

# OS assignment2

---

## Design

---

### pthread 구현

#### 1. pthread 구현방식

- thread는 기존의 `proc` 구조체와 상당한 유사점을 가지고 있다. 그렇기에 thread구조체를 따로 만들지 않고 기존 `proc` 구조체를 그대로 활용하기로 하였다.
- 그리고 프로세스를 `mainthread`로 지정해주고 `next_thread`에 linkedlist 방식으로 thread를 매달아 주었다.

#### 2. pthread 스케줄링

- 프로세스간의 공정성과 thread들간의 공정성을 둘다 유지해야한다고 생각하였다.
- 그래서 ptable을 순회하며 각 프로세스마다 하나의 thread를 스케줄링하고 다음 프로세스로 넘어가게끔 설계하였다.
- 프로세스 내에서도 `current_thread` 변수를 사용하여 그 프로세스 내에서 스케줄링 된 thread를 가리키고 다음에 그 프로세스가 스케줄링 될때는 `current_thread`의 다음 thread를 스케줄링 하게 하여서 thread간의 공정성도 유지하였다.

## implement

---

#### 1. 기본선언

```

struct proc {
    uint sz;                // Size of process memory (bytes)
    pde_t* pgdir;           // Page table
    char *kstack;           // Bottom of kernel stack for this process
    enum procstate state;   // Process state
    int pid;                // Process ID
    struct proc *parent;    // Parent process
    struct trapframe *tf;   // Trap frame for current syscall
    struct context *context; // switch() here to run process
    void *chan;             // If non-zero, sleeping on chan
    int killed;             // If non-zero, have been killed
    struct file *ofile[NOFILE]; // Open files
    struct inode *cwd;      // Current directory
    char name[16];          // Process name (debugging)
    struct proc *next_thread; // thread를 linkedlist를 위한 프로세스 포인터
    struct proc *main_thread; // Main thread
    struct proc *current_thread; // 프로세스 내에서 현재까지 실행된 thread
    struct proc *join_thread; // 프로세스가 생성되고 join을 해줄 thread
    int is_thread;          // thread이면 1 mainthread이면 0
    int tid;               // thread의 tid
    int create_num;        // tid를 위해 프로세스에서 생성했던 thread수
    void *retval;          // 반환값
    int memory_limit;      // memory_limit
};

```

proc의 구조는 다음과 같다 즉 thread의 구조도 다음과 같다

**next\_thread** : thread를 생성하면 next\_thread에 연결해준다.

**main\_thread** : main\_thread를 나타낸다 즉 맨처음 생성된 프로세스

**current\_thread** : 스케줄링을 위한 변수이다. 한 프로세스내에서 현재까지 실행된 thread를 저장하고 다음 스케줄링이 될때 current\_thread의 다음 thread를 스케줄링 한다.

**join\_thread** : thread를 생성할때 생성한 thread를 join\_thread로 지정하고, thread\_exit이 호출되면 join\_thread를 깨워 자원을 회수한다.

**is\_thread** : thread이면 1 mainthread 즉 process이면 0의 값을 갖는다.

**tid** : thread의 tid, main thread이면 0을 갖는다.

**create\_num** : tid값을 부여하기 위하여 process 가 thread를 생성할 때 마다 값을 늘려주고 그 값을 tid로 부여한다.

**memory\_limit** : setmemorylimit을 통하여 mainthread의 memory limit을 설정해준다.

```

static struct proc*
allocproc(void)
{
    ...
    p->state = EMBRYO;
    p->pid = nextpid++;
    p->is_thread = 0;
    p->tid = 0;
    p->create_num = 0;
    p->current_thread = p;
    p->main_thread = p;
    ...
}

```

`allocproc()` 에서 `mainthread` 를 위한 초기화를 해주었다. 이후에 `thread_create` 에서 thread인 경우에 다시 할당해준다.

