Réduction de variance et calcul de sensibilités

Contents

- 4.1. Charge sinistre et loi Poisson-composée
- 4.2. Estimateur Monte Carlo et erreur relative
- 4.3. Réduction de variance par préconditionnement
- 4.4. Réduction de variance par échantillonage d'importance
- 4.5. Calcul de sensibilités

Sur on problème de modélisation classique en assurance, on illustre l'importance de l'erreur relative puis deux techniques de réduction de variance:

- méthode par préconditionnement,
- échantillonage d'importance (important pour les événements rares).

Dans une deuxième partie on s'intéresse aux sensibilités et comment implémenter efficacement la méthode des différences finies avec la méthode de Monte Carlo.

```
import numpy as np
from scipy import stats
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
sns.set_theme()
from numpy.random import default_rng
rng = default_rng()
```

4.1. Charge sinistre et loi Poisson-composée

On définit la *charge sinistre totale* (sur une période T) par la variable aléatoire positive

$$S = \sum_{i=1}^{N} X_i$$

où N est une variable aléatoire à valeurs dans ${\bf N}$ représentant le nombre de sinistres sur la période T, et pour $i\geq 1$, X_i est une variable aléatoire à valeurs dans ${\bf R}_+$ représentant le coût du i-ème sinistre, avec la convention selon laquelle la somme est nulle si N=0. Les $(X_i)_{i\geq 1}$ sont supposées indépendantes et identiquement distribuées, et indépendantes de N (indépendance fréquences - coûts).

Une modélisation classique est de considérer

- N de loi de Poisson de paramètre $\lambda > 0$,
- X_1 de loi log-normale de paramètres $\mu>0$, $\sigma^2>0$, c'est à dire $X_1=\exp(G_1)$ avec $G_1\sim \mathcal{N}(\mu,\sigma^2)$.

Le but est d'estimer la **probabilité de dépassement** c'est à dire calculer la probabilité que la charge sinistre totale dépasse un seuil K:

$$p = \mathbf{P}[S > K]$$
 pour K grand

Dans la suite on prend $\lambda=10$, $\mu=0.1$ et $\sigma=0.3$ et on considère plusieurs valeurs du seuil K.

4.1.1. Question: simulation de la charge sinistre totale

Ecrire une fonction $simu_s(size, mu, sigma, lambd)$ qui renvoie un échantillon de taille size de réalisations indépendantes de S.

```
def simu_S(size, mu, sigma, lambd):
    sample_N = rng.poisson(size=size, lam=lambd)
    sample_S = np.empty(size)
    for k, Nk in enumerate(sample_N):
        sample_S[k] = np.sum(rng.lognormal(size=Nk, mean=mu, sigma = sigma))
    return sample_S
```

```
lambd, mu, sigma = 10, 0.1, 0.3 simu_S(10, mu, sigma, lambd)
```

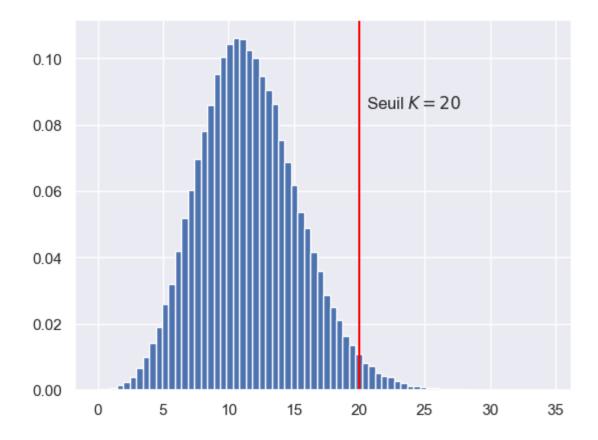
```
array([ 7.48858175, 5.39002856, 8.76984251, 8.65099804, 14.37223897, 17.86012409, 7.32798383, 10.13783615, 11.19923312, 11.56219184])
```

4.1.2. Question: représentation graphique

Représenter l'histogramme d'un échantillon de $100\,000$ réalisations de S et du seuil K=20 par une ligne verticale rouge.

```
sample_S = simu_S(int(1e5), mu, sigma, lambd)
K = 20

fig, ax = plt.subplots()
ax.hist(sample_S, bins=70, density=True)
ax.axvline(K, color='red')
ax.text(K+.5, 0.085, fr'Seuil $K={K}$', size=12)
plt.show()
```



4.2. Estimateur Monte Carlo et erreur relative

Soit
$$p_n=rac{1}{n}\sum_{j=1}^n \mathbf{1}_{S^{(j)}>K}$$
 l'estimateur Monte Carlo de $p=\mathbf{P}\big[S>K\big]$ où $(S^{(j)})_{j=1,\ldots,n}$ est une suite $i.i.d.$ de même loi que S .

