本节内容

散列查找

王道考研/CSKAOYAN.COM

前情回顾

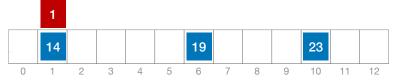
如何建立"关键字"与"存储地址"的联系?

通过"散列函数(哈希函数)":Addr=H(key)



例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



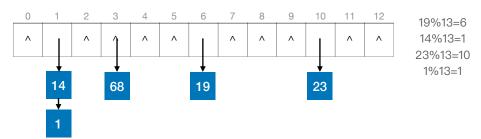


19%13=6 14%13=1 23%13=10 1%13=1

若不同的关键字通过散列函数映射到同一个值,则称它们为"<mark>同义词"</mark> 通过散列函数确定的位置已经存放了其他元素,则称这种情况为"<mark>冲突</mark>"

处理冲突的方法——拉链法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

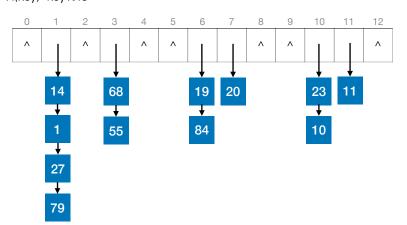


用拉链法(又称链接法、链地址法)处理"冲突": 把所有"同义词"存储在一个链表中

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——拉链法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



用拉链法(又称链接法、链地址法)处理"冲突": 把所有"同义词"存储在一个链表中

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法

开放定址法

②平方探测法

③ 伪随机序列法

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=1%13=1

 $H_0=(1+d_0)\%16=1$ $\xrightarrow{\mu\nu}$ $H_1=(1+d_1)\%16=2$

发生第1次冲突后重新 计算得到的哈希地址

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法** $--d_i=0,1,2,3,...,m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=1%13=1

 $H_0=(1+d_0)\%16=1$ $\xrightarrow{\mu \infty}$ $H_1=(1+d_1)\%16=2$

发生第1次冲突后重新 计算得到的哈希地址

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

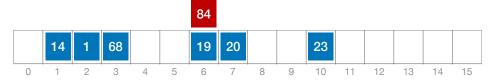
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=68%13=3 20%13=7

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=84%13=6 $H_0=(6+0)\%16=6$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_1=(6+1)\%16=7}$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_2=8}$



王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1 $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_1=2}$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_2=3}$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_3=4}$

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=55%13=3 **冲突** H₁=4 **冲突** H₂=5



王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

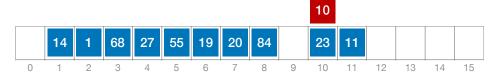
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=11%13=11

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 $\{19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79\}$,散列函数 H(key)=key% 13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

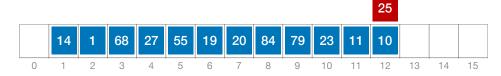
$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=79%13=1 $\frac{1}{4}$ $\frac{1}{4}$

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空



H(25)=25%13=12

 $H_1=(H(key)+1)\%$ 16 = 13

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k (k≤m-1) ,m表示散列表表长; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空



H(25)=25%13 = 12

 $H_1=(H(key)+1)\%\frac{16}{16}=13$

哈希函数值域[0,12]

冲突处理函数值域[0,15]

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

查找目标:



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d的增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①<mark>线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$;</mark>即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1





27的查找长度=4



同义词、非同义词都需要被检查

王道考研/CSKAOYAN.COM

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

查找目标:





所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

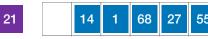
H(key)=11%13=11

11的查找长度=1

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13

查找目标:





所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k ($k \le m - 1$) ,m表示散列表表长; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=21%13=8

 $H_1=9$ $H_2=10$ $H_3=11$ $H_4=12$ $H_2=13$

21的查找长度=6

王道考研/CSKAOYAN.COM

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13

空位置的判断也

查找目标:



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k (k≤m-1) , m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=21%13=8 $\frac{\dot{\mu}\chi}{H_1=9}$ $H_2=10$ $\frac{\dot{\mu}\chi}{H_2=10}$ $H_3=11$ $\frac{\dot{\mu}\chi}{H_3=11}$ $H_4=12$ $\frac{\dot{\mu}\chi}{H_4=12}$ $H_5=13$

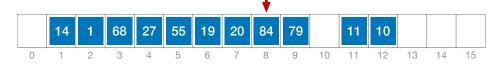
21的查找长度=6

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

查找目标:





所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①<mark>线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$;</mark>即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=21%13=8 $\frac{\dot{p}_{2}}{H_{1}=9}$ $\frac{\dot{p}_{2}}{H_{2}=10}$



王道考研/CSKAOYAN.COM

查找操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13

越早遇到空位置,就可以 越早确定查找失败

查找目标:



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空



H(key)=21%13=8 $\frac{h}{2}$ $H_1=9$ $\frac{h}{2}$ $H_2=10$

21的查找长度=3

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示<mark>散列表表长</mark>; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

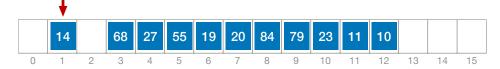
①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

王道考研/CSKAOYAN.COM

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 $\{19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79\}$,散列函数 H(key)=key%13

查找目标: 27



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1 **冲突** H₁=2

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

碰到空位置,查找失败?

