

# Microcontrollers

Les 4

# Interrupts

Polling:

- continu hardware controleren op veranderingen
- veel tijdsverlies voor CPU
- trage reactie bij veel taken

Interrupts:

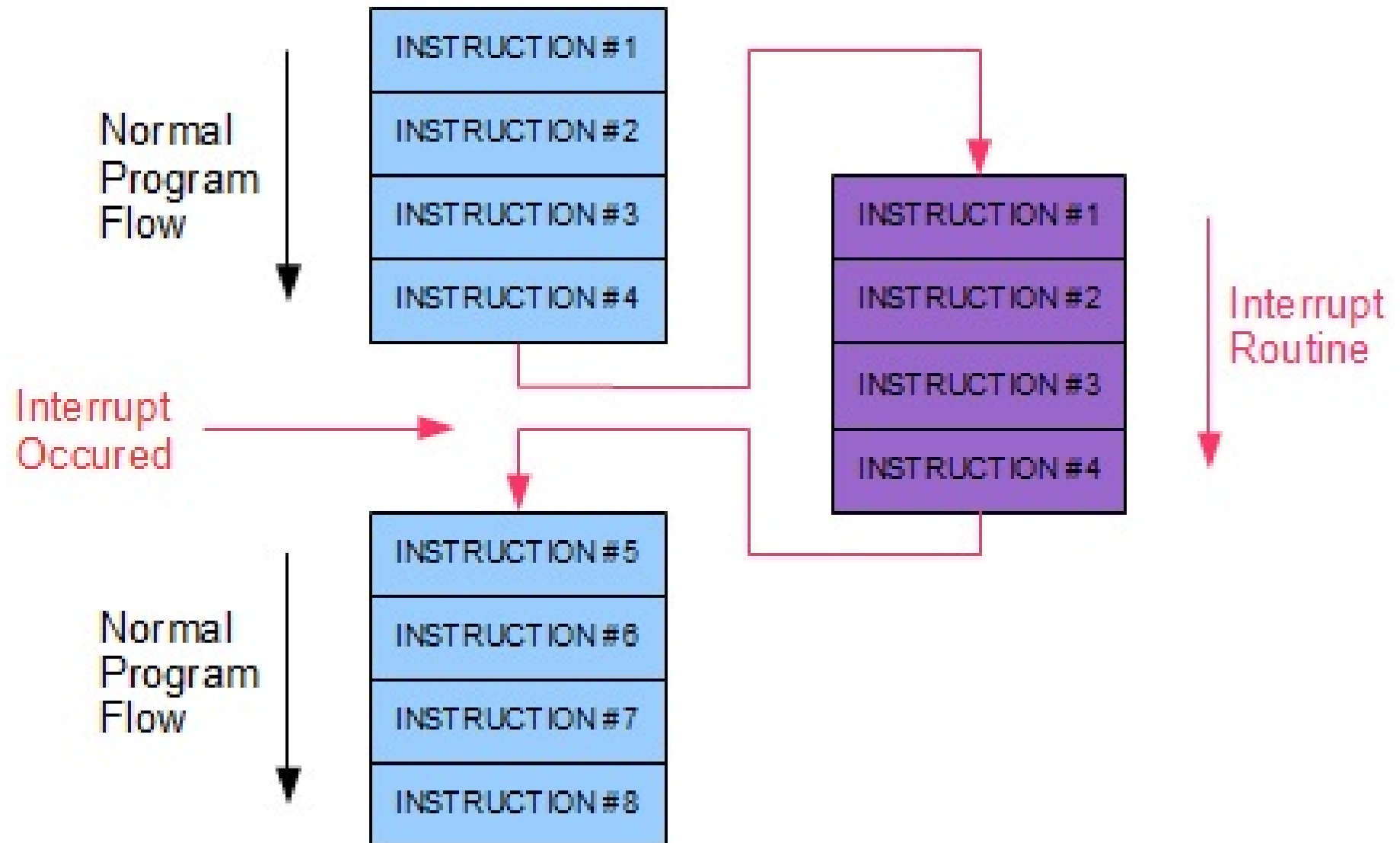
- hardware genereert signaal
- CPU is vrij om andere taken te doen
- hardware complexer

# Afhandeling interrupt

CPU onderneemt volgende stappen bij interrupt:

- interrupt-vlag wordt nul gemaakt, om invloed andere interrupts te beperken
- huidige programmapositie wordt tijdelijk bewaard
- programma springt naar code voor interrupt
- op einde van interrupt terug naar gewone code

# Afhandeling interrupt



# Interrupts

- Arduino ondersteunt ook interrupts
- enkele voorbeelden:
  - externe interrupts
  - pin change interrupts
  - timer interrupts

## Externe interrupts

- worden getriggerd door digitale ingang
- hardware monitort continu deze pinnen
- zijn zeer snel
- helaas beperkt tot specifieke pinnen
- op Uno: INT0 (pin 2) en INT1 (pin 3)

## Gebruik externe interrupts

- interrupts aanzetten:  
`attachInterrupt(interrupt, isr, mode);`
- `interrupt`: nummer van de interrupt (0 of 1)
- `isr`: interrupt routine die aangeroepen wordt
- `mode`: `RISING`, `FALLING`, `CHANGE` of `LOW`

## Snelheid

- hou de interrupt routine zo kort mogelijk
- tijdens de uitvoer ervan wordt de rest gestaakt
- ook andere interrupts worden genegeerd
- gebruik geen seriële functies in `isr`
- deze maken ook gebruik van interrupts



## Interrupt uitschakelen

- tijdens uitvoer code kan interrupt terug uitgeschakeld worden
- bv. om inputs (tijdelijk) te negeren
- uitschakelen met: `detachInterrupt(interrupt)`

## Voorbeeld

```
1 #define LED 4    // LED op pin 4
2
3 void knopISR() {
4     digitalWrite(LED, HIGH);    // LED aan
5 }
6
7 void setup() {
8     pinMode(LED, OUTPUT);        // LED uitgang
9     pinMode(2, INPUT_PULLUP);    // pin 2 input
10    attachInterrupt(0, knopISR, FALLING);
11    digitalWrite(LED, LOW);       // LED uit
12 }
13
14 void loop() {}
```

## Oefening

- pas de code terug aan zodat de LED kan uitgezet worden
- gebruik hiervoor de interrupt op poort 3 (INT1)

## Pin Change interrupts

- laat toe om op elke pin interrupts op te vangen
- is softwaregebaseerd: dus trager
- reageert op *change*: dus zowel *rise* als *fall*
- meerdere pinnen op één interrupt (per poort):
  - PCINT0: pin D8 tot D13
  - PCINT1: pin A0 tot A5
  - PCINT2: pin D0 tot D7

## Gebruik

- gebruik functie `pciSetup()` of bibliotheek
- in `setup()` wordt `pciSetup()` opgeroepen voor gewenste pin
- ISR voorzien per poort
- in ISR verder controleren op pin-niveau

## Clock shield

- K1, K2, K3 verbonden met pin 9, 10 en 11
- dit komt overeen met PCINT0
- gebruiken allemaal dezelfde ISR

## pciSetup()

```
1 void pciSetup(byte pin)
2 {
3     *digitalPinToPCMSK(pin) |= bit (
4         → digitalPinToPCMSKbit(pin)); //enable pin
5     PCIFR |= bit (digitalPinToPCICRbit(pin));
6         → // clear any outstanding interrupt
7     PCICR |= bit (digitalPinToPCICRbit(pin));
8         → // enable interrupt for the group
9 }
```

## setup()

```
1 #define K1    9    // K1 op pin 9
2 #define K2   10   // K2 op pin 10
3 #define LED3  4    // LED3 op pin 4
4
5 void setup() {
6     pinMode(LED3, OUTPUT);
7     pinMode(K1, INPUT_PULLUP);
8     pinMode(K2, INPUT_PULLUP);
9     pciSetup(K1); // interrupt op K1
10    pciSetup(K2); // interrupt op K2
11 }
12
13 void loop() {}
```



## ISR()

```
1 ISR (PCINT0_vect) // afhandeling interrupt ↘  
  → pin D8 tot D13  
2 {  
3   if (digitalRead(K1) == LOW) digitalWrite(↘  
    → LED3, HIGH);  
4   if (digitalRead(K2) == LOW) digitalWrite(↘  
    → LED3, LOW);  
5 }
```

## Volatile

- let op met variabelen die in een interrupt routine gebruikt worden
- standaard worden variabelen bewaard in een tijdelijk register
- in bepaalde omstandigheden kunnen de variabelen onbedoeld gewijzigd worden
- bij de Arduino UNO kan dit gebeuren bij het aanroepen van een interrupt
- oplossing: declareer de variabele als *volatile*
- op die manier wordt die bewaard in het RAM geheugen en niet in een register

## Volatile

```
1 #define LED 4
2 volatile bool toestand = LOW;
3
4 void setup() {
5     pinMode(LED, OUTPUT);
6     attachInterrupt(0, knopISR, FALLING);
7 }
8 void loop() {
9     digitalWrite(LED, toestand);
10 }
11 void knopISR() {
12     toestand = !toestand;
13 }
```

## Delay in interrupt

- functie `delay()` vermijden in interrupt
- uitwerking meestal met veel kortere tijd
- eventueel zelf vertraging genereren met nutteloze code:

```
1 void wacht() {  
2     // 200ms = +/- 450000  
3     for (unsigned long i=0; i<450000; i++) {  
4         __asm__("nop\n\t");  
5     }  
6 }
```

# Output signaal versterken

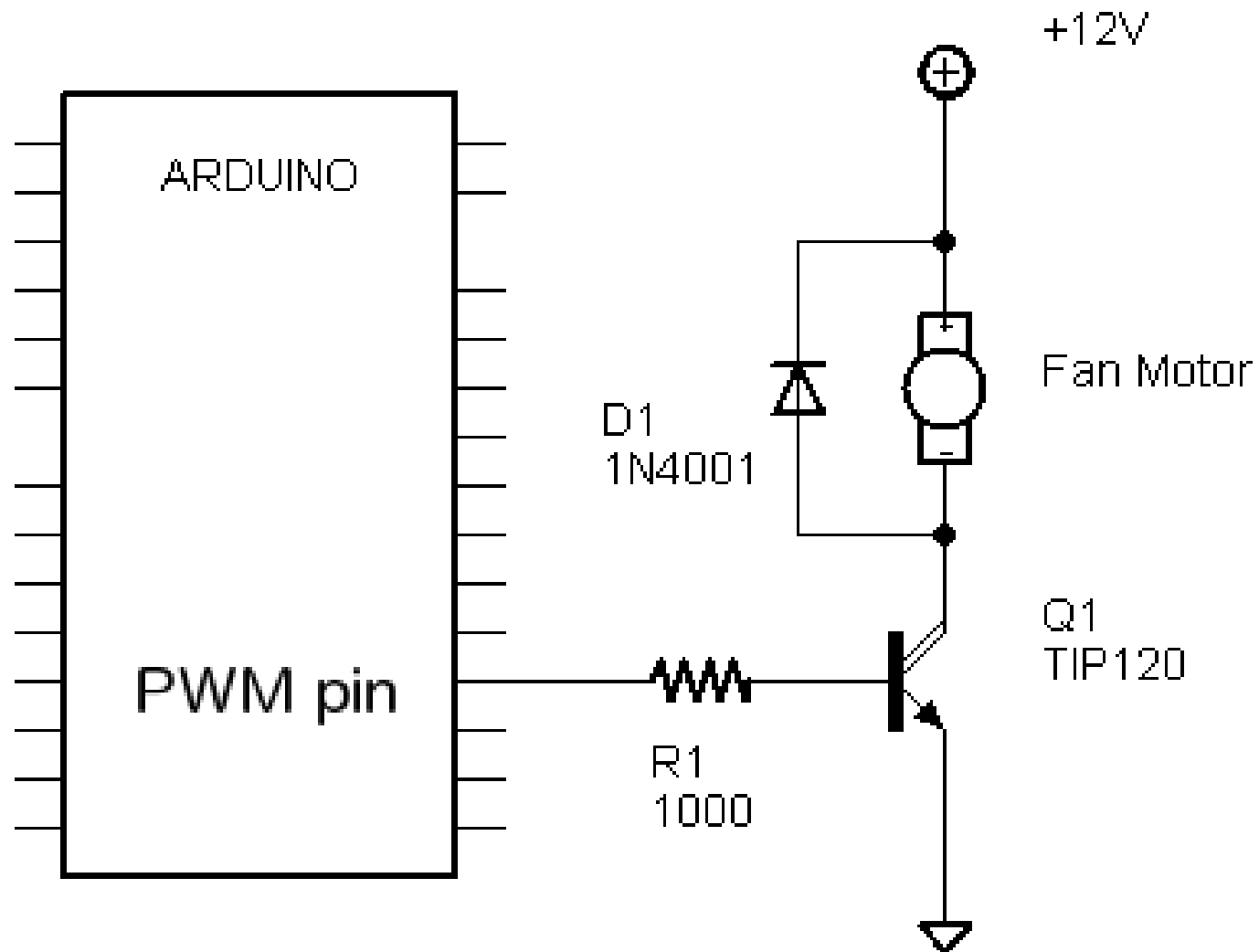
Verschillende mogelijkheden:

- transistor
- relais
- H-brug
- optocoupler

# Transistor

- transistor als schakelaar
- kan grote stromen aan (naargelang type)
- snel, laat PWM toe
- laat geen ompoling toe

