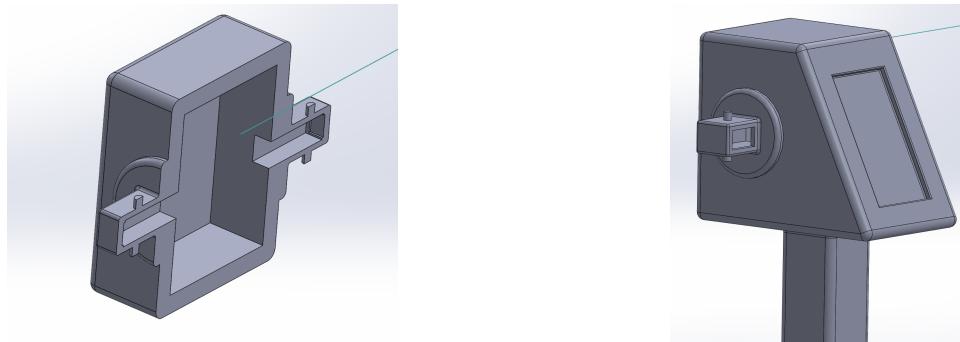
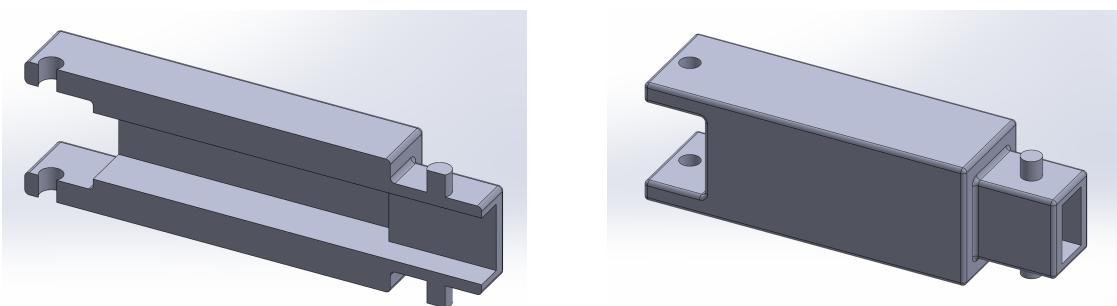


Reception Robot

- ١- استخدمت برنامج solid works.
- ٢- في البداية قمت بتصميم الجزء العلوي والعمود والقاعدة وخصصت مكان للأجزاء الداخلية والأسلاك.



٣- ثم قمت بتصميم الجزء الأول من الذراع وخصصت مكان للأجزاء الداخلية والأسلاك.



٤- وأخيراً صممت الجزء الأخير من الذراع وكما في الخطوات السابقة قمت بتخصيص مكان.