查找目标:





所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1



H₁=2

王道考研/CSKAOYAN.COM

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$,m表示散列表表长; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法**—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

注意:采用"开放定址法"时,删除结点不能简单地将被删结点的空间置为空,否则将截断在它之后填入 散列表的同义词结点的查找路径,可以做一个"删除标记",进行逻辑删除

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13

查找目标:



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d的增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— d_i = 0,1,2,3,...,m-1; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1 $\frac{\dot{m}\dot{p}}{H_1=2}$ $H_1=2$ $\frac{\dot{m}\dot{p}}{H_2=3}$ $H_3=4$

27的查找长度=4

王道考研/CSKAOYAN.COM

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数

H(key)=key%13

看起来很满,实 际上很空

查找目标:



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

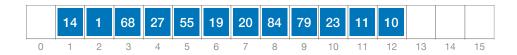
①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=79%13=1 $\frac{\mu\chi}{}$ H₁=2 $\frac{\mu\chi}{}$ H₂=3



查找效率分析 (ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

$$ASL_{\text{plij}} = \frac{1+1+1+2+4+1+1+3+3+1+3+9}{12} = 2.5$$

王道考研/CSKAOYAN.COM

查找效率分析 (ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

ASL
$$\pm \infty = \frac{1 + 13 + 12 + 11 + 10 + 9 + 8 + 7 + 6 + 5 + 4 + 3 + 2}{13} = 7$$

初次探测的地址 H_o 只 有可能在[0,12]

查找效率分析 (ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①<mark>线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$;</mark>即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

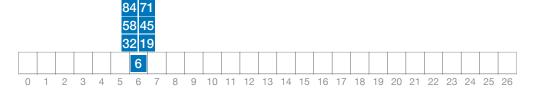
线性探测法很容易造成同义词、非同义词的"聚集(堆积)"现象,严重影响查找效率

产生原因——冲突后再探测一定是放在某个连续的位置

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突



开放定址法: $H_i = (H(key) + d_i)$ % m i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - I)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

②平方探测法。当d_i = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时,称为平方探测法,又称二次探测法其中k≤m/2

 $d_0=\,0$

 $d_1 = 1$

 $d_2 = -1$

 $d_3 = 4$

 $d_4 = -4$

 $d_5 = 9$ $d_6 = -9$

....

例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突



开放定址法: H_i = (H(key) + d_i) % m

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

②平方探测法。当d_i = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时,称为平方探测法,又称二次探测法其中k≤m/2

 $d_0 = 0$

 $d_1 = 1$

注意负数的模运算, (-3)%27 = 24, 而不是3

 $d_2 = -1$ $d_3 = 4$

《数论》中模运算的规则: a MOD m == (a+km) MOD m, 其中, k为任意整数

 $d_4 = -4$ $d_5 = 9$

 $d_6 = -9$

....

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——开放定址法

例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突

开放定址法: $H_i = (H(key) + d_i)$ % m i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - I)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

②平方探测法。当d_i = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时,称为平方探测法,又称二次探测法其中k≤m/2

 $d_0 = 0$

 $d_1 = 1$

平方探测法: 比起线性探测法更不易产生"聚集(堆积)"问题

 $d_2 = -1$

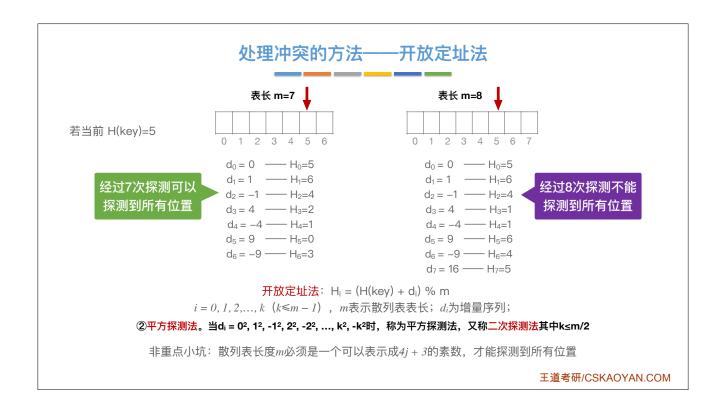
 $d_3 = 4$

 $d_4 = -4$

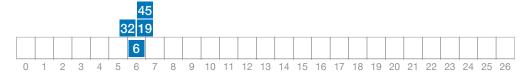
 $d_5 = 9$

 $d_6 = -9$

....



