

# 机器学习-机器学习实践

黄海广 副教授

2022年02月

## 本章目录

- 01 数据集划分
- 02 评价指标
- 03 正则化、偏差和方差

## 1.数据集划分

## 01 数据集划分

- 02 评价指标
- 03 正则化、偏差和方差

### 1.数据集划分

**训练集** (Training Set): 帮助我们训练模型,简单的说就是通过训练集的数据让我们确定拟合曲线的参数。

验证集(Validation Set): 也叫做开发集(Dev Set),用来做模型选择(model selection),即做模型的最终优化及确定的,用来辅助我们的模型的构建,即训练超参数,可选;

测试集 (Test Set): 为了测试已经训练好的模型的精确度。

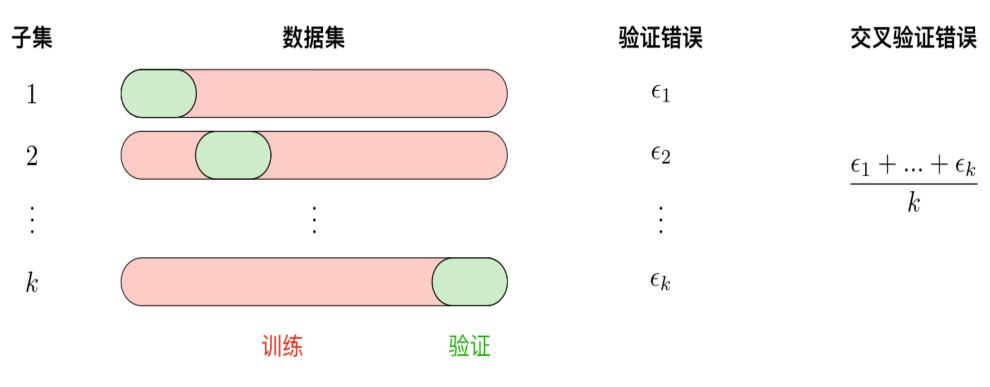
 数据集

 训练集
 验证集
 测试集

三者划分: 训练集、验证集、测试集

机器学习: 60%, 20%, 20%; 70%, 10%, 20%

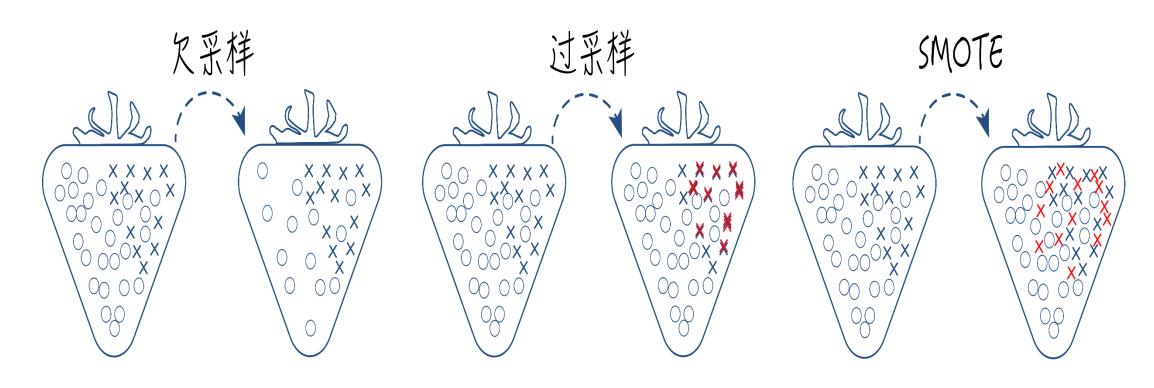
深度学习: 98%, 1%, 1% (假设百万条数据)



- 1. 使用训练集训练出 4个模型
- 2. 用 *k* 个模型分别对交叉验证集计算得出交叉验证误差 (代价函数的值)
- 3. 选取代价函数值最小的模型
- 4. 用步骤3中选出的模型对测试集计算得出推广误差(代价函数的值)

