机器学习 Machine learning

第十章 神经网络与深度学习 (1) Neural Network and Deep Learning

授课人: 周晓飞 zhouxiaofei@iie.ac.cn 2020-12-17

第十一章 神经网络与深度学习

- 14.1 概述
- 14.2 多层感知机
- 14.3 卷积网络
- 14.4 Recurrent 网络
- 14.5 前沿概述

第十一章 神经网络与深度学习

14.1 概述

- 14.1.1 背景与现状
- 14.1.2 神经网络模型概述
- 14.1.3 深度网络模型概述

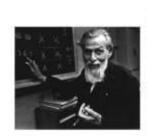
ANN 到 DL 的技术发展

ANN 始于 1890 年

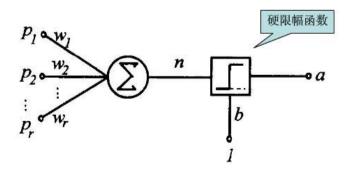
始于开始于美国心理学家 W.James 对于人脑结构与功能的研究。

M-P 模型 (1943年)

神经科学家麦卡洛克(W.S.McCulloch)和数学家皮兹(W.Pitts)建立了神经网络和数学模型(M-P模型),人工神经网络的大门由此开启。







ANN 到 DL 的技术发展

Hebb 学习规则(1949年)

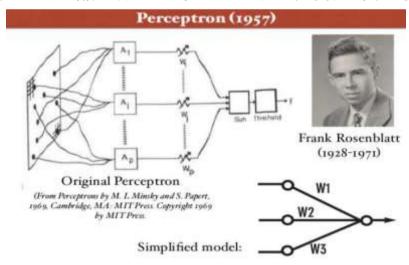
加拿大著名心理学家唐纳德 赫布提出了 Hebb 学习规则,这是一种无监督的学习规则。Hebb 学习规则表明了网络是可以学习的,这启发了后面一系列关于神经网络的研究工作。



ANN 到 DL 的技术发展

感知机(1958年)

心理学家 Frank Rosenblatt 受到 Hebb 思想的启发提出了"感知器"。感知器是最早的人工神经网络,也是具有学习功能 M-P 模型。整个 1958 年~1969 年期间,有许多科学家和学者都投入到了"感知器"研究。但是由于当时的计算水平相对落后,计算也显得很吃力。



ANN 到 DL 的技术发展

1969 年进入冰河期

马文.明斯基(Marvin Minsky)在发表《Perceptrons》[J],证明了感知器的致命

弱点:不能够解决异或问题。

马文.明斯基(Marvin Minsky)在人工智能研究方面的权威性还是相当高的,他是第一个图灵奖的获得者。





ANN 到 DL 的技术发展

神经网络 (1986年): BP 算法

Rumelhar 和 Hinton 提出了反向传播算法(BP 算法)是一种监督学习算法,解决了两层神经网络计算的复杂性。

深度学习之父 Geoffrey Hinton,在计算条件不发达以及数据水平也不够的条件下,很多人都放弃了对神经网络的研究,能够坚持对神经网络研究的人很少。反向传播算法的提出,引起了人工神经领域的研究热潮。



ANN 到 DL 的技术发展

卷积神经网络(1989年)

1989年,LeCun 发明了卷积神经网络-LeNet,并将其用于数字识别,且取得了较好的成绩,不过当时并没有引起足够的注意。

90年代ANN的滞缓发展

- 统计学习的春天,浅层学习算法蓬勃发展
- 尤其 SVM 算法的诞生,再次将大家的研究方向带离了神经网络。
- BP 算法被指出存在梯度消失问题,该发现对此时的 A NN 发展雪上加霜。

ANN 到 DL 的技术发展

RNN模型 (Jordan(1986), Elman(1990))

递归(recurrent)的现代定义由 Jordan(1986 年),随后 Elman(1990 年)的 RNN 网络。

LSTM 模型 (1997年)

LSTM 提出尽管该模型在序列建模上的特性非常突出,但由于正处于 A NN 的下坡期,也没有引 起足够的重视。

深层信度网络(2006 年)

2006年, DL 元年。

Hinton 提出了深层网络训练中梯度消失问题的解决方案: 无监督预训练对权值进行初始化,并 **进行有监督训练微调**。但是由于没有特别有效的实验验证,该论文并没有引起重视。