On rappelle que:

- l'erreur absolue de l'estimateur Monte Carlo p_n est définie par $|p_n-p|$ et qu'avec probabilité 0.95 cette erreur est bornée par $e_n=1.96\frac{\sigma_n}{\sqrt{n}}$ avec $\sigma_n^2=p_n-p_n^2$,
- ullet l'**erreur relative** de l'estimateur Monte Carlo est définie par $\frac{|p_n-p|}{p}$ que l'on majore

4. Réduction de variance et calcul de sensibilités — Probabilités Numériques...

avec probabilité 0.95 par $\frac{e_n}{p_n}$.

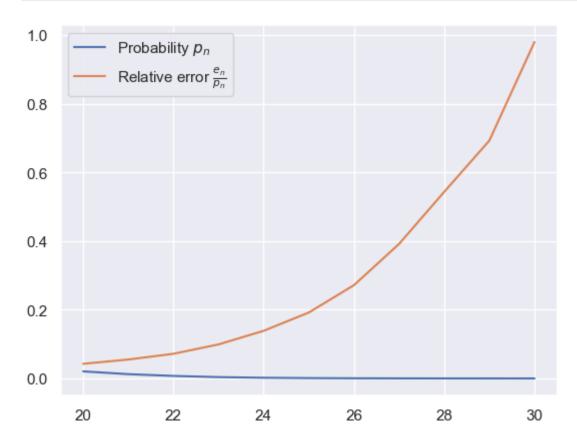
4.2.1. Question: erreur relative

Ecrire une fonction relative_error qui à partir d'un échantillon de S (de taille n) et d'une valeur de seuil K renvoie la probabilité p_n et l'erreur relative (plus exactement la borne $\frac{e_n}{p_n}$ à 95%).

Tracer l'erreur relative d'un échantillon de taille $100\,000$ en fonction de K pour K allant de 20 à 30. Comment interpréter cette courbe?

```
def relative_error(sample, K):
    p_n = np.mean(sample > K)
    v_n = p_n - p_n**2
    e_n = 1.96 * np.sqrt(v_n / sample.size)
    return p_n, e_n / p_n
```

```
Ks = np.arange(20, 31)
errors = np.array([relative_error(sample_S, K) for K in Ks])
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(Ks, errors)
ax.legend((r'Probability $p_n$',r'Relative error $\frac{e_n}{p_n}$'))
plt.show()
```



4.2.2. Question: Monte Carlo à précision fixée

Mettre en oeuvre un estimateur de Monte Carlo qui s'arrête dès que l'erreur relative est de 5%. On pourra par exemple introduire la variable aléatoire

$$au^{(m)} = \inf\{n \geq 1, e_{nm} \leq 0.05 p_{nm}\},$$

qui dépend d'un paramètre m fixé, par exemple $m=10\,000$, et renvoyer $p_{\tau^{(m)}}$ ainsi que l'erreur relative et la taille de l'estimateur associé. Le paramètre m permet de recalculer l'estimateur et l'erreur uniquement toutes les m itérations et donc de réduire la complexité par rapport au choix naïf m=1. On appelle ce paramètre m la taille du batch (size batch). Le nombre d'itérations (la taille de l'échantillon) dans la méthode de Monte Carlo pour un $\tau^{(m)}$ donné est donc $\tau^{(m)} \times m$.