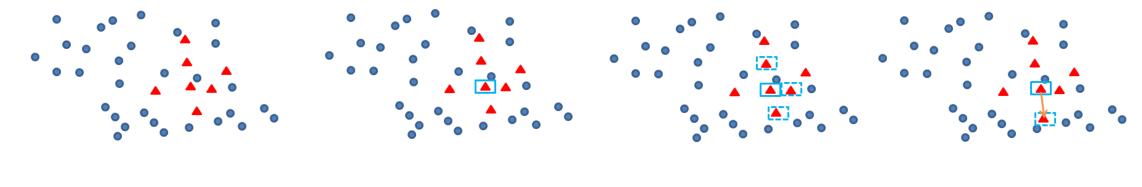
## 不平衡数据的处理

数据不平衡是指数据集中各类样本数量不均衡的情况. 常用不平衡处理方法有采样和代价敏感学习 采样欠采样、过采样和综合采样的方法



## 不平衡数据的处理

SMOTE(Synthetic Minority Over-sampling Technique)算法是过采样中比较常用的一种。算法的思想是合成新的少数类样本,而不是简单地复制样本。算法过程如图:



(a) 原始样本

- (b) 选定少类样本
- (c) 找到靠近k的 n个少类样本
- (d) 增加样本

## 不平衡数据的处理

### 代价敏感学习

代价敏感学习是指为不同类别的样本提供不同的权重,从而让机器学习模型进行学习的一种方法

比如风控或者入侵检测,这两类任务都具有严重的数据不平衡问题,可以在算法学习的时候,为少类样本设置更高的学习权重,从而让算法更加专注于少类样本的分类情况,提高对少类样本分类的查全率,但是也会将很多多类样本分类为少类样本,降低少类样本分类的查准率。

### 2.评价指标

- 01 数据集划分
- 02 评价指标
- 03 正则化、偏差和方差

- 1. 正确肯定(True Positive,TP): 预测为真,实际为真
- 2. 正确否定(True Negative,TN):预测为假,实际为假
- 3. 错误肯定(False Positive,FP): 预测为真,实际为假
- 4. 错误否定(False Negative,FN):预测为假,实际为真

(准确率) 
$$Accuracy = \frac{TP + TN}{TP + TN + FP + FN}$$
  
(精确率)  $Precision = \frac{TP}{TP + FP}$   
(召回率)  $Recall = \frac{TP}{TP + FN}$   
(F1 score)  $F1 = \frac{2 \times Precision \times Recall}{Precision + Recall}$ 

### 混淆矩阵 (confusion\_matrix)

		预测值	
		Positive	Negtive
实际值	Positive	TP	FN
	Negtive	FP	TN

有100张照片,其中,猫的照片有60张,狗的照片是40张。

输入这100张照片进行二分类识别,找出这100张照片中的所有的猫。

正例 (Positives) : 识别对的

负例 (Negatives) : 识别错的

### 识别结果的混淆矩阵

		预测值	
		Positive	Negtive
实际值	Positive	TP=40	FN=20
	Negtive	FP=10	TN=30

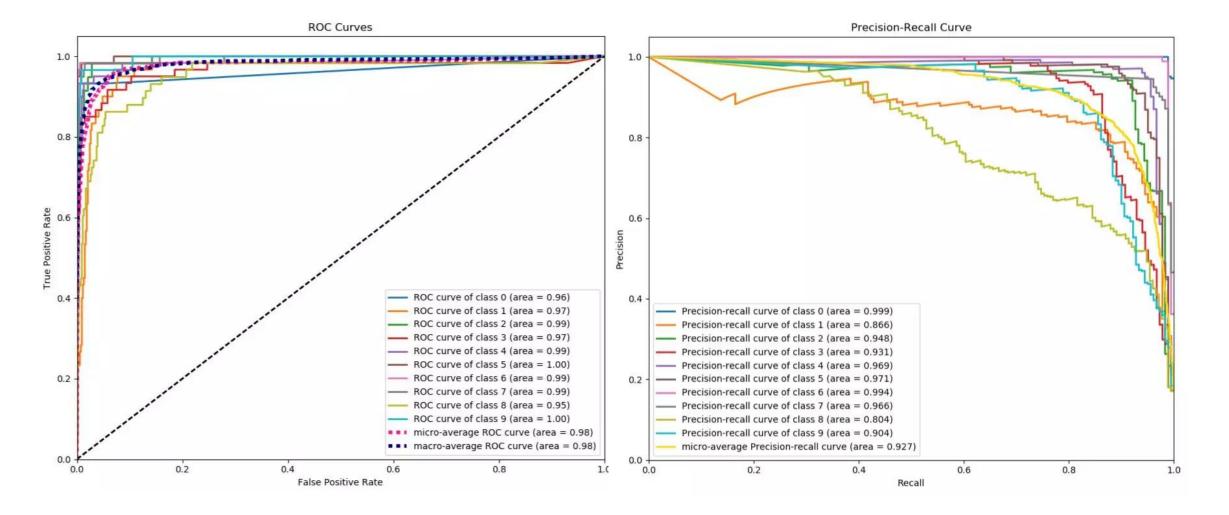
**正确率 (Accuracy)** =(TP+ TN)/S TP+ TN =70, S= 100, 则正确率为: **Accuracy** =70/100=0.7

