《计算机算法设计与分析》

第七章 分枝一限界法

马丙鹏 2020年11月17日



第七章 分枝一限界法

- 7.1 一般方法
- 7.2 LC-检索
- 7.3 15-谜问题
- 7.4 LC-检索(续)
- 7.5 分枝-限界算法
- 7.6 0/1背包问题
- ■7.7 货郎担问题

- 成本函数在分枝-限界算法中的应用
 - □假定每个答案结点X有一个与其相联系的c(X),且找 成本最小的答案结点。
 - □最小成本的下界: $\hat{\mathbf{c}}(\bullet)$ $\hat{c}(X)$ 为X的成本估计函数。 当 $\hat{c}(X) \leq c(X)$ 时, $\hat{c}(X)$ 给出由结点X求解的最小成本 的下界
 - ——启发性函数,减少选取E结点的盲目性。

- ■成本函数在分枝-限界算法中的应用
 - □最小成本的上界: U
 - ▶能否定义最小成本的上界?
 - ▶定义U为最小成本解的成本上界,则: 对具有ĉ(X) > U的所有活结点可以被杀死,从而 可以进一步使算法加速,减少求解的盲目性。

≻注:

- ✓根据c(X)的定义,由那些 $\hat{c}(X) > U$ 的结点X可到达的所有答案结点必有 $c(X) \ge \hat{c}(X) \ge U$ 。
- ✓故,当已经求得一个具有成本U的答案结点,那些有ĉ(X) > U的所有活结点都可以被杀死——这些结点不可能具有更小的成本。

中国科学院大学

- 成本函数在分枝-限界算法中的应用
 - □最小成本上界U的求取:
 - ① 初始值:利用启发性方法赋初值,或置为∞
 - ② 每找到一个新的答案结点后修正U,U取当前最 小成本值。
 - 口注:只要U的初始值不小于最小成本答案结点的成本, 利用U不会杀死可以到达最小成本答案结点的活结点。

- ■利用分枝-限界算法求解最优化问题
 - □最优化问题: 求能够使目标函数取最小(大)值的可行解——最优解。
 - □如何把求最优解的过程表示成与分枝-限界相关联的 检索过程?
 - □可行解:类似于n-元组的构造,把可行解可能的构造 过程用"状态空间树"表示出来。

答案结点◆➡→可行解

- □最优解: 把对最优解的检索表示成对状态空间树答案 结点的检索。
 - 成本最小的答案结点◆→→最优解

- 利用分枝-限界算法求解最优化问题
 - □成本函数:每个结点赋予一个成本函数,并使得:代表最优解的答案结点的c(X)是所有结点成本的最小值。
 - □成本函数的定义:直接用目标函数作为成本函数c():
 - ① 代表可行解结点的c(X)就是该可行解的目标函数 值。
 - ② 代表不可行解结点的 $c(X)=\infty$;
 - ③ 代表部分解的结点的c(X)是根为X的子树中最小成本结点的成本。
 - 口成本估计函数 $\hat{c}(X)$,且要求有 $\hat{c}(X) \leq c(X)$ 注: $\hat{c}(X)$ 根据目标函数进行估计分析。

- ■实例: 求带限期的作业排序问题
 - □问题描述: 带限期的作业排序问题—— 更为一般化的定义
 - ≻假定n个作业和一台处理机
 - \rightarrow 每个作业i对应一个三元组($\mathbf{p_i}$, $\mathbf{d_i}$, $\mathbf{t_i}$)
 - ✓t_i:表示作业i需要t_i个单位处理时间
 - ——允许不同作业有不同的处理时间;
 - ✓d_i:表示完成期限;
 - ✓p_i:表示若i在期限内未完成招致的罚款。
 - □求解目标:从n个作业的集合中选取子集J,要求J中所有作业都能在各自期限内完成并且使得不在J中的作业招致的罚款总额最小——最优解。

- ■实例: 求带限期的作业排序问题
 - □实例: n = 4;

$$(p_1, d_1, t_1) = (5, 1, 1);$$
 $(p_2, d_2, t_2) = (10, 3, 2);$

$$(p_3, d_3, t_3) = (6, 2, 1);$$
 $(p_4, d_4, t_4) = (3, 1, 1);$

- □状态空间: 问题的解空间由作业指标集(1, 2, 3, 4)的所有可能子 集合组成。
- □状态空间树:两种表示形式,
 - ▶元组大小可变的表示: 表示选了哪些作业,用作业编号表示。
 - ▶元组大小固定的表示: 表示是否选中作业,每个作业对应一个0/1值。