## 2. thread 관련 함수

### *proc.c*

- `thread_create()`

```

int thread_create(thread_t *thread, void *(*start_routine)(void*), void *arg) {
    struct proc *np;
    struct proc *curproc = myproc();
    struct proc *mainThread=curproc->main_thread;
    uint usp,sz,newsz;

    // 프로세스 할당
    if((np = allocproc()) == 0){
        return -1;
    }
    acquire(&ptable.lock);
    np->main_thread = mainThread; //mainthread 지정
    np->parent= mainThread->parent; //부모 프로세스 지정
    np->pid = mainThread->pid; // mainthread와 pid공유
    *thread=++mainThread->create_num; // thread 번호 저장
    np->tid = mainThread->create_num; // thread 번호 tid에 저장
    np->pgdir = curproc->pgdir; // pgdir 복사
    // Clear %eax so that fork returns 0 in the child.

    // thread 스택 공간 확보
    sz=mainThread->sz;
    sz=PGROUNDUP(sz);

```

```

newsz = allocuvnm(curproc->pgdir, sz, sz + 2*PGSIZE);

// 메모리 limit check
uint memory_limit = mainThread->memory_limit;
if (memory_limit > 0 && newsz > memory_limit) {
    release(&ptable.lock);
    return -1; // 메모리 제한 초과시, 오류 반환
}

np->sz = newsz;
mainThread->sz = newsz;
clearpteu(curproc->pgdir, (char*)(newsz - 2*PGSIZE));

//유저 스택 값 넣기
*np->tf = *curproc->tf;
np->tf->eip = (uint)start_routine; // start routine 지정
usp = newsz;
usp -= 8;
uint ustack[4];
ustack[0] = 0xffffffff;
ustack[1] = (uint)arg;

// 스택 포인터 이동하여 인자공간 확보
if(copyout(np->pgdir, usp, ustack, 8) < 0){
    np->state = UNUSED;
    return -1;
} // 스택에 인자 입력
np->tf->esp = (uint)usp;

// 파일 복사
for(int i = 0; i < NOFILE; i++)
    if(curproc->ofile[i])
        np->ofile[i] = filedup(curproc->ofile[i]);
np->cwd = idup(curproc->cwd);

safestrcpy(np->name, curproc->name, sizeof(curproc->name));

//생성된 thread linkedlist에 달아주기
struct proc *p;
for (p = curproc; p->next_thread != 0; p = p->next_thread);
p->next_thread = np;
np->next_thread = 0;

np->state = RUNNABLE;
np->is_thread = 1;
np->join_thread = curproc; //join을 위한 현재 프로세스 정보 저장
//프로세스 내의 sz 복사
for(p = curproc->main_thread; p ; p= p->next_thread)
{
    p->sz = newsz;
}
release(&ptable.lock);

```

```

    return 0;
}

```

우선 프로세스를 할당하고, 이 프로세스에 `mainthread` 와 부모 프로세스, pid 등 필요한 정보를 지정한다. 그런 다음 thread의 스택 공간을 확보하고 메모리 제한을 확인합니다. 메모리 제한을 초과하는 경우, 함수는 에러(-1)를 반환한다.

그 다음, 유저 스택 값과 `start routine` 을 설정하고, 스택 포인터를 이동하여 인자 공간을 확보한다. 이 과정에서 문제가 발생하면 에러를 반환한다. 그 후, 파일을 복사하고 생성된 스레드를 linked list에 추가한다. 추가된 스레드의 상태를 `RUNNABLE` 로 설정하고 `join_thread` 를 현재 프로세스로 지정한다.

마지막으로, `sbrk` 를 위해 프로세스 내의 모든 스레드의 `sz` 를 갱신한다.

- `thread_exit()`

```

void thread_exit(void *retval){
    struct proc * curproc=myproc();
    struct proc * p;
    int fd;
    // 만약 현재 프로세스가 메인 스레드라면, exit를 호출
    if (curproc->main_thread == curproc)
    {
        exit();
    }

    // 현재 프로세스에서 열려있는 모든 파일을 닫음
    for(fd=0;fd<NOFILE;fd++){
        if(curproc->ofile[fd]){
            fclose(curproc->ofile[fd]);
            curproc->ofile[fd]=0;
        }
    }

    // 작업 시작
    begin_op();
    // 현재 프로세스의 작업 디렉토리를 닫음
    iput(curproc->cwd);
    // 작업 종료
    end_op();
    curproc->cwd=0;

    // 프로세스 테이블 잠금
    acquire(&ptable.lock);
}

```

```

// join을 기다리는 스레드 깨우기
wakeup1(curproc->join_thread);
// 모든 자식 프로세스를 확인해서 부모 프로세스를 initproc으로 변경하고,
//상태가 ZOMBIE라면 initproc 깨우기
for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
    if(p->parent == curproc){
        p->parent = initproc;
        if(p->state == ZOMBIE)
            wakeup1(initproc);
    }
}
// 현재 프로세스 상태를 ZOMBIE로 변경
curproc->state = ZOMBIE;
// 반환값 설정
curproc->retval = retval;
// 스케줄러 호출
sched();
// 이 위치에 도달했다면 문제가 있는 것이므로 panic 호출
panic("zombie exit");
}

```

현재 스레드가 메인 스레드인지 확인한다. 만약 메인 스레드라면 `exit` 함수를 호출하여 프로세스를 종료시킨다.