Définir la fonction qui code cet estimateur Monte Carlo:

```
monte_carlo_relative(mu, sigma, lambd, K, size_batch = 10000, error =
0.05)
```

```
def monte_carlo_relative(mu, sigma, lambd, K, size_batch = 10000, error =
0.05):
    sample_S = simu_S(size_batch, mu, sigma, lambd)
    while True:
        p_n, er_n = relative_error(sample_S, K)
        if er_n < error:
            return p_n, er_n, len(sample_S)
        else:
            new_sample = simu_S(size_batch, mu, sigma, lambd)
            sample_S = np.append(sample_S, new_sample)</pre>
```

4.2.3. Question: complexité en fonction de ${\it K}$

Reproduire un tableau de résultat similaire au tableau suivant obtenu avec cet estimateur de Monte Carlo adaptatif jusqu'à l'itération $au^{(m)} imes m$ pour une erreur relative de 10% et pour différentes valeurs de $K=20,\ldots,25$.

Tracer le nombre d'itérations nécessaires en fonction de K.

```
import pandas as pd
df = pd.read_pickle("data/iterations_df.pkl")
df
```

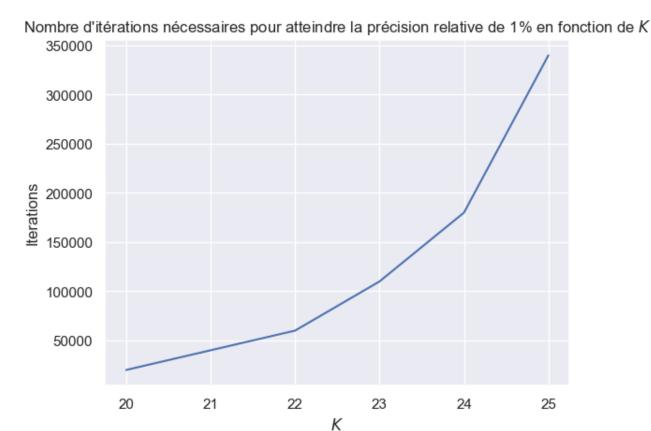
Probabilité \$p_n\$ Erreur relative Itérations 20 0.021600 0.093277 20000 21 0.013100 0.098219 30000 22 0.007820 0.098733 50000 23 0.003910 0.098927 100000 24 0.002259 0.099908 170000 25 0.001258 0.099186 310000

```
Ks = np.arange(20, 26)
result = np.array([monte_carlo_relative(mu, sigma, lambd, K, error = 0.1)
for K in Ks])
```

Probabilité \$p_n\$ Erreur relative Itérations

```
20
                           0.088571
                                         20000
            0.023900
            0.012225
21
                           0.088091
                                        40000
            0.007133
                           0.094402
                                        60000
23
                                       110000
            0.003600
                           0.098316
24
            0.002167
                           0.099141
                                       180000
25
            0.001144
                           0.099319
                                       340000
```

```
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(Ks, res_df['Itérations'], label="Iterations")
ax.set_xlabel(r"$K$")
ax.set_ylabel(r"Iterations")
ax.set_title(r"Nombre d'itérations nécessaires pour atteindre la précision relative de 1% en fonction de $K$")
plt.show()
```



4.3. Réduction de variance par préconditionnement

Pour réduire la variance on teste d'abord l'idée présentée dans l'exercice 1 du TD3, c'est à dire qu'on considère la variable aléatoire

$$M=\infig\{r\geq 1, \sum_{i=1}^r X_i>Kig\}$$

et la représentation suivante

$$p = \mathbf{E}ig[\phi(M)ig] \quad ext{avec} \quad \phi(m) = \mathbf{P}ig[N \geq mig]$$

4.3.1. Question: simulation de ${\it M}$

Ecrire une fonction $simu_M$ similaire à la fonction $simu_S$ avec l'argument K supplémentaire qui renvoie un échantillon i.i.d. de même loi que M.

```
def simu_M(size, mu, sigma, lambd, K):
        sum_Xi = rng.lognormal(size=1, mean=mu, sigma = sigma)
        while sum_Xi <= K:</pre>
            sum_Xi += rng.lognormal(size=1, mean=mu, sigma = sigma)
        return r
    sample_M = np.array([ one_M() for _ in range(size) ])
    return sample_M
# la fonction précédente est correcte mais trop lente car il y a de très
# nombreux appels successifs au générateur de taille size=1 ce qui est
# à éviter. voici une version plus optimisée
def simu_M(size, mu, sigma, lambd, K, batch_size=20):
    def one_M():
        sample_x = np.zeros(1)
        while True:
            sample_x = np.append(sample_x,
                                 rng.lognormal(size=batch_size, mean=mu,
sigma = sigma))
            r = np.argmax(np.cumsum(sample_x) > K)
            if r > 0: return r
    sample_M = np.array([ one_M() for _ in range(size) ])
    return sample_M
# exercice: faire un code similaire sans "grossir" sample_x avec np.append
```