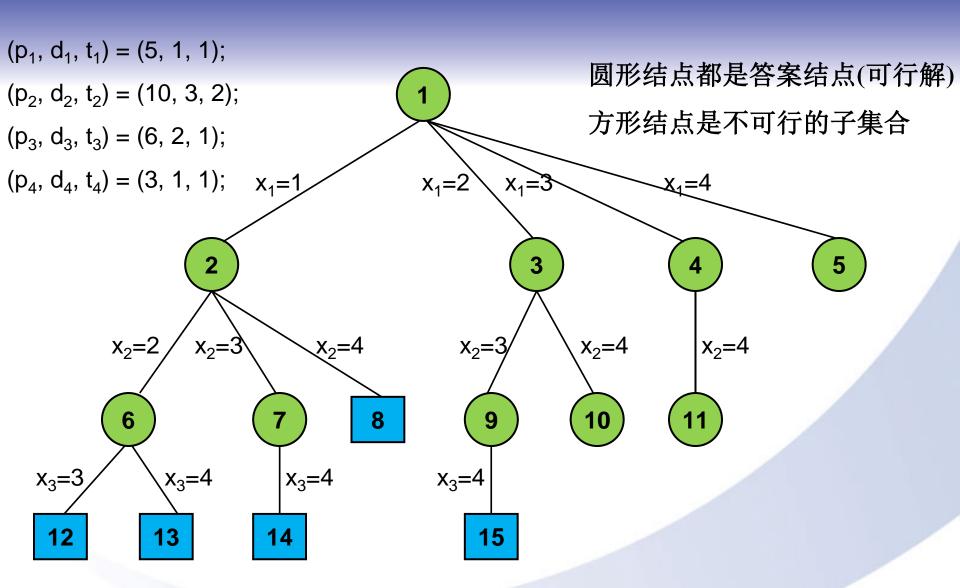
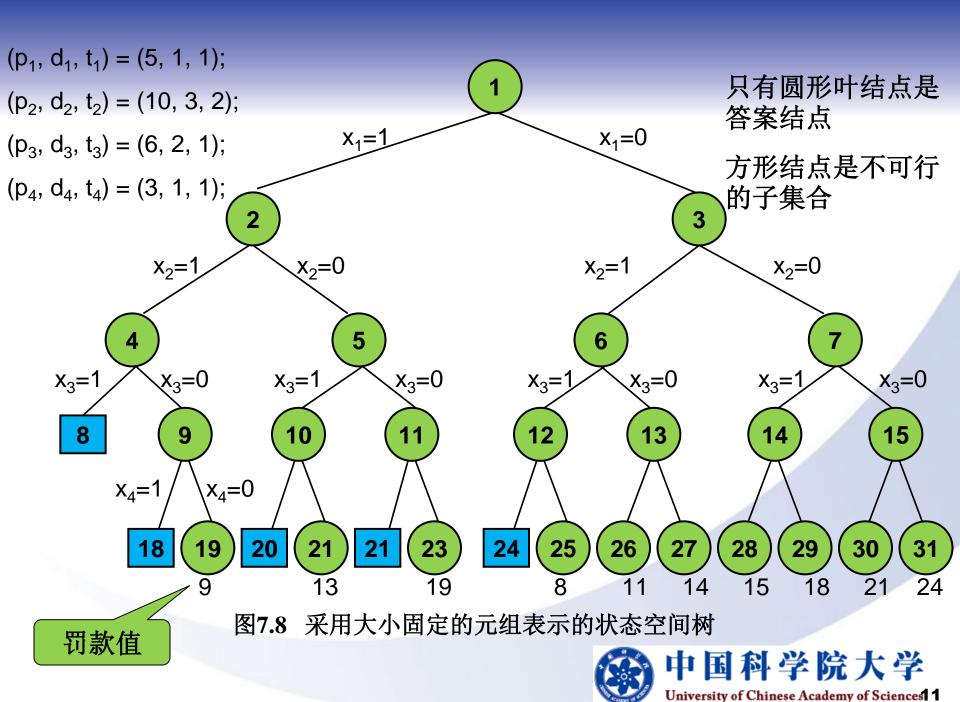