例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突



开放定址法: $H_i = (H(key) + d_i)$ % m i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - I)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

③伪随机序列法。di 是一个伪随机序列,如 di= 0, 5, 24, 11, ...

所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法 $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$ $d_i = 0^2, 1^2, -1^2, 2^2, -2^2, ..., k^2, -k^2$ 其中 $k \le m/2$ ②平方探测法 开放定址法 $d_i = 某个伪随机序列$ ③伪随机序列法

注意:采用"开放定址法"时,删除结点不能简单地将被删结点的空间置为空,否则将截断在它之后填入 散列表的同义词结点的查找路径,可以做一个"删除标记",进行逻辑删除

王道考研/CSKAOYAN.COM

处理冲突的方法——再散列法

严蔚敏《数据结构》

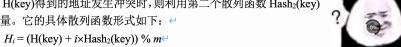
再散列法(再哈希法):除了原始的散列函数 H(key)之外,多准备几个散列函数, 当散列函数冲突时,用下一个散列函数计算一个新地址,直到不冲突为止:



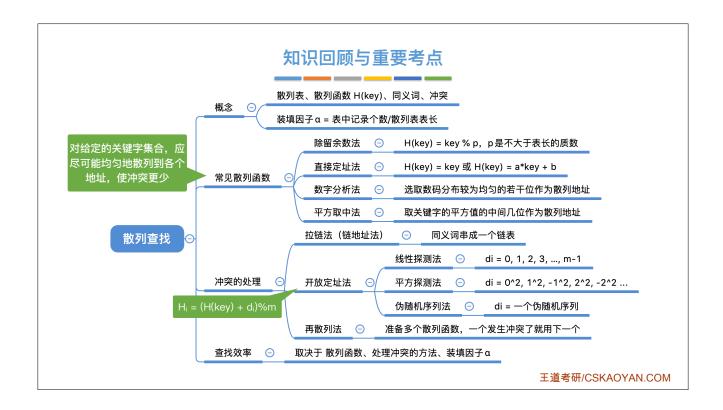
 $H_i = RH_i(Key)$ i=1,2,3...,k

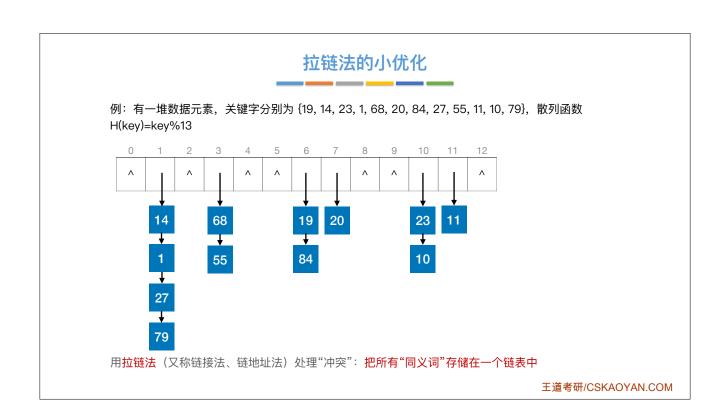
王道《数据结构》

3) 再散列法。当 d_i = Hash₂(key)时,称为再散列法,又称双散列法。需要使用两个散列函数, 当通过第一个散列函数 H(key)得到的地址发生冲突时,则利用第二个散列函数 Hash2(key) 计算该关键字的地址增量。它的具体散列函数形式如下: <



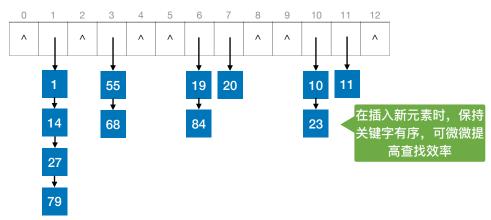
初始探测位置 $H_0 = H(\text{key}) \% m \cdot i$ 是冲突的次数,初始为 0 。在散列法中,最多经过 m-1次探测就会遍历表中所有位置,回到 H₀位置。←





拉链法的小优化

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



用拉链法(又称链接法、链地址法)处理"冲突": 把所有"同义词"存储在一个链表中

王道考研/CSKAOYAN.COM







@王道论坛



@王道计算机考研备考 @王道咸鱼老师-计算机考研 @王道楼楼老师-计算机考研



@王道计算机考研

知乎

₩ 微信视频号



@王道计算机考研

@王道计算机考研

@王道在线