

## **Projet 6 : Montage des capteurs**

**11/06/2018**

### **Rôles :**

|                   |  |
|-------------------|--|
| Matthieu CARTERON | : Chef de projet, planification          |
| Raphaëlle-Elvira  | : Responsable de la communication réseau |
| Robin CALLET      | : Responsable de l'étude scientifique    |
| Killian DEROCHE   | : Gestionnaire du matériel               |

### **Schéma du circuit logique :**

Deux capteurs ont été posés à l'avant du véhicule, deux ont été posés sur les côtés.  
Ainsi :

- Les capteurs à l'avant permettent de détecter la déviation.
- Les capteurs sur les côtés peuvent servir de capteurs de secours.
- La détection accepte une marge d'erreur (2 capteurs de chaque côté qui détectent le noir) ce qui permet au robot de se repositionner au mieux si il va trop vite ou que le premier capteur n'a pas fonctionné.