## Voorbeeld

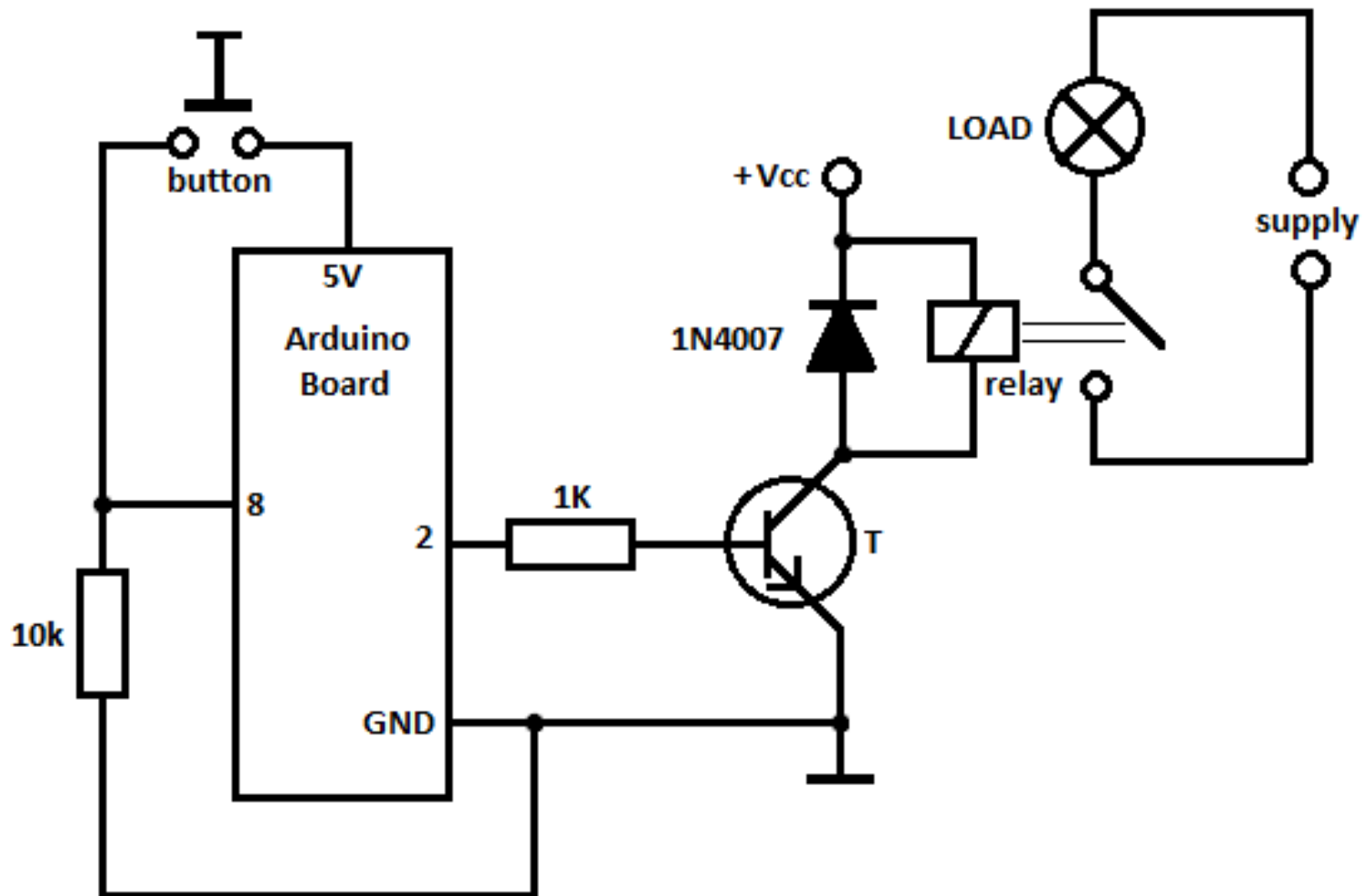


## Relais

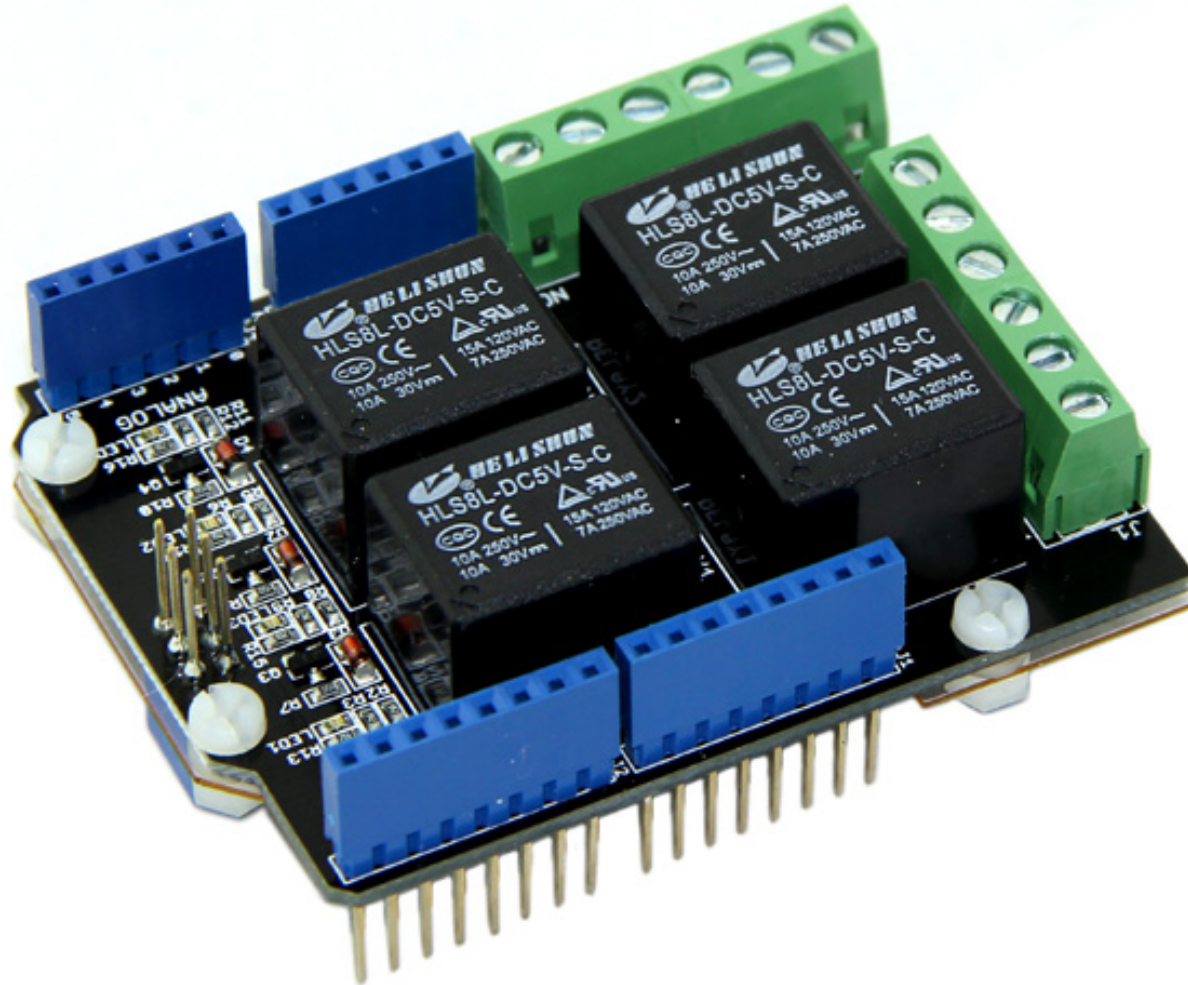
- galvanisch gescheiden
- kan (zeer) grote stromen aan
- traag, geen PWM mogelijk
- laat geen ompoling toe
- meestal transistor nodig om spoel aan te sturen
- wordt meestal gebruikt om netspanning te schakelen