그렇지 않다면, 현재 스레드에서 열려 있는 모든 파일을 닫고, 현재 스레드의 작업 디렉토리를 닫는다. 이 과정에서 파일 시스템 연산을 보호하기 위해 `begin_op` 와 `end_op` 를 호출합니다.

이후 프로세스 테이블을 잠그고, `join` 을 기다리는 스레드를 깨웁니다. 그리고 현재 thread의 모든 자식 프로세스를 확인하면서, 부모 프로세스를 `initproc` 으로 변경하고, 자식 프로세스의 상태가 `ZOMBIE` 라면 `initproc` 을 깨웁니다.

마지막으로 현재 스레드의 상태를 `ZOMBIE` 로 변경하고, 반환값을 설정합니다. 그 후 스케줄러를 호출하여 다른 thread에게 넘긴다.

- `thread_join()`

```

int thread_join(thread_t thread, void **retval) {
    struct proc *curproc = myproc();
    struct proc *mainThread = curproc->main_thread;
    int found = 0;

    acquire(&ptable.lock);

    // join 할 thread 찾기
    struct proc *p;
    for (p = mainThread->next_thread; p ; p = p->next_thread) {

```

```

        if (p->tid == thread && p->join_thread == curproc) {
            found = 1;
            break;
        }
    }

    // thread를 찾지 못하면 -1 반환
    if (!found) {
        release(&ptable.lock);
        return -1;
    }

    // thread가 종료될 때까지 기다림
    while (p->state != ZOMBIE) {
        sleep(curproc, &ptable.lock);
    }

    // 요청된 경우 retval 설정
    // thread의 반환 값을 가져옴
    if (retval != 0) {
        *retval = p->retval;
    }

    // thread 리스트에서 제거
    if (p == mainThread->next_thread) {
        mainThread->next_thread = p->next_thread;
        if(p->main_thread->current_thread == p){
            p->main_thread->current_thread = mainThread;
        }
    } else {
        struct proc *prev;
        for (prev = mainThread->next_thread; prev->next_thread != p;
prev = prev->next_thread)
            prev->next_thread = p->next_thread;
        if(p->main_thread->current_thread == p){
            p->main_thread->current_thread = prev;
        }
    }
}

// join된 thread의 자원회수
kfree(p->kstack);
p->kstack = 0;
p->parent = 0;
p->name[0] = 0;
p->state = UNUSED;
p->tid = 0;
p->join_thread = 0;
p->main_thread = 0;
p->pid = 0;
p->next_thread = 0;
p->is_thread = 0;

release(&ptable.lock);

```

```

    return 0; // 성공적으로 thread join 완료
}

```

현재 프로세스와 관련된 메인 스레드를 가져온다.

이 함수는 메인 스레드와 연결된 thread 목록에서 `join` 을 기다리는 thread를 찾는다. 이 thread를 찾지 못하면 함수는 -1을 반환하고 종료한다.

thread를 찾았다면, `thread_join` 함수는 이 thread가 종료될 때까지 기다린다.

thread가 종료되면, thread의 반환값을 회수한다. 그리고 이 thread를 thread 목록에서 제거하고, 이 스레드가 사용하던 자원을 해제한다.

