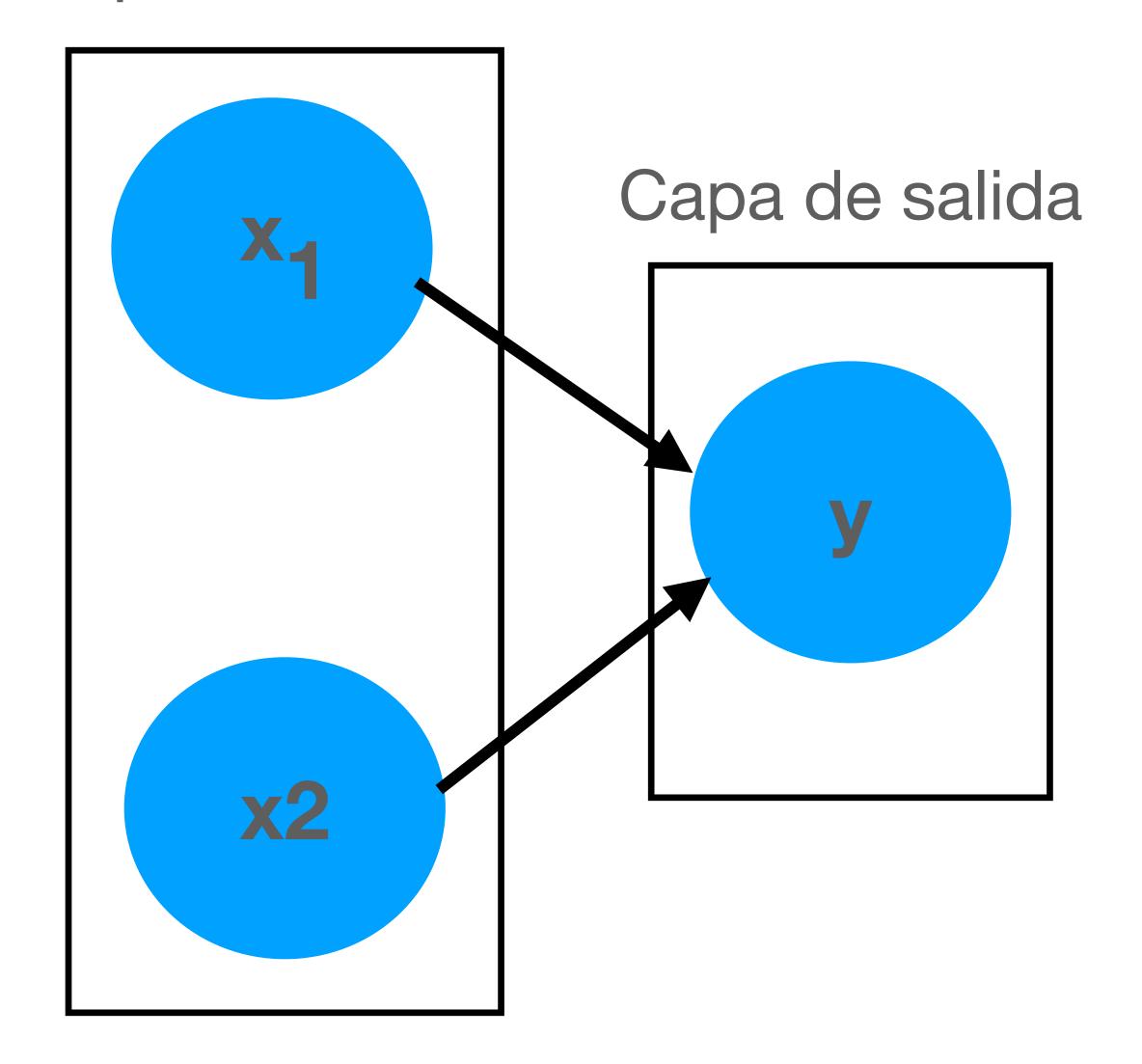
Profundizando en las Redes Neuronales

Capas

Exemplo minimalista

- Hasta ahora hemos trabajado con un ejemplo muy simple
- Una Red Neuronal sin profundidad
- La salida es simplemente una combinación lineal de las entradas

