



FIRAT ÜNİVERSİTESİ

TEKNOLOJİ FAKÜLTESİ
Yazılım Mühendisliği Bölümü

YMH321 – Bilgi Sistemleri Ve Güvenliği
Dersi Uygulaması ve Dokümantasyonu

Fiziksel Entropi İle Gerçek Rastgele Sayı Üretimi

Geliştiren
245541023 Mehmet Onur Boyraz

1. GİRİŞ VE PROJE AMACI

Bilgisayar bilimlerinde kullanılan standart `random()` fonksiyonları, belirli matematiksel formüllere dayandığı için deterministik ve tamamen tahmin edilemez değildir (Pseudo-Random)¹. Bu projenin temel amacı, bu kısıtlamayı aşarak fiziksel dünyanın öngörülemezliğinden (entropi) beslenen bir "**Gerçek Rastgele Sayı Üreteci**" (True Random Number Generator - TRNG) geliştirmektir².

2. SİSTEM MİMARİSİ VE ÇALIŞMA MANTIĞI

Sistem, fiziksel dünyadan alınan veriyi matematiksel kaos ile harmanlayan hibrit bir mimariye sahiptir³.

1. **Fiziksel Entropi Kaynağı (Kamera):** Bilgisayarın kamerasından anlık görüntü alınarak ortamdaki ışık değişimleri ve sensör üzerindeki termal gürültü (noise) toplanır⁴⁴⁴⁴.
2. **Kriptografik Öztleme (SHA-256):** Alınan ham görüntü verisi, endüstri standarı SHA-256 algoritması ile hashlenerek benzersiz bir sayısal "tohum" (seed) değerine dönüştürülür⁵⁵⁵⁵.
3. **Matematiksel Kaos (Collatz Sanısı):** Elde edilen tohum, matematikteki ünlü $3x+1$ problemi (Collatz Sanısı) algoritmasına sokularak karşılaştırılır ve "kaotik" bir yapıya büründürülür⁶.

3. PROBLEM TESPİTİ: İSTATİSTİKSEL YANLILIK (BIAS)

Sistemin ilk prototipi üzerinde yapılan "**Mini Turing Testleri**" sonucunda ciddi bir istatistiksel dengesizlik (Bias) tespit edilmiştir⁷.

- **Gözlemlenen Sorun:** Kamera önüne engel geldiğinde, ortam çok karanlık veya aşırı parlak olduğunda sensör verileri tek düzleşmektedir⁸.
- **Test Verileri:** İlk testlerde üretilen sayılarla çift sayıların baskın olduğu görülmüştür:
 - **Çift Sayılar:** 67 adet (%67)
 - **Tek Sayılar:** 33 adet (%33)⁹.
- **Sonuç:** %67'lik bu yığılma, sistemin fiziksel koşullardan aşırı etkilendiğini ve kriptografik güvenilirliğinin düşük olduğunu göstermiştir¹⁰.

4. ÇÖZÜM: VON NEUMANN AYRIŞTIRICISI (EXTRACTOR)

Fiziksel kaynaktan gelen bu yanlılığı gidermek amacıyla sisteme **Von Neumann Ayristiricisi** entegre edilmiştir¹¹.

- **Çalışma Prensibi:** Algoritma gelen bitleri (0 ve 1) ikişerli gruplar halinde işler:
 - 01 gelirse $\rightarrow 0$ olarak kabul edilir.
 - 10 gelirse $\rightarrow 1$ olarak kabul edilir.
 - 00 veya 11 gelirse \rightarrow **Veri çöpe atılır (Discard)**¹².

- **Fail-Safe Mekanizması:** Bu yöntem sadece dengeyi sağlamakla kalmaz, aynı zamanda bir güvenlik sigortasıdır. Kamera tamamen kapatılırsa (siyah ekran), sistem sadece 00 üreteceğinden algoritma çıktı vermeyi durdurur. Hatalı veri üretmektense hiç üretmemek tercih edilmiştir¹³¹³¹³¹³.

5. DOĞRULAMA VE TEST SONUÇLARI

Von Neumann entegrasyonu sonrası sistem, zorlu koşullar altında (kamera önünde engel varken) tekrar test edilmiştir¹⁴.

- **Sayısal Denge Sonucu:**
 - **Çift Sayılar:** 52 adet (%52.00)
 - **Tek Sayılar:** 48 adet (%48.00)¹⁵.
 - **Değerlendirme:** Önceki %67'lik sapma hatası tamamen giderilmiş, ideal dengeye ulaşılmıştır¹⁶.
- **Mühendislik Ödünleşimi (Trade-off):** Bit bazında hafif sapmalar (%55-%45) gözlemlenmiştir. Bunun nedeni, düşük entropili kaynaklarda (karanlık ortam) Von Neumann algoritmasının verinin %75-80'ini çöpe atması ve örneklem kümesini küçültmesidir. Bu durum, veri kalitesi (rastgelelik) için hızdan feragat edilen bilinçli bir mühendislik tercihidir¹⁷¹⁷¹⁷¹⁷.

6. GÜVENLİK ANALİZİ

Sistemin siber güvenlik açısından değerlendirmesi aşağıdadır¹⁸:

Katman	Güvenlik Puanı	Gerekçe
Kaynak (Kamera)	⚠ Orta/Düşük	Fiziksel dünya dışarıdan manipüle edilebilir ama yinede sıradan bir random sayı üreticinden milyon kat daha güvenlidir.
İşleme (SHA-256)	🛡 Çok Yüksek	Endüstri standartı şifreleme, geri döndürülemez.
Karıştırma (Collatz)	🎲 Orta	Güvenlikten ziyade sisteme "kaotik karmaşıklik" katar.
Temizlik (Von