- scheduler()

```

void scheduler(void) {
    struct proc *p;
    struct cpu *c = mycpu();
    c->proc = 0;

    for(;;){
        // Enable interrupts on this processor.
        sti();

        // Loop over process table looking for process to run.
        acquire(&ptable.lock);
        for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
            if(p->state != RUNNABLE)
                continue;

            struct proc *current_thread = p->main_thread->current_thread;
            //현재 프로세스의 이전까지 실행했던 thread 가져옴

            //실행가능한 다음 thread찾기
            do {
                current_thread = current_thread->next_thread;
                if (!current_thread)
                    current_thread = p->main_thread;
            } while (current_thread->state != RUNNABLE);

            p->main_thread->current_thread = current_thread; //current thread 업데이트

            c->proc = current_thread;
            switchvm(current_thread);
            current_thread->state = RUNNING;
            swtch(&(c->scheduler), current_thread->context);
            switchkvm();
        }
    }
}

```



```

        // Process is done running for now.
        // It should have changed its p->state before coming back.
        c->proc = 0;

        // Move to the next thread or loop back to the main thread
    }
    release(&ptable.lock);
}
}

```

기존의 scheduling 방식에서 스케줄할 process를 찾는 부분을 바꾸었다

1. thread나 프로세스가 선택이되면 해당 프로세스의 메인 스레드를 타고가서 이전까지 실행했던 current thread를 가져온다..
2. 그 다음으로, 실행 가능한 다음 스레드를 찾는다. 만약 linkedlist의 끝까지 찾지 못하면 메인 스레드로 되돌아간다.
3. 실행 가능한 thread를 찾았다면, 메인 thread의 `current_thread` 를 업데이트한다.

- fork

```

int
fork(void)
...
if((np->pgdir = copyvm(curproc->pgdir, curproc->main_thread->sz)) == 0){
    kfree(np->kstack);
    np->kstack = 0;
    np->state = UNUSED;
    return -1;
}
np->sz = curproc->main_thread->sz;

...

safestrcpy(np->name, curproc->main_thread->name, sizeof(curproc->main_thread->name));

...

```

기존 `fork` 함수에서 복사하는 부분을 fork를 실행하는 프로세스의 `mainthread` 를 참조하게 해주었다.

- exec

```
int
exec(char *path, char **argv)
{
    ...

    uint memory_limit = curproc->main_thread->memory_limit;
    if (memory_limit > 0 && sz > memory_limit) {
        return -1; // 메모리 limit 확인후 에러처리
    }
    curproc->tf->eip = elf.entry; // main
    curproc->tf->esp = sp;
    kill_for_exec(curproc);

    ...
}
```

- `kill_for_exec` 을 호출하여 thread를 정리해준다.

```
// 현재 프로세스(curproc)에 대해 exec를 위한 종료 과정을 수행하는 함수
void
kill_for_exec(struct proc * curproc){
    struct proc *p;
    struct proc *next_thread;
    int fd;

    for(p = curproc->main_thread; p; p= next_thread ){
        next_thread = p->next_thread;

        // 현재 스레드가 현재 프로세스가 아닌 경우
        if(p != curproc){

            // 스레드 상태가 ZOMBIE가 아닌 경우
            if(p->state !=ZOMBIE){

                // 열려있는 파일을 모두 닫는다
                for(fd = 0; fd < NOFILE; fd++) {
                    if(p->ofile[fd]) {
                        fclose(p->ofile[fd]);
                        p->ofile[fd] = 0;
                    }
                }

                // 현재 작업 디렉토리를 해제
                begin_op();
                iput(p->cwd);
                end_op();
            }
        }
    }
}
```

```

        p->cwd = 0;
    }
}

acquire(&ptable.lock);

// 다시 한번 현재 프로세스의 메인 스레드를 순회하며
for(p = curproc->main_thread; p; p= next_thread ){
    next_thread = p->next_thread;

    // 현재 스레드가 현재 프로세스가 아닌 경우
    if(p != curproc){

        // 프로세스의 커널 스택을 해제
        kfree(p->kstack);
        p->kstack = 0;

        // 프로세스 정보를 초기화
        p->parent = 0;
        p->name[0] = 0;
        p->state = UNUSED;
        p->tid = 0;
        p->join_thread = 0;
        p->main_thread = 0;
        p->pid = 0;
        p->next_thread = 0;
        p->is_thread = 0;
    }
}

// 현재 프로세스 정보를 업데이트
curproc->main_thread = curproc;
curproc->is_thread = 0;
curproc->tid = 0;
curproc -> current_thread = curproc;
curproc -> create_num = 0;
curproc -> next_thread = 0;

release(&ptable.lock);
}