Capa de entrada

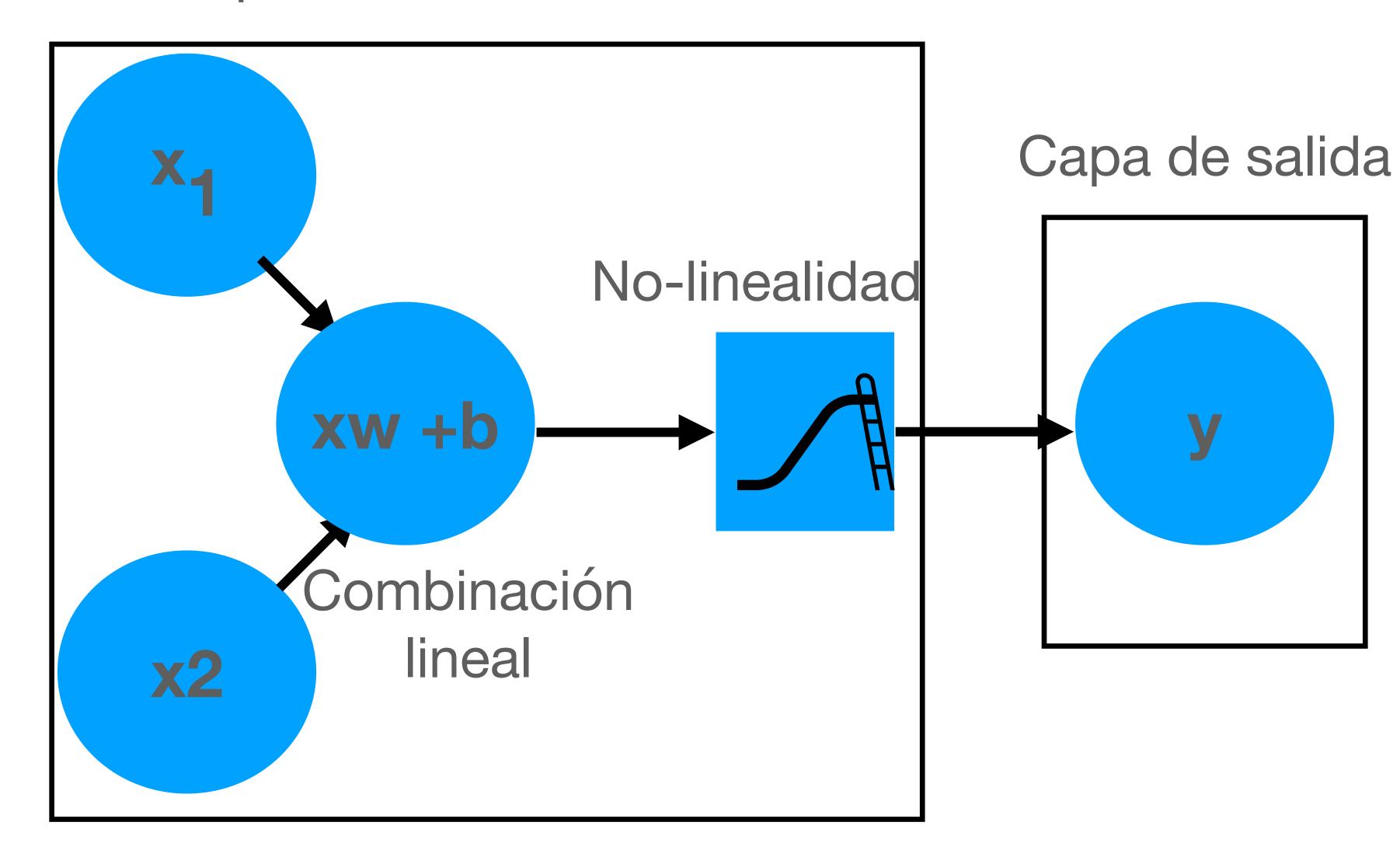


Capas

Red Neuronal

- Se continua con una combinación lineal
- Se agrega una nolinealidad
- Esto permite modelar funciones arbitrarias

