基於GAN語義分割研究之總結報告

(一) 相關工作

1.1 語義分割

基於 Convolution Neural Network (CNN): FCN、DeconvNet、U-Net、SegNet、DeepLab、RefineNet、PSPNet、GSCNN

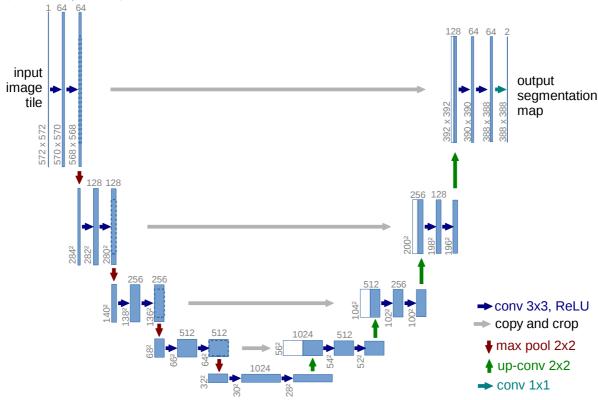
基於 Recurrent Neural Network (RNN): ReNet、ReSeg

基於 Generative adversarial network (GAN): pix2pix、Probalistic Unet

基於 Transformer: HRNet、OCRNet、HRNet-OCR、Point Transformer、SETR

1.2 U-Net

Olaf Ronneberger 在 2015 MICCAI 上發表 <u>U-Net: Convolutional Networks for Biomedical Image Segmentation</u>,基於編碼器-解碼器(Encoder-Decoder)結構。傳統的 Autoencoder 先使用編碼器來提取特徵,使輸出的尺寸越來越小;再使用解碼器將變小的特徵重建成與原圖一樣大小的新圖像。因為原圖有很多資訊沒能傳遞給解碼器,U-Net 在原有的編碼器和解碼器之間增加了連接。



1.3 Conditional GAN

Mehdi Mirza 在 2014 年發表 <u>Conditional Generative Adversarial Nets</u>, 在生成器 (Generator)和鑑別器(Discriminator)的輸入中加入額外條件信息,生成器生成的圖像只有足夠真實且與條件相符才能順利通過鑑別器,希望可以控制 GAN 生成的圖像而不是隨機生成圖像。

原始GAN:

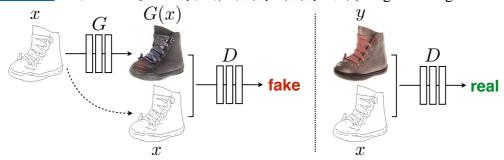
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim p_{\text{data}}(\boldsymbol{x})}[\log D(\boldsymbol{x})] + \mathbb{E}_{\boldsymbol{z} \sim p_{\boldsymbol{z}}(\boldsymbol{z})}[\log(1 - D(G(\boldsymbol{z})))]$$

CGAN:

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim p_{\text{data}}(\boldsymbol{x})}[\log D(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{y})] + \mathbb{E}_{\boldsymbol{z} \sim p_{\boldsymbol{z}}(\boldsymbol{z})}[\log (1 - D(G(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{y})))]$$

1.4 pix2pix

Phillip Isola 在 2017 CVPR 上發表 <u>Image-to-Image Translation with Conditional</u> Adversarial Nets, 將 GAN 應用於有監督的圖像到圖像翻譯(image-to-image translation)。



另外真實圖像 y 和 x 也基於通道維度合併在一起,作為判別器 D 的輸入得到概率預測值。因此判別器 D 的訓練目標就是在輸入不是一對真實圖像 (x 和 G(x)) 時輸出小的概率值(比如最小是 0),在輸入是一對真實圖像 (x 和 y) 時輸出大的概率值(比如最大是 1)。生成器 G 的訓練目標就是使得生成的 G(x)和 x 作為判別器 D 的輸入時,判別器 D 輸出的概率值盡可能大,這樣就相當於成功欺騙了判別器 D。

$$G^* = \arg\min_{G} \max_{D} \mathcal{L}_{cGAN}(G, D) + \lambda \mathcal{L}_{L1}(G)$$

pix2pix 在訓練時需要成對的圖像 x(輸入圖像的邊緣圖像)和 y(輸入圖像), x 作為生成器 G 的輸入,將 G(x)和 x 基於通道維度合併在一起,作為鑑別器 D 的輸入得到預測概率值,預測概率值表示輸入是否是一對真實圖像,概率值越接近 1 表示鑑別器 D 越肯定輸入是一對真實圖像。y 和 x 也基於通道維度合併在一起,作為鑑別器 D 的輸入得到預測概率值。因此鑑別器 D 的訓練目標是在輸入不是一對真實圖像(x 和 G(x))時輸出小的概率值(最小值是 0),在輸入是一對真實圖像(x 和 y)時輸出大的概率值(最大值是 1)。

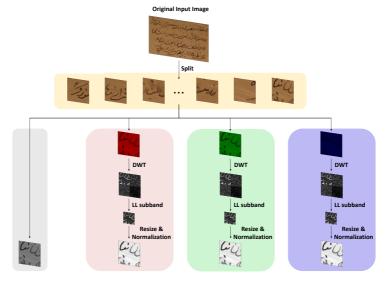
L1 距離用來約束生成圖像 G(x, z)和真實圖像 y 之間的差異。論文證明了使用 L2 平方差生成的圖像比使用 L1 相差絕對值生成的圖像更模糊。

(二) 研究成果

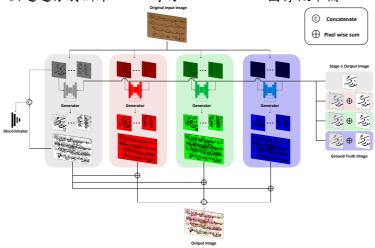
Yu-Shian Lin*, Rui-Yang Ju*, Chih-Chia Chen, Ting-Yu Lin, Jen-Shiun Chiang. <u>Three-stage binarization of color document images based on discrete wavelet transform and generative adversarial networks</u>. *arXiv preprint*.

(三) 研究內容

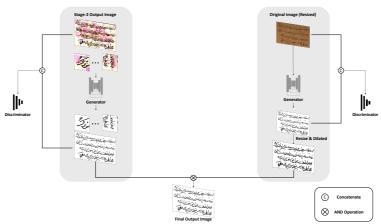
為了從彩色文檔圖像中提取出前景信息,我們提出了一種新的生成對抗網路(GAN),對彩色文檔進行圖像增強和二值化處理,所提出的方法由三個階段構成。



第一個階段將原始輸入圖像拆分為四種不同顏色的單通道圖像,對 RGB 三個通道的單通道圖像分別使用離散小波轉換(Discrete Wavelet Transform),保留 LL 頻帶的圖像並進行正規化處理,為第二階段 RGB 三個通道分別訓練 GAN 時的 Ground Truth 圖像做準備。



第二階段利用四個單通道圖像分別訓練四個對抗網路,從局部影像塊(Patch)中去除背景資訊並提取彩色前景資訊。灰階通道圖像訓練 GAN 時直接使用 Ground Truth 圖像,而 RGB 三個通道的單通道圖像訓練 GAN 時使用第一階段的輸出圖像加上 Ground Truth 圖像作為新的 Ground Truth 圖像。



由於第二階段是對局部影像塊(Patch)訓練 GAN,第三階段先對全局圖像訓練 GAN 並輸出結果,再融合兩個輸出(第二階段和第三階段)結果作為最終輸出。