```

- sbrk

```

int
growproc(int n)
{
    uint sz;
    struct proc *curproc = myproc();
    acquire(&ptable.lock);
    sz = curproc->main_thread->sz;
    if(n > 0){
        uint new_sz = sz + n;
        uint memory_limit = curproc->main_thread->memory_limit;
        if (memory_limit > 0 && new_sz > memory_limit) {
            release(&ptable.lock);
            return -1; // 메모리 limit 확인후 에러발생시 -1 return
        }
        if((sz = allocuvvm(curproc->pgdir, sz, sz + n)) == 0){
            release(&ptable.lock);
            return -1;
        }
    } else if(n < 0){
        if((sz = deallocuvvm(curproc->pgdir, sz, sz + n)) == 0){
            release(&ptable.lock);
            return -1;
        }
    }
    struct proc* p;
    for(p = curproc->main_thread; p ; p= p->next_thread)
    {
        p->sz = sz;
    } //변경된 sz값 해당 프로세스의 thread에 모두 적용
    release(&ptable.lock);
    switchuvvm(curproc);
    return 0;
}

```

메모리를 변경해주고 변경된 메모리를 해당 thread가 속해있는 프로세스의 모든 thread에게 적용시킨다.

- exit

```

void
exit(void)
{
    ...

    struct proc *next_thread;
    for(p = curproc->main_thread; p; p = next_thread){

```

```

    next_thread = p->next_thread;
    if(p->pid == curproc->pid && p->tid != curproc->tid){
        kfree(p->kstack);
        p->kstack = 0;
        p->parent = 0;
        p->name[0] = 0;
        p->state = UNUSED;
        p->tid = 0;
        p->join_thread = 0;
        p->main_thread = 0;
        p->pid = 0;
        p->next_thread = 0;
        p->is_thread = 0;
    }
} //exit을 호출한 process내의 모든 thread의 자원할당을 해제

...

}

```

`exit()` 를 호출하면 현재 실행중인 프로세스 혹은 thread의 모든 thread를 자원할당해제한다.

- kill

`kill` 호출 시 `trap.c` 에서 `exit` 을 호출한다. `exit` 에서 스레드에 대한 자원할당해제 처리를 해두어 `kill` 에 대해 추가적인 처리는 하지 않았다.

- sleep

프로세스 기반으로 스레드를 구현했기에 `sleep` 를 위해 따로 처리할 내용은 없었다.

- pipe

thread 구현 후 추가적인 처리 없이도 잘 동작하였다.

### 3. Pmanager

- exec2

```

exec.c

int
exec2(char *path, char **argv, int stacksize)
{
    ...

    sz = PGROUNDUP(sz);
    int guardpages = 1; // 가드페이지
    int stackpages = stacksize + guardpages;
    if((sz = allocuvm(pgdir, sz, sz + stackpages*PGSIZE)) == 0)
        goto bad;
    clearpteu(pgdir, (char*)(sz - 2*PGSIZE));
    sp = sz;

    ...
}

```

기존의 `exec` 에서 인자로 받아온 `stacksize` 와 `guardpages` 만큼 스택용 페이지를 할당해주는 부분이 변경되었다.

- `setmemorylimit`

```

proc.c
// 프로세스의 메모리 제한을 설정하는 함수
int setmemorylimit(int pid, int limit) {
    struct proc *p;
    if(limit < 0) {
        return -1;} // 제한 값이 유효한지 확인
    acquire(&ptable.lock);
    for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++) {

        // 해당 pid를 가진 프로세스를 찾고, thread가 아닌 경우에만 메모리 제한을 설정
        if (p->pid == pid && p->is_thread == 0) {

            // 프로세스가 존재하는지 확인
            if (p->state == UNUSED)
            {
                release(&ptable.lock);
                return -1;
            }

            // 이미 프로세스가 새로 설정할 제한값보다 많은 메모리를 사용하고 있는지 확인

```

```

    if (limit < p->sz)
    {
        release(&ptable.lock);
        return -1;
    }

    // 메모리 limit 업데이트
    p->main_thread->memory_limit = limit;
    release(&ptable.lock);
    return 0;
}
}
// 해당 pid를 가진 프로세스를 찾지 못한 경우, -1 반환
release(&ptable.lock);
return -1;
}