ANN 到 DL 的技术发展

ReLU 激活函数 (2011年)

该激活函数能够有效的抑制梯度消失问题。

语音识别突破(2011年)

微软首次将 DL 应用在语音识别上,取得了重大突破。

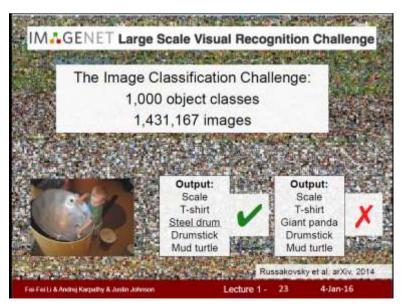
ImageNet 竞赛夺冠 (2012 年)

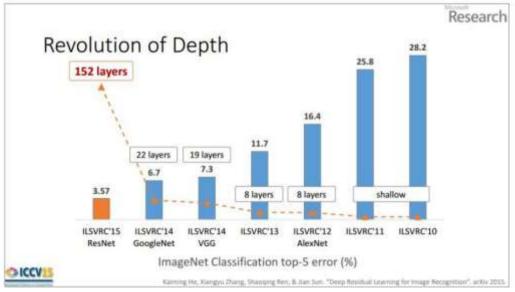
Hitton 团队首次参加 ImageNet 图像识别比赛, 其通过构建的 AlexNet 网络 一举夺得冠军。

ANN 到 DL 的技术发展

截至 2015 年 ImageNet 竞赛结果, ResNet: 3.6% top 5 error.

2013,2014,2015 年,通过 ImageNet 图像识别比赛,DL 的网络结构,训练方法,GPU 硬件的不断进步,促使其在其他领域也在不断的征服战场。



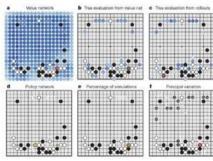


ANN 到 DL 的技术发展

2016、2017 年 AlphaGo (强化学习)

2016年3月人工智能围棋比赛,谷歌(Google)旗下 DeepMind 公司的戴维 西尔弗、艾佳 黄和 戴密斯 哈萨比斯与他们的团队开发的 AlphaGo 战胜了世界围棋冠军、职业九段选手李世石,并以 4:1 的总比分获胜。







ANN 到 DL 的技术发展

(2017年--)深度学习的技术突破

- 生成对抗 (GAN)
- 注意力机制 (Attentional Mechanism)
- 预训练模型:BERT

DL在AI成功应用

语音识别

2009年, Hinton 把深层神经网络介绍给做语音识别的学者们。

2010年,语音识别就产生了巨大突破。本质上是把传统的混合高斯模型(GMM)替换成了深度神经网络(DNN)模型,但相对识别错误率一下降低 20%多,这个改进幅度超过了过去很多年的总和。这里的关键是把原来模型中通过 GMM 建模的手工特征换成了通过 DNN 进行更加复杂的特征学习。

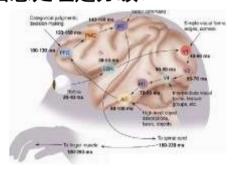
在此之后,在深度学习框架下,人们还在不断利用更好的模型和更多的训练数据进一步改进结果。现在语音识别已经真正变得比较成熟,并且被广泛商用,且**目前所有的商用语音识别算法没有一个不是基于深度学习的。**

DL在AI成功应用

计算视觉

· 视觉系统的信息处理是分级

1981 年的诺贝尔医学奖, 分发给了 David Hubel、Torsten Wiesel 和 Roger Sperry。前两位的主要贡献是, **发现了人的视觉系统的信息处理是分级。**





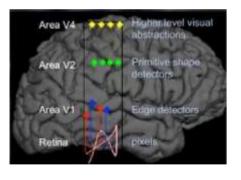
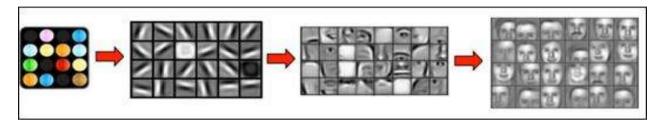