## Voorbeeld



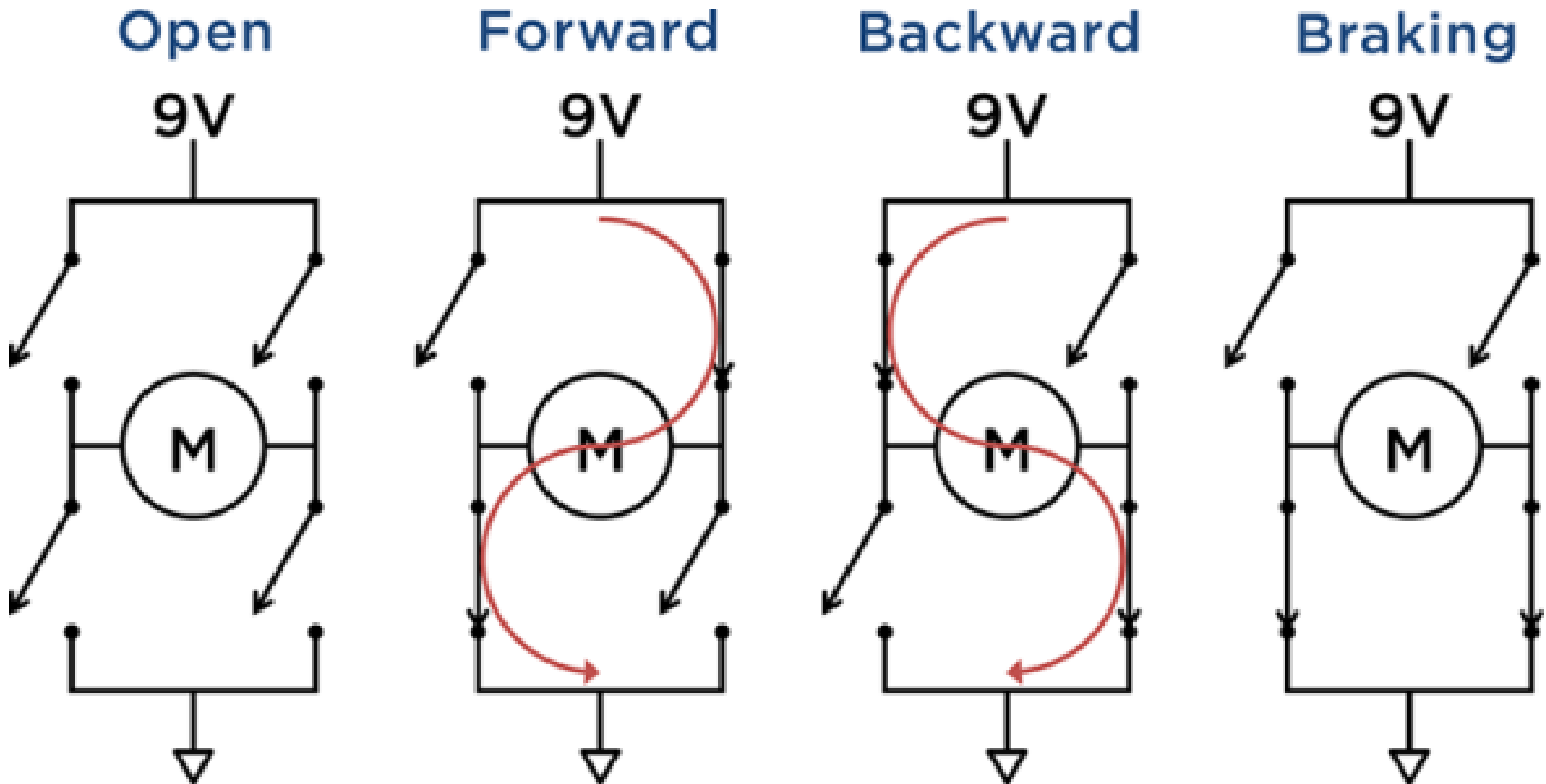
## Relay shield



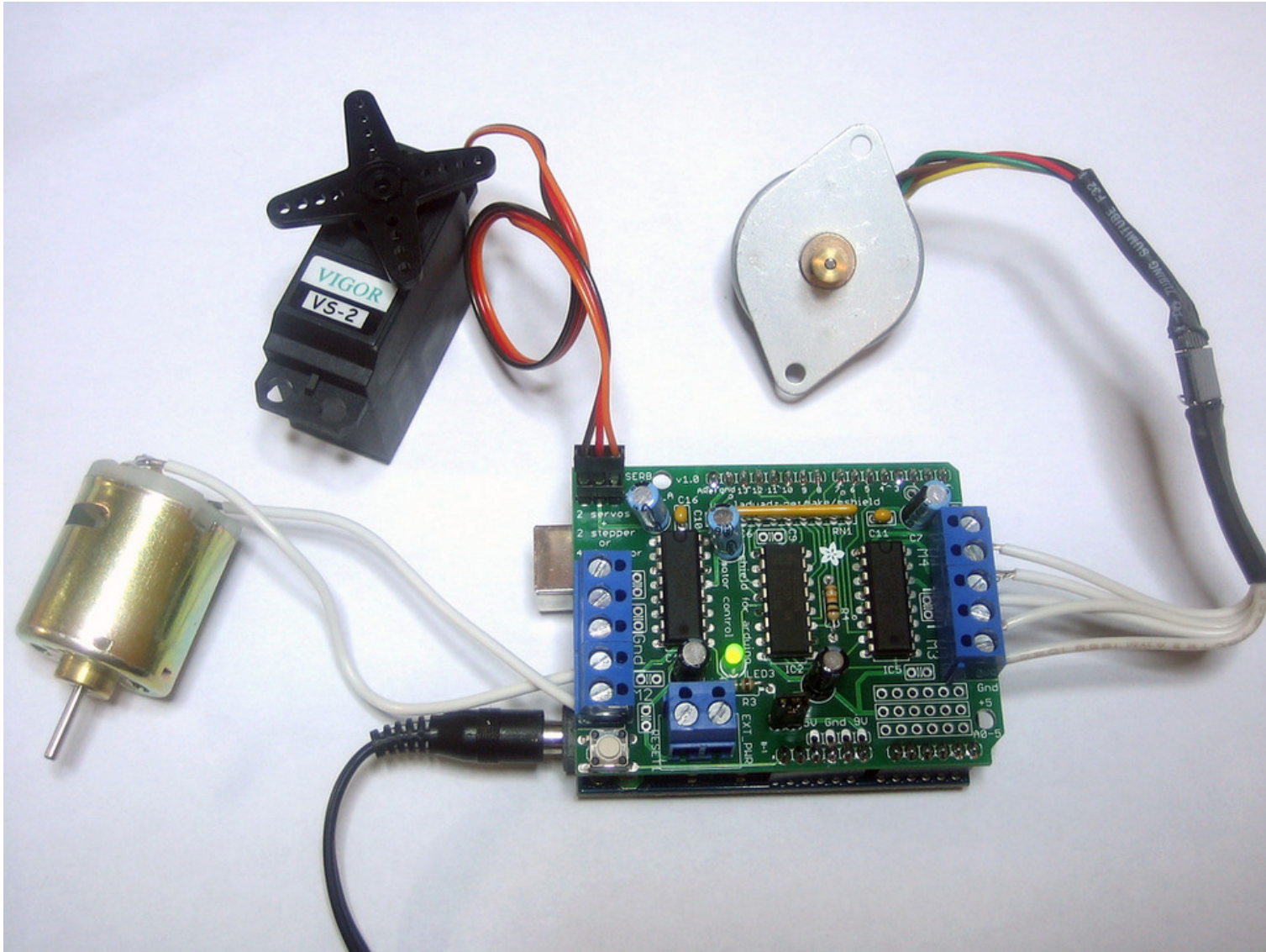
## H-brug

- kan grote stromen aan
- meestal uit transistoren of MOSFET's opgebouwd
- snel, laat PWM toe
- laat ompoling toe
- wordt meestal gebruikt voor (DC) motoren
- speciale IC's beschikbaar (bv. L293D)

