

Содержание

Метод обратного распространения ошибки	2
Обозначения	2
Нейронная сеть.....	2
Описание метода.....	2
Программная реализация	5
Класс Neuron	5
Класс Layer.....	5
Класс HiddenLayer	5
Класс OutputLayer	6
Класс Network	6

Метод обратного распространения ошибки

Обозначения

$x_i^{(n)}$ – вход на i -й нейрон (n) -го слоя.

$b_i^{(n)}$ – сдвиг на i -м нейроне (n) -го слоя.

$w_{ij}^{(n)}$ – вес от i -го нейрона $(n - 1)$ -го слоя к j -му нейрону (n) -го слоя.

N_n – количество нейронов на (n) -м слое.

$z_j^{(n)} = b_j^{(n)} + \sum_{i=1}^{N_{n-1}} w_{ij}^{(n)} x_i^{(n)} = \sum_{i=0}^{N_{n-1}} w_{ij}^{(n)} x_i^{(n)}$ – значение линейной комбинации вектора весов и вектора входных значений j -го нейрона (n) -го слоя.

$y_i^{(n)} = f^{(n)}(z_i^{(n)})$ – выход i -го нейрона (n) -го слоя, где $f^{(n)}$ – функция активации.

t_i – ожидаемый выход i -го нейрона последнего слоя.

Нейронная сеть

Будем рассматривать двухслойную полносвязную нейронную сеть с функцией активации softmax на последнем слое и с функцией ошибки кросс-энтропия.

При функции активации softmax получаем следующие выходы:

$$y_i^{(n)} = \frac{e^{z_i^{(n)}}}{\sum_{j=1}^n e^{z_j^{(n)}}}$$

Функция ошибки кросс-энтропия имеет следующий вид:

$$C = - \sum_{j=1}^{N_2} t_j \log(y_j^{(n)})$$

Описание метода

В ходе метода обратного распространения ошибки выполняется уточнение весов нейронной сети с целью уменьшения ошибки. В начальный момент веса инициализируются случайным образом. Далее для каждого примера обучающей выборки выполняется следующая процедура:

1. Прямой проход нейронной сети, на котором вычисляются выходы каждого слоя.
2. Вычисление значений целевой функции и градиента этой функции.
3. Обратный проход нейронной сети, при котором корректируются веса.
4. Повторение этапов 1-3 до момента выполнения критериев остановки (количество проходов или достигнутая точность).

Корректировка весов происходит по следующей формуле:

$$w(k + 1) = w(k) + \Delta w,$$

где $\Delta w = \eta p(w)$, $0 < \eta < 1$ – скорость обучения, $p(w)$ – направление в многомерном пространстве параметров нейронной сети. Направление движения совпадает с направлением антиградиента:

$$p(w) = -\nabla C(w)$$

В соответствии с выбранной нейронной сети, целевая функция записывается следующим образом:

$$C = - \sum_{i=1}^{N_2} t_i \log(y_i^{(2)}) = - \sum_{i=1}^{N_2} t_i \log \left(f^{(2)} \left(\sum_{j=0}^{N_1} w_{ji}^{(2)} f^{(1)} \left(\sum_{s=0}^{N_0} w_{sj}^{(1)} x_s^{(0)} \right) \right) \right)$$

Найдем производную целевой функции по параметрам (n) -го слоя:

$$\frac{\partial C}{\partial w_{ji}^{(n)}} = \frac{\partial C}{\partial z_i^{(n)}} \frac{\partial z_i^{(n)}}{\partial w_{ji}^{(n)}}$$

$$\frac{\partial z_i^{(n)}}{\partial w_{ji}^{(n)}} = \sum_{j=0}^{N_{n-1}} \frac{\partial w_{ji}^{(n)} x_j^{(n)}}{\partial w_{ji}^{(n)}} = x_j^{(n)}$$

Рассмотрим производные по последнему слою:

$$\frac{\partial C}{\partial z_i^{(2)}} = \sum_{j=1}^{N_2} \frac{\partial C}{\partial y_j^{(2)}} \frac{\partial y_j^{(2)}}{\partial z_i^{(2)}}$$

$$\frac{\partial C}{\partial y_j^{(2)}} = - \frac{\partial \left(\sum_{k=1}^{N_2} t_k \log y_k^{(2)} \right)}{\partial y_j^{(2)}} = - \frac{\partial \left(t_j \log y_j^{(2)} \right)}{\partial y_j^{(2)}} = - \frac{t_j}{y_j^{(2)}}$$

$$\frac{\partial y_j^{(2)}}{\partial z_i^{(2)}} = \begin{cases} y_i^{(2)} (1 - y_i^{(2)}), \text{ если } i = j \\ -y_i^{(2)} y_j^{(2)}, \text{ если } i \neq j \end{cases}$$

$$\frac{\partial C}{\partial y_j^{(2)}} \frac{\partial y_j^{(2)}}{\partial z_i^{(2)}} = \begin{cases} - \frac{t_j}{y_j^{(2)}} y_i^{(2)} (1 - y_i^{(2)}) = -t_i (1 - y_i^{(2)}), \text{ если } i = j \\ \left(- \frac{t_j}{y_j^{(2)}} \right) (-y_i^{(2)} y_j^{(2)}) = t_j y_i^{(2)}, \text{ если } i \neq j \end{cases}$$

$$\frac{\partial C}{\partial z_i^{(2)}} = \sum_{j=1, j \neq i}^{N_2} t_j y_i^{(2)} - t_i (1 - y_i^{(2)}) = -t_i + t_i y_i^{(2)} + y_i^{(2)} \sum_{j=1, j \neq i}^{N_2} t_j = -t_i + y_i^{(2)} \left(t_i + \sum_{j=1, j \neq i}^{N_2} t_j \right)$$