4.3.2. Question: Monte Carlo et ratio de variance

En utilisant la fonction monte_carlo du TP précédent. Calculer le ratio de variance entre l'estimateur p_n et l'estimateur basé sur la représentation $p=\mathbf{E}[\phi(M)]$ où ϕ est calculée en utilisant la fonction de survie et la fonction de masse de la loi de Poisson (cf. la documentation de stats.poisson). Faire ce calcul pour différentes valeurs de K et $n=20\,000$

```
def monte_carlo(sample, proba = 0.95):
    mean = np.mean(sample)
    var = np.var(sample, ddof=1)
    alpha = 1 - proba
    quantile = stats.norm.ppf(1 - alpha/2) # fonction quantile
    ci_size = quantile * np.sqrt(var / sample.size)
    return (mean, var, mean - ci_size, mean + ci_size)
```

```
        mean
        var
        lower
        upper

        20
        0.02055
        0.020129
        0.018584
        0.022516

        21
        0.01270
        0.012539
        0.011148
        0.014252

        22
        0.00760
        0.007543
        0.006396
        0.008804

        23
        0.00410
        0.004083
        0.003214
        0.004986

        24
        0.00245
        0.002444
        0.001765
        0.003135

        25
        0.00145
        0.001448
        0.000923
        0.001977
```

```
def phi(m, lambd = 10):
   N = stats.poisson(mu = lambd)
   return N.pmf(m) + N.sf(m)
```

	mean	var	lower	upper
20	0.021083	0.000354	0.020822	0.021344
21	0.012486	0.000149	0.012317	0.012655
22	0.007263	0.000065	0.007151	0.007375
23	0.004073	0.000024	0.004005	0.004141
24	0.002219	0.000010	0.002175	0.002263
25	0.001156	0.000003	0.001133	0.001180

```
res_df["var"] / res_df_precond["var"]
```

```
20 56.870256

21 84.182855

22 115.675112

23 169.398384

24 245.555659

25 502.817137

Name: var, dtype: float64
```

4.4. Réduction de variance par échantillonage d'importance

Pour réduire la variance sans faire exploser la complexité pour les grandes valeurs de K on propose une méthode d'échantillonage d'importance (Importance Sampling) en modifiant la loi de la variable aléatoire N (on peut faire un autre choix, en changeant la loi des X_i ou bien en changeant la loi de N et des X_i). Le changement de loi proposé ici repose sur le changement de probabilité, pour $\theta \in \mathbf{R}$

$$rac{\mathrm{d}\mathbf{P}}{\mathrm{d}\mathbf{P}_{ heta}} = L_{ heta} \quad ext{avec} \quad L_{ heta} = \expig(- heta N + \psi(heta)ig),$$

où $\psi(\theta)=\log \mathbf{E}\big[\exp(\theta N)\big]=\lambda(e^{\theta}-1)$. On vérifie par le calcul que la loi de N sous \mathbf{P}_{θ} est la loi de Poisson de paramètre $\tilde{\lambda}=\lambda e^{\theta}$. Ainsi on a la représentation

$$\mathbf{P}igg[\sum_{i=1}^{N}X_{i}>Kigg] = \mathbf{E}_{\mathbf{P}_{ heta}}igg[\mathbf{1}_{\sum_{i=1}^{N}X_{i}>K}\expig(- heta N + \psi(heta)ig)igg] \quad ext{avec } N\sim \mathcal{P}(ilde{\lambda}) ext{ sous } 1$$

Il est d'usage pour la loi de Poisson d'écrire la variable L_{θ} à partir de λ et $\tilde{\lambda}$ (la valeur du paramètre de la loi de Poisson sous la nouvelle probabilité) *i.e.*

$$L_{ heta} = \expig(- heta N + \lambda(e^{ heta} - 1)ig) = \Big(rac{\lambda}{ ilde{\lambda}}\Big)^N \expig(ilde{\lambda} - \lambdaig).$$

4.4.1. Question: simulation sous $\mathbf{P}_{ heta}$

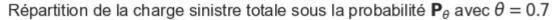
La loi de N sous \mathbf{P}_{θ} est la loi de Poisson de paramètre $\tilde{\lambda}=\lambda e^{\theta}$ et la suite $(X_i)_{i\geq 1}$ est indépendante de N donc de L_{θ} et n'est donc pas impactée par le changement de probabilité: la loi des $(X_i)_{i\geq 1}$ est inchangée.