图 2 视觉系统分层处理结构

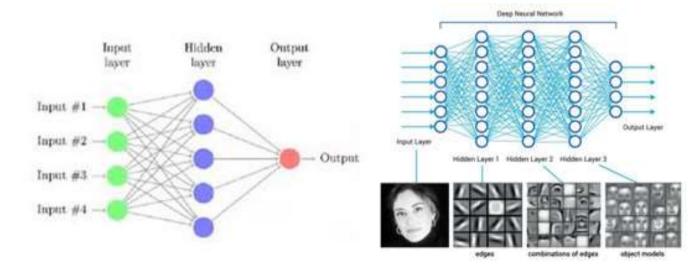
如图 1 所示,从视网膜(Retina)出发,经过低级的 V1 区提取边缘特征,到 V2 区的基本形状或目标的局部,再到高层 V4 的整个目标(如判定为一张人脸),以及到更高层的 PFC(前额叶皮层)进行分类判断等。也就是说高层的特征是低层特征的组合,从低层到高层的特征表达越来越抽象和概念化。

DL在AI成功应用

· 大脑是一个深度架构,认知过程也是深度的:



而深度学习,恰恰就是通过组合低层特征形成更加抽象的高层特征



DL在AI成功应用

D L 在图像识别

Yann LeCun 早在 1989 年就开始了卷积神经网络的研究,取得了在一些小规模(手写字)的 图像识别的成果,但在像素丰富的图片上迟迟没有突破;

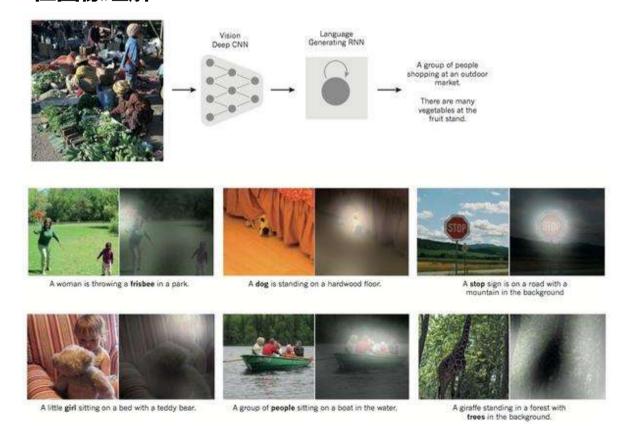
直到 2012 年 Hinton 和他学生在 ImageNet 上的突破,使识别精度提高了一大步; 截至 2015 年最好的模型 ResNet (He et al):

2012 年 Google Brain 用 16000 个 CPU 核的计算平台训练 10 亿神经元的深度网络,无外界 干涉下自动识别了"Cat";

2014年香港中文大学教授汤晓鸥研究组 DeepID 的深度学习模型,在 LFW 数据库上获得了 99.15%的识别率,人用肉眼在 LFW 上的识别率为 97.52%,深度学习在学术研究层面上已经超 过了人用肉眼的识别。

DL在AI成功应用

· DL在图像理解



DL在AI成功应用

自然语言处理

· 词向量表示学习

词向量是指通过对大量文本的无监督学习,根据前后文自动学习到每个词的紧凑向量表达,包括 NNML、Word2Vector、预训练模型等。

预训练模型: ELMo、GPT 和 BERT 等,全线提升自然语言领域的多项任务的 Baseline.

・ 递归神经网络(RNN)

文本的各个词之间是有顺序的,RNN 能更好的挖掘和利用这个性质,在自然语言各个领域都在尝试进行中。已经 BPTT、LSTM 等。

DL在AI成功应用

主要学者

Hinton, LeCun, Bengio, Andrew Ng



DL在AI成功应用

主推技术的公司

Goolge, IBM, Microsoft, NVIDIA(英伟达),国内 BAT

国际会议

NIPS, ICML, ICLR

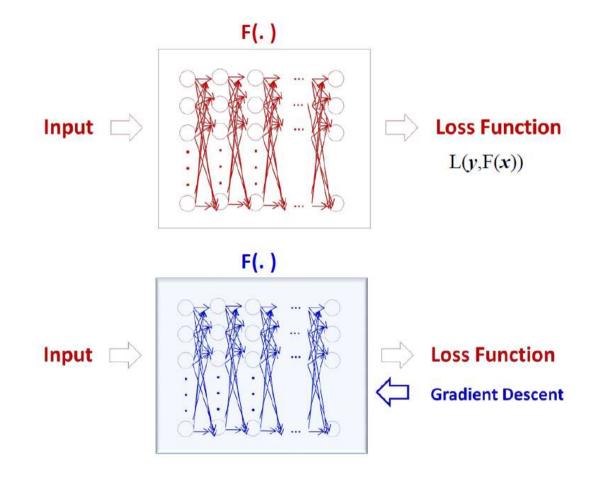
深度学习的未来

2015年, Yann LeCun, Yoshua Bengio 和 Geoffrey Hinton 发表于《Nature》的综述文章 "Deep Learning"。

