$
- 重定位值 = 转移目标地址 - PC = $0x8048394 - 0x804838b = 0x9$
- call指令的机器代码为 “e8 09 00 00 00”

PC相对地址方式下，重定位值计算公式为：

$$\text{ADDR}(r \text{ sym}) - ((\text{ADDR}(\text{.text}) + r \text{ offset}) - \text{init})$$

引用目标处

call指令下条指令地址

即当前PC的值

Disassembly of section .text:

00000000 <main>:

.....

6: e8 fc ff ff ff call 7 <main+0x7>

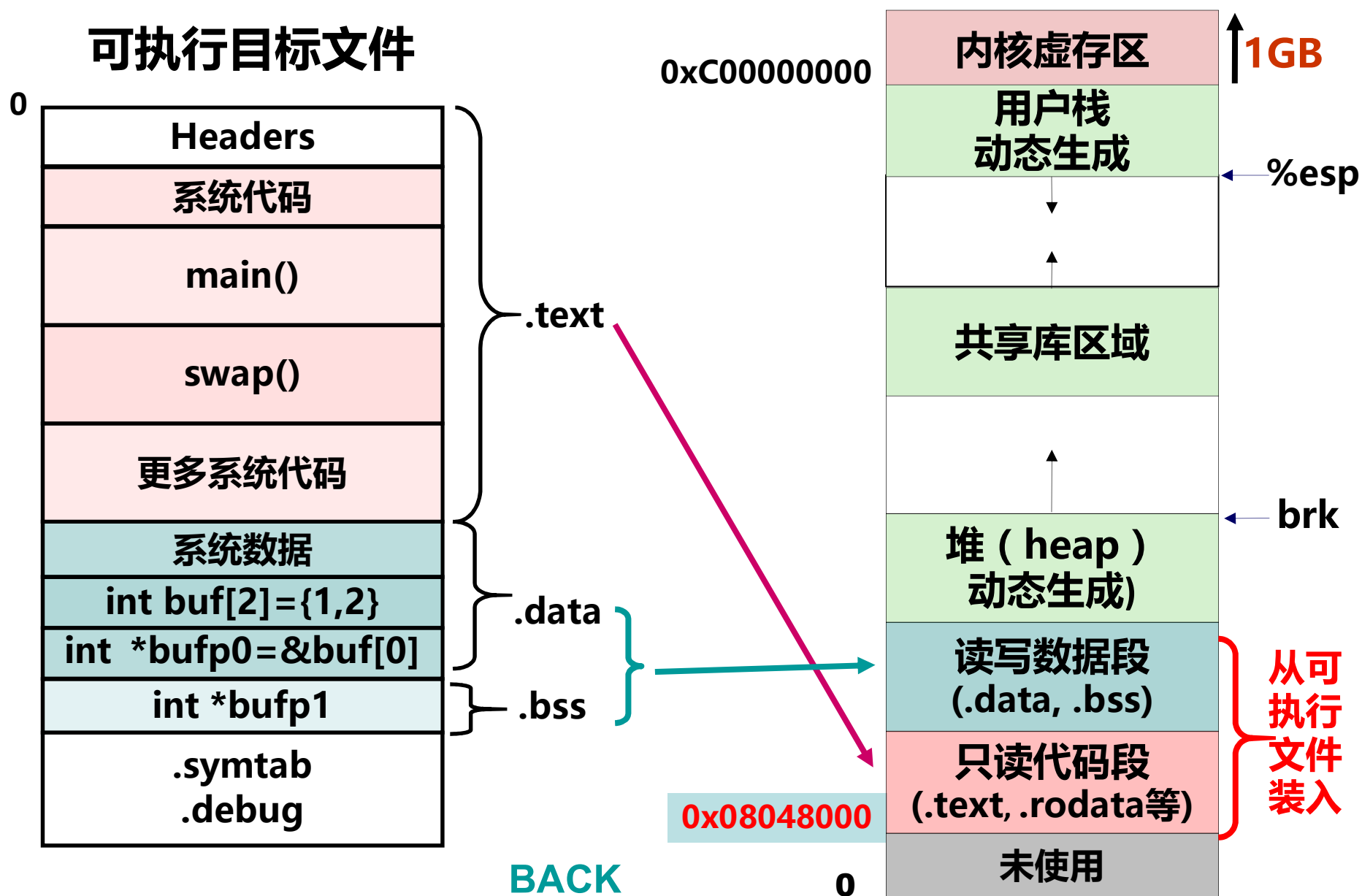
7: R_386_PC32 swap

值为-4

重定位值

SKIP

确定定义符号的地址



R_386_32的重定位方式

main.o中.data和.rel.data节内容

Disassembly of section .data:

```
00000000 <buf>:  
0: 01 00 00 00 02 00 00 00
```

buf定义在.data节中偏移为0处，占8B，没有需重定位的符号。

main.c

```
int buf[2]={1,2};  
  
int main()  
.....
```

swap.o中.data和.rel.data节内容

Disassembly of section .data:

```
00000000 <bufp0>:  
0: 00 00 00 00  
0 : R_386_32 buf
```

bufp0定义在.data节中偏移为0处，占4B，初值为0x0

swap.c

```
extern int buf[];  
  
int *bufp0 = &buf[0];  
static int *bufp1;  
  
void swap()  
.....
```

