

Planning

City of Things Prototyping kit



Naam: Bradley Spee (1029339), Giovanni Marchena (1021941), Tom de Jong (1037555), Rowan van der Zanden (1027332)

Docent: Sandra Hekkelman, Alexander Slaa

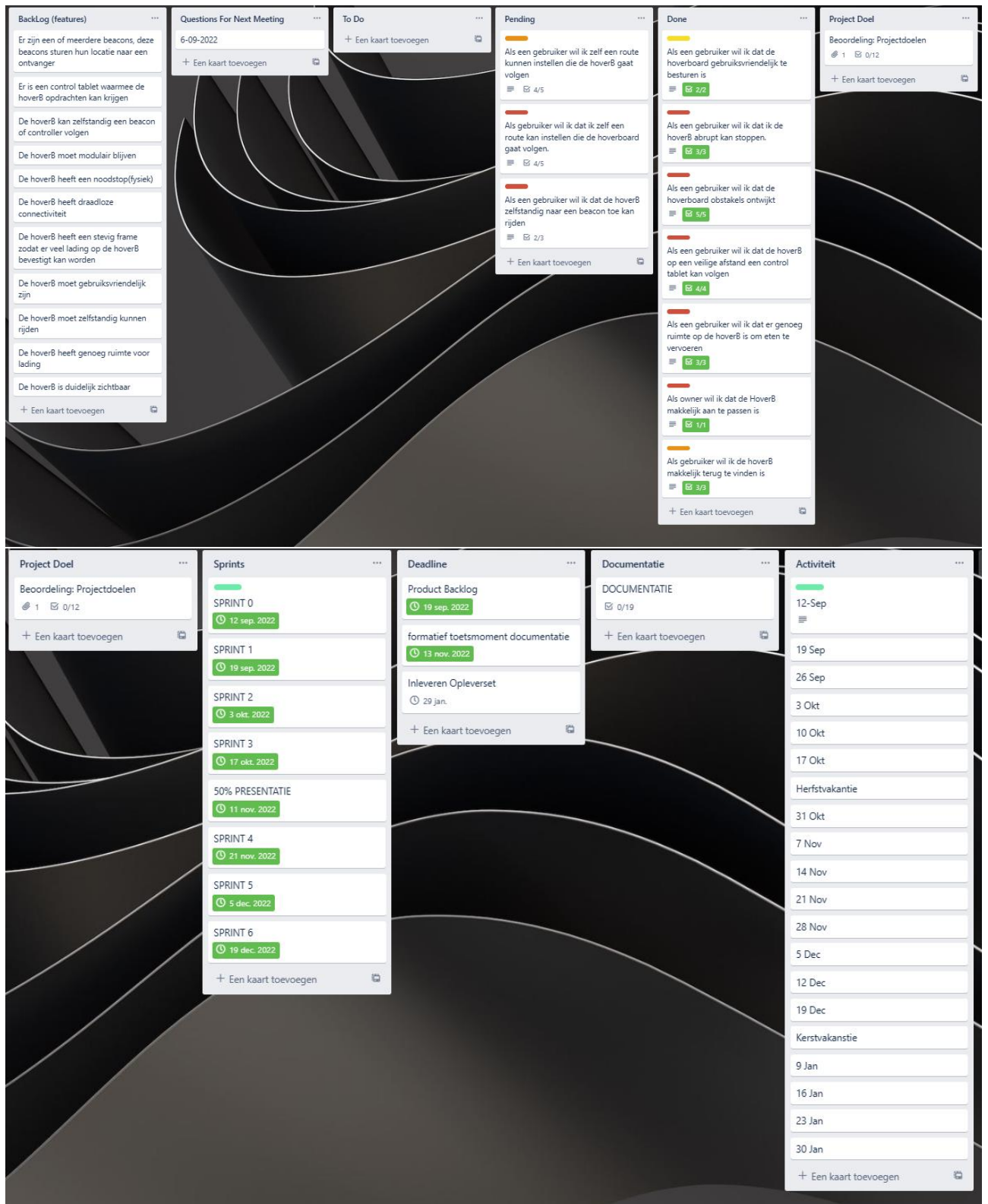
Cursus code: TINPRJO456

Document versie: 1.0

Link naar trello bord: [City of Things | Trello](#)

Invitation link:

<https://trello.com/invite/b/Gcde8n1c/ATTI28b9008c2beb675eadc1e5413c8c9223CFC0E647/city-of-things>



Als een gebruiker wil ik dat de hoverboard obstakels ontwijkt in lijst [Done](#)

Labels

 Must

+

Meldingen

 Volgen



Omschrijving

Bewerken

- De hoverB maakt gebruik van de sensoren om obstakels te ontwijken en botst nooit tegen grote objecten zoals auto's aan. Kleine objecten zoals een flesje worden 9 van de 10 keer ontweken.



Taken

Aangevinkte items verbergen

Verwijderen

100%

- ☒ Uitzoek hoe obstakels gedetecteerd kunnen worden
- ☒ De hoverB kunnen laten reageren op de input van de sensoren
- ☒ Uitzoeken op welke plaatsen de sensoren geplaatst moeten worden
- ☒ Uitzoeken hoeveel sensoren er geplaatst moeten worden
- ☒ Sensoren plaatsen

Een item toevoegen

Voorges

 De

Toevoeg

 Le

 La

 Ch

 Da

 Bij

 Or

 Aa

Power-U

+ Po

Automat

+ Kr