第十一章 神经网络与深度学习

- 14.1 概述
 - 14.1.1 背景与现状
 - 14.1.2 神经网络模型概述
 - 14.1.3 深度网络模型概述

神经网络模型学习框架



神经网络模型学习框架

常用损失函数

Quadratic Loss

$$L(y, \hat{y}) = (y - f(x, \theta))^2$$

例如:LMS 方法

神经网络模型学习框架

常用损失函数

Cross-entropy Loss

$$L(y, f(x, \theta)) = -\sum_{i=1}^{C} y_i \log f_i(x, \theta).$$

$$f_i(x,\theta) \in [0,1], \qquad \sum_{i=1}^C f_i(x,\theta) = 1$$

神经网络模型学习框架

Softmax:

With **softmax**, the posterior probability of y = c is

$$P(y = c | \mathbf{x}) = \mathbf{softmax}(\mathbf{w}_c^{\mathrm{T}} \mathbf{x}) = \frac{\exp(\mathbf{w}_c^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}{\sum_{i=1}^{C} \exp(\mathbf{w}_i^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}.$$

To represent class c by one-hot vector

$$y = [I(1 = c), I(2 = c), \cdots, I(C = c)]^{T},$$

where I() is indictor function.

神经网络模型学习框架

Given training set $(\mathbf{x}^{(i)}, \mathbf{y}^{(i)}), 1 \leq i \leq N$, the cross-entropy loss is

$$\mathcal{J}(W) = -\sum_{i=1}^{N} \sum_{c=1}^{C} \mathbf{y}_{c}^{(i)} \log \hat{\mathbf{y}}_{c}^{(i)}$$

We use one-hot vector \mathbf{y} to represent class c in which $y_c=1$ and other elements are 0.

$$L(y, f(x, \theta)) = -\log f_y(x, \theta).$$

神经网络模型学习框架

参数学习

$$\begin{split} \theta^* &= \arg\min_{\theta} \mathcal{R}(\theta_t) \\ &= \arg\min_{\theta} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathcal{L}\big(y^{(i)}, f(x^{(i)}, \theta)\big). \end{split}$$

梯度下降

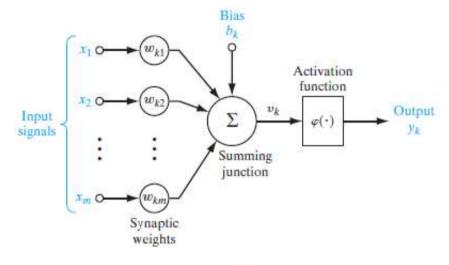
$$\mathbf{a}_{t+1} = \mathbf{a}_t - \lambda \frac{\partial \mathcal{R}(\theta)}{\partial \theta_t}$$
$$= \mathbf{a}_t - \lambda \sum_{i=1}^{N} \frac{\partial \mathcal{R}(\theta_t; \mathbf{x}^{(i)}, \mathbf{y}^{(i)})}{\partial \theta}$$

随机梯度下降

$$\mathbf{a}_{t+1} = \mathbf{a}_t - \lambda \frac{\partial \mathcal{R}(\theta_t; \mathbf{x}^{(t)}, \mathbf{y}^{(t)})}{\partial \theta}$$