重定位节.rel.data中有一个重定位表项：r_offset=0x0, r_sym=9, r_type=R_386_32，OBJDUMP工具解释后显示为“0 : R_386_32 buf”
r_sym=9说明引用的是buf！

swap.o中的符号表

- swap.o中的符号表中最后4个条目

Num:	value	Size	Type	Bind	Ot	Ndx	Name
8:	0	4	Data	Global	0	3	bufp0
9:	0	0	Notype	Global	0	UND	buf
10:	0	36	Func	Global	0	1	swap
11:	4	4	Data	Local	0	COM	bufp1

buf是swap.o的符号表中第9项，是未定义符号，类型和大小未知，并是全局符号，故在其他模块中定义。

重定位节.rel.data中有一个重定位表项：r_offset=0x0,
r_sym=9, r_type=R_386_32，OBJDUMP工具解释后显示为
"0 : R_386_32 buf"

r_sym=9说明引用的是buf！

R_386_32的重定位方式

- 假定：
 - buf在运行时的存储地址ADDR(buf)=0x8049620
- 则重定位后，bufp0的地址及内容变为什么？
 - buf和bufp0同属于.data节，故在可执行文件中它们被合并
 - bufp0紧接在buf后，故地址为0x8049620+8= 0x8049628
 - 因是R_386_32方式，故bufp0内容为buf的绝对地址0x8049620，即“20 96 04 08”

可执行目标文件中.data节的内容

Disassembly of section .data:

08049620 <buf>:

8049620: 01 00 00 00 02 00 00 00

08049628 <bufp0>:

8049628: 20 96 04 08

swap.o重定位

swap.c

```
extern int buf[];

int *bufp0 = &buf[0];
static int *bufp1;

void swap()
{
    int temp;

    bufp1 = &buf[1];
    temp = *bufp0;
    *bufp0 = *bufp1;
    *bufp1 = temp;
}
```

共有6处需要重定位

划红线处：8、c、
11、1b、21、2a

Disassembly of section .text:

00000000 <swap>:

0:	55	push %ebp
1:	89 e5	mov %esp,%ebp
3:	83 ec 10	sub \$0x10,%esp
6:	<u>c7 05 00 00 00 00 04</u>	movl \$0x4,0x0
d:	<u>00 00 00</u>	
8:	R_386_32	.bss
c:	R_386_32	buf
10:	<u>a1 00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax
11:	R_386_32	bufp0
15:	8b 00	mov (%eax),%eax
17:	89 45 fc	mov %eax,-0x4(%ebp)
1a:	<u>a1 00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax
1b:	R_386_32	bufp0
1f:	<u>8b 15 00 00 00 00</u>	mov 0x0,%edx
21:	R_386_32	.bss
25:	8b 12	mov (%edx),%edx
27:	89 10	mov %edx,(%eax)
29:	<u>a1 00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax
2a:	R_386_32	.bss
2e:	8b 55 fc	mov -0x4(%ebp),%edx
31:	89 10	mov %edx,(%eax)
33:	c9	leave
34:	c3	ret

swap.o重定位

buf和bufp0的地址分别是0x8049620和0x8049628

&buf[1](c处重定位值) 为0x8049620+0x4=0x8049624

bufp1的地址就是链接合并后.bss节的首地址, 假定为0x8049700

8 (bufp1) : 00 97 04 08
c (&buf[1]) : 24 96 04 08
11 (bufp0) : 28 96 04 08
1b (bufp0) : 28 96 04 08
21 (bufp1) : 00 97 04 08
2a (bufp1) : 00 97 04 08

```
bufp1 = &buf[1];  
temp = *bufp0;  
*bufp0 = *bufp1;  
*bufp1 = temp;
```

6:	c7 05 <u>00 00 00 00</u> 04	movl \$0x4,0x0	8: R_386_32 .bss
d:	<u>00 00 00</u>		c: R_386_32 buf
10:	a1 <u>00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax	11: R_386_32 bufp0
15:	8b 00	mov (%eax),%eax	
17:	89 45 fc	mov %eax,-0x4(%ebp)	
1a:	a1 <u>00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax	1b: R_386_32 bufp0
1f:	8b 15 <u>00 00 00 00</u>	mov 0x0,%edx	21: R_386_32 .bss
25:	8b 12	mov (%edx),%edx	
27:	89 10	mov %edx,(%eax)	
29:	a1 <u>00 00 00 00</u>	mov 0x0,%eax	2a: R_386_32 .bss
2e:	8b 55 fc	mov -0x4(%ebp),%edx	
31:	89 10	mov %edx,(%eax)	

重定位后

你能写出该call指令的功能描述吗？

08048380 <main>:

```
8048380: 55          push %ebp
8048381: 89 e5       mov  %esp,%ebp
8048383: 83 e4 f0    and  $0xffffffff0,%esp
8048386: e8 09 00 00 00 call 8048394 <swap>
804838b: b8 00 00 00 00 mov  $0x0,%eax
```

```
8048390: c9
8048391: c3
8048392: 90
8048393: 90
```

假定每个函数
要求4字节边界
对齐,故填充两
条nop指令

R[eip]=0x804838b

1) R[esp] ← R[esp]-4

2) M[R[esp]] ← R[eip]

