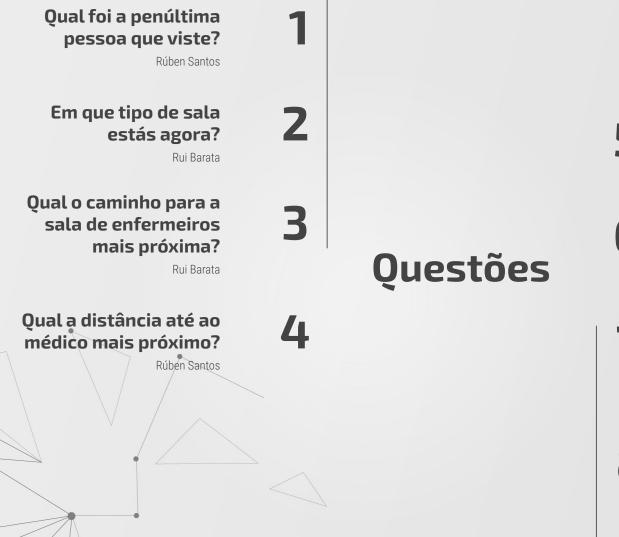


Rúben Santos, 41308 Rui Barata, 41872 2020/2021





Quanto tempo achas que falta até ficares sem bateria?

Qual a probabilidade de

encontrar um livro numa

divisão, se já encontraste

até às escadas?

Rui Barata

Quanto tempo achas que

demoras a ir de onde estás

uma cadeira? Rúben Santos

Se encontrares um enfermeiro numa divisão, qual é a probabilidade de estar lá um doente?

Rúben Santos

#### 1. Qual foi a penúltima pessoa que viste?

```
people = []
objects = []
```

```
def respl():
    if len(people) < 2: # quando ainda so viu 1 ou 0 pessoas
        print("Ainda não vi mais do que uma pessoa")
    else:
        print(people[1])</pre>
```



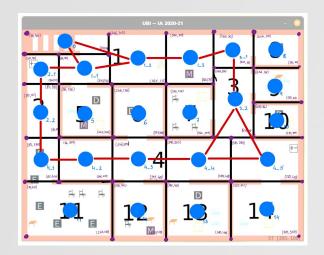
```
l = obj.split(" ")[0]
switcher2 = {
if switcher2[l]:
        people.remove(obj)
        objects.remove(obj)
switcher1 = {
    'doente': people.insert,
    'medico': people.insert,
    'enfermeiro': people.insert,
    'cama': objects.insert,
    'livro': objects.insert,
    'cadeira': objects.insert,
    'mesa': objects.insert
switcher1[l](0,obj)
r = check room(x,y)
if(rooms[r][l].count(obj) == 0):
   rooms[r][l].append(obj)
if(not (switcher2[ll)):
    update room type(r)
if (l == 'medico'):
    addMedico(obj)
```

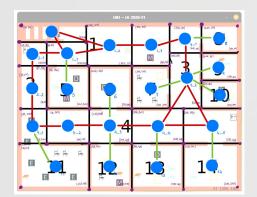
#### 2. Em que tipo de sala estás agora?

```
rooms = { # dicionario que contem os objetos presentes em cada quarto e outras informacoes sobre cada sala
   1: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': 0},
   2: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': 0},
   3: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': 0},
   4: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': 0},
   5: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   6: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   7: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   8: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   9: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   10: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   11: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   12: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   13: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
   14: {'doente': [], 'medico': [], 'enfermeiro': [], 'cama': [], 'livro': [], 'cadeira': [], 'mesa': [], 'type': (-1)},
 # tipo de divisão: 0 -> corredor || 1 -> quarto || 2 -> sala de enfermeiros || 3 -> sala de espera || -1 -> unknown
```