1 单个神经元模型

神经元

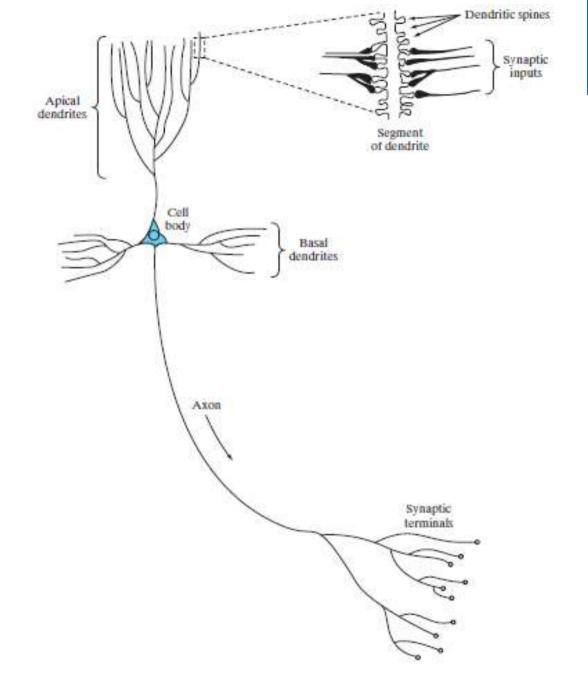


$$u_k = \sum_{j=1}^m w_{kj} x_j$$

$$y_k = \varphi(u_k + b_k)$$

基本的成分:突触连接 w,加法器,激活函数。

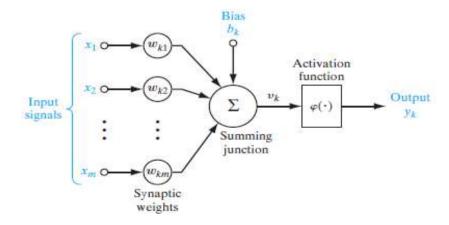
Chapter 10 Neural Network and Deep Learning (1)



1 单个神经元模型

主要模型

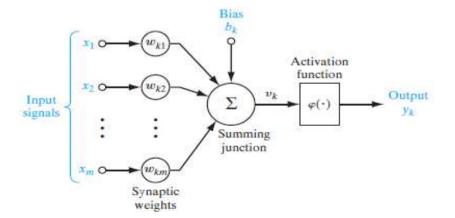
- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



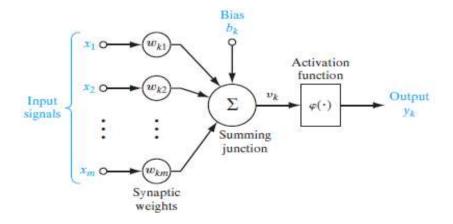
损失函数

$$J(\mathbf{w}) = \sum_{\mathbf{x}(n)} -\mathbf{w}^T \mathbf{x}(n) (d(n) - y(n))$$

1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



损失函数

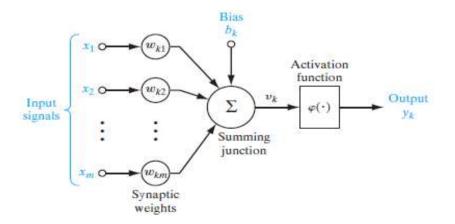
$$\mathscr{E}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} e^{2}(i)$$

$$e(i) = d(i) - y(i)$$

1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



优化目标

The posterior probability of y = 1 is

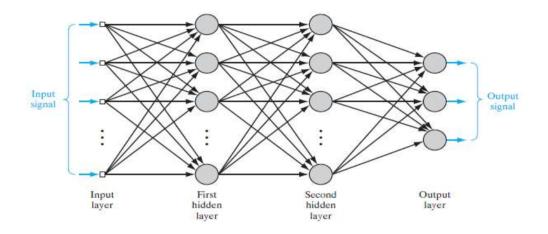
$$P(y = 1|\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}) = \frac{1}{1 + \exp(-\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x})},$$

where, $\sigma(\cdot)$ is logistic function.

The posterior probability of y = 0 is $P(y = 0|\mathbf{x}) = 1 - P(y = 1|\mathbf{x})$.