3) R[eip] ← R[eip]+0x9

08048394 <swap>:

```
8048394: 55          push %ebp
8048395: 89 e5       mov  %esp,%ebp
8048397: 83 ec 10    sub  $0x10,%esp
804839a: c7 05 00 97 04 08 24 mov  $0x8049624,0x8049700
80483a1: 96 04 08
80483a4: a1 28 96 04 08    mov  0x8049628,%eax
80483a9: 8b 00       mov  (%eax),%eax
80483ab: 89 45 fc    mov  %eax,-0x4(%ebp)
80483ae: a1 28 96 04 08    mov  0x8049628,%eax
80483b3: 8b 15 00 97 04 08 mov  0x8049700,%edx
80493b9: 8b 12       mov  (%edx),%edx
80493bb: 89 10       mov  %edx,(%eax)
80493bd: a1 00 97 04 08    mov  0x8049700,%eax
80493c2: 8b 55 fc    mov  -0x4(%ebp),%edx
80493c5: 89 10       mov  %edx,(%eax)
80493c7: c9          leave
80493c8: c3          ret
```



南京大學
NANJING UNIVERSITY



可执行文件的加载

南京大学

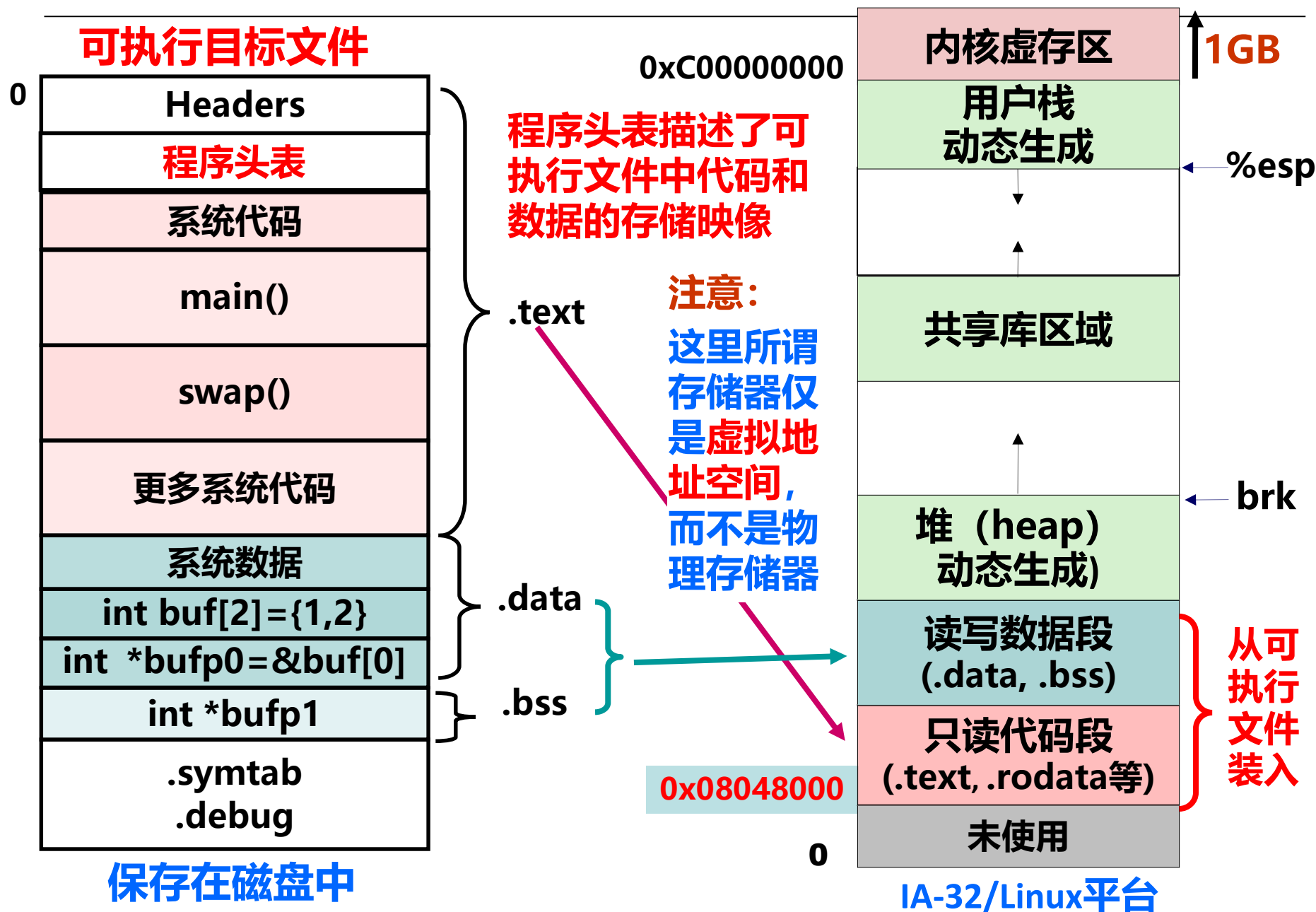
计算机科学与技术系

袁春风

email: cfyuan@nju.edu.cn

2015.6

可执行文件的存储器映像



可执行文件的加载

- 通过调用execve系统调用函数来调用加载器
- 加载器 (loader) 根据可执行文件的程序 (段) 头表中的信息，将可执行文件的代码和数据从磁盘“**拷贝**”到存储器中 (**实际上不会真正拷贝，仅建立一种映射，这涉及到许多复杂的过程和一些重要概念，将在后续课上学习**)
- 加载后，将PC (EIP) 设定指向Entry point (即符号_start处)，最终执行main函数，以启动程序执行

程序被启动
如 \$./hello

调用fork()

以构造的argv和envp
为参数调用execve()

execve()调用加载器
进行可执行文件加载，
并最终转去执行main

_start: __libc_init_first → _init → atexit → main → _exit

ELF头信息举例

[BACK](#)

\$ readelf -h main

ELF Header:

Magic: **7f 45 4c 46** 01 01 01 00 00 00 ...