精度 (Precision) =TP/(TP+ FP) TP=40, TP+ FP=50。 Precision =40/50=0.8

**召回率(Recall)**=TP/(TP+ FN)
TP=40, TP+FN =60。则召回率为: **Recall** =40/60=0.67

项目	符号	猫狗的例子
识别出的正例	TP+FP	40+10=50
识别出的负例	TN+FN	30+20=50
总识别样本数	TP+FP+TN+FN	50+50=100
识别对了的正例与负例	真正例+真负例=TP+TN	40+30=70
识别错了的正例与负例	伪正例+伪负例=FP+FN	10+20=30
实际总正例数量	真正例+伪负例=TP+FN	40+20=60
实际总负例数量	真负例+伪正例=TN+FP	30+10=40

### ROC和PR曲线

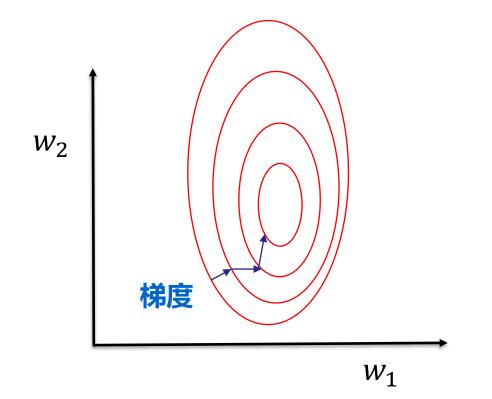


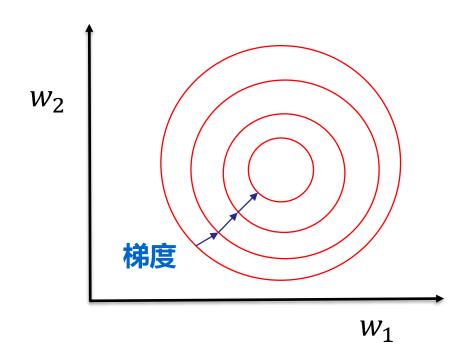
- 01 数据集划分
- 02 评价指标
- 03 正则化、偏差和方差

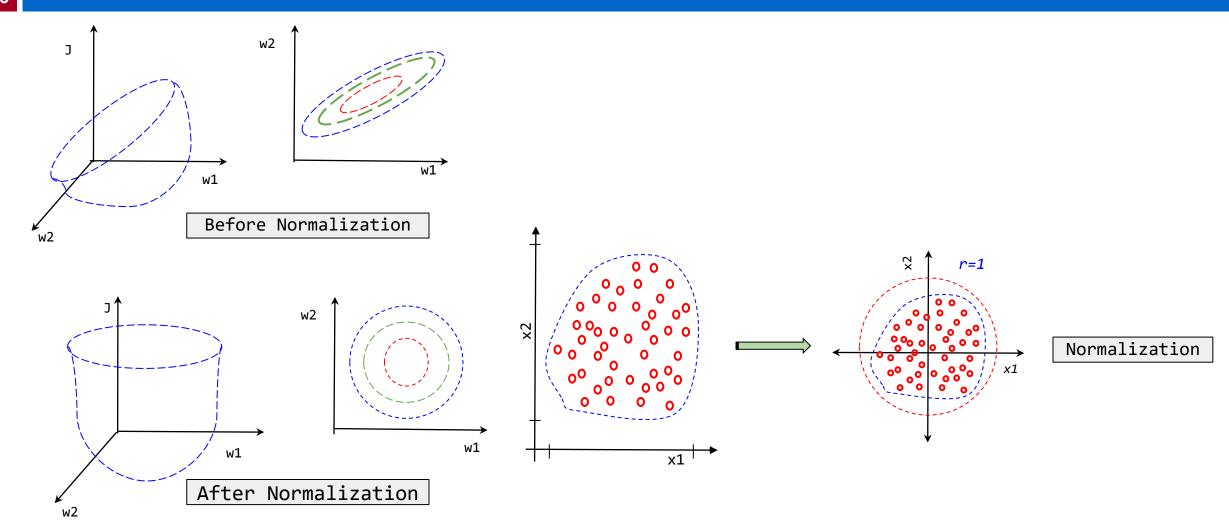
### 为什么要标准化/归一化?