最大似然估计

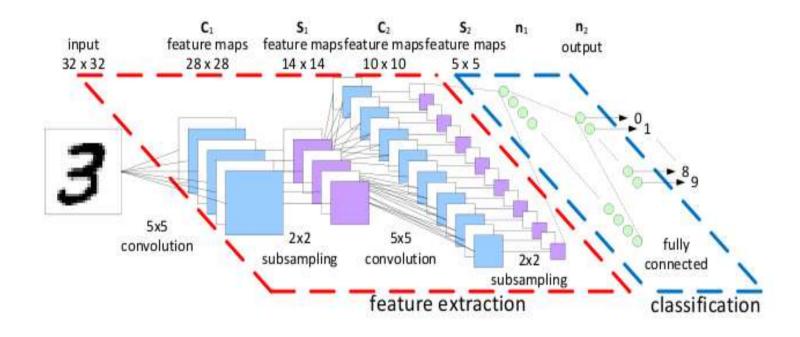
2 多层感知机



$$\mathbf{x} = \mathbf{a}^{(0)} \rightarrow \mathbf{z}^{(1)} \rightarrow \mathbf{a}^{(1)} \rightarrow \mathbf{z}^{(2)} \rightarrow \cdots \rightarrow \mathbf{a}^{(L-1)} \rightarrow \mathbf{z}^{(L)} \rightarrow \mathbf{a}^{(L)} = \mathbf{y}$$

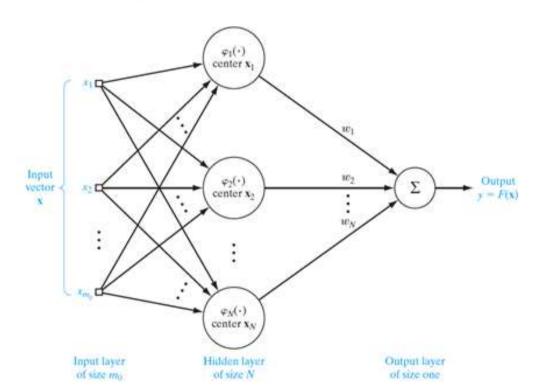
$$J(W, \mathbf{b}) = \sum_{i=1}^{N} L(y^{(i)}, f(\mathbf{x}^{(i)}|W, \mathbf{b})) + \frac{1}{2}\lambda \|W\|_{F}^{2},$$
$$= \sum_{i=1}^{N} J(W, \mathbf{b}; \mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)}) + \frac{1}{2}\lambda \|W\|_{F}^{2},$$

3 卷积网络



4 核函数网络

- 径向基网络
- 支持向量机



单隐层神经网络、非线性体现在径向基核函数

• W 的求取采用最小均方在线学习

$$F(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{N} w_i \varphi(||\mathbf{x} - \mathbf{x}_i||)$$

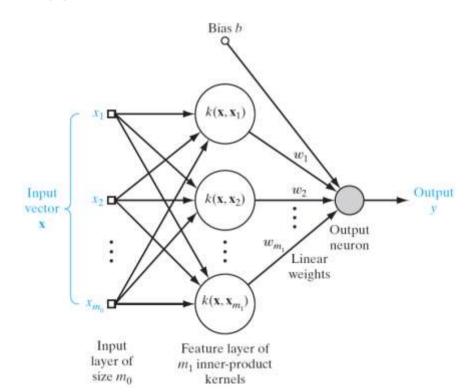
· 简化模型 (k-means 混合模型)

$$F(\mathbf{x}) = \sum_{j=1}^{K} w_j \varphi(\mathbf{x}, \mathbf{x}_j)$$

-37- 中国科学院大学网络安全学院 2020 年研究生秋季课程

4 核函数网络

- 径向基网络
- 支持向量机

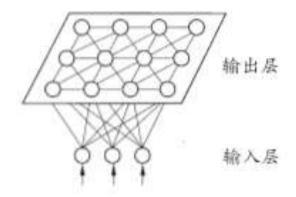


单隐层神经网络、非线性体现在径向基核函数

• W 的求取采用最大间隔学习

$$\min_{\mathbf{w}, \mathbf{b}} \frac{1}{2} \| \mathbf{w} \|^{2}
s.t y_{i} (\mathbf{w}^{T} \mathbf{x}_{i} + b) - 1 \ge 0, i = 1, 2, ... l$$

5 自组织映射



竞争过程:

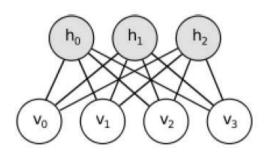
$$i(\mathbf{x}) = \arg\min_{j} \| \mathbf{x}(n) - \mathbf{w}_{j} \|, \quad j = 1, 2, \dots, l$$

