## МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

# Государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

### Южный федеральный университет

Институт математики, механики и компьютерных наук им. И.И.Воровича

#### ОТЧЕТ

по лабораторной работе №3

Дисциплина: Компьютерная графика.

Выполнили:

Студенты группы 4.2 Руднев

Д.О. и Лисица И.Г.

Преподаватель:

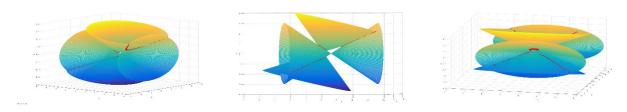
ассистент

Землякова И.А.

Ростов-на-Дону

1.Было выбрано две кривые поверхности для реализации их пересечения. Обе — поверхности вращения второго порядка, а именно — конусы. Конус является более сложной фигурой, чем линейчатая поверхность. Конус создает более сложные границы пересечений, что и необходимо для создания качественного алгоритма.

Второй конус повернут на 70 градусов вокруг оси ОХ и сдвинут на несколько единиц (в разных примерах их количество отличается). Поворот и сдвиги производились посредством математического и программного аппарата из второй лабораторной.



- 2. Для вычисления принадлежности точки фигуры 1 к линии пересечения с фигурой 2 использовалась метрика расстояния между точками. Рассматривалась некая точка фигуры 1 и если в фигуре 2 находилась хотя бы одна точка, расстояние до которой меньше заранее заданной константы, тогда такие точки считались принадлежащими линии пересечения объектов. Ясно, что, уменьшая константу и увеличивая точность прорисовки конуса (количество точек из которых он состоит) можно добиться любой необходимой точности.
- 3. Программа и все необходимые функции на MATLAB, а так же изображения представленные в данном отчете можно найти в репозитории проекта на GitHub :

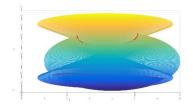
https://github.com/RudnevDanil/Graphics Lab/tree/master/Lab 3

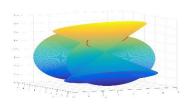
#### 4. Результаты

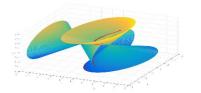
Проекция X будет дополняться еще двумя изображения в связи с непонятностью проекции.

Объект 2 сдвинутый на 2 единицы по оси z:

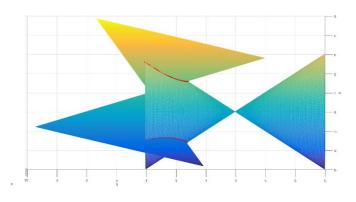
Проекция Х



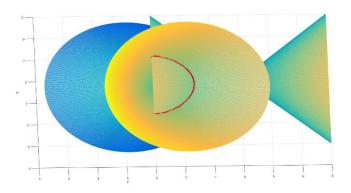




Проекция Ү

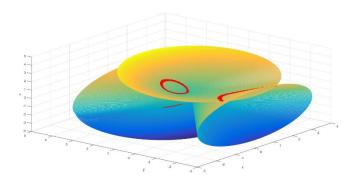


Проекция Z

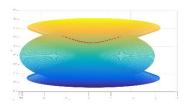


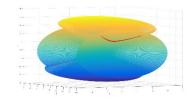
Объект 2 сдвинутый на 1 единицу по оси z:

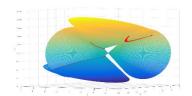
Общий вид



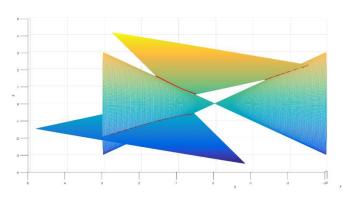
Проекция Х



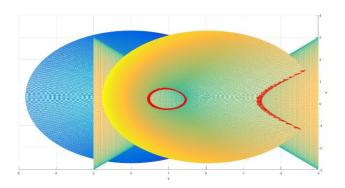




Проекция Ү

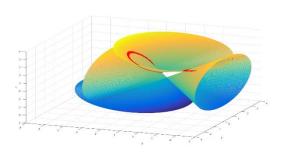


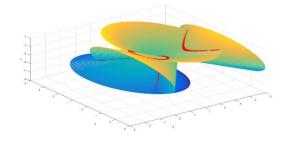
Проекция Z



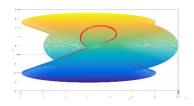
Объект 2 сдвинутый на 1 единицу по всем трем осям:

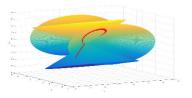
Общий вид

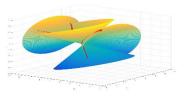




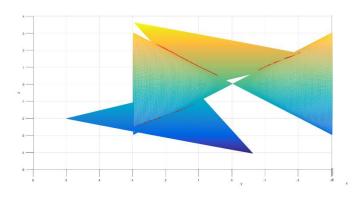
Проекция Х



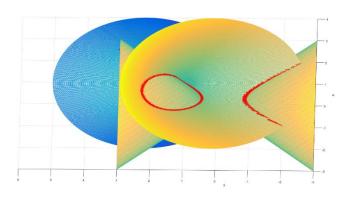




Проекция Ү

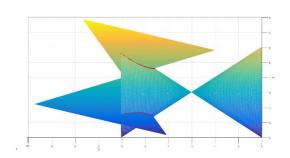


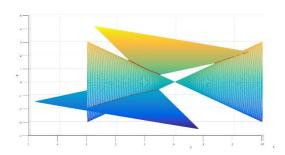
Проекция Z



Первые два случая, проекция Ү:

Левая проекция отзеркалена для удобства.





Первые два случая, проекция Z:

