

## Count the paths

paths 拆分成 求A、B到终点路径有多少步的子问题（分治，几种选择就分几个子问题）

```
paths(start, end) =  
    paths(A, end) + paths(B, end)  
    ||  
    paths(D, end) + paths(C, end) + paths(C, end) + paths(E, end)
```

```
int countPaths (boolean[][] grid, int row, int col) {  
    if (!validSquare(grid, row, col)) return 0;  
    if (isAtEnd(grid, row, col)) return 1;  
    return countPaths (grid, row + 1, col) + countPaths (grid, row, col + 1);  
}
```

递推: 从终点往起点走

## 动态规划

优化重复计算，利用缓存(Hash) 实现记忆化搜索(Memorization)

e.g  
fibonacci

只要写递归，就直接写 for 循环来实现自底向上的递推(竞赛选手做法)

复杂点的递归会是多维度的比如二维、三维数据。它中间会有所谓的取舍最优子结构

有时候结果要取累加、有时候结果要取最大或最小值

## 动态规划关键点

1. 最优子结构  $opt[n] = \text{best\_of}(opt[n-1], opt[n-2], \dots)$
2. 储存中间状态:  $opt[i]$
3. 递推公式 (美其名曰: 状态转移方程或者 DP 方程)

Fib:  $opt[i] = opt[n-1] + opt[n-2]$

二维路径:  $opt[i,j] = opt[i+1][j] + opt[i][j+1]$  (且判断a[i,j]是否空地)

## Count the paths



## DP

- a. 重复性 (分治)
- b. 定义状态数组
- c. DP方程

字符串定义为DP时，需要将字符串转换为数组来定义状态

两个字符串的比较就升维度，变二维  
比较的时候可以从后往前比会更自定义状态的时候，数组注意不要越界

递推公式困难的话，可以想一下自底向上的思路

## 小结

1. 打破自己思维习惯，形成机械思维 (找重复性, 计算机只会 if else)
2. 理解复杂逻辑的关键 (定义状态数组, DP 方程)
3. 也是职业进阶的要领(不要人肉递归，也就是当管理者不要亲力亲为)

## MIT 五步 DP

1. define subproblems
2. guess(part of solution)
3. relate subproblem solutions
4. recurse & memorize
5. solve original problem

<https://www.bilibili.com/video/av53233912?from=search&seid=2847395688604491997>