```

- list

```

int processinfo(int index, char *process_name, int *process_pid,
int *process_stack_pages, int *process_allocated_memory, int *process_memory_limit ) {
    if(index>=NPROC) return -1;
    struct proc *p;
    acquire(&ptable.lock);
    p=ptable.proc;
    while(index>0){
        p++;
        index--;
    }
    if(p->is_thread&&p) return 0;
    else if(p->state !=UNUSED && p->killed == 0){
        safestrcpy(process_name, p->name, strlen(p->name) + 1);
    // Copy process PID
        *process_pid = p->pid;
        int stack_pages = p->sz / PGSIZE;
        *process_stack_pages = stack_pages;
        *process_allocated_memory = p->sz;
        *process_memory_limit = p->main_thread->memory_limit;
        release(&ptable.lock);
        return 1;
    }
    release(&ptable.lock);
    return -1;
}

```

list를 보여주기 위한 syscall

- pmanager.c

```
#include "types.h"
#include "stat.h"
#include "user.h"

#define MAX_CMD_LENGTH 256

// 문자열을 토큰으로 나누는 함수
void tokenize(char *str, char **tokens, int max_tokens) {
    int i = 0;
    while (*str != '\0' && i < max_tokens - 1) {
        while (*str == ' ' || *str == '\t' || *str == '\n')
            str++;
        if (*str == '\0')
            break;
        tokens[i++] = str;
        while (*str != '\0' && *str != ' ' && *str != '\t' && *str != '\n')
            str++;
        if (*str == '\0')
            break;
        *str++ = '\0';
    }
    tokens[i] = 0;
}

int main(int argc, char *argv[]) {
    char cmd[MAX_CMD_LENGTH];
    char process_name[16];
    int process_pid;
    int process_stack_pages;
    int process_allocated_memory;
    int process_memory_limit;

    while (1) {
        printf(1, "pmanager> ");
        gets(cmd, MAX_CMD_LENGTH);

        // 명령어를 토큰으로 나눔
        char *tokens[MAX_CMD_LENGTH / 2];
        tokenize(cmd, tokens, MAX_CMD_LENGTH / 2);

        if (tokens[0] == 0)
            continue; //empty command 처리

        if (strcmp(tokens[0], "list") == 0) {
            int i = 0;
            int flag;
            while (1) {
                flag = processinfo(i, process_name, &process_pid,
&process_stack_pages, &process_allocated_memory, &process_memory_limit);
                i++;
            }
        }
    }
}
```



```

        if (flag == -1)
            break;
        else if (flag == 0)
            continue;
        else {
            printf(1, "Name: %s\n", process_name);
            printf(1, "PID: %d\n", process_pid);
            printf(1, "Stack Pages: %d\n", process_stack_pages);
            printf(1, "Allocated Memory: %d bytes\n", process_allocated_memory);
            printf(1, "Memory Limit: %d bytes\n", process_memory_limit);
            printf(1, "-----\n");
        }
    }
}
else if (strcmp(tokens[0], "kill") == 0) {
    char *pid_str = tokens[1];
    if (pid_str == 0) {
        printf(1, "Usage: kill <pid>\n");
        continue;
    }
    int pid = atoi(pid_str);
    if (kill(pid) == 0) {
        printf(1, "Process with PID %d killed successfully.\n", pid);
    } else {
        printf(1, "Failed to kill process with PID %d.\n", pid);
    }
} else if (strcmp(tokens[0], "execute") == 0) {
    char *path = tokens[1];
    char *stacksize_str = tokens[2];
    char *val[2] = {path, 0};
    if (path == 0 || stacksize_str == 0) {
        printf(1, "Usage: execute <path> <stacksize>\n");
        continue;
    }
    int stacksize = atoi(stacksize_str);
    int pid = fork();
    if (pid == 0) {
        if (exec2(path, val, stacksize) < 0) {
            printf(1, "Failed to execute %s with stacksize %s.\n", path, stacksize_str);
        }
    }
} else if (strcmp(tokens[0], "memlim") == 0) {
    char *pid_str = tokens[1];
    char *limit_str = tokens[2];
    if (pid_str == 0 || limit_str == 0) {
        printf(1, "Usage: memlim <pid> <limit>\n");
        continue;
    }
    int pid = atoi(pid_str);
    int limit = atoi(limit_str);
    if (setmemorylimit(pid, limit) == 0) {
        printf(1, "Memory limit set successfully for process with PID %d.\n", pid);
    } else {

```

```

        printf(1, "Failed to set memory limit for process with PID %d.\n", pid);
    }
} else if (strcmp(tokens[0], "exit") == 0) {
    break; //
} else {
    printf(1, "Invalid command. Please try again.\n");
}
}

exit();
}

```

명세에 맞게 문자열을 토큰으로 나누고 해당하는 명령어를 실행하게끔 구현하였다.