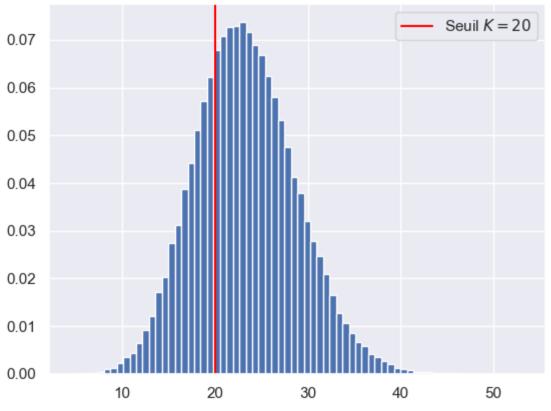
Ecrire une fonction $simu_stilde$ inspirée de $simu_s$ qui prend un paramètre supplémentaire θ et qui renvoie un échantillon de $\sum_{i=1}^N X_i$ sous \mathbf{P}_{θ} .

```
def simu_S_tilde(size, mu, sigma, lambd, theta):
    sample_N_tilde = rng.poisson(size=size, lam=lambd * np.exp(theta))
    sample_sum = np.empty(size)
    for k, Nk in enumerate(sample_N_tilde):
        sample_sum[k] = np.sum(rng.lognormal(size=Nk, mean=mu, sigma = sigma))
    return sample_sum
```

```
theta = 0.7
sample_S = simu_S_tilde(int(1e5), mu, sigma, lambd, theta=theta)
K = 20

fig, ax = plt.subplots()
ax.hist(sample_S, bins=70, density=True)
ax.axvline(K, color='red', label=fr'Seuil $K={K}$')
ax.set_title(fr"Répartition de la charge sinistre totale sous la
probabilité $\mathbf{{P}}_\\theta$ avec $\theta = {theta}$")
ax.legend()
plt.show()
```





4.4.2. Question: Monte Carlo sous $\mathbf{P}_{ heta}$

Comparer pour différentes valeurs de K, avec $\theta=0.7$, l'estimateur de Monte Carlo basé sur la représentation

$$\mathbf{P}igg[\sum_{i=1}^{N}X_{i}>Kigg] = \mathbf{E}igg[\mathbf{1}_{\sum_{i=1}^{ ilde{N}}X_{i}>K}ig(rac{\lambda}{ ilde{\lambda}}ig)^{ ilde{N}}\exp(ilde{\lambda}-\lambda)igg] \quad ext{avec } ilde{N}\sim \mathcal{P}(ilde{\lambda}).$$

Pour K=22 le ratio de variance est de l'ordre de 16-17.

Que se passe-t-il si le paramètre θ est mal choisi? (prendre par exemple $\theta=1.2$ puis $\theta=1.5$, et $\theta=-0.1...$)

```
# on modifie un peu la fonction précédente car on a besoin de N_tilde !
def simu_sous_P_tilde(size, mu, sigma, lambd, theta):
    sample_N_tilde = rng.poisson(size=size, lam=lambd * np.exp(theta))
    sample_sum = np.empty(size)
    for k, Nk in enumerate(sample_N_tilde):
        sample_sum[k] = np.sum(rng.lognormal(size=Nk, mean=mu, sigma = sigma))
    return sample_sum, sample_N_tilde
```

	mean	var	lower	upper
20	0.020982	0.003140	0.020206	0.021759
21	0.012377	0.001130	0.011911	0.012843
22	0.007250	0.000465	0.006951	0.007548
23	0.004173	0.000186	0.003983	0.004362
24	0.002231	0.000056	0.002128	0.002335
25	0.001165	0.000015	0.001112	0.001219

```
res_df["var"] / res_df_is["var"]
```

```
20 6.411263

21 11.093140

22 16.235499

23 21.895691

24 43.765607

25 96.904003

Name: var, dtype: float64
```

4.5. Calcul de sensibilités

On utilisera la notation $S^{(\lambda)}$ pour indiquer la dépendance de variable aléatoire $S=\sum_{i=1}^N X_i$ en le paramètre $\lambda>0$ (paramètre de la loi de Poisson sous-jacente). On s'intéresse à la sensibilité de la probabilité p en fonction de lambda c'est à dire

$$rac{\partial}{\partial \lambda} p(\lambda) = rac{\partial}{\partial \lambda} \mathbf{P}ig[S^{\lambda} > Kig]$$

4.5.1. Différences finies

Implémenter l'estimateur Monte Carlo basé sur les différences finies d'ordre 2

$$rac{\partial}{\partial \lambda} p(\lambda) = rac{p(\lambda+h) - p(\lambda-h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2)$$

Comme vu en cours, il y a plusieurs façon d'implémenter l'estimateur Monte Carlo dans ce cadre biaisé.

• Le premier estimateur naïf $J_{n,h}^{(1)}(\lambda)$ est basé sur des réalisations indépendantes de $S^{(\lambda+h)}$ et $S^{(\lambda-h)}$ et n'est pas efficace: la variance explose lorsque h tend vers 0. Ainsi on pose

$$J_{n,h}^{(1)}(\lambda) = rac{1}{2hn}ig(\sum_{k=1}^n \mathbf{1}_{\{S_k^{(\lambda+h)}>K\}} - \sum_{k=1}^n \mathbf{1}_{\{ ilde{S}_k^{(\lambda-h)}>K\}}ig),$$

où $(S_k^{(\lambda+h)})_{k\geq 1}$ et $(\tilde{S}_k^{(\lambda-h)})_{k\geq 1}$ sont des suites indépendantes de variables aléatoires *i.i.d.*.

• Le deuxième estimateur $J_{n,h}^{(2)}(\lambda)$ utilise des réalisations fortements corrélées de la loi de Poisson au sens suivant: on utilise la même réalisation uniforme U pour constuire deux réalisations $N^{(\lambda+h)}$ et $N^{(\lambda-h)}$ en utilisant la méthode de l'inverse de la fonction de répartition. Dans ce deuxième estimateur, les lois log-normales sont indépendantes. On a donc

$$J_{n,h}^{(2)}(\lambda) = rac{1}{2hn} \sum_{k=1}^n ig(\mathbf{1}_{\{S_k^{(\lambda+h)} > K\}} - \mathbf{1}_{\{ar{S}_k^{(\lambda-h)} > K\}} ig),$$

où pour $k\geq 1$, $S_k^{(\lambda+h)}=\sum_{i=1}^{G(\lambda+h,U_k)}X_{i,k}$ et $\bar{S}_k^{(\lambda-h)}=\sum_{i=1}^{G(\lambda-h,U_k)}\bar{X}_{i,k}$ avec $G(\lambda,u)$ l'inverse généralisée de la loi de Poisson de paramètre λ , $(U_k)_{k\geq 1}$ suite *i.i.d.* uniforme sur

[0,1] indépendante de $(X_{i,k})_{i\geq 1,k\geq 1}$ et $(\bar{X}_{i,k})_{i\geq 1,k\geq 1}$ deux suites (doublement indicées) *i.i.d.* de loi log-normale (de paramètres μ et σ inchangés).

• Un troisième estimateur $J_{n,h}^{(3)}(\lambda)$ utilise des réalisations fortements corrélées de la loi de Poisson et des variables aléatoires log-normales communes.

$$J_{n,h}^{(3)}(\lambda) = rac{1}{2hn} \sum_{k=1}^n ig(\mathbf{1}_{\{S_k^{(\lambda+h)} > K\}} - \mathbf{1}_{\{S_k^{(\lambda-h)} > K\}} ig),$$

où pour $k\geq 1$, $S_k^{(\lambda+h)}=\sum_{i=1}^{G(\lambda+h,U_k)}X_{i,k}$ et $S_k^{(\lambda-h)}=\sum_{i=1}^{G(\lambda-h,U_k)}X_{i,k}$ avec $G(\lambda,u)$ l'inverse généralisée de la loi de Poisson de paramètre λ , $(U_k)_{k\geq 1}$ suite i.i.d. uniforme sur [0,1] indépendante de $(X_{i,k})_{i\geq 1,k\geq 1}$ une suite (doublement indicée) i.i.d. de loi lognormale.