Capa de entrada



Una Red Neuronal profunda

Esta tiene 5 capas

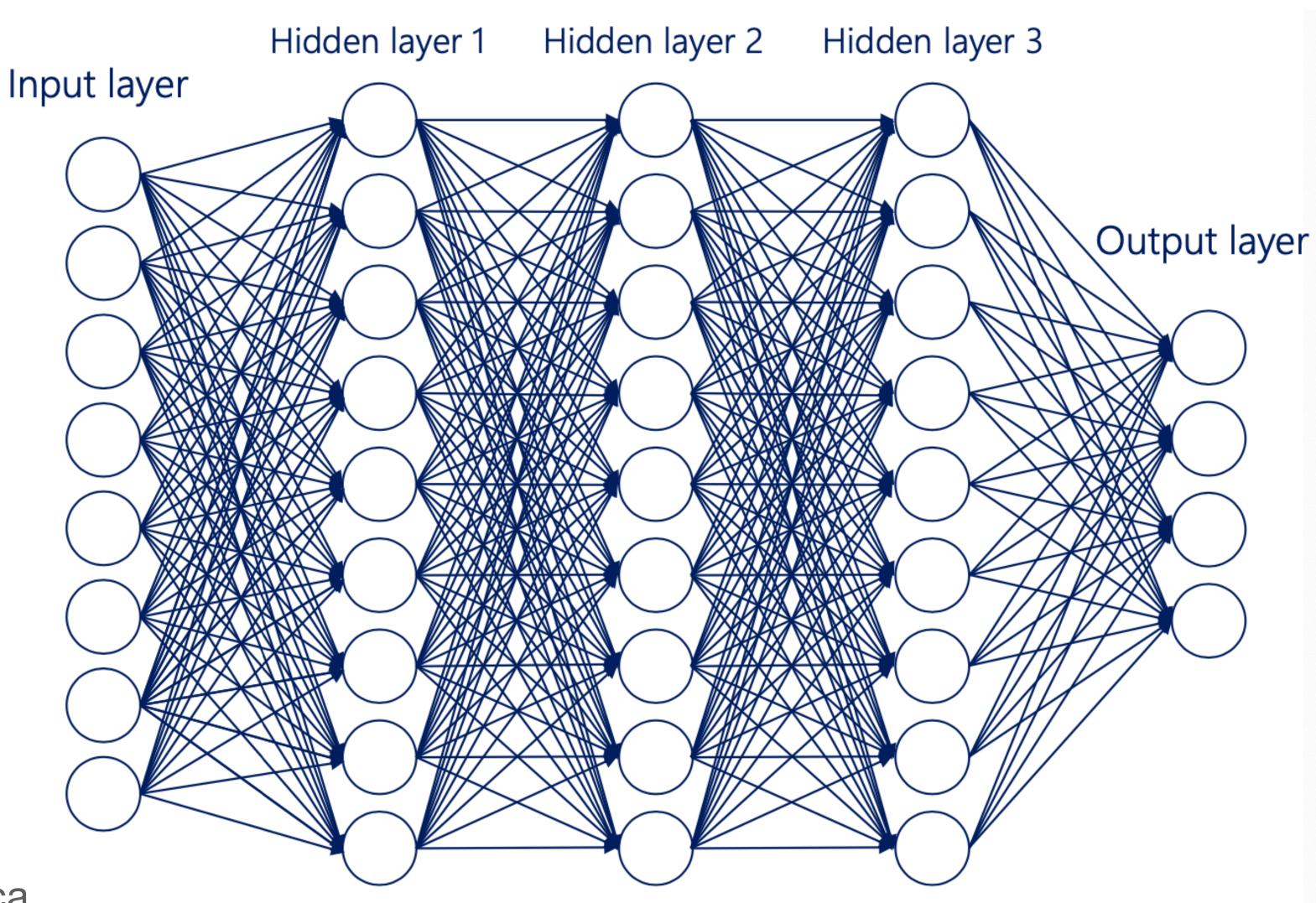
Cómo leer este diagrama

Una capa



Una unidad - perceptron

Flechas representan una transformación matemática



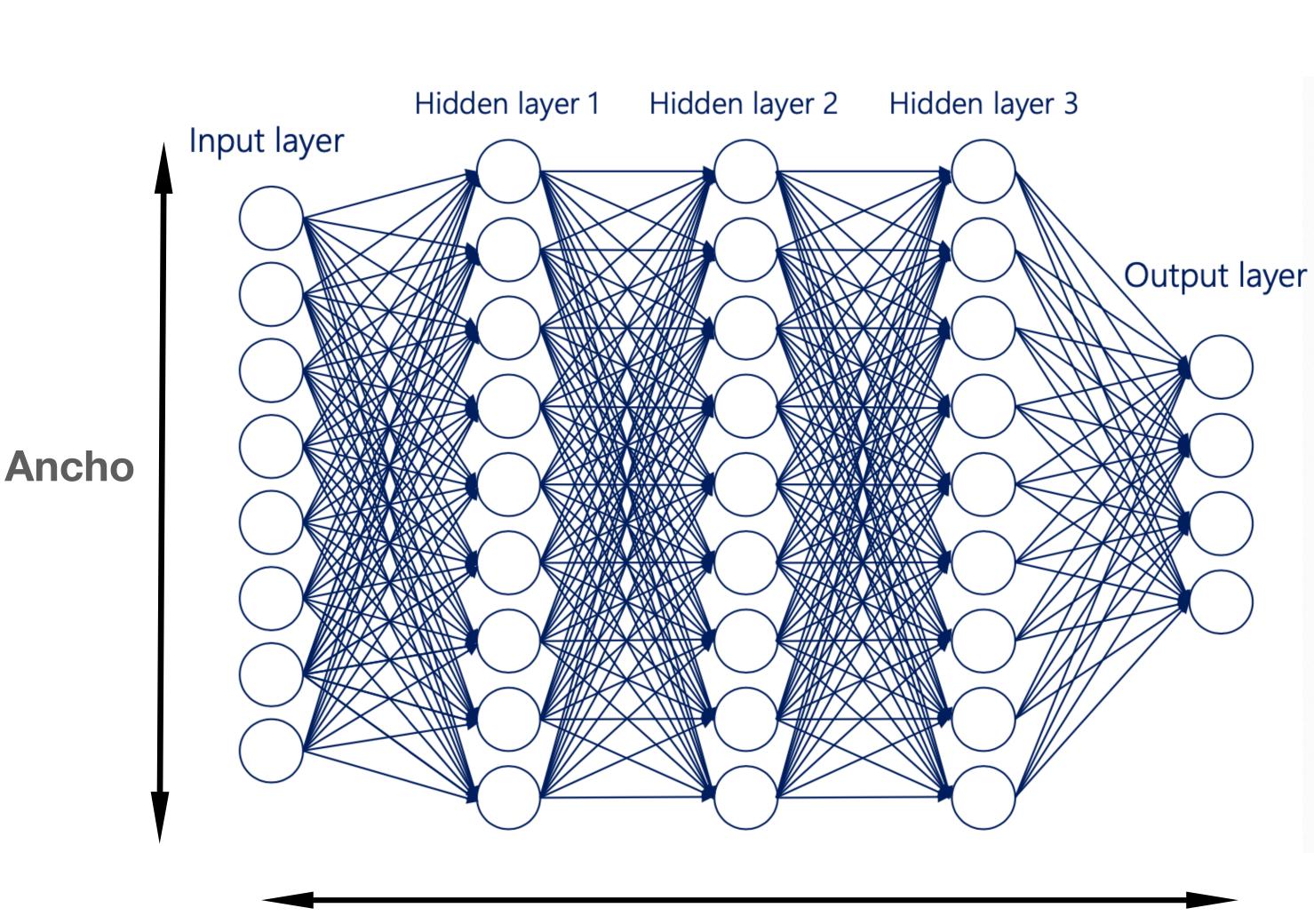
Una Red Neuronal profunda

El ancho de una capa es el número de unidades en esa capa.

El ancho de la red es el número de unidades de la capa más grande

La profundidad de la red generalmente se toma como el número de capas escondidas

El ancho y la profundidad de la red se denominan hiperparámetros. Se seleccionan manualmente