图7.7 采用大小可变的元组表示的状态空间树





- ■实例: 求带限期的作业排序问题
 - □成本函数c()定义为:
 - \triangleright 对于圆形结点X,c(X)是根为X的子树中结点的最小罚款;
 - ▶对于方形结点, $c(X) = \infty$.
 - □例:如图
 - >图7.7, c(3)=8, c(2)=9, c(1)=8
 - >图7.8, c(2)=9, c(5)=13, c(6)=8, c(1)=8
 - ➤c(1) = 最优解J对应的罚款

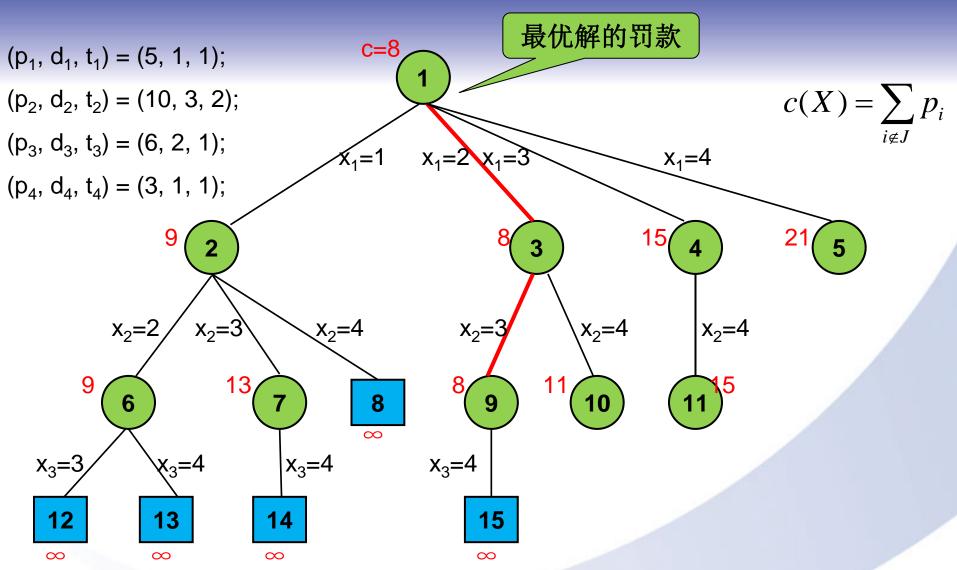
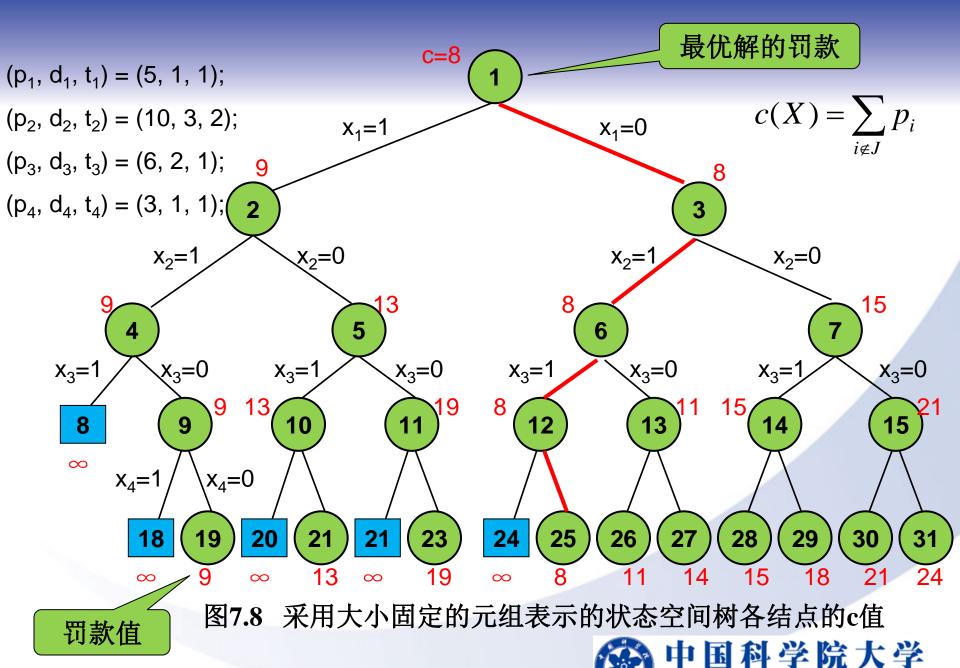