Class: ELF32

Data: 2's complement, little endian

Version: 1 (current)

OS/ABI: UNIX - System V

ABI Version: 0

Type: EXEC (Executable file)

Machine: Intel 80386

Version: 0x1

Entry point address: **x8048580**

Start of program headers: 52 (bytes into file)

Start of section headers: 3232 (bytes into file)

Flags: 0x0

Size of this header: 52 (bytes)

Size of program headers: 32 (bytes)

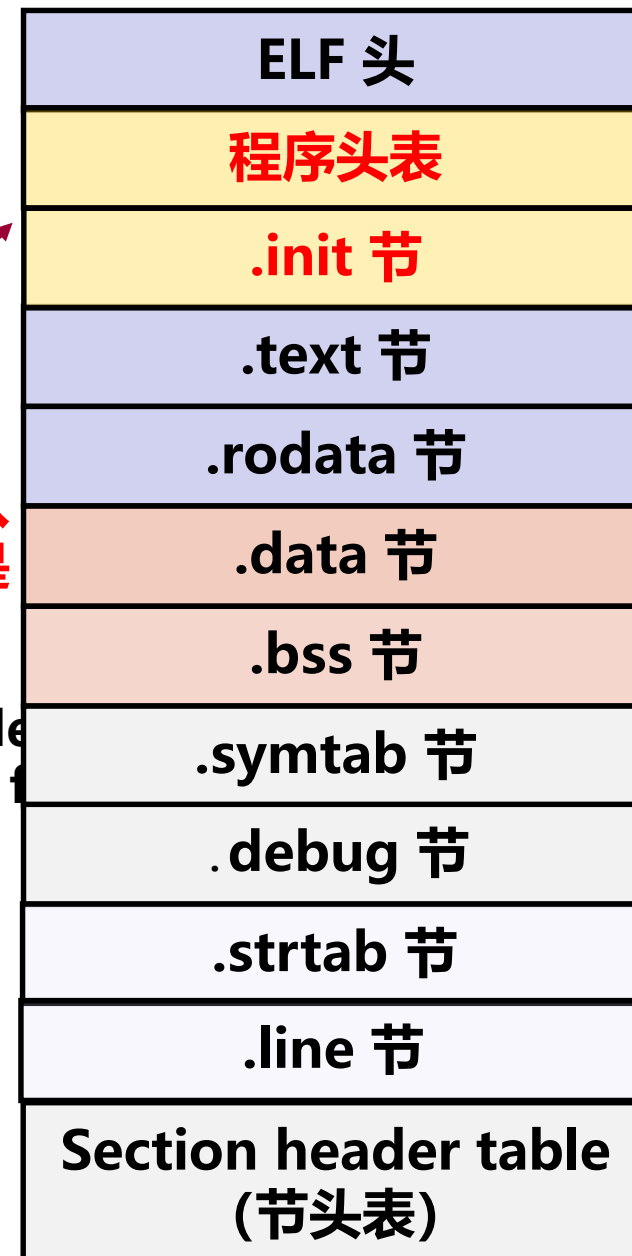
Number of program headers: 8

Size of section headers: 40 (bytes)

Number of section headers: 29

Section header string table index: 26

注意：程序入口地址并不是0x8048000



只读代码段

程序的加载和运行

- UNIX/Linux系统中，可通过调用execve()函数来启动加载器。
- execve()函数的功能是在当前进程上下文中加载并运行一个新程序。execve()函数的用法如下：

```
int execve(char *filename, char *argv[], *envp[]);
```

filename是加载并运行的可执行文件名(如./hello)，可带参数列表argv和环境变量列表envp。若错误（如找不到指定文件filename），则返回-1，并将控制权交给调用程序；若函数执行成功，则不返回，最终将控制权传递到可执行目标中的主函数main。

- 主函数main()的原型形式如下：

```
int main(int argc, char **argv, char **envp); 或者：
```

```
int main(int argc, char *argv[], char *envp[]);
```

argc指定参数个数，参数列表中第一个总是命令名（可执行文件名）

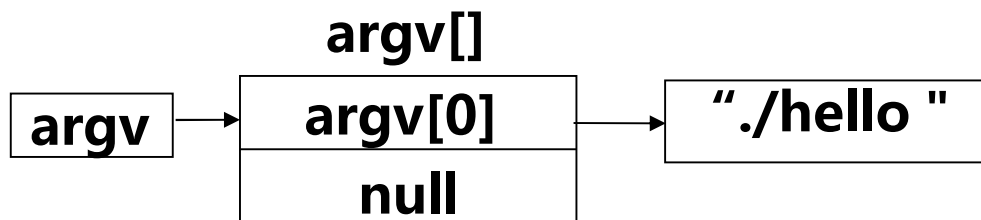
例如：命令行为“ld -o test main.o test.o”时，argc=5