Так как $t_i + \sum_{j=1, j \neq i}^{N_2} t_j = 1$ (сумма значений выходного вектора), то $\frac{\partial C}{\partial z_i^{(2)}} = y_i^{(2)} - t_i$

$$\frac{\partial C}{\partial w_{ji}^{(2)}} = x_j^{(2)} (y_i^{(2)} - t_i)$$

Рассмотрим производные по скрытому слою:

$$\frac{\partial C}{\partial w_{ji}^{(1)}} = \sum_{k=1}^{N_1} \frac{\partial C}{\partial y_k^{(1)}} \frac{\partial y_k^{(1)}}{\partial z_i^{(1)}} x_j^{(1)}$$

$$\frac{\partial C}{\partial y_k^{(1)}} = \sum_{s=1}^{N_2} \frac{\partial C}{\partial y_s^{(2)}} \frac{\partial y_s^{(2)}}{\partial z_s^{(2)}} \frac{\partial z_s^{(2)}}{\partial y_k^{(1)}} = \sum_{s=1}^{N_2} \frac{\partial C}{\partial y_s^{(2)}} \frac{\partial y_s^{(2)}}{\partial z_s^{(2)}} w_{ks}^{(2)}$$

$$\frac{\partial C}{\partial y_s^{(2)}} \frac{\partial y_s^{(2)}}{\partial z_s^{(2)}} = y_s^{(2)} - t_s$$

$$\frac{\partial C}{\partial w_{ji}^{(1)}} = x_j^{(1)} f' \left(z_i^{(1)} \right) \sum_{k=1}^{N_1} \sum_{s=1}^{N_2} \left(y_s^{(2)} - t_s \right) w_{ks}^{(2)}$$

Программная реализация

Класс Neuron

Программное представление искусственного нейрона.

Поля:

1. `int numPrevNeurons` – количество нейронов на предыдущем слое.
2. `vector<double> weights` – веса на связях от нейронов предыдущего слоя к текущему.
3. `vector<double> inputs` – входы от нейронов предыдущего слоя.
4. `double bias` – смещение для текущего нейрона.

Методы:

1. `double getSum()` – сумматор.
2. `void updateBias(double gradient, double learnRate)` – обновление смещения.
3. `void updateWeights(double gradient, double learnRate)` – обновление весов.

Класс Layer

Абстрактный класс для представления слоя в нейронной сети.

Поля:

1. `int numNeurons` – количество нейронов на текущем слое.
2. `int numPrevNeurons` – количество нейронов на предыдущем слое.
3. `vector<Neuron> neurons` – вектор нейронов принадлежащих слою.
4. `vector<double> outputs` – выход слоя. Состоит из выходов каждого нейрона.

Методы:

1. `virtual double activateNeuron(vector<double> &sums, double sum)` – виртуальный метод активации нейронов в слое.
2. `vector<double> computeOutputs()` – вычисление выходов каждого нейрона.
3. `void updateWeights(vector<double> &gradient, double learnRate)` – обновление весов у каждого нейрона.
4. `void updateBiases(vector<double> &gradient, double learnRate)` – обновление смещений у каждого нейрона.
5. `vector<double> computeWeightedSumErrors(vector<double> &gradient)` – рассчитывает взвешенную сумму ошибок для предыдущего слоя.

Класс HiddenLayer

Наследник класса `Layer`, предназначен для представления скрытого слоя. Реализует методы:

1. `vector<double> computeGradient(vector<double> &layerOutputs, vector<double> &nextLayerWeightedSumErrors)`
2. `virtual double activateNeuron(vector<double> &sums, double sum)`

Класс OutputLayer

Наследник класса Layer, предназначен для представления последнего выходного слоя. Реализует методы:

1. `virtual double activateNeuron(vector<double> &sums, double sum)`
2. `vector<double> computeGradient(vector<double> &outputs, vector<double> &labels)`

Класс Network

Представление искусственной нейронной сети.

Поля:

1. `HiddenLayer *hiddenLayer` – скрытый слой.
2. `OutputLayer *outputLayer` – выходной слой.

Методы:

1. `vector<double> test(vector<double> &inputs)` – тестирование сети. Возвращает предсказанное значение.
2. `double train(vector<vector<double>> trainInputs, vector<vector<double>> trainLabels, int maxEpoches, double minError, double learnRate)` – обучение сети.
3. `double MeanCrossEntropyError(vector<vector<double>> trainInputs, vector<vector<double>> trainLabels)` – вычисление средней ошибки.
4. `vector<double> forwardPropagation()` – прямой проход.
5. `void backwardPropagation(vector<double> &hiddenOutputs, vector<double> &outputs, vector<double> &expectedValues, double learnRate)` – обратный проход.