---

## *result*

---

```

Booting from Hard Disk..xv6...
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap start 58
init: starting sh
$ pmanager
pmanager> █

```

- 부팅후 pmanager 실행

```
pmanager> list
Name: init
PID: 1
Stack Pages: 3
Allocated Memory: 12288 bytes
Memory Limit: 0 bytes
-----
Name: sh
PID: 2
Stack Pages: 4
Allocated Memory: 16384 bytes
Memory Limit: 0 bytes
-----
Name: pmanager
PID: 3
Stack Pages: 4
Allocated Memory: 16384 bytes
Memory Limit: 0 bytes
-----
pmanager> █
```

- list

```

pmanager> execute ls 10
pmanager> .          1 1 512
..          1 1 512
README     2 2 2286
cat        2 3 16484
echo       2 4 15336
forktest   2 5 9644
grep       2 6 18704
init       2 7 15924
kill       2 8 15368
ln         2 9 15224
ls         2 10 17852
mkdir      2 11 15464
rm         2 12 15444
sh         2 13 28088
stressfs   2 14 16356
usertests  2 15 67464
wc         2 16 17220
zombie     2 17 15036
thread_test 2 18 16396
thread_test2 2 19 33068
pmanager   2 20 19460
thread_test3 2 21 20316
thread_kill 2 22 17180
thread_exit 2 23 16148
thread_exec 2 24 16368
hello_thread 2 25 15116
console    3 26 0

pmanager>

```

- execute

```

pmanager> kill 4
Process with PID 4 killed successfully.
pmanager>

```

- kill

```
$ pmanager
pmanager> memlim 3 30000
Memory limit set successfully for process with.
pmanager> █
```

- memlim

```
pmanager> exit
z$ ombie!

$ █
```

- exit

```

$ thread_test3
Test 1: Basic test
TThread hread 0 start
Thre1 start
ad 0 end
Parent waiting for children...
Thread 1 end
Test 1 passed

Test 2: Fork test
Thread 0 staThread 1 start
Thread 2 start
TThread 4 start
Crt
hread 3 starChild of thread 1 start
hChild of t
i thread 4 start
ChChild of thread 3ld of thread 2 start
i start
ld of thread 0 start
Child of thread 1 end
Thread 1 end
Child of thChild of thread 2 end
rChild Thread 2 end
eChild of thread 0 end
of thread 3 end
TadThreahread 3 4 end
Thread 0 end
end
d 4 end
Test 2 passed

Test 3: Sbrk test
Thread 0 Thread 1 start
TThread 3 start
Tstart
hread hread 4 2 start
start
Test 3 passed

All tests passed!
$ █

```

- pizza에 올라온 thread\_test.c 파일을 thread\_test3.c 이라는 이름으로 생성후 실행결과

```

$ thread_kill
Thread kill test start
Killing process 22d be executed 5 times.
This code should be executed 5 times.
This code should be executed 5 times.
Kill test finished
$

```

- pizza에 올라온 thread\_kill.c 파일 실행결과

```

$ thread_exec
Thread exec test start
Thread 1 Thread 2 start
Thread 0 start
Thread 3 start
Thread 4 start
Executing...
Hello, thread!
$

```

- pizza에 올라온 thread\_exec.c 파일 실행결과

```
$ thread_exit
Thread exit test start
Thread 1Thread 2 start
Thread 0 start
start
dThread 4 star 3 start
t
Exiting...
$
```

- pizza에 올라온 thread\_exit.c 파일 실행결과

## trouble shooting

- sbrk 을 실행하는도중에 growproc() 과 thread\_create() 가 충돌하여 trap 14 오류가 뜨는 경우가 발생하였다.

→ ptable의 lock처리를 growproc() 과 thread\_create() 에 해주었고 thread\_create를 할때 sz 값을 모두 동기화 해주는 과정이 생략되어있었다.

- exit 함수에서 exit을 호출한 process내의 모든 thread의 자원할당을 해제 해주는 과정에 서 현재 cpu를 잡고있는 thread의 자원할당까지 해제해주어서 wait 함수에서 깨어난 부모 가 깨운 thread의 자원할당을 중복해서 해제해주어서 trap 14 오류가 발생하였다.

→ exit 함수에서 curproc의 자원할당은 해제해주지 않는 것으로 해결하였다.