程序的加载和运行

问题：hello程序的加载和运行过程是怎样的？

Step1: 在shell命令行提示符后输入命令：`$/./hello[enter]`

Step2: shell命令行解释器构造argv和envp



[BACK](#)

Step3: 调用**fork()**函数, 创建一个子进程, 与父进程shell完全相同 (只读/共享), 包括只读代码段、可读写数据段、堆以及用户栈等。

Step4: 调用**execve()**函数, 在当前进程 (新创建的子进程) 的上下文中加载并运行hello程序。将hello中的.text节、.data节、.bss节等内容加载到当前进程的虚拟地址空间 (仅修改当前进程上下文中关于存储映像的一些数据结构, 不从磁盘拷贝代码、数据等内容)

Step5: 调用hello程序的**main()**函数, hello程序开始在一个进程的上下文中运行。 `int main(int argc, char *argv[], char *envp[]);`



南京大學
NANJING UNIVERSITY



共享库和动态链接

南京大学

计算机科学与技术系

袁春风

email: cfyuan@nju.edu.cn

2015.6

动态链接的共享库（Shared Libraries）

- 静态库有一些缺点：
 - 库函数（如printf）被包含在每个运行进程的代码段中，对于并发运行上百个进程的系统，造成极大的主存资源浪费
 - 库函数（如printf）被合并到可执行目标中，磁盘上存放着数千个可执行文件，造成磁盘空间的极大浪费
 - 程序员需关注是否有函数库的新版本出现，并须定期下载、重新编译和链接，更新困难、使用不便
- 解决方案: Shared Libraries（共享库）
 - 是一个目标文件，包含有代码和数据
 - 从程序中分离出来，磁盘和内存中都只有一个备份
 - 可以动态地在装入时或运行时被加载并链接
 - Window称其为动态链接库（Dynamic Link Libraries，.dll文件）
 - Linux称其为动态共享对象（Dynamic Shared Objects, .so文件）

共享库 (Shared Libraries)

动态链接可以按以下两种方式进行：

- 在第一次加载并运行时进行 (load-time linking).
 - Linux通常由动态链接器(ld-linux.so)自动处理
 - 标准C库 (libc.so) 通常按这种方式动态被链接
- 在已经开始运行后进行(run-time linking).
 - 在Linux中，通过调用 dlopen()等接口来实现
 - 分发软件包、构建高性能Web服务器等

在内存中只有一个备份，被所有进程共享，节省内存空间

一个共享库目标文件被所有程序共享链接，节省磁盘空间

共享库升级时，被自动加载到内存和程序动态链接，使用方便

共享库可分模块、独立、用不同编程语言进行开发，效率高

第三方开发的共享库可作为程序插件，使程序功能易于扩展

自定义一个动态共享库文件

myproc1.c

```
# include <stdio.h>
void myfunc1()
{
    printf("%s", "This is myfunc1!\n");
}
```

myproc2.c

```
# include <stdio.h>
void myfunc2()
{
    printf("%s", "This is myfunc2\n");
}
```