#### **GRAFO**





```
# dicionarios
nodeBorders = { # bordas dos nodos
    "0": [(30,30), (245, 89)],
    "1 1": [(86,90), (245, 135)],
    "1 2": [(246,30), (395, 135)],
    "1 3": [(396,30), (564, 135)],
    "2 1": [(30,90), (85, 170)],
    "2 2": [(30,171), (85, 329)],
    "3 1": [(565,30), (635, 85)],
    "3 2": [(565,86), (635, 329)],
    "4 1": [(30,330), (85, 410)],
    "4 2": [(86,330), (245, 410)],
    "4 3": [(246,330), (395, 410)],
    "4 4": [(396,330), (580, 410)],
    "4 5": [(581,330), (770, 410)],
    "5": [(86,136), (245,329)],
    "6": [(246,136), (395,329)],
    "7": [(396,136), (564,329)],
    "8": [(636,30), (770,85)],
    "9": [(636,86), (770,185)],
    "10": [(636,186), (770,329)],
    "11": [(30,411), (245,570)],
    "12": [(246,411), (395,570)],
    "13": [(396,411), (580,570)],
    "14": [(581,411), (770,570)]
```

```
initGraph(): # funcao que inicializa o grafo
global roomGraph
global init FLAG
global nodo atual
init FLAG = False
for i in nodeBorders.keys(): # adiconar todos os nodos no dicionario
    roomGraph.add node(i)
roomGraph.add edge("0", "1 1", weight=59.9416)
roomGraph.add edge("1 1", "0", weight=59.9416)
roomGraph.add edge("0", "1 2", weight=184.4397)
roomGraph.add edge("1 2", "0", weight=184.4397)
roomGraph.add edge("1 1", "1 2", weight=157.8765) #3
roomGraph.add edge("1 2", "1 1", weight=157.8765)
roomGraph.add edge("1 2", "1 3", weight=159.5)
roomGraph.add edge("1 3", "1 2", weight=159.5)
roomGraph.add edge("1 3", "3 1", weight=122.5765) #5
roomGraph.add edge("3 1", "1 3", weight=122.5765)
roomGraph.add edge("3 1", "3 2", weight=150.0)
roomGraph.add edge("3 2", "3 1", weight=150.0)
roomGraph.add edge("3 2", "4 5", weight=179.1829) #7
roomGraph.add edge("4 5", "3 2", weight=179.1829)
roomGraph.add edge("4 5", "4 4", weight=187.5)
roomGraph.add edge("4 4", "4 5", weight=187.5)
roomGraph.add edge("3 2", "4 4", weight=197.3582) #9
roomGraph.add edge("4 4", "3 2", weight=197.3582)
roomGraph.add edge("4 3", "4 4", weight=167.5)
roomGraph.add edge("4 4", "4 3", weight=167.5)
roomGraph.add edge("4 1", "4 2", weight=108.0)
roomGraph.add edge("4 2", "4 1", weight=108.0)
roomGraph.add edge("4 2", "4 3", weight=155.0)
roomGraph.add edge("4 3", "4 2", weight=155.0)
roomGraph.add edge("4 1", "2 2", weight=120.0)
roomGraph.add edge("2 2", "4 1", weight=120.0)
roomGraph.add edge("2 1", "2 2", weight=120.0)
roomGraph.add edge("2 2", "2 1", weight=120.0)
roomGraph.add edge("2 1", "1 1", weight=109.4086) #15
roomGraph.add edge("1 1", "2 1", weight=109.4086)
nodo atual = findActualNode(posicaoX, posicaoY)
```

```
if(aux != nodo_atual): # cria edges entre os corredores e divisoes
    l = list(roomGraph.edges())
    if(l.count((nodo_atual, aux)) == 0 and l.count((aux, nodo_atual)) == 0):

        (x1, y1) = getNodeCenter(nodo_atual)
        (x2, y2) = getNodeCenter(aux)

        roomGraph.add_edge(nodo_atual, aux, weight=check_distance(x1, y1, x2, y2))
        roomGraph.add_edge(aux, nodo_atual, weight=check_distance(x1, y1, x2, y2))

nodo atual = aux  # atualiza nodo atual
```



## 3. Qual o caminho para a sala de enfermeiros mais próxima?

```
def resp3():
    if(rooms[check room(posicaoX, posicaoY)]['type'] == 2): # ve se a sala atual ja e uma sala de enfermeiros
        print("Já me encontro numa sala de enfermeiros")
        minDistance = 100000
        minRoom = -1
        path = []
        n atual = findActualNode(posicaoX, posicaoY)
        for (r, dic) in rooms.items(): # vai comparar todos os caminhos para todas as salas de enfermeiros e escolhe o mais pequeno
            if (dic['type'] == 2):
                l = nx.shortest path(roomGraph, n atual, str(r), "weight")
                aux = getPathCost(l)
                if (minDistance > aux):
                    minDistance = aux
                    minRoom = r
                    path = l
        if (minRoom == -1): # se nao encontrar nenhum caminho e porque ainda nao conhece nenhuma sala de enfermeiros
            print("Ainda não encontrei nenhuma sala de enfermeiros")
        else: # se encontrar imprime o melhor
            printPath(path)
```

### 4. Qual a distância até ao médico mais próximo?

```
medicList = { # coordenadas dos medicos que estão em cada nodo
    "0": {},
    "2 1": {}.
    "2 2": {}.
    "3 1": {},
    "3 2": {},
    "4 2": {},
    "4 3": {},
    "4 5": {}.
    "5": {},
    "8": {},
    "10": {},
    "13": {},
    "14": {},
```



```
def resp4():
    minDistance = 100000
    minRoom = -1
    path = []
    n atual = findActualNode(posicaoX, posicaoY)
    for (r, med) in medicList.items(): # encontra caminho para o nodo mais proximo com medicos presentes
        if (len(med) > 0):
           path = nx.shortest path(roomGraph, n atual, r, "weight")
            aux = getPathCost(path)
            if (minDistance > aux):
                    minDistance = aux
                    minRoom = r
    minDis = 100000
    if(minRoom == -1):
       print("Ainda nao encontrei nenhum medico")
```