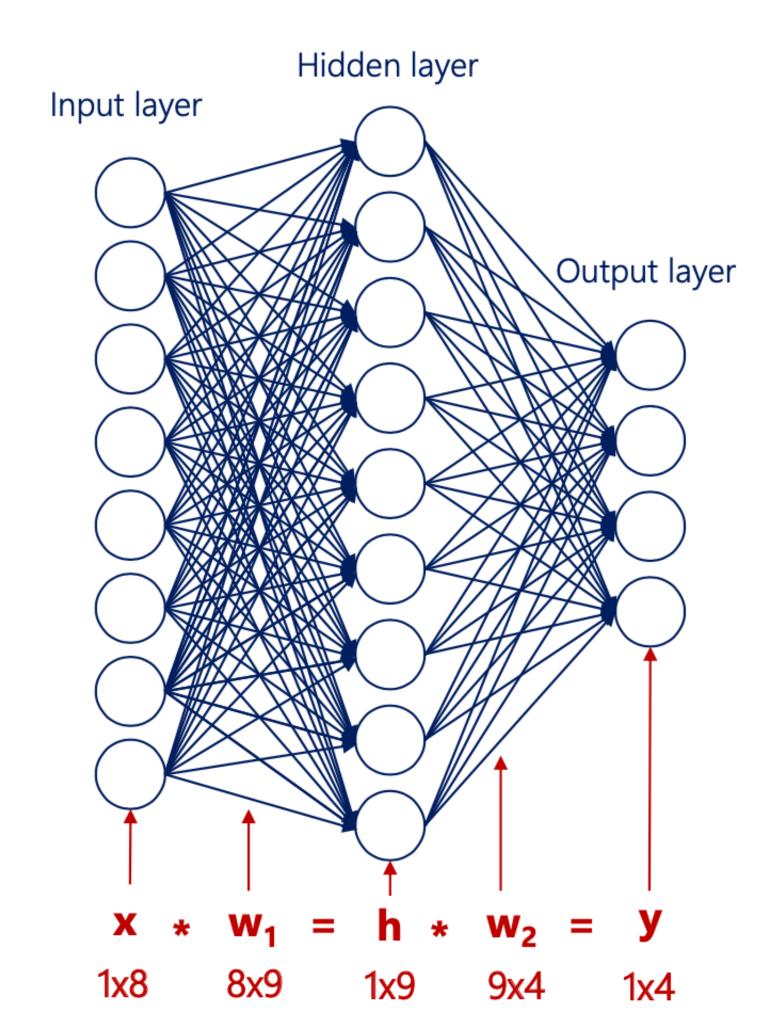


Profundidad

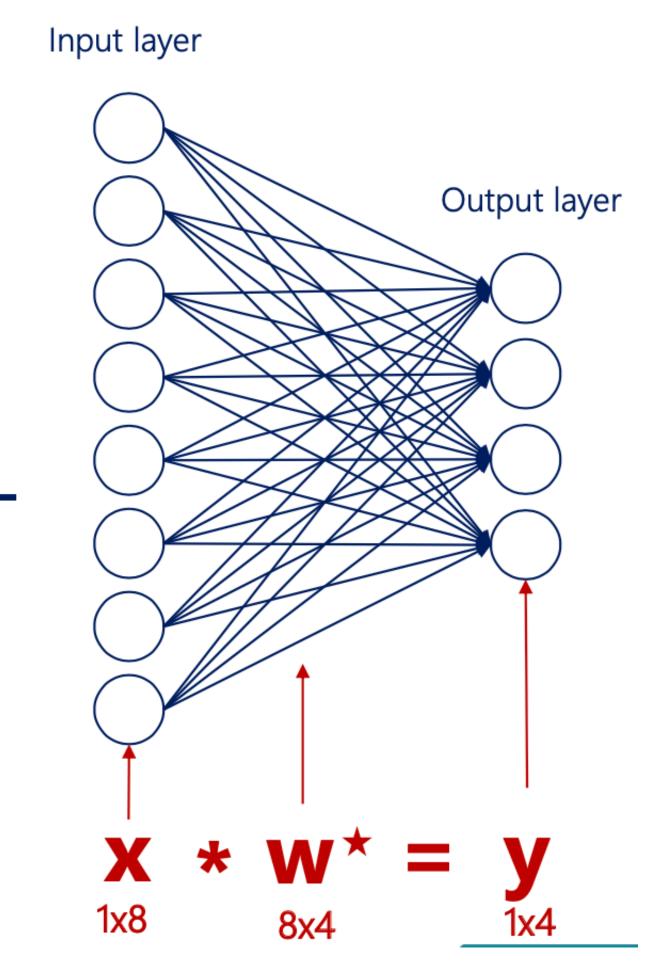
¿Porqué se necesita la no-linealidad?

Una red sin no-linealidades: son solo combinaciones lineales

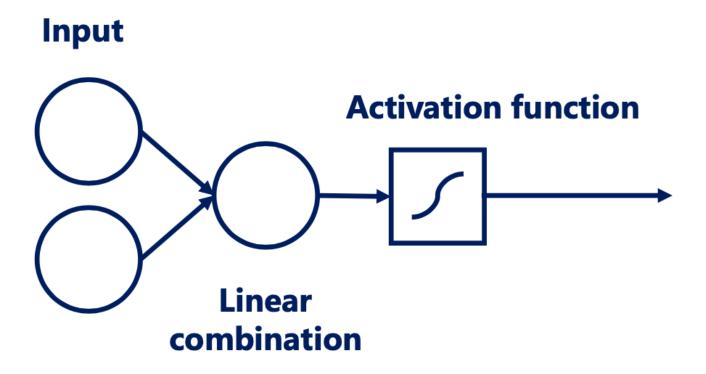
Dos transformaciones lineales consecutivas, son equivalentes a una sola



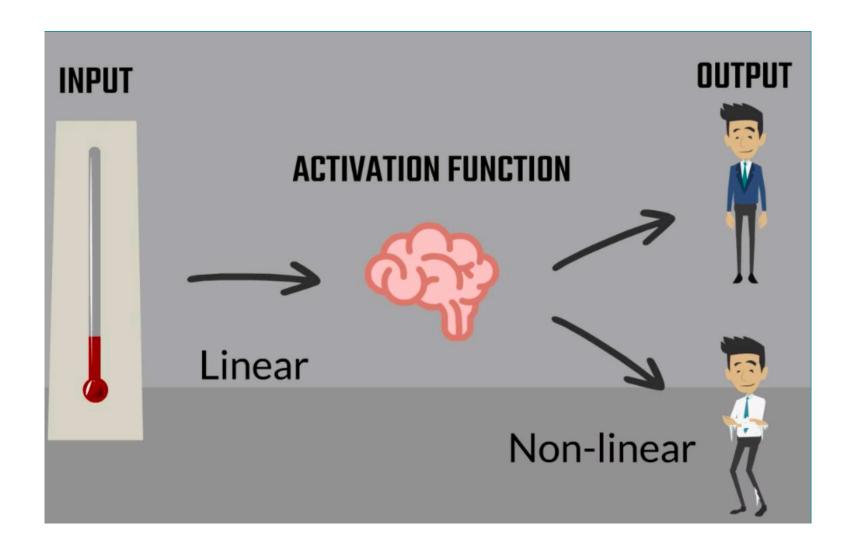




Funciones de activación



Nuestro cerebro es como una función de activación. Supongamos que T va bajando (un cambio numérico)



Se necesitan las funciones de activación (no-linealidades) para romper con la linealidad y representar relaciones más complicadas

Es más, se necesitan las funciones de activación para apilar capas (stack layers).