合作过程:

$$h_{j,i(\mathbf{x})} = \exp\left(-\frac{d_{j,i}^2}{2\sigma^2}\right), \quad j \in \mathcal{A}$$

$$\mathbf{w}_j(n+1) = \mathbf{w}_j(n) + \eta(n)h_{j,i(\mathbf{x})}(n)(\mathbf{x}(n) - \mathbf{w}_j(n))$$

6 RBM



- 同层神经元间无连接,并彼此相互独立
- 是一个无向图(权值对称),即连接可看作双向的
- h 层为隐层, v 层为可见层

神经元的条件概率分布

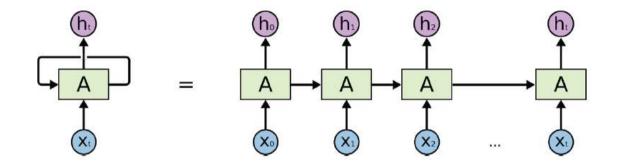
The energy function E(v, h) of an RBM is defined as:

$$E(v,h) = -b'v - c'h - h'Wv$$

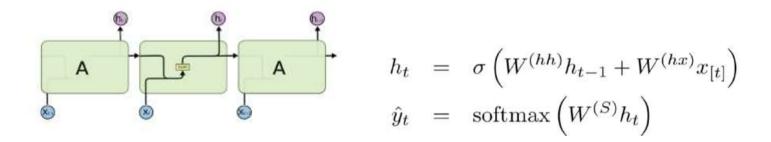
$$P(h_i = 1|v) = sigm(c_i + W_iv) \qquad p(h|v) = \prod_i p(h_i|v)$$

$$P(v_j = 1|h) = sigm(b_j + W'_jh) \qquad p(v|h) = \prod_i p(v_j|h)$$

7 递归网络



Unit Structure 1: Normal RNN



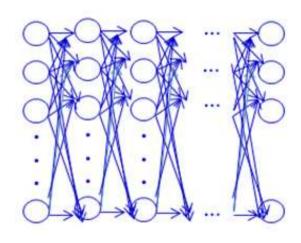
第十一章 神经网络与深度学习

14.1 概述

- 14.1.1 背景与现状
- 14.1.2 神经网络模型概述
- 14.1.3 深度网络模型概述

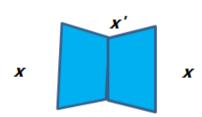
深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+CNN+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



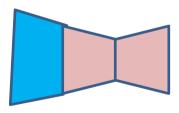
深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



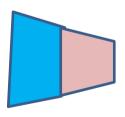
深度前馈网络

常见的结构

全连接网络 DFL

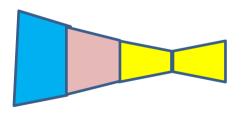
Chapter 10 Neural Network and Deep Learning (1)

- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

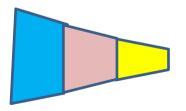
- 全连接网络 DFL
- · 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

常见的结构

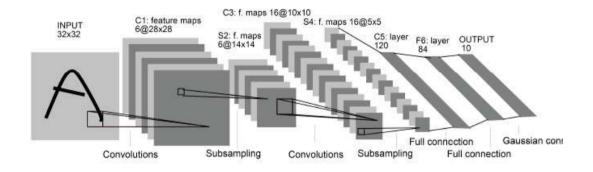
- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



预训练相当于特征提取

深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

常见的结构

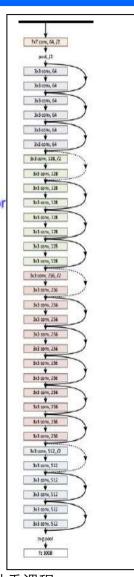
- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks

ImageNet 评测

Case Study: ResNet [He et al., 2015]

ILSVRC 2015 winner (3.6% top 5 error



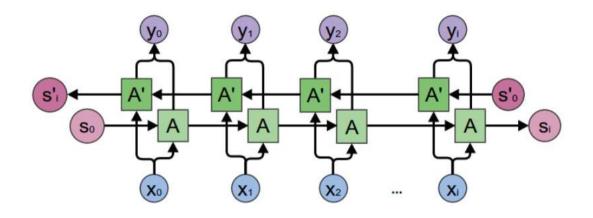


递归神经网络

常见的结构

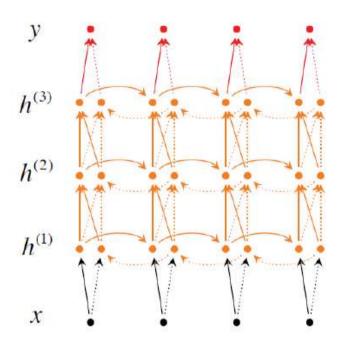
- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构

 x_1, \dots, x_n



递归神经网络

- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构
- ${\bf x}_{i} = {\bf x}_{i}$