## Voorbeeld



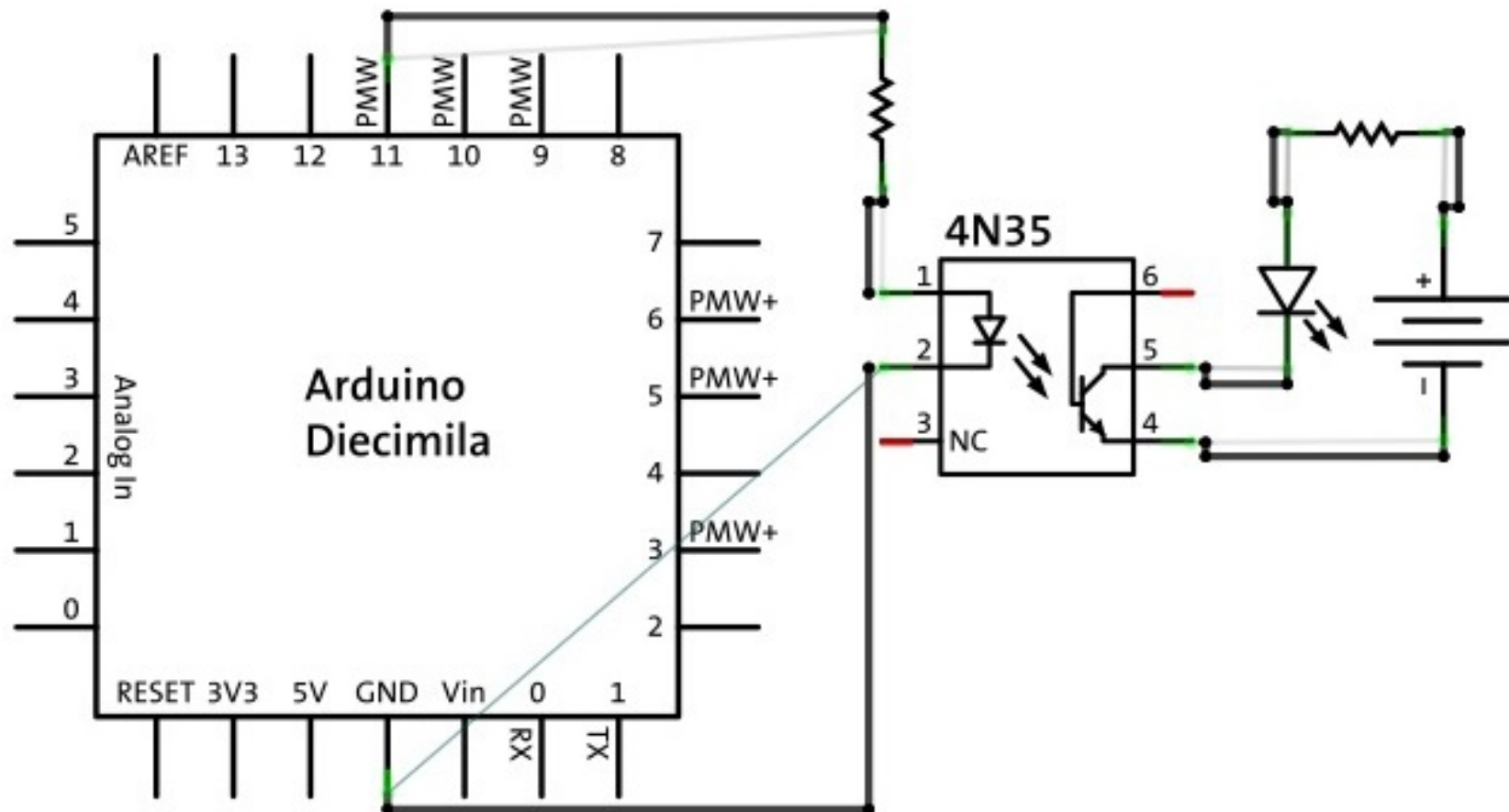
# Motor shield



# Optocoupler

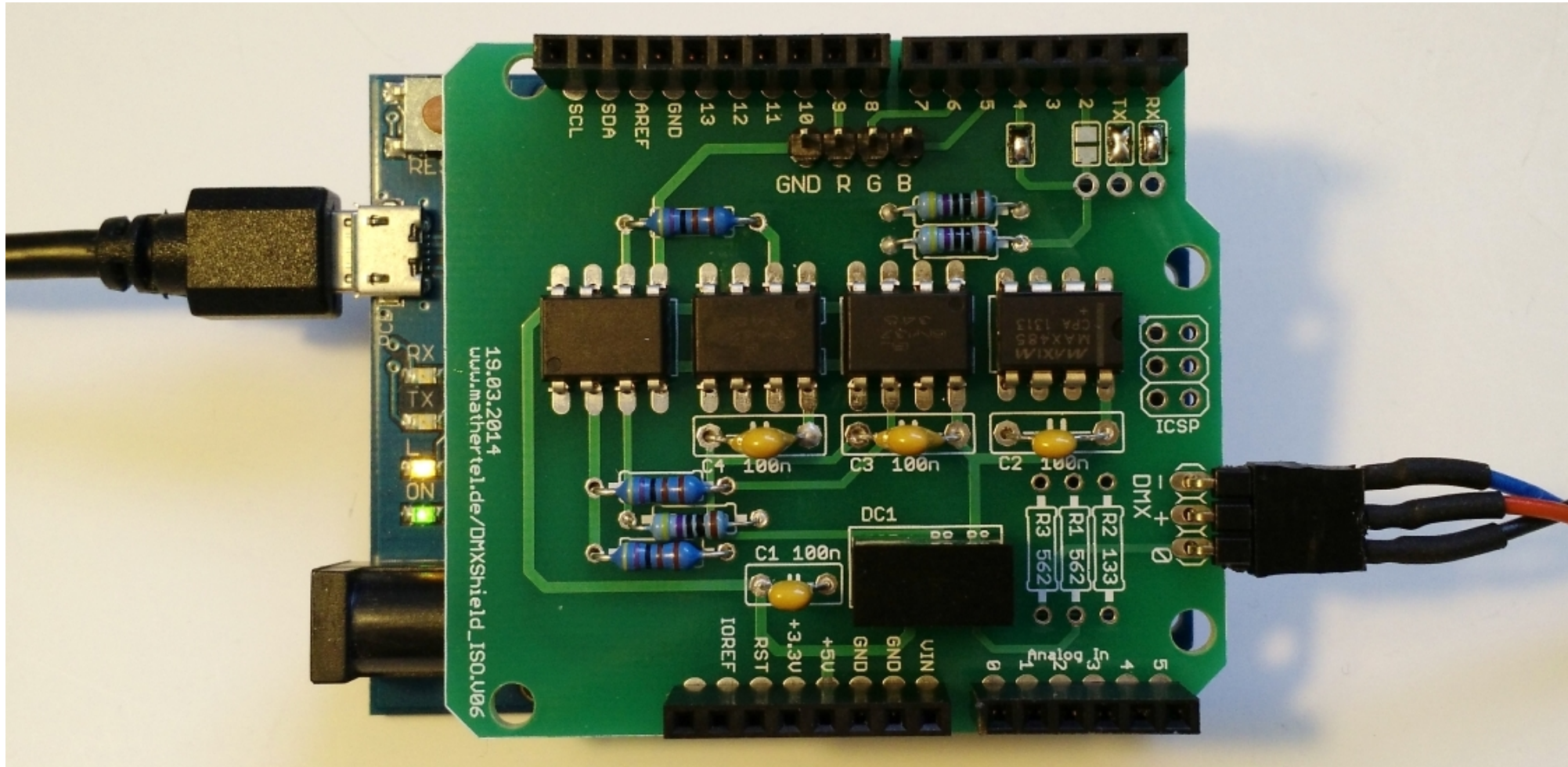
- voor relatief kleine stromen
- galvanisch gescheiden
- snel, laat PWM toe
- laat geen ompoling toe
- wordt gebruikt om DC-netwerken galvanisch van elkaar te scheiden
- speciale IC's beschikbaar

## Voorbeeld





# DMX-shield





## Bibliotheken

- Arduino is heel populair door enorme codeaanbod op internet
- meeste aanbod zit in bibliotheken
- bibliotheek bevat een aantal functies rond een bepaald item
- dit kan gaan over een sensor, timer, wiskunde, ...

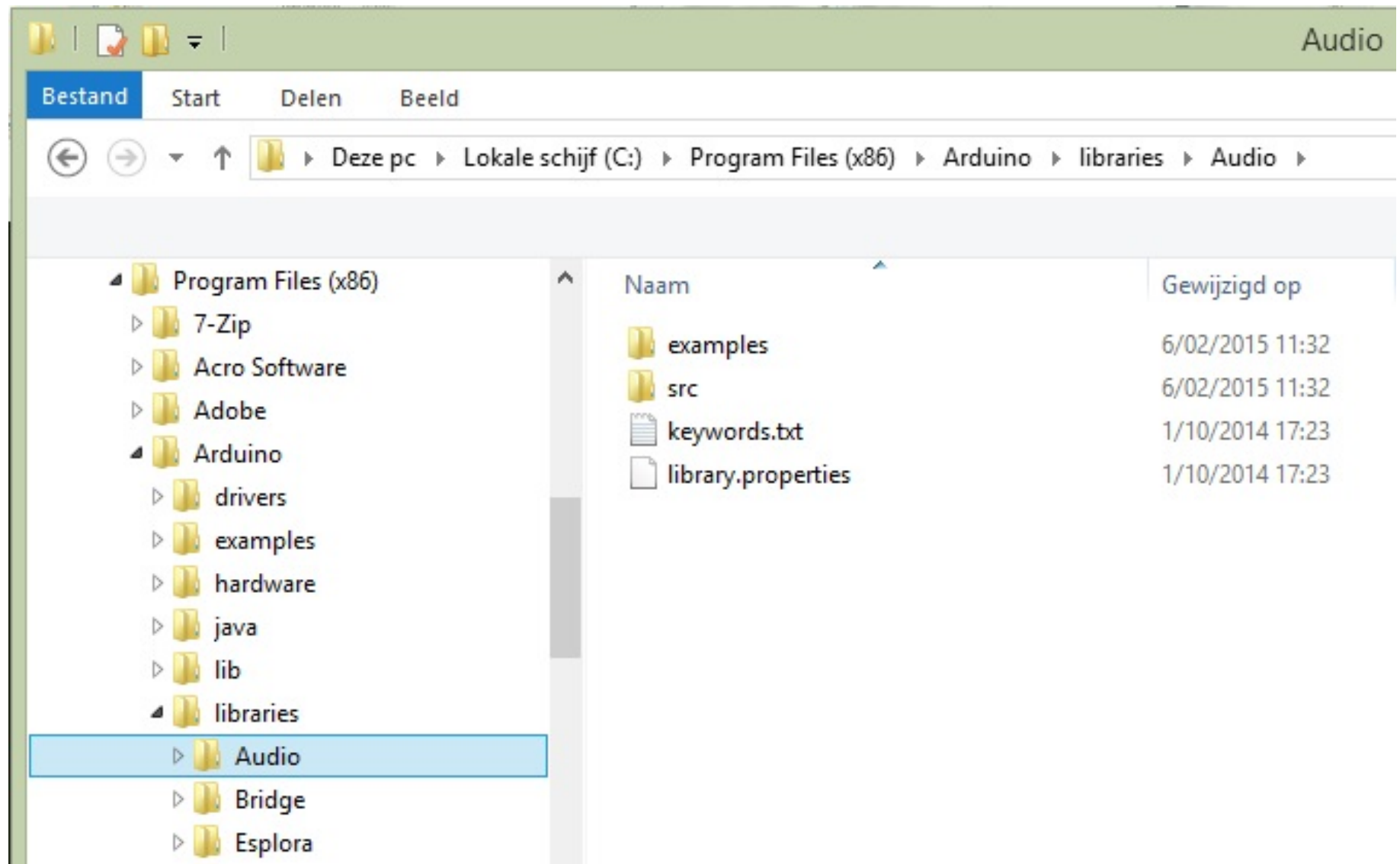
## Opbouw

- bibliotheek bevat 2 bestanden: header en codebestand
- header bevat de functie-aanroepen, geen code
- code bevat de eigenlijke code
- de code moet in C++ formaat zijn