Las funciones de activación transforman las entradas a salidas de diferente tipo.

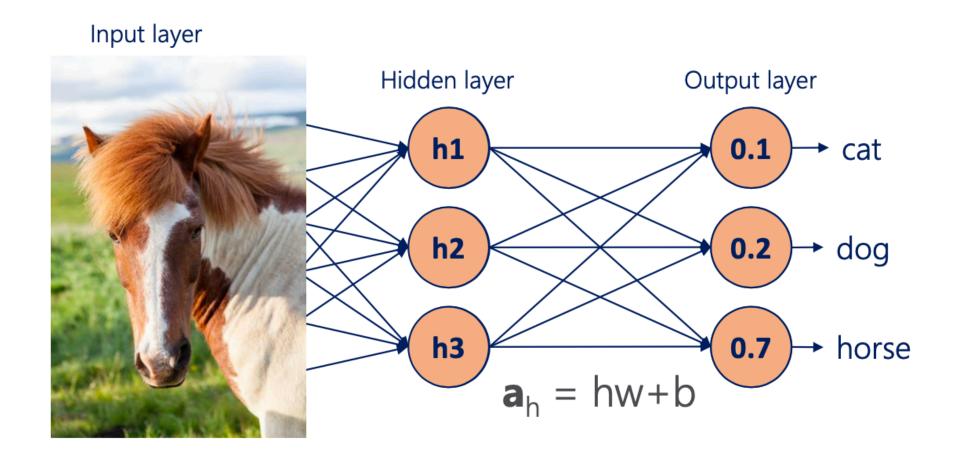
Ponerse la chumpa es una acción binaria : 0 (No me la pongo) 1 (Sí me la pongo)

Funciones comunes de activación

Nombre	Fórmula	Derivada	Gráfica	Rango
sigmoid (logistic function)	$\sigma(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}$	$\frac{\partial \sigma(a)}{\partial a} = \sigma(a)(1 - \sigma(a))$	0.5	(0,1)
TanH (hyperbolic tangent)	$\tanh(a) = \frac{e^a - e^{-a}}{e^a + e^{-a}}$	$\frac{\partial \tanh(a)}{\partial a} = \frac{4}{(e^a + e^{-a})^2}$	0 0	(-1,1)
ReLu (rectified linear unit)	relu(a) = max(0,a)	$\frac{\partial \operatorname{relu}(a)}{\partial a} = \begin{cases} 0, & \text{if } a \le 0 \\ 1, & \text{if } a > 0 \end{cases}$	0	(0,∞)
softmax	$\sigma_{\rm i}(\boldsymbol{a}) = \frac{e^{a_i}}{\sum_j e^{a_j}}$	$\frac{\partial \sigma_{\rm i}(\boldsymbol{a})}{\partial a_j} = \sigma_i(\boldsymbol{a}) \left(\delta_{ij} - \sigma_j(\boldsymbol{a}) \right)$ Where δ_{ij} is 1 if i=j, 0 otherwise		(0,1)

Todas estas funciones son monotónicas, continuas, y diferenciables. Estas son propiedades importantes para la optimización.

Activación Softmax



Ejemplo:

a = [-0.21,0.47,1.72] softmax (**a**) =
$$\frac{e^{a_i}}{\sum_j e^{a_j}}$$

 $\sum_j e^{a_j} = e^{-0.21} + e^{0.47} + e^{1.72} = 8$ softmax (**a**) = $\left[\frac{e^{-0.21}}{8}, \frac{e^{0.47}}{8}, \frac{e^{1.72}}{8}\right]$
y = [0.1,0.2,0.7] \rightarrow distribución de probabilidades

La activación Softmax transforma cualquier tamaño de números arbitrarios en una distribución de probabilidades.