**提升模型精度**:不同维度之间的特征在数值上有一定比较性,可以大大提高分类器的准确性。

加速模型收敛:最优解的寻优过程明显会变得平缓,更容易正确的收敛到最优解。







### 归一化 (最大-最小规范化)

$$x^* = \frac{x - x_{\min}}{x_{\max} - x_{\min}}$$

将数据映射到[0,1]区间

数据归一化的目的是使得各特征对目标变量的影响一致,会将特征数据进行伸缩变化,所以数据归一化是会改变特征数据分布的。

### Z-Score标准化

$$x^* = \frac{x - \mu}{\sigma}$$

$$\sigma^{2} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (x^{(i)} - \mu)^{2}$$

$$\mu = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x^{(i)}$$

处理后的数据均值为0,方差为1

数据标准化为了不同特征之间具备可比性,经过标准化变换之后的特征数据分布没有发生改变。

就是当数据特征取值范围或单位差异较大时,最好是做一下标准化处理。

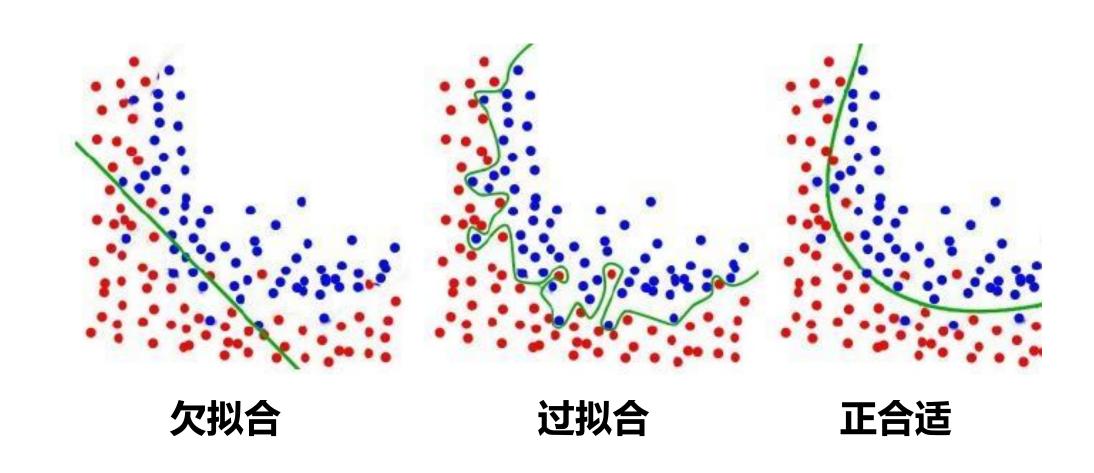
### 需要做数据归一化/标准化

线性模型,如基于距离度量的模型包括KNN(K近邻)、K-means聚类、感知机和SVM、神经网络。另外,线性回归类的几个模型一般情况下也是需要做数据归一化/标准化处理的。

### 不需要做数据归一化/标准化

决策树、基于决策树的Boosting和Bagging等集成学习模型对于特征取值大小并不敏感,如随机森林、XGBoost、LightGBM等树模型,以及朴素贝叶斯,以上这些模型一般不需要做数据归一化/标准化处理。