4.5.2. Question: plusieurs estimateurs des différences finies

On fixe les paramètres $\lambda=10$, $\mu=0.1$, $\sigma=0.3$ et K=20. Programmer ces 3 estimateurs pour différentes valeurs de h (par exemple, h=1, 0.5, 0.1 et 0.01), et donner le résultat des estimateurs Monte Carlo avec $n=50\,000$.

Que se passe-t-il lorsque h tend vers 0? Comparez le comportement pour ces 3 estimateurs. Il est très important de bien interpréter ces tableaux de résultats et de conclure qu'il faut utiliser l'estimateur $J_{n,h}^{(3)}(\lambda)$ et en aucun cas l'estimateur $J_{n,h}^{(1)}(\lambda)$.

Remarque: on considère ici uniquement l'étude de l'erreur statistique dûe à la méthode de Monte Carlo. On ne considère pas l'erreur de biais qui décroît lorsque h tend vers 0 et qui est peut-être non négligeable pour h=1. Les IC construits ici sont biaisés et on ne peut pas affirmer que la vraie valeur est dans l'IC à 95% (au moins pour les grandes valeurs de h).

```
lambd, mu, sigma = 10, 0.1, 0.3
K = 20
```

```
def J1(n, h):
    sample_Sph = simu_S(n, mu, sigma, lambd+h)
    sample_Smh = simu_S(n, mu, sigma, lambd-h)
    xph = (sample_Sph > K).astype(int)
    xmh = (sample_Smh > K).astype(int)
    return monte_carlo((xph - xmh)/(2*h))
```

```
result_estimator(J1)
```

	mean	var	lower	upper
1.00	0.01704	0.012910	0.016044	0.018036
0.50	0.01606	0.042923	0.014244	0.017876
0.10	0.01670	1.054242	0.007700	0.025700
0.01	0.01200	104.401944	-0.077561	0.101561

```
def J2(n, h):
    sample_U = rng.random(size=n)
    sample_Nph = stats.poisson(mu = lambd+h).ppf(sample_U)
    sample_Nmh = stats.poisson(mu = lambd-h).ppf(sample_U)
    sample_Sph = np.empty(n)
    sample_Smh = np.empty(n)
    for k, (Nph, Nmh) in enumerate(zip(sample_Nph, sample_Nmh)):
        sample_Sph[k] = np.sum(rng.lognormal(size=int(Nph), mean=mu, sigma
= sigma))
        sample_Smh[k] = np.sum(rng.lognormal(size=int(Nmh), mean=mu, sigma
= sigma))
        xph = (sample_Sph > K).astype(int)
        xmh = (sample_Smh > K).astype(int)
        return monte_carlo((xph - xmh)/(2*h))
```

result_estimator(J2)

```
lower
                    var
                                      upper
        mean
     0.01746
               0.008755
                         0.016640 0.018280
1.00
0.50
      0.01738
               0.023078
                         0.016048 0.018712
0.10
     0.01510
               0.478282 0.009038 0.021162
0.01 -0.01400 45.700718 -0.073255 0.045255
```

By Vincent Lemaire

```
Licence CC-BY-NC-SA(n<sub>0</sub> h):

sample_U = rng.random(size=n)

sample_Nph = stats.poisson(mu = lambd+h).ppf(sample_U).astype(int)

sample_Nmh = stats.poisson(mu = lambd-h).ppf(sample_U).astype(int)

sample_Sph = np.empty(n)

sample_Smh = np.empty(n)

for k, (Nph, Nmh) in enumerate(zip(sample_Nph, sample_Nmh)):

max_N = max(Nph, Nmh)

sample_X = rng.lognormal(size=max_N, mean=mu, sigma = sigma)

sample_Sph[k] = np.sum(sample_X[:Nph])

sample_Smh[k] = np.sum(sample_X[:Nmh])

xph = (sample_Sph > K).astype(int)

xmh = (sample_Smh > K).astype(int)

return monte_carlo((xph - xmh)/(2*h))
```

result_estimator(J3)

	mean	var	lower	upper
1.00	0.01725	0.008328	0.016450	0.018050
0.50	0.01586	0.015609	0.014765	0.016955
0.10	0.01660	0.082726	0.014079	0.019121
0.01	0.02000	0.999620	0.011236	0.028764