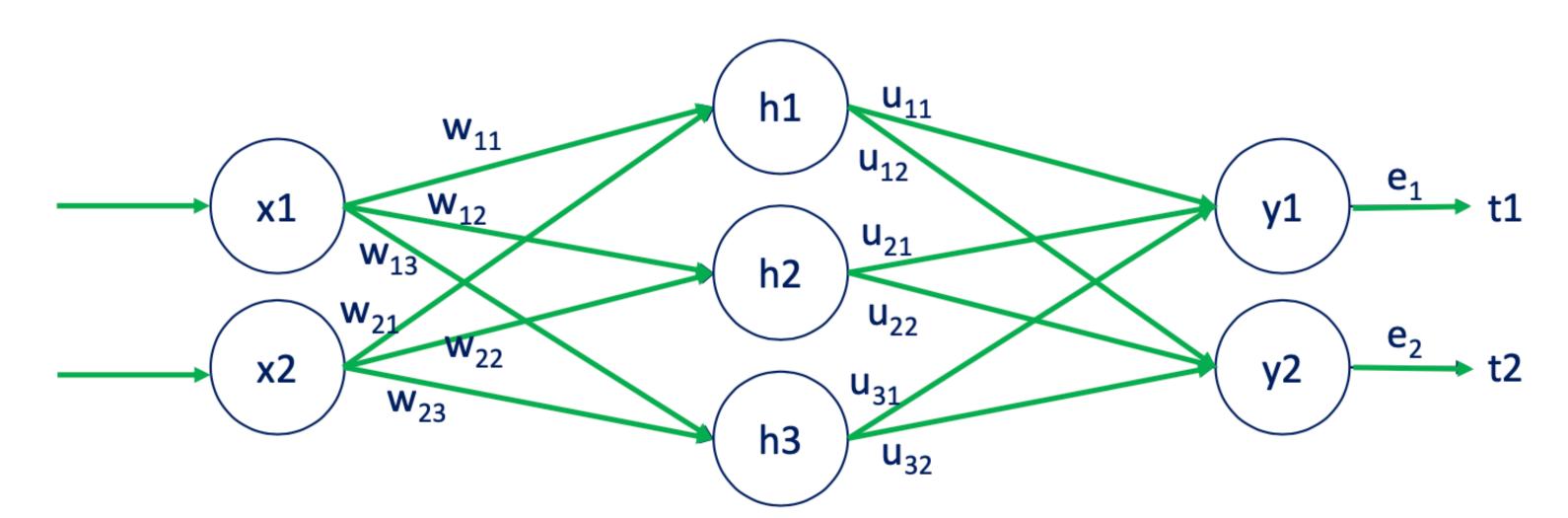
Mientras otras funciones de activación reciben un valor de entrada y lo transforman, sin consideración de los otros elementos, Softmax considera la información de la totalidad del conjunto de números que tenemos.

Los valores de salida de Softmax están en el rango de 0 a 1 y la suma es exactamente 1 (como probabilidades).

La propiedad de Softmax, de producir probabilidades, es tan útil e intuitivo que a menudo se utiliza como la función de activación de la capa final (salida).

Sin embargo, el Softmax no es satisfactorio cuando se utiliza con capas escondidas, debido a la pérdida de mucha de la información sobre la variabilidad de los datos.