图7.7 采用大小可变的元组表示的状态空间树各结点的c值





- ■实例: 求带限期的作业排序问题
 - □成本函数ĉ(•)的定义
 - ≻设S_x是在结点X时,已计入J中的作业的集合。
 - \triangleright 令 $\mathbf{m} = \max\{\mathbf{i} | \mathbf{i} \in \mathbf{S}_{\mathbf{x}}\}$,则

$$\hat{c}(X) = \sum_{\substack{i < m \\ i \notin S_X}} p_i$$

是使c(X)有 $\hat{c}(X) \leq c(X)$ 的估计值(下界)。

- ▶ ĉ(X)的含义:
 - ✓已经被考虑过但没有被计入J中的作业的罚款 合计
 - ——已确定的罚款数,目前罚款的底线。



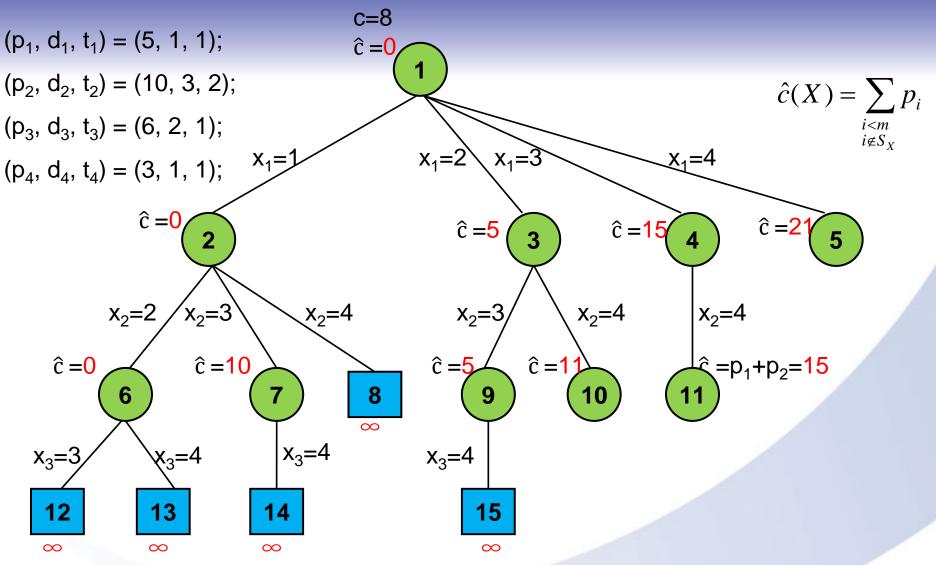
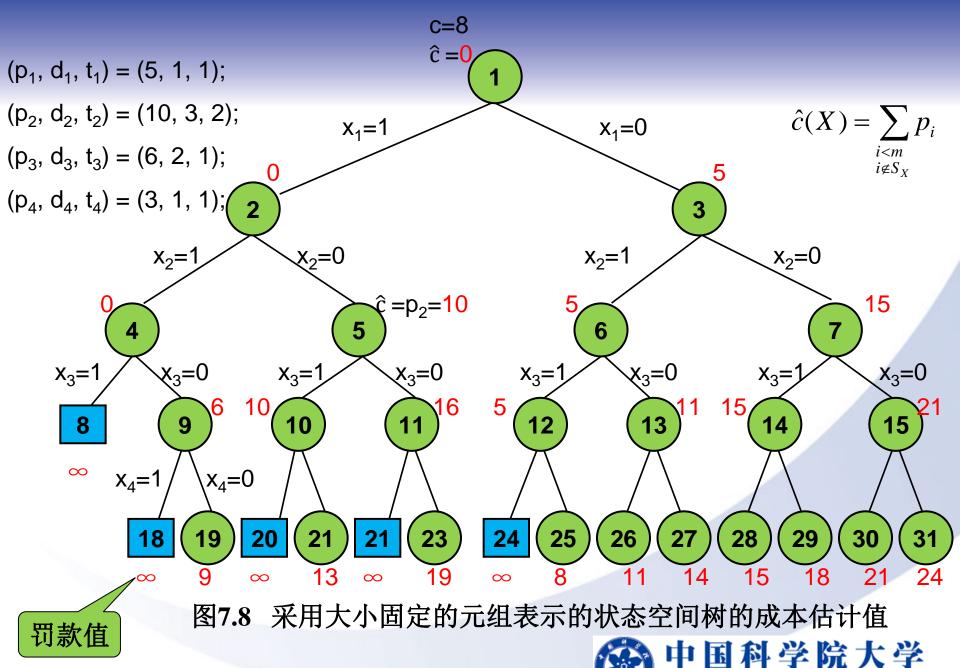


