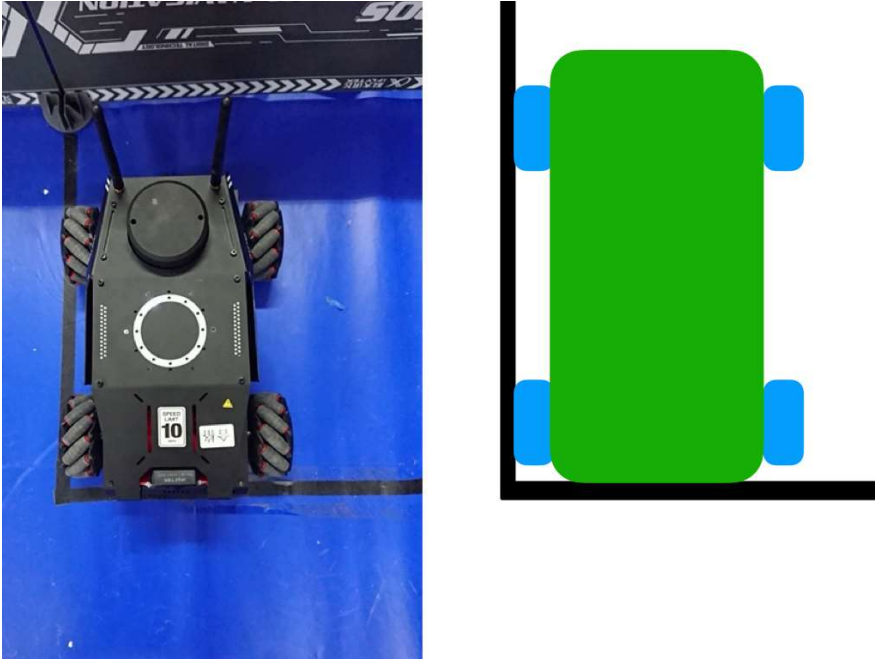


中国矿业大学（北京） 煤老板的虎头奔

全国大学生智能车竞赛操作手册

准备工作

- 放置车辆，请将车辆放置于下图所示位置



- 点击左下角如图所示图标，打开文件管理器



- 双击打开 *visionAI* 文件夹

启动程序

- 按下键盘上的F4打开终端
- 输入以下代码后，确保nano散热风扇转起

```
sudo jetson_clocks
```

- 确保终端路径处于 `~/visionAI`，输入以下指令：
- `python3 predict.py`
- 然后检验识别结果，如果出现误识别的情况，则进入`~/visionAI/yolo/`
- 打开`yolo.py`, 将第51行`confidence`后的数字更改为0.70，然后`Ctrl + S` 保存，退出
-
- 确保终端路径处于 `~/visionAI`，输入以下指令：

```
python3 main.py
```

等待

- 等待新的终端端口打开

确认导航正常启动

- 查看新启动的第四个终端窗口
- 若未出现问题，成功显示 *odom receive*，则返回按新启动的第一个终端窗口，输入`y`并按下回车键
- 若出现问题，显示 *TF: NAN*等报错字样，则按下 *Ctrl + C* 中断第四个窗口运行，然后返回新启动的第一个终端窗口，输入`n`并按下回车键，重复以上操作，直至成功启动

语音唤醒

- 等待第一个终端显示：请喊小w小w时，可开始任务
- 对着小车麦克风方向，以自然的速度朗读出 小微小微，其发音的汉语拼音为xiao wei (1) xiao wei (1) 切记，不能读成 小w小w
- 若唤醒成功，则麦克风指示灯会向唤醒者方向亮起
- 如果灯光没有改变，请重复朗读 小微小微
- 唤醒成功后，车辆将在10秒内开始出发，完成任务