PIC : Position Independent Code

位置无关代码

- 1) 保证共享库代码的位置可以是不确定的
- 2) 即使共享库代码的长度发生变化, 也不会影响调用它的程序

`gcc -c myproc1.c myproc2.c`

`gcc -shared -fPIC -o mylib.so myproc1.o myproc2.o`

位置无关的共享代码库文件

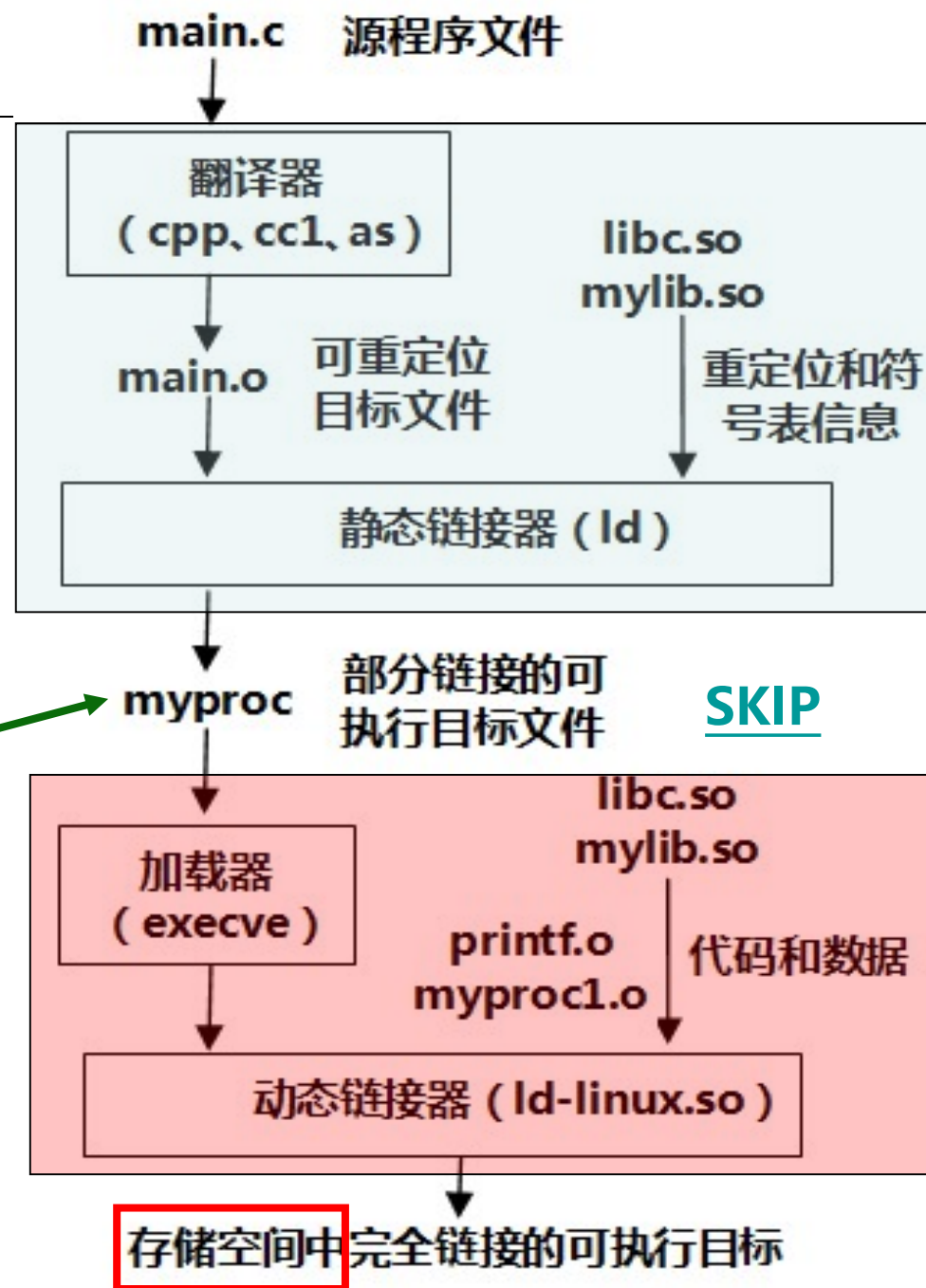
加载时动态链接

gcc -c main.c **libc.so**无需明显指出
gcc -o myproc main.o **./mylib.so**

调用关系：main→myfunc1→printf
main.c

```
void myfunc1(viod);  
int main()  
{  
    myfunc1();  
    return 0;  
}
```

加载 myproc 时，加载器发现在其程序头表中有 .interp 段，其中包含了动态链接器路径名 **ld-linux.so**，因而加载器根据指定路径加载并启动动态链接器运行。动态链接器完成相应的重定位工作后，再把控制权交给 myproc，启动其第一条指令执行。



加载时动态链接

- 程序头表中有一个特殊的段：INTERP
- 其中记录了动态链接器目录及文件名ld-linux.so

[BACK](#)

Program Headers:

Type	Offset	VirtAddr	PhysAddr	FileSiz	MemSiz	Flg	Align
PHDR	0x000034	0x08048034	0x08048034	0x00100	0x00100	R E	0x4
INTERP	0x000134	0x08048134	0x08048134	0x00013	0x00013	R	0x1
[Requesting program interpreter: /lib/ld-linux.so.2]							
LOAD	0x000000	0x08048000	0x08048000	0x004d4	0x004d4	R E	0x1000
LOAD	0x000f0c	0x08049f0c	0x08049f0c	0x00108	0x00110	RW	0x1000
DYNAMIC	0x000f20	0x08049f20	0x08049f20	0x000d0	0x000d0	RW	0x4
NOTE	0x000148	0x08048148	0x08048148	0x00044	0x00044	R	0x4
GNU_STACK	0x000000	0x00000000	0x00000000	0x00000	0x00000	RW	0x4
GNU_RELRO	0x000f0c	0x08049f0c	0x08049f0c	0x000f4	0x000f4	R	0x1

运行时动态链

可通过**动态链接器接口**
提供的函数在运行
时进行动态链接

类UNIX系统中的动
态链接器接口定义了
相应的函数，如
dlopen, dlsym,
dlerror, dlclose等，
其头文件为dlfcn.h

```
#include <stdio.h>
#include <dlfcn.h>
int main()
{
    void *handle;
    void (*myfunc1)();
    char *error;
    /* 动态装入包含函数myfunc1()的共享库文件 */
    handle = dlopen("./mylib.so", RTLD_LAZY);
    if (!handle) {
        fprintf(stderr, "%s\n", dlerror());
        exit(1);
    }
    /* 获得一个指向函数myfunc1()的指针myfunc1 */
    myfunc1 = dlsym(handle, "myfunc1");
    if ((error = dlerror()) != NULL) {
        fprintf(stderr, "%s\n", error);
        exit(1);
    }
    /* 现在可以像调用其他函数一样调用函数myfunc1() */
    myfunc1();
    /* 关闭（卸载）共享库文件 */
    if (dlclose(handle) < 0) {
        fprintf(stderr, "%s\n", dlerror());
        exit(1);
    }
    return 0;
}
```