图7.7 采用大小可变的元组表示的状态空间树的成本估计值



University of Chinese Academy of Sciences 7

- ■实例: 求带限期的作业排序问题
 - □成本估计函数上界的定义

$$U(X) = \sum_{i \not \in S_X} p_i$$

- ▶是c(X)的一个"简单"上界。
- **▶U(X)的含义:**
 - ✓目前没有被计入到J中的作业的罚款合计,
 - ✓可能的最多罚款,目前罚款的上限。

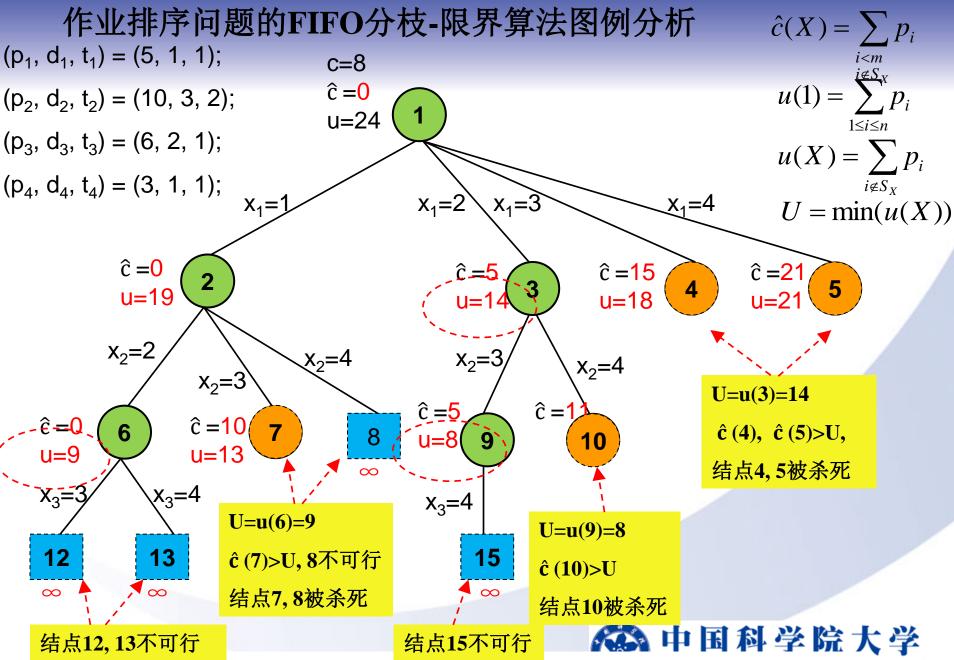


图7.7 采用大小可变的元组表示的状态空间树的成本估计值

Sciences 9

- ■作业排序问题的FIFO分枝-限界算法FIFOBB □设计说明
 - ① 每有更小的u(X)计算出来时修正U值。
 - ② 当结点X从活结点表出来将变成E结点时,
 - ➢ 若ĉ(X) > U X被立即杀死, 继续考虑活结点表中的其它活结点。

- ■作业排序问题的FIFO分枝-限界算法FIFOBB
 - ② 当结点X从活结点表出来将变成E结点时,
 - > 若 $\hat{\mathbf{c}}(\mathbf{X}) = \mathbf{U}$,根据U的得来作如下处理:
 - ✓ U是一个已找到的解的成本: 杀死X 注: 至少已经有了一个成本等于U的解, 这个X 对最优解没有任何意义。
 - ✓ U是一个单纯的上界: X成为E结点,继续扩展

