# Sistema de Control de Acceso con Raspberry Pi y Reconocimiento de Placas

## September 14, 2024

## Contents

1	Descripción General	2
2	Especificaciones del Sistema 2.1 Hardware Utilizado	
3	Instalación y Configuración del Sistema	2
	3.1 Preparación de la Tarjeta microSD	. 2
	3.2 Instalación de Dependencias	
4	Conexiones del Hardware	3
	4.1 Sensor PIR	. 3
	4.2 Relé y Láser	. 3
	4.3 Cámara	. 3
5	Código Fuente	3
	5.1 Consulta a Firebase	. 4
6		4
	6.1 Prueba del Sensor PIR	. 4
	6.2 Prueba de Captura de Matrícula	. 4
	6.3 Prueba del Relé y Láser	. 5
7	Conclusiones y Mejoras Futuras	5
	7.1 Resultados	. 5
8	Recursos y Herramientas	5

## 1 Descripción General

Este proyecto tiene como objetivo controlar el acceso de vehículos a un parqueadero mediante reconocimiento de matrículas, empleando una Raspberry Pi, cámaras, sensores y una base de datos en Firebase.

### Componentes Principales:

- Hardware: Raspberry Pi 4, Cámara, Relé, Láser, Sensor PIR.
- Software: Python, Firebase, OpenCV, RPi.GPIO.

## 2 Especificaciones del Sistema

#### 2.1 Hardware Utilizado

- Raspberry Pi 4 (2GB RAM)
- Cámara: Módulo de 5MP con lente de foco fijo
- Relé: Control de activación/desactivación del láser
- Láser: Indicador de barrera
- Sensor PIR: Detección de vehículos
- Cables, conectores, y fuente de alimentación (5V/3A)

#### 2.2 Software Utilizado

- Raspberry Pi OS
- Python 3
- Librerías: RPi.GPIO, opency-python, firebase-admin

## 3 Instalación y Configuración del Sistema

## 3.1 Preparación de la Tarjeta microSD

Para instalar el sistema operativo, se usó Raspberry Pi Imager para grabar Raspberry Pi OS en la tarjeta microSD. A continuación se habilitó SSH y se configuró la red Wi-Fi.

### 3.2 Instalación de Dependencias

Una vez iniciada la Raspberry Pi, se instalaron las dependencias necesarias para el proyecto.

```
sudo apt update
sudo apt install python3-rpi.gpio python3-opencv
pip install firebase-admin
```

### 4 Conexiones del Hardware

#### 4.1 Sensor PIR

El sensor PIR se conectó de la siguiente manera:

- VCC: Pin 5V de la Raspberry Pi
- GND: Pin GND de la Raspberry Pi
- OUT: Pin GPIO 17 de la Raspberry Pi

### 4.2 Relé y Láser

El relé está conectado a GPIO 27 para controlar el encendido del láser.

#### 4.3 Cámara

La cámara se conectó al puerto CSI de la Raspberry Pi.

## 5 Código Fuente

A continuación se presenta el código fuente utilizado para el control del relé y el láser.

```
import RPi.GPIO as GPIO
import time

# Configuración del pin para el relé
RELAY_PIN = 27
GPIO.setmode(GPIO.BCM)
GPIO.setup(RELAY_PIN, GPIO.OUT)
```

```
def activate_laser():
    GPIO.output(RELAY_PIN, GPIO.HIGH)
    time.sleep(5)
    GPIO.output(RELAY_PIN, GPIO.LOW)
```

#### 5.1 Consulta a Firebase

Para verificar la matrícula del vehículo, se utilizó el siguiente código para conectarse a Firebase.

```
import firebase_admin
from firebase_admin import credentials, firestore

cred = credentials.Certificate("/ruta/a/credenciales.json")
firebase_admin.initialize_app(cred)
db = firestore.client()

def verificar_placa(placa):
    doc_ref = db.collection('reservas').document(placa)
    doc = doc_ref.get()
    if doc.exists:
        return True
    else:
        return False
```

### 6 Pruebas del Sistema

#### 6.1 Prueba del Sensor PIR

Se verificó que el sensor PIR detecte correctamente cuando un vehículo se aproxima al área de detección.

### 6.2 Prueba de Captura de Matrícula

Se realizaron pruebas para verificar que la cámara capturara correctamente la matrícula del vehículo y procesara la imagen para obtener el número de la placa.

### 6.3 Prueba del Relé y Láser

Se probó el funcionamiento del relé, asegurando que el láser se encendiera y apagara correctamente según la lógica del código.

## 7 Conclusiones y Mejoras Futuras

### 7.1 Resultados

El sistema de control de acceso funcionó correctamente, capturando imágenes, verificando matrículas en Firebase y controlando el acceso con el láser.

## 8 Recursos y Herramientas

- Raspberry Pi Imager: https://www.raspberrypi.com/software/
- Firebase Admin SDK: https://firebase.google.com/docs/admin/setup
- OpenCV Python: https://opencv.org/