位置无关代码 (PIC)

- 动态链接用到一个重要概念：
 - 位置无关代码 (Position-Independent Code , PIC
 - GCC选项-fPIC指示生成PIC代码
 - 共享库代码是一种PIC
 - 共享库代码的位置可以是不确定的
 - 即使共享库代码的长度发生变化, 也不影响调用它的程序
 - 引入PIC的目的
 - 链接器无需修改代码即可将共享库加载到任意地址运行
 - 所有引用情况
 - (1) 模块内的过程调用、跳转, 采用PC相对偏移寻址
 - (2) 模块内数据访问, 如模块内的全局变量和静态变量
 - (3) 模块外的过程调用、跳转
 - (4) 模块外的数据访问, 如外部变量的访问
- 要实现动态链接, 必须生成PIC代码
- 要生成PIC代码, 主要解决这两个问题

(1) 模块内部函数调用或跳转

- 调用或跳转源与目的地都在同一个模块，相对位置固定，只要用相对偏移寻址即可
- 无需动态链接器进行重定位

```
8048344 <bar>:
8048344: 55          pushl %ebp
8048345: 89 e5       movl %esp, %ebp
.....
8048352: c3         ret
8048353: 90         nop

8048354 <foo>:
8048354: 55          pushl %ebp
.....
8048364: e8 db ff ff  call 8048344 <bar>
8048369:
.....
```

```
static int a;
static int b;
extern void ext();
```

```
void bar()
{
    a=1;
    b=2;
}

void foo()
{
    bar();
    ext();
}
```

call的目标地址为：

0x8048369+
0xffffffffdb(-0x25)=
0x8048344

JMP指令也可用相对寻址方式解决

(2) 模块内部数据引用

- .data节与.text节之间的相对位置确定，任何引用局部符号的指令与该符号之间的距离是一个常数

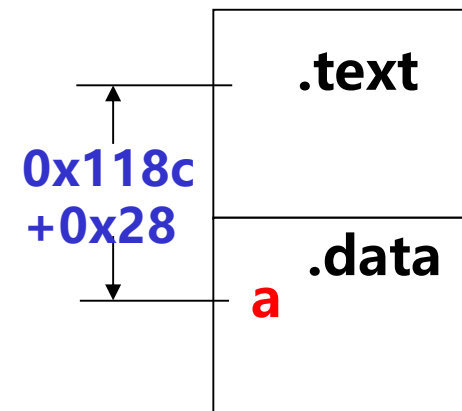
```
0000344 <bar>:
0000344: 55                pushl %ebp
0000345: 89 e5             movl  %esp, %ebp
0000347: e8 50 00 00 00    call 39c <__get_pc>
000034c: 81 c1 8c 11 00 00 addl  $0x118c, %ecx
0000352: c7 81 28 00 00 00 movl  $0x1, 0x28(%ecx)
.....
0000362: c3               ret

000039c <__get_pc>:
000039c: 8b 0c 24          movl  (%esp), %ecx
000039f: c3               ret
```

```
static int a;
extern int b;
extern void ext();

void bar()
{
    a=1;
    b=2;
}
.....
```

多用了4条指令



变量a与引用a的指令之间的距离为常数，调用__get_pc后，call指令的返回地址被置ECX。若模块被加载到0x9000000，则a的访问地址为：

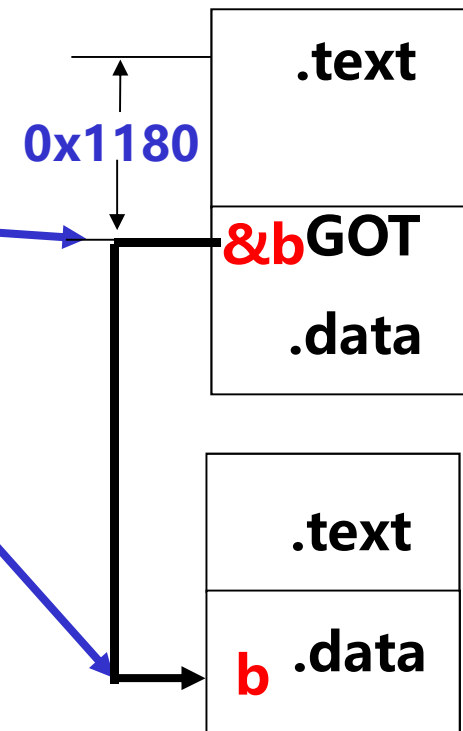
$0x9000000 + 0x34c + 0x118c$ (指令与.data间距离) $+ 0x28$ (a在.data节中偏移)

(3) 模块外数据的引用

- 引用其他模块的全局变量，无法确定相对距离
- 在.data节开始处设置一个指针数组（全局偏移表，GOT），指针可指向一个全局变量
- GOT与引用数据的指令之间相对距离固定

```
static int a;  
extern int b;  
extern void ext();  
  
void bar()  
{  
    a=1;  
    b=2;  
}  
.....
```

```
00000344 <bar>:  
00000344: 55                pushl %ebp  
.....  
00000357: e8 00 00 00 00    call 0000035c  
0000035c: 5b                popl %ebx  
0000035d:                addl $1180, %ebx  
.....          movl (%ebx), %eax  
.....          movl $2, (%eax)  
.....
```