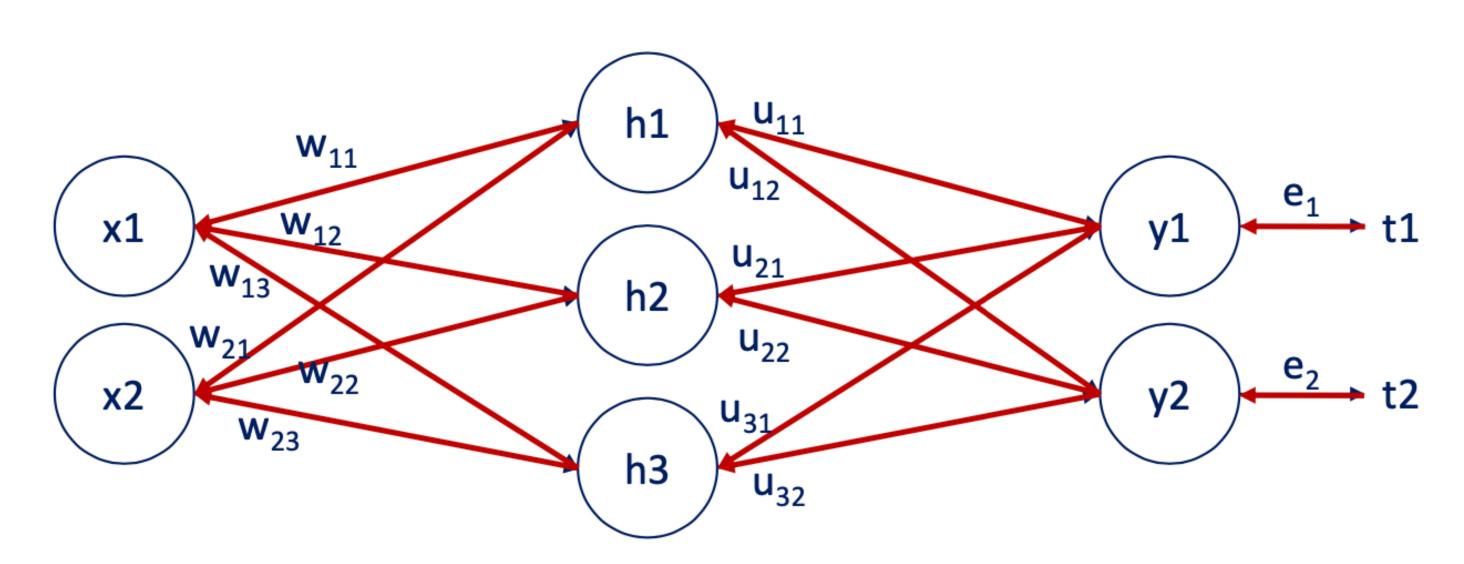
Propagacion hacia adelante



La propagación hacia adelante es el proceso de pasar las entradas por la red.

Al final de cada **época**, se comparan las salidas y se comparan con las metas, para obtener los errores

Propagacion hacia atras

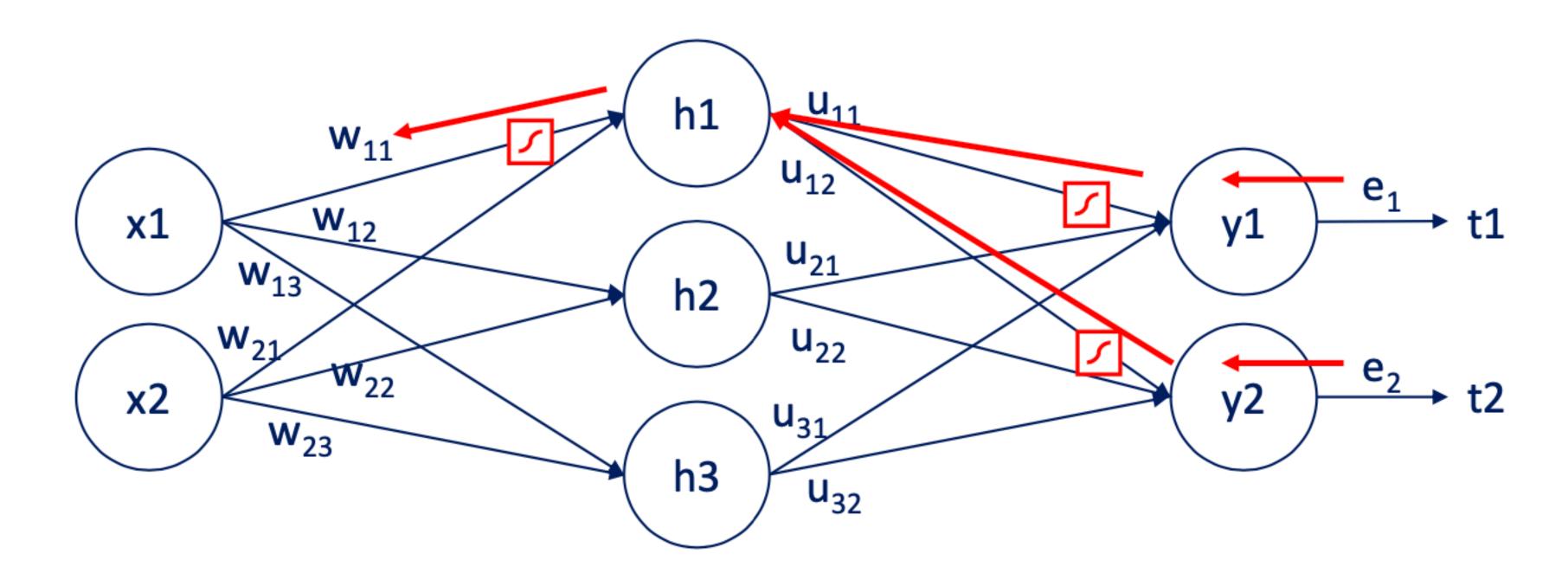


La propagación hacia atras es un algoritmo para redes neuronales utilizando el descenso por gradientes.

Se calcula la contribución de cada parámetro a los errores.

Los errores se propagan hacia atrás por la red y se actualizan los parámetros (pesos y sesgos) correspondientemente.

Fórmula de la propagacion hacia atras



$$\frac{\partial L}{\partial w_{ij}} = \delta_j x_i$$
, donde $\delta_j = \sum_k \delta_k w_{jk} y_j (1 - y_j)$

Si desean explorar la derivación completa, se ha incluido un PDF, en el CANVAS, que usa la misma nomenclatura que hemos usado en clase: **Backpropagation.** A peek into the Mathematics of **Optimization.**