# 过拟合和欠拟合



## 过拟合的处理

#### 1.获得更多的训练数据

使用更多的训练数据是解决过拟合问题最有效的手段,因为更多的样本能够让模型学习到更多更有效的特征,减小噪声的影响。

#### 2.降维

即丢弃一些不能帮助我们正确预测的特征。可以是手工选择保留哪些特征,或者使用一些模型选择的算法来帮忙(例如PCA)。

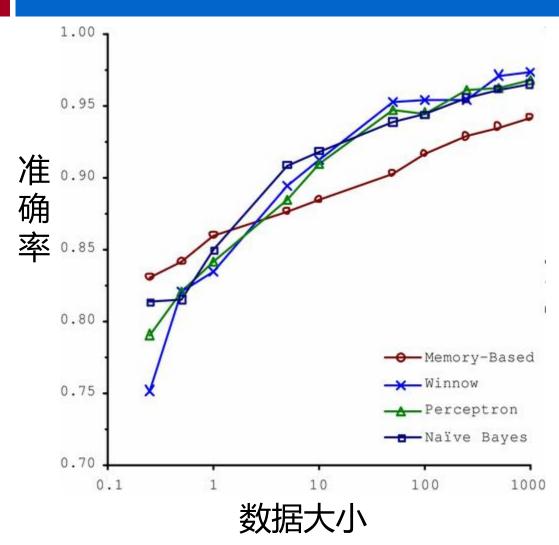
#### 3.正则化

正则化(regularization)的技术,保留所有的特征,但是减少参数的大小(magnitude),它可以改善或者减少过拟合问题。

#### 4.集成学习方法

集成学习是把多个模型集成在一起,来降低单一模型的过拟合风险。

## 数据决定一切



通过这张图可以看出, 各种不同算法在输入的 数据量达到一定级数后,都有相近的高准确度 。于是诞生了机器学习 界的名言:

成功的机器学习应用不是拥有最好的算法,而是拥有最多的数据!

### 欠拟合的处理

#### 1.添加新特征

当特征不足或者现有特征与样本标签的相关性不强时,模型容易出现欠拟合。通 过挖掘组合特征等新的特征,往往能够取得更好的效果。

#### 2.增加模型复杂度

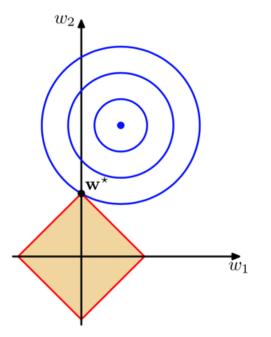
简单模型的学习能力较差,通过增加模型的复杂度可以使模型拥有更强的拟合能力。例如,在线性模型中添加高次项,在神经网络模型中增加网络层数或神经元个数等。

#### 3.减小正则化系数

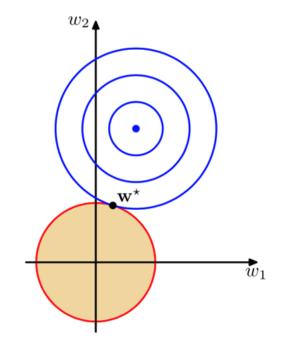
正则化是用来防止过拟合的,但当模型出现欠拟合现象时,则需要有针对性地减小正则化系数。

$$L_1$$
正则化:  $J(w) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)}) + \frac{\lambda}{2m} \sum_{j=1}^{n} |w_j|,$ 

$$L_2$$
正则化:  $J(w) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)}) + \frac{\lambda}{2m} \sum_{j=1}^{n} w_j^2$ 



L<sub>1</sub>正则化是 指在损失函 数中加入权 值向量w的绝 对值之和, L<sub>1</sub>的功能是 使权重稀疏



在损失函数中加入权值向量w的平方和,L<sub>2</sub>的功能是使权重平滑。

### $L_1$ 正则化可以产生稀疏模型

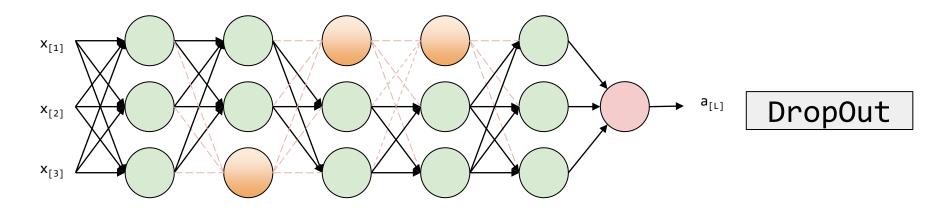
### $L_2$ 正则化可以防止过拟合

图上面中的蓝色轮廓线是没有正则化损失函数的等高线,中心的蓝色点为最优解,左图、右图分别为 $L_1$ 、 $L_2$ 正则化给出的限制。

可以看到在正则化的限制之下, $L_2$ 正则化给出的最优解 $w^*$ 是使解更加靠近原点,也就是说 $L_2$ 正则化能<mark>降低参数范数的总和。</mark>