- 编译器为GOT每一项生成一个重定位项（如.rel节...）
- 加载时，动态链接器对GOT中各项进行重定位，填入所引用的地址（如&b）

PIC有两个缺陷：多用4条指令；多了GOT（Global Offset Table），故需多用一个寄存器（如EBX），易造成寄存器溢出

共享库模块

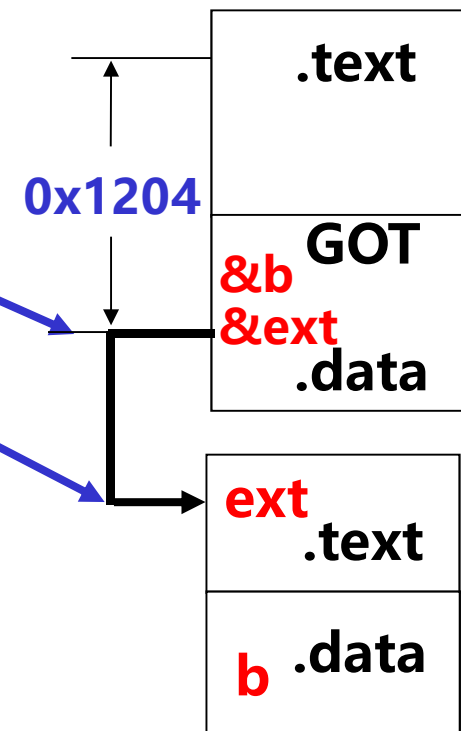
(4) 模块间调用、跳转

- **方法一**：类似于(3)，在GOT中加一个项(指针)，用于指向目标函数的首地址（如&ext）
- **动态加载时**，填入目标函数的首地址

```
0000050c <foo>:
0000050c: 55                pushl %ebp
.....
00000557: e8 00 00 00 00    call 0000055c
0000055c: 5b                popl %ebx
0000055d:                addl $1204, %ebx
.....                call *(%ebx)
.....
* (%ebx)为间接地址: R[eip] ← M[R[ebx]]
```

```
static int a;
extern int b;
extern void ext();

void foo()
{
    bar();
    ext();
}
.....
```



- 多用三条指令并额外多用一个寄存器（如EBX）

可用“**延迟绑定 (lazy binding)**”技术减少指令条数：
不在加载时重定位，而延迟到第一次函数调用时，需要用
GOT和PLT（Procedure linkage Table, 过程链接表）

共享库模块

(4) 模块间调用、跳转

```
extern void ext();  
void foo() {  
    bar();  
    ext();  
}  
.....
```

方法二：延迟绑定

GOT是.data节一部分，开始三项固定，含义如下：

GOT[0]为.dynamic节首址，该节中包含动态链接器所需要的基本信息，如符号表位置、重定位表位置等；

GOT[1]为动态链接器的标识信息

GOT[2]为动态链接器延迟绑定代码的入口地址

调用的共享库函数都有GOT项，如GOT[3]对应ext

延时绑定代码根据GOT[1]和ID确定ext地址填入GOT[3]，并转ext执行，以后调用ext，只要多执行一条jmp指令而不是多3条指令。

PLT是.text节一部分，结构数组，每项16B，除PLT[0]外，其余项各对应一个共享库函数，如PLT[1]对应ext

PLT[0]

```
0804833c: ff 35 88 95 04 08    pushl 0x8049588  
8048342: ff 25 8c 95 04 08    jmp *0x804958c  
8048348: 00 00 00 00
```

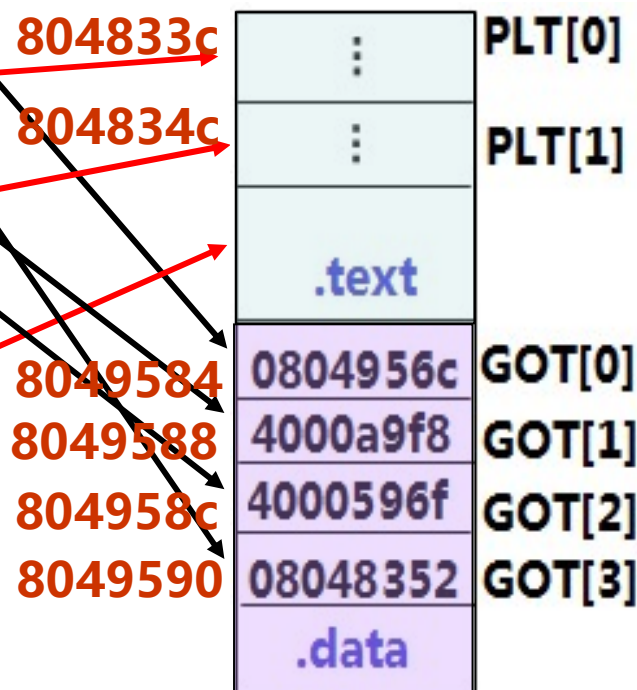
PLT[1] <ext>

用 ID=0 标识ext()函数

```
0804834c: ff 25 90 95 04 08    jmp *0x8049590  
8048352: 68 00 00 00 00      pushl $0x0  
8048357: e9 e0 ff ff ff      jmp 804833c
```

ext()的调用指令：

```
804845b: e8 ec fe ff ff    call 804834c <ext>
```



可执行文件foo