# 4. Qual a distância até ao médico mais próximo? (Continuação)

```
for (x2, y2) in medicList[minRoom].values(): # encontra o medico mais proximo nesse nodo
   if (n atual == minRoom): # se for no mesmo nodo em que o robo esta entao ve a distancia de todos os medicos presentes no nodo ate ao robo e escolhe o mais proximo
       aux = check distance(posicaoX, posicaoY, x2, y2)
        if (minDis > aux):
            minDis = aux
    else: # ve a distancia desde o penultimo nodo do caminho ate ao medico mais proximo desse nodo
       path.reverse()
        (cx, cy) = getNodeCenter(path[1])
        (minRoomx, minRoomy) = getNodeCenter(path[0])
       aux = check distance(cx, cy, x2, y2) - check distance(cx, cy, minRoomx, minRoomy)
        if (minDis > aux):
            minDis = aux
minDistance += minDis
print(minDistance)
```

#### 5. Quanto tempo achas que demoras a ir de onde estás até às escadas?

```
(vel == -1): # mede a velocidade
 if(velX == -1):
     velX = posicaoX
     velY = posicaoY
 if (velX == posicaoX and velY == posicaoY):
     velT = time.time()
     vel = 5/(time.time()-velT)
```

# calcula uma aproximacao do tempo que demora usando o custo do caminho calculado a dividir

```
print("Ainda nao tenho informacao suficiente para responder")
   return
n atual = findActualNode(posicaoX, posicaoY)
1 = nx.shortest_path(roomGraph, n_atual, "0", "weight")
t = getPathCost(1) / vel
print("Devo chegar as escadas em {:.2f}s".format(t))
```

if (vel == -1):

def resp5():



### 6. Quanto tempo achas que falta até ficares sem bateria?

```
batDataX = []
batDataY = []
Taux = -1
batAux = -1
```

```
def expo(x, a, b):
    return np.exp(a + b * x)
```

```
if (batAux == -1 or bat == 100):
    batAux = bat
    Taux = time.time()

if (batAux > int(bat)):
    if (batAux <= 99):
        batDataX.append(batAux)
        batDataY.append(float("{:.3f}".format(time.time()-Taux)))

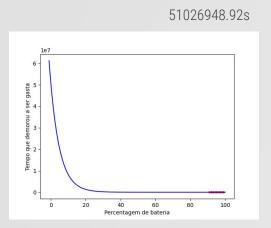
batAux = int(bat)</pre>
```



```
def resp6():
    try:
        (a, b),_ = sp.curve_fit(expo, batDataX, batDataY)
        print("{:.2f}s".format((expo(0, a, b) - expo(bat, a, b))))
    except:
        print("Ainda nao tenho informacao suficiente para responder")

""" x = np.linspace(-1, 100, 202)
    y = expo(x, a, b)
    plt.plot(batDataX, batDataY, "r.")
    plt.plot(x, y, "b-")
    plt.xlabel("Percentagem de bateria")
    plt.ylabel("Tempo que demorou a ser gasta")
    plt.show() """
```

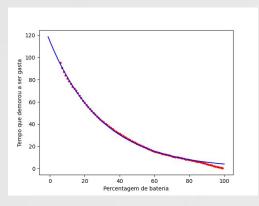
## 6. Quanto tempo achas que falta até ficares sem bateria? (Continuação)



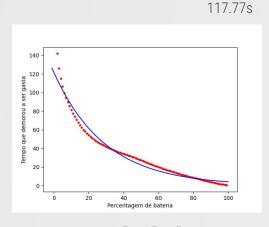




265.77s



5%



100%

### 7. Qual a probabilidade de encontrar um livro numa divisão, se já encontraste uma cadeira?

```
def resp7():
    # calcula a probabilidade condicionada de encontrar um livro
    #sabendo que encontrou uma cadeira
    #C: probabilidade de encontrar cadeira
    cfC = 0
    #P(L ^ C)
    cfLC = 0
    for (r, obj) in rooms.items():
        if(r>4):
            if (len(obj['cadeira']) > 0 and len(obj['livro']) > 0):
                cfLC += 1
            if (len(obj['cadeira']) > 0):
                cfC += 1
    if (cfC != 0):
        print("{:d}%".format(int((cfLC / cfC)*100)))
    else:
        print("{:d}%".format(cfC))
```



## 8. Se encontrares um enfermeiro numa divisão, qual é a probabilidade de estar lá um doente?

```
def resp8():
    # calcula a probabilidade condicionada de encontrar um doente
    #sabendo que encontrou um enfermeiro
   #C: probabilidade de encontrar cadeira
   cfE = 0
   #P(L ^ C)
   cfDE = 0
   for (r, obj) in rooms.items():
       if(r>4):
           if (len(obj['doente']) > 0 and len(obj['enfermeiro']) > 0):
               cfDE += 1
           if (len(obj['enfermeiro']) > 0):
               cfE += 1
   if (cfE != 0):
       print("{:d}%".format(int((cfDE / cfE)*100)))
   else:
       print("{:d}%".format(cfE))
```