 $L_1$ 正则化给出的最优解w\*是使解更加靠近某些轴,而其它的轴则为0,所以 $L_1$ 正则化能使得到的参数稀疏化。

### Dropout正则化



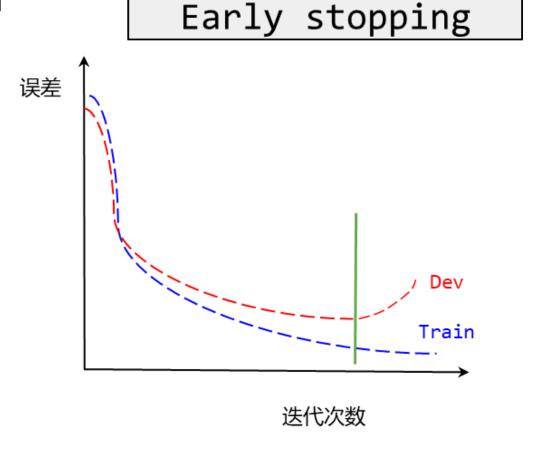
Dropout的功能类似于L2正则化,与L2正则化不同的是,被应用的方式不同,dropout也会有所不同,甚至更适用于不同的输入范围

keep-prob=1(没有dropout) keep-prob=0.5(常用取值,保留一半神经元)

在训练阶段使用,在测试阶段不使用!

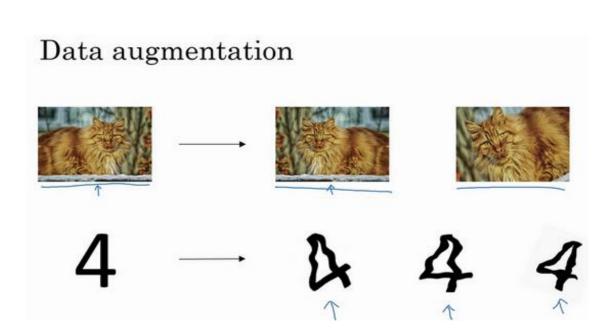
Early stopping代表提早停止训练神经网络

Early stopping的优点是,只运行一次梯度下降,你可以找出w的较小值,中间值和较大值,而无需尝试L2正则化超级参数λ的很多值。



大部分的计算机视觉任务使用很多的数据

- , 所以数据增强是经常使用的一种技巧来 提高计算机视觉系统的表现。计算机视觉 任务的数据增强通常以下方法实现:
- (1) 随意翻转、镜像。
- (2) 随意裁剪。
- (3) 扭曲变形图片。
- (4) 颜色转换,然后给R、G和B三个通道上加上不同的失真值。产生大量的样本,进行数据增强。

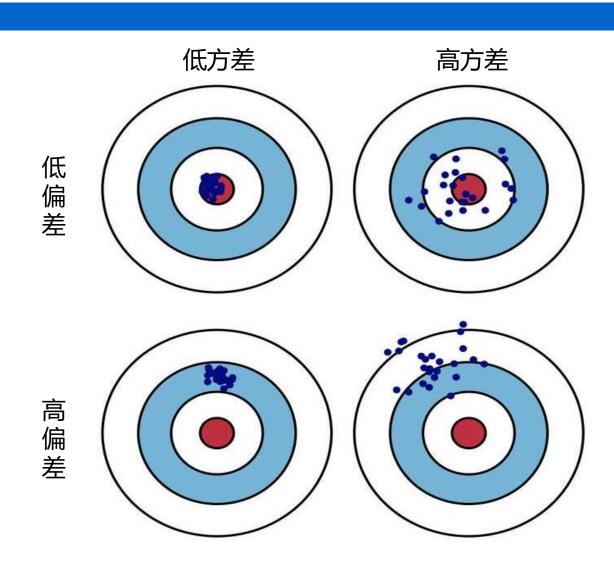


### 方差Variance:

描述的是预测值的变化范围,离散程度,也就是离其期望值的距离。方差越大,数据的分布越分散,如右图右列所示。

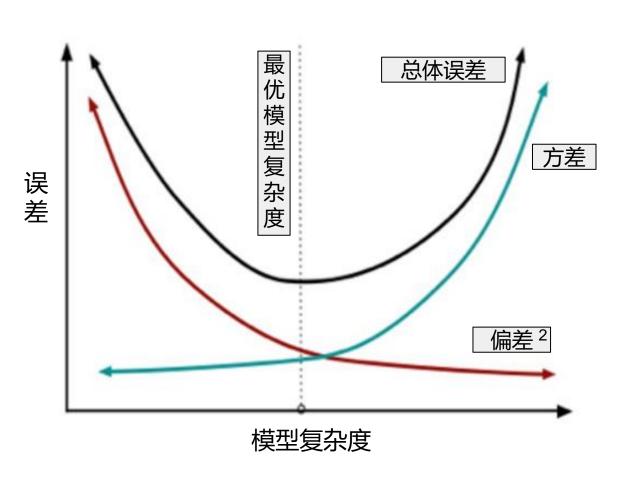
### 偏差Bias:

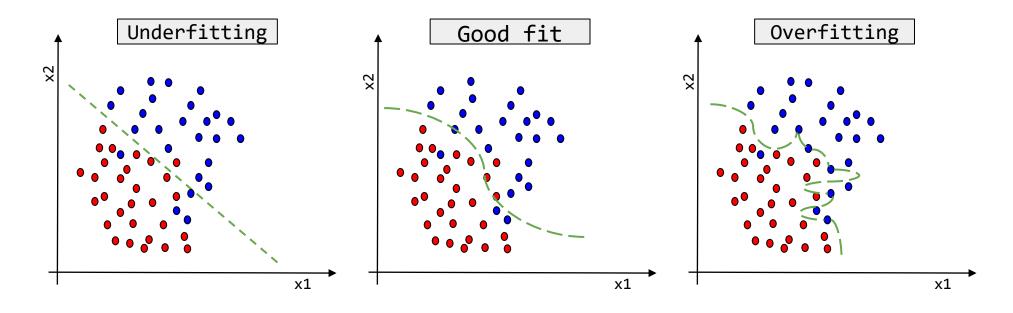
描述的是预测值(估计值)的期望与真实值之间的差距。偏差越大,越偏离真实数据,如右图第二行所示。



### 方差、偏差和模型复杂度

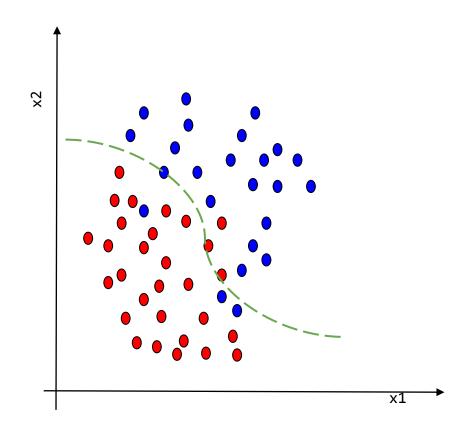
右图是模型复杂度与误差的关系,一般来说,随着模型复杂度的增加,方差会逐渐增大,偏差会逐渐减小,在虚线处,差不多是模型复杂度的最恰当的选择,其"偏差"和"方差"也都适度,才能"适度拟合"。





训练集误差和交叉验证集误差近似时:偏差/欠拟合交叉验证集误差远大于训练集误差时:方差/过拟合

- 1. 获得更多的训练实例——解决高方差
- 2. 尝试减少特征的数量——解决高方差
- 3. 尝试获得更多的特征——解决高偏差
- 4. 尝试增加多项式特征——解决高偏差
- 5. 尝试减少正则化程度λ——解决高偏差
- 6. 尝试增加正则化程度λ——解决高方差



## 参考文献

- [1] Andrew Ng. Machine Learning[EB/OL]. StanfordUniversity,2014. https://www.coursera.org/course/ml
- [2] Peter Harrington.机器学习实战[M]. 北京:人民邮电出版社,2013.
- [3] TOM M MICHELLE. Machine Learning[M]. New York: McGraw-Hill Companies,Inc,1997.
- [4] Hastie T., Tibshirani R., Friedman J. The Elements of Statistical Learning[M]. New York: Springer,2001.
- [5] CHRISTOPHER M. BISHOP. Pattern Recognition and Machine Learning[M]. New York: Springer, 2006.
- [6] Kohavi R., Scaling up the accuracy of naïve Bayes classifiers: A decision-tree hybrid[C]// Proceedings of the 2nd International Conference on Knowledge Discovery and Data Mining (KDD), Portland, OR, 202-207, 1996.
- [7] 李航. 统计学习方法[M]. 北京: 清华大学出版社,2019.
- [8] CHAWLA N V, BOWYER K W, HALL L O, et al. SMOTE: Synthetic Minority Over-sampling Technique[J]. Journal of Artificial Intelligence Research, 2002, 16: 321–357.