## Locatie

- de bibliotheken worden bewaard in de Program Files (x86) map
- in Arduino map is er een map libraries aanwezig
- elke bibliotheek wordt bewaard in een eigen map waarbij de naam overeenkomt met de naam van de bibliotheek
- iedere map bevat ook een map examples met voorbeelden die de bibliotheek gebruikt
- welke bibliotheken er ter beschikking staan kan je ook zien in het menu Schets - Importeer bibliotheek

# Locatie



## Persoonlijke bibliotheken

- elke gebruiker kan ook persoonlijke bibliotheken installeren
- ideaal voor gebruiker met beperkte rechten
- andere gebruikers kunnen deze niet gebruiken
- deze staan in `Documents\Arduino\libraries`

## Standaard bibliotheken

- EEPROM: om intern geheugen te gebruiken (1024 bytes op Uno)
- Ethernet en Wifi: netwerktoegang
- GSM: gebruik van het GSM-netwerk
- LiquidCrystal en TFT: displays
- SD: lezen en schrijven op SD-kaart
- Servo en Stepper: motoren aansturen
- SPI en Wire: SPI en I<sup>2</sup>C protocollen gebruiken

## Gebruik

- via het menu: Schets - Importeer bibliotheek
- of via `#include <libraryheader>`
- soms meerdere nodig
- of door een bestaand voorbeeld te gebruiken
- daarna kunnen alle functies uit de bibliotheek gebruikt worden

## Referentie

- bij gebruik functie steeds naar bibliotheek refereren:

```
1 #include <SPI.h>
2 #include <Audio.h>
3
4 void setup()
5 {
6     SPI.setClockDivider(4);
7     Audio.begin(88200, 100);
8 }
```



## Extra bibliotheken

- deze zijn ontwikkeld door de Arduino gebruikers
- worden niet standaard meegeleverd
- groot deel te vinden via: <http://playground.arduino.cc>
- indien keuze gevonden: downloaden en installeren
- kan via: Schets - Importeer bibliotheek - Bibliotheek toevoegen
- bibliotheek wordt dan in persoonlijke map geïnstalleerd

## Demo IR-ontvanger

- we willen een eenvoudige afstandsbediening kunnen gebruiken
- zoek de hardware samen: IR-ontvanger + ontvangst
- zoek de juiste bibliotheek: bv. IRremote
- in code pinnummers aanpassen

## Eigen bibliotheken

- interessant om eigen functies in meerdere projecten te gebruiken
- kan ook gebruikt worden om je functies te delen met de gemeenschap
- code moet in C++ formaat zijn
- C++ is objectgeëïenteeerd

## Bestand Mijnbib.cpp

```
1 #include "Arduino.h"
2 #include "Mijnbib.h"
3
4 int MijnbibClass::som(int a, int b) {
5     int result = a + b;
6     return result;
7 }
8
9 MijnbibClass Mijnbib; // declaratie ↘
   → instantie klasse
```

## Bestand MijnBib.h

```
1 #ifndef  MijnBib_h
2 #define  MijnBib_h
3 #include "Arduino.h"
4
5 class MijnBibClass
6 {
7     public:
8         int som(int, int);
9 };
10 extern MijnBibClass  MijnBib;
11 #endif
```

## Zip bestand maken

- bibliotheken worden als zip-bestand geïmporteerd
- plaats de bestanden in een map: MijnBib
- comprimeer die map naar: MijnBib.zip
- let op de gelijke namen
- daarna kan je eigen bibliotheek toegevoegd worden

## Gebruik

```
1 #include <MijnBib.h>
2
3 void setup() {
4     Serial.begin(9600);
5     Serial.print(MijnBib.som(4, 5));
6 }
```

## Voorbeelden

- indien je een bibliotheek publiceert best voorbeelden toevoegen
- maak een aantal voorbeelden in de IDE
- maak een map `examples` aan in de map `MijnBib` onder *Documents*
- bewaar daar je voorbeeld sketches
- na het opnieuw starten van de Arduino IDE zouden de voorbeelden zichtbaar moeten zijn
- maak de zip-opnieuw aan



# Displays

- LED: om een status te tonen
- LCD: om meerdere karakters weer te geven
- 7-segment: om een beperkt aantal cijfers te tonen
- TFT: meestal kleur en grafisch

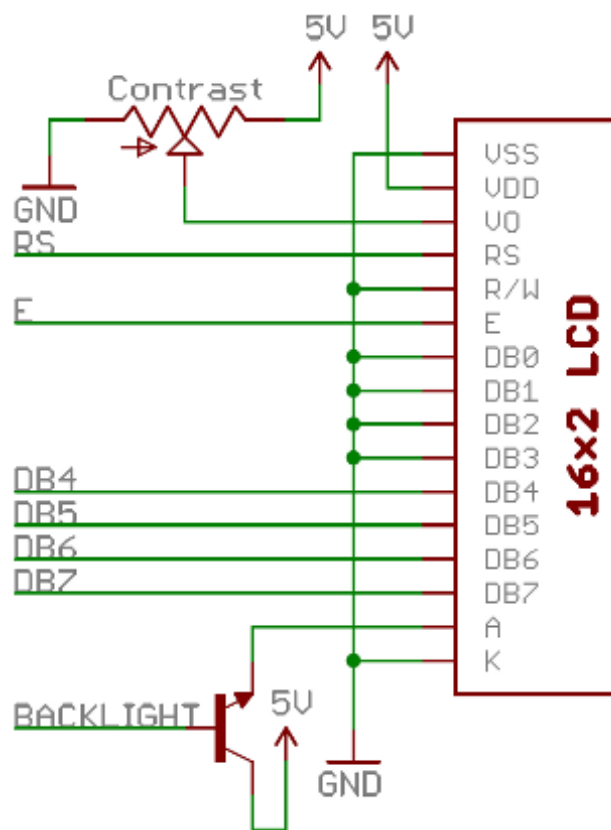
# LCD

- Liquid Crystal Display
- standaard 2 lijnen van 16 karakters
- verbruikt zeer weinig stroom (zonder verlichting)



## LCD aansluiten

- LCD heeft 14 tot 16 pinnen
- keuze: 4 of 8 datapinnen



# Protocol

- LCD dient geïnitieerd te worden
- eerst wachten op voedingsspanning (15ms)
- vervolgens initialisatiebytes versturen
- telkens wachten tussen de verschillende stappen
- bij karakters versturen: data + puls op enable pin

## Arduino bibliotheek

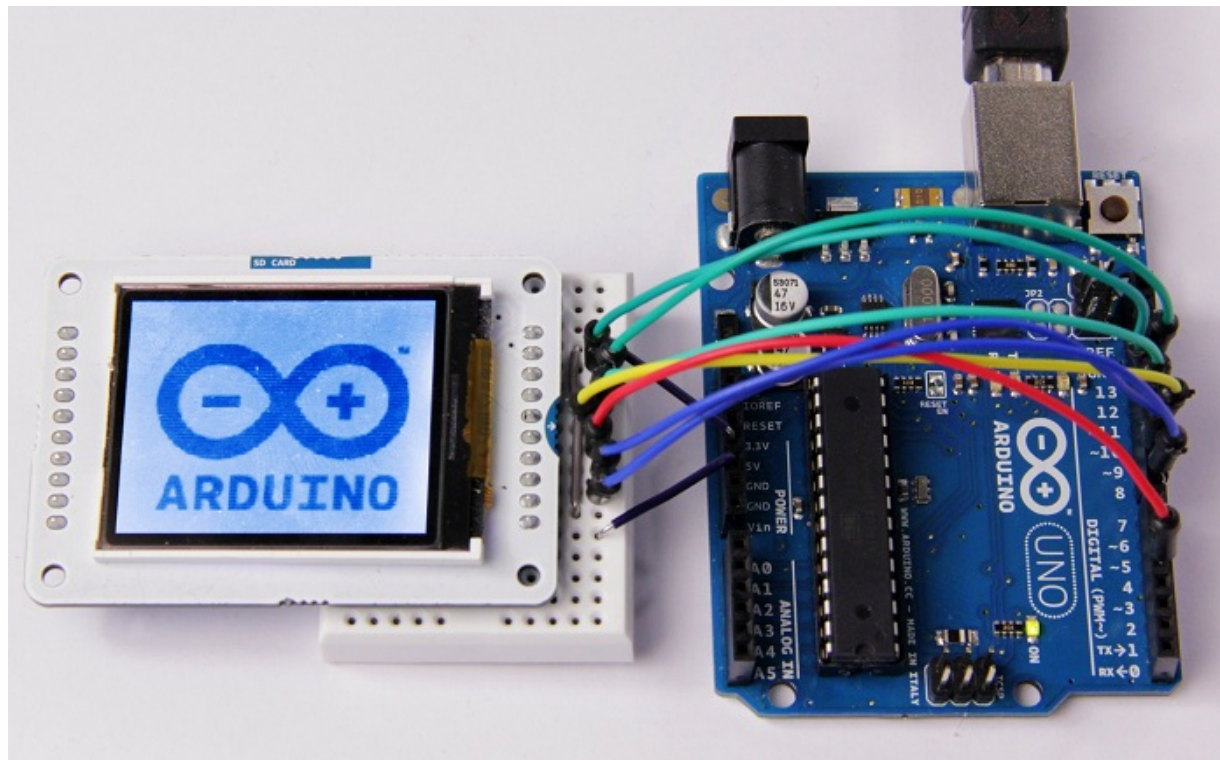
- gemakkelijk gebruik met *LiquidCrystal* bibliotheek
- functies: initialisatie, scrollen, wissen, schrijven
- cursor: blink, underscore, ...
- eigen karakters aanmaken (beperkt aantal)

## Wat komt er op het scherm?

```
1 #include <LiquidCrystal.h>
2
3 LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
4   // RS, enable, D4..D7
5
6 void setup() {
7   lcd.begin(16, 2);
8   lcd.print("hello, world!");
9 }
10
11 void loop() {
12   lcd.setCursor(0, 1); // 2de lijn
13   lcd.print(millis() / 1000);
14 }
```

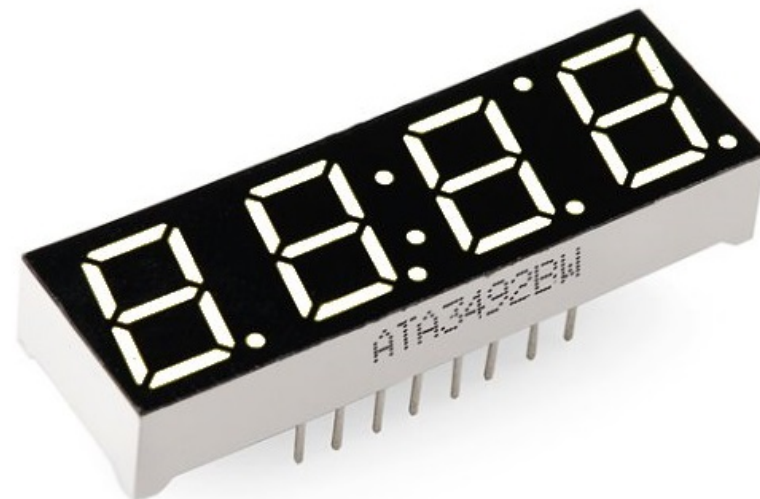
# TFT

- grafisch display
- meestal kleuren
- wordt aangestuurd via matrix of serieel protocol



## 7-segment

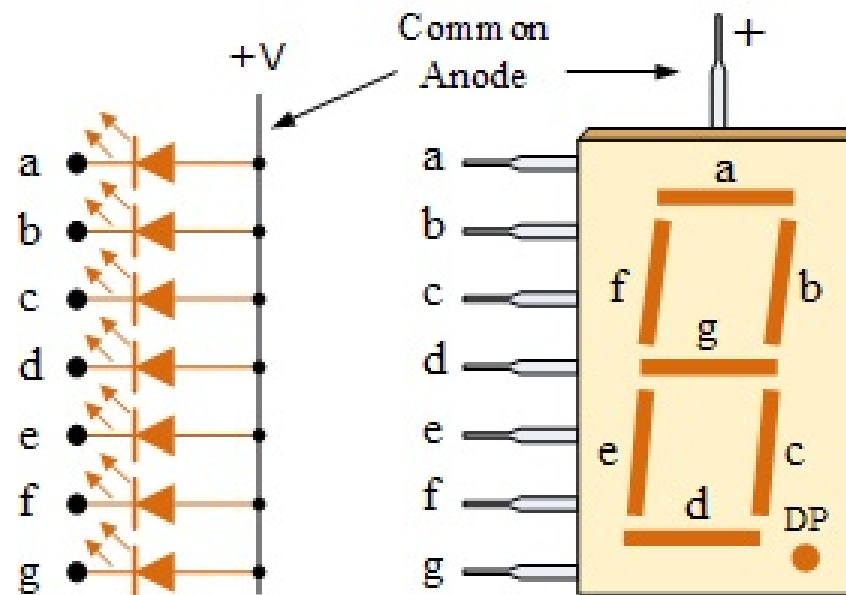
- wordt gebruikt om (kleine) getallen weer te geven
- bv. weegschalen, klokradio's, ...
- bestaat uit individuele LED's
- betrouwbaar en zuinig (met verlichting)





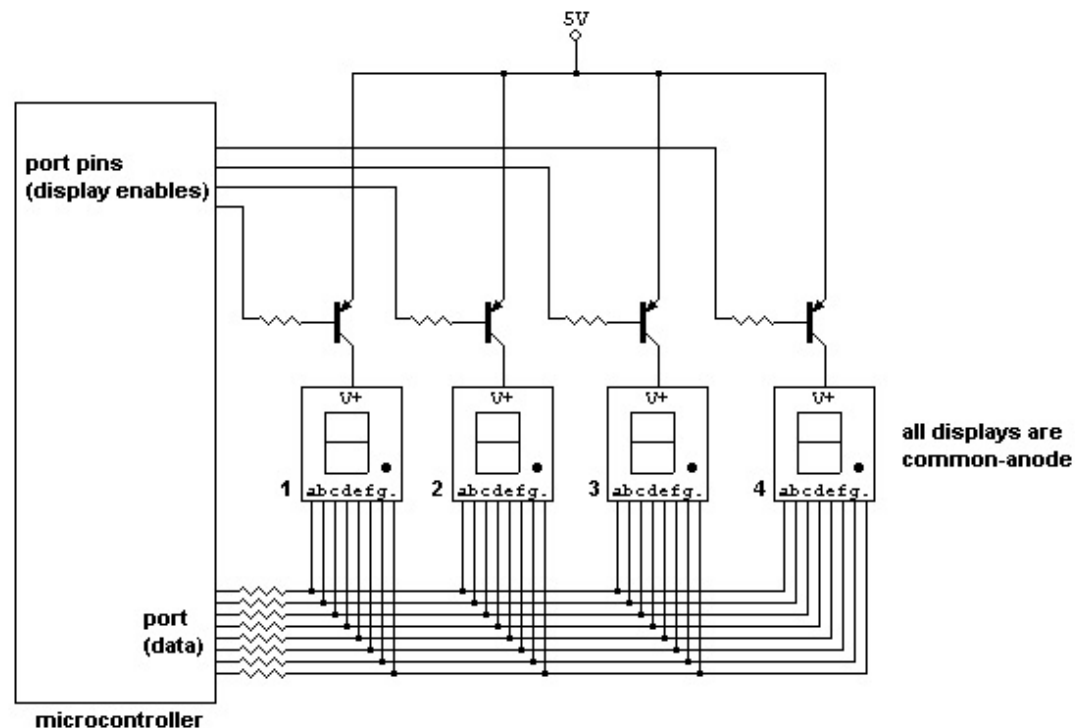
# Opbouw

- ieder segment (+punt) heeft aansluiting
- gemeenschappelijke anode of kathode
- stroombegrenzing nodig (weerstand)