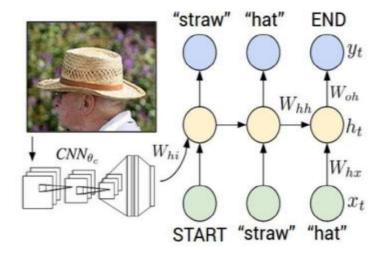


递归神经网络

常见的结构

- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构

• - - -

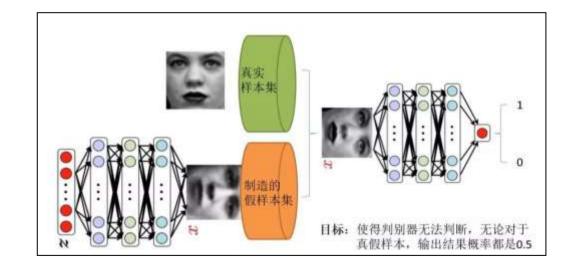


生成对抗网(GAN)

两个网络博弈:G(Generator)和D(Discriminator)。

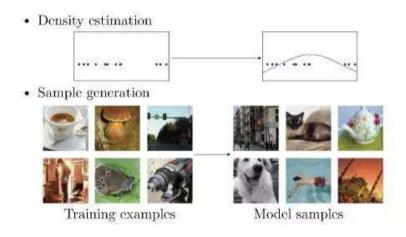
G是一个生成图片的网络,它接 收一个随机的噪声 z,通过这个噪声生 成图片,记做 G(z)。

D 是一个判别网络,判别一张图 片是不是"真实的"。它输入一张图片 x,输出 D(x)代表 x 为真实图片的概 率,如果为1,就代表100%是真实的 图片,而输出为0,就代表不可能是真 实的图片。



生成对抗网(GAN)

Generative Modeling



Which of these are real photos?



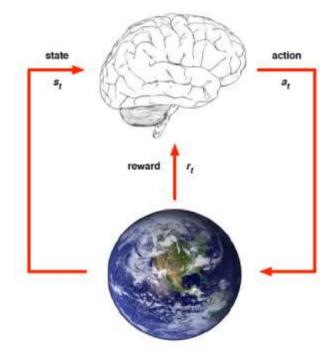
(work by vue.ai covered by Quartz)

Since the USET)

Stoor(V) by (ECT)

深度强化学习

强化学习



Episodes:

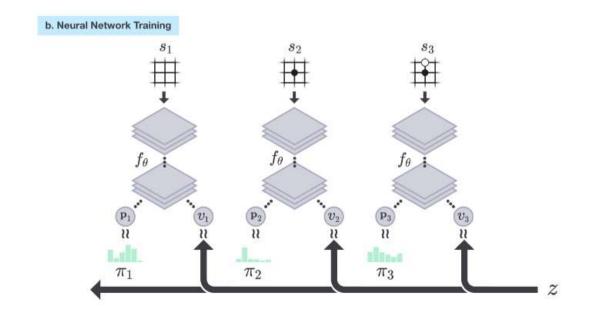
 S_1 , a_1 , R_2 , S_2 , a_2 , R_3 , S_3 , a_3 , R_4 ,

学习目标: 策略概率 p(a/s)

深度强化学习

值函数网络、Deep Q-Learning

策略网络、Deep Policy Network



本章的重点内容

- ・多层感知机
- ・卷积网络
- · Recurrent 网络
- ・深度学习

本讲参考文献

- 1. Simon Haykin, Neural Network and Learning Machine. 3rd
- 2. 邱锡鹏,《深度学习与自然语言处理》Slides@CCF ADL 20160529。
- Stanford Class-CS231n: Convolutional Neural Networks for Visual Recognition.
- 4. 第十一届中国中文信息学会暑期学校,暨中国中文信息学会《前沿技术讲习班》,201607。