注: 当前的最好解还没找到, X是有可能导致成本等于U的解结点的。

- ■作业排序问题的FIFO分枝-限界算法FIFOBB
 - ③ 引进一个很小的正常数 ϵ 来区分这两种情况, ϵ 足够小,使得对于任意两个可行的结点X和Y, 若u(X)< u(Y),则 $u(X)< u(X)+\epsilon < u(Y)$
 - 注:引入ε的目的:使U略大于u(x),便于比较计算
 - ④ 在扩展E结点得到一个儿子结点X时若有 $\hat{c}(X) < U$:
 - ✓ 若X是答案结点且c(X) < U时, U = min(c(X), u(X) + ε)
 注: 若u(X) < c(X), 则根为X的子树中有更优的解。
 - \checkmark 若X是单纯的上界,U = min(U, u(X) + ε)

- ■作业排序问题的FIFO分枝-限界算法FIFOBB
 - ⑤ 在扩展E结点得到一个儿子结点X时若有 $\hat{c}(X) \geq U$, 儿子结点被杀死
 - ⑥ ADDQ、DELETEQ过程:将结点加入队列或从队列中删除。
 - ⑦ cost(X): 若X是答案结点,则cost(X)是结点X对应的解的成本。
 - ⑧ 可行结点的估计值 $\hat{c}(X) \leq c(X) \leq u(X)$
 - ⑨ 不可行结点的 $\hat{c}(X) = \infty$

```
假定T至少包含一个解结点且
line procedure FIFOBB(T, ĉ, u, ε, cost)
                                                  \hat{c}(X) \le c(X) \le u(X)
E \leftarrow \hat{T}; PARENT(E)\leftarrow 0;
if T是解结点 then U←min(cost(T), u(T)+ε); ans←T
                else U \leftarrow u(T) + \varepsilon; ans \leftarrow 0
endif
将队列置为空
                                               ans指向最新解
                                                                     判定X的可
loop
                                                                     解性,修正U
 for E的每个儿子X do
  if \hat{c}(X) < U then call ADDQ(X); PARENT(X) \leftarrow E
                case
                 :X是解结点 and cost(X) < U: U \leftarrow min(cost(X), u(X) + \varepsilon); ans \leftarrow X
                 :u(X)+\varepsilon < U:U\leftarrow u(X)+\varepsilon
               endcase
  endif
 repeat
loop //从队列中取下一个E-结点
if 队列为空 then print("least cost=", U)
      while ans≠0 do
        print (ans); ans←PARENT(ans) repeat return
   endif
   call DELETEQ(E)
   if c(E)<U then exit endif
 repeat
                                                            中国科学院大学
repeat
                          \hat{c}(E) \geq U的结点被
end FIFOBB
                         从队列中清除(被杀死)
                                                            University of Chinese Academy of Sciences 24
```

为找出最小成本答案结点检索T。

- ■作业排序问题的FIFO分枝-限界算法FIFOBB
 - 口设计思想

假定状态空间树T至少包含一个解结点,不可行结点的估计值 $\hat{c}(X)=\infty$;

University of Chinese Academy of Science 25

可行结点的估计值 ĉ(X)≤c(X)≤u(X)。

- 初始化
 - 令根结点T是当前E-结点;
 - 对估计成本上界U和答案解ans赋初值:
 如果T是解结点, U←min(T的成本, u(T)+ε), ans←T;
 否则U←u(T)+ε, ans←0;
 - 活结点队列置为空;
- 对E的每个子结点X进行检验,添加到队列中,并修改U值:
 - 如果ĉ(X)<U,将X加入到队列中,并对X进一步判断: 如果X是解结点且X的成本<U,U←min(X的成本,u(X)+ε), ans←X; 如果u(X)+ε<U,U←u(X)+ε;
- 若队列为空,打印当前ans; 否则从队列中获取下一个活结点E: 若ĉ(E)<U,转 到步骤2, 否则转到步骤3。 中国科学院大学

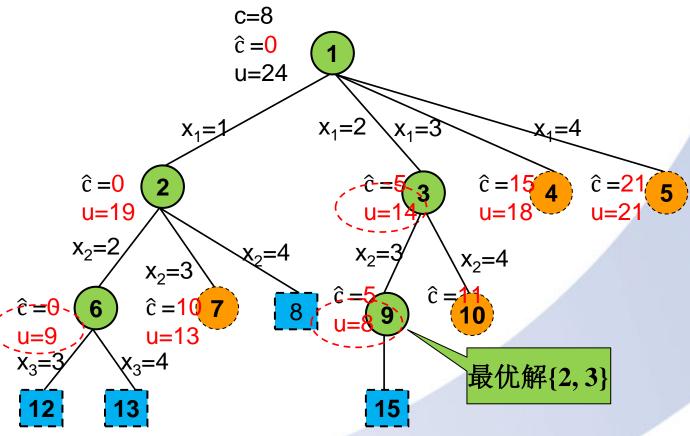
$$(p_1, d_1, t_1) = (5, 1, 1);$$
 $(p_2, d_2, t_2) = (10, 3, 2);$ $(p_3, d_3, t_3) = (6, 2, 1);$ $(p_4, d_4, t_4) = (3, 1, 1);$ $c=8$

$$\epsilon = 0.1$$
U ans E

24 1 1

19 2





队列 236

9

- 作业排序问题的LC分枝-限界算法LCBB □设计说明:
 - ① 采用min-堆保存活结点表
 - ② ADD、LEAST过程: 将结点加入到min-堆或从min-堆中删除。
 - ③ 其余约定同于FIFO检索
 - ④ 当min-堆中没有活结点或下一个E结点有情况下算法终止。
 - □算法描述:

```
|为找出最小成本答案结点检索T。假定T
line procedure LCBB(T, ĉ, u, ε, cost)
                                     至少包含一个解结点且\hat{c}(X) \leq c(X) \leq u(X)
E \leftarrow T; PARENT(E)\leftarrow 0;
if T是解结点 then U\leftarrowmin(cost(T), u(T)+\epsilon); ans\leftarrowT
              else U \leftarrow u(T) + \varepsilon; ans \leftarrow 0
endif
                                                                判定X的可
将活结点表初始化为空
                           min堆
                                                                解性修正U
loop
 for E的每个儿子X do
  if \hat{c}(X) < U then call ADDQ(X); PARENT(X) \leftarrow E
                  case
               :X是解结点 and cost(X)<U: U←min(cost(X), u(X)+ε);ans←X
               :u(X)+\varepsilon < U:U\leftarrow u(X)+\varepsilon
                  endcase
  endif
 repeat
 if 不再有活结点 or 下一个E-结点有ĉ≥U then print("least cost=",U)
     while ans≠0 do
       print (ans); ans←PARENT(ans)
                                             活结点表中剩余结
     repeat
                                              点都有ĉ≥U
     return
 endif
 call LEAST(E)
                                                      中國科学院大学
repeat
end LCBB
```

University of Chinese Academy of Science 28

■效率分析

- □上下界函数的选择是决定分枝-限界算法效率的主要 因素
- □对U选择一个更好的初值是否能减少所生成的结点数? (否,根据定理7.4)
- □扩展一些 $\hat{c}(X) > U$ 的结点是否能减少所生成的结点数? (否,根据定理7.5)
- 口假定有两个成本估计函数 c_1 ^(·)和 c_2 ^(·),对于状态空间树的每一个结点X,若有 c_1 ^(·) $\leq c_2$ ^(·) $\leq c(X)$,则称 c_2 ^(·)比 c_1 ^(·)好。是否用较好的成本估计函数生成的结点数要少呢?
 - (否,根据定理7.6和定理7.7)

作业-课后练习21

■问题描述

□给定一个带期限的作业排序问题(n=5):

```
(p_1, p_2, p_3, p_4, p_5)=(6, 3, 4, 8, 5),
```

$$(t_1, t_2, t_3, t_4, t_5) = (2, 1, 2, 1, 1),$$

$$(d_1, d_2, d_3, d_4, d_5) = (3, 1, 4, 2, 4),$$

- □应用FIFOBB求使总罚款数最小的可行作业集J, 求出对应于最优解的罚款值,并画出状态空间树(采用大小可变的元组)。
- □应用LCBB求使总罚款数最小的可行作业集J, 求出对应于最优解的罚款值,并画出状态空间树(采用大小固定的元组)。

■要求

□作业提交到课程网站上



End