# Multiplex

- alle gelijke segmenten worden verbonden met elkaar
- snel in de tijd afwisselen met hogere stroom
- rekenintensief voor microcontroller en veel pinnen nodig



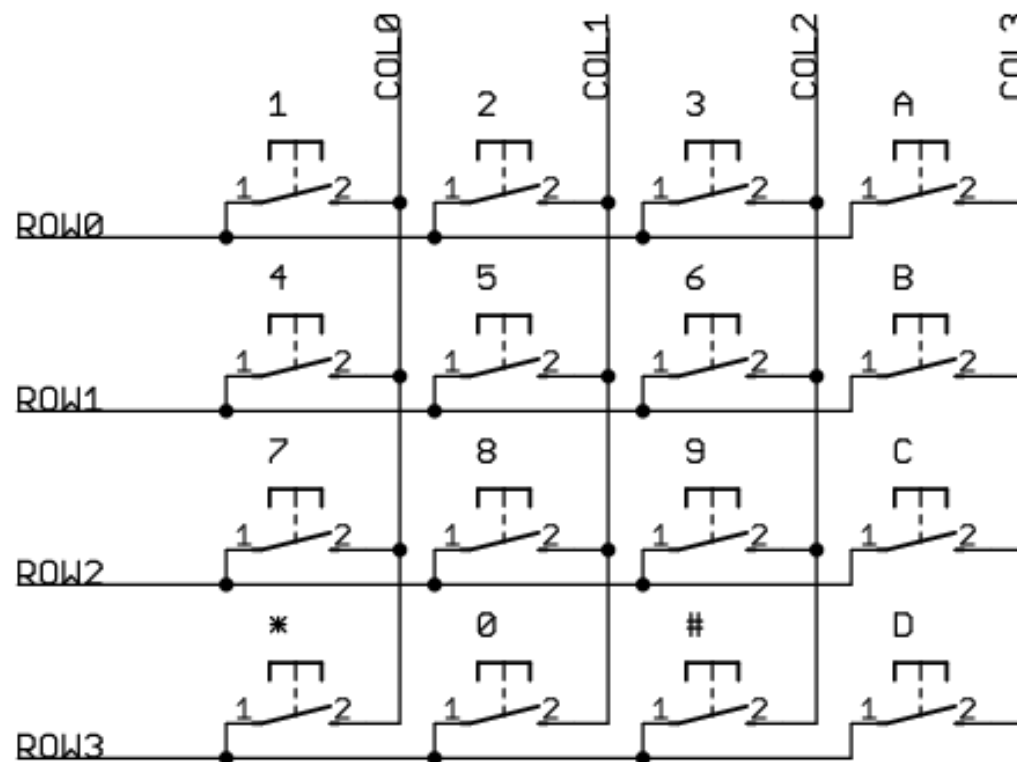
# Keypad

- mini toetsenbord voor input van getallen
- bv. in snoepautomaat



# Opbouw

- opgebouwd uit schakelaars in rijen en kolommen
- matrixstructuur



## Uitlezen

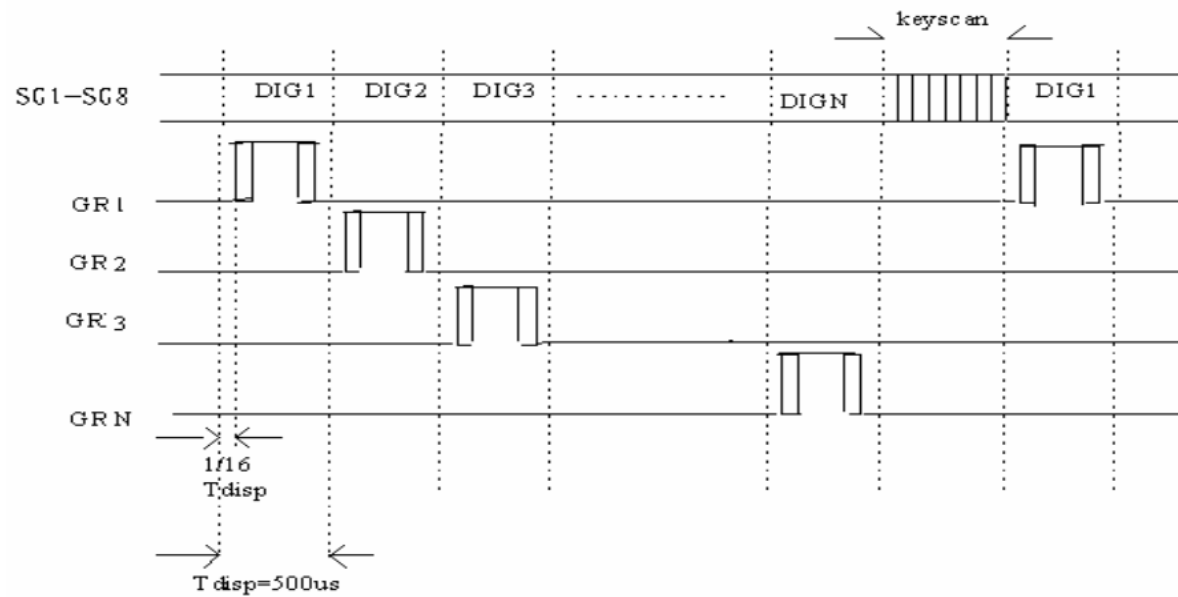
- rijen als input (met pullup weerstanden)
- kolommen als output
- kolommen 1 voor 1 laag maken en telkens elke rij inlezen
- combinatie kolom/rij geeft toetswaarde weer
- rekenintensief (aansturen + uitlezen)
- veel pinnen nodig

## TM1636 display driver

- speciaal IC om display en keypad aan te sturen
- vermindert aantal benodigde pinnen tot 2 (data + clk)
- kan LED's rechtstreeks aansturen (zonder weerstand)
- helderheid kan geregeld worden
- matrix uitgang (max. 4 x 7-segment)

# Protocol

- wordt aangestuurd via 2-draads protocol
- dialect van I<sup>2</sup>C (zie later)
- bij elk kloksignaal kan bit doorgestuurd worden
- 7-segment en keypad kunnen samen gebruikt worden



## Bibliotheek TM1636

- functies om 7-segment display aan te sturen
- `init()` : initialiseren (helderheid)
- `display()` : array van 4 bytes tonen op display
- `point()` : vlag dubbele punt instellen
- `clearDisplay()`: display wissen



## Voorbeeld

```
1 #include <TM1636.h>
2 TM1636 tm1636(7,8); // CLK, DATA
3 int8_t disp[4];
4
5 void setup() {
6     tm1636.init();
7 }
8
9 void loop() {
10     disp[0]=1; disp[1]=2;
11     disp[2]=3; disp[3]=4;
12     tm1636.display(disp);
13     delay(500);
14 }
```

## Eigen karakters

TM1636.cpp

```
1 static int8_t TubeTab[] =  
2     {0x3f,0x06,0x5b,0x4f,  
3       0x66,0x6d,0x7d,0x07,  
4       0x7f,0x6f,0x77,0x7c,  
5       0x39,0x5e,0x79,0x71,  
6       0x40,0x00}; // 0~9, A, b, C, d, E, F, "-"," "
```

- er kunnen eigen karakters achteraan toegevoegd worden
- decoderen welke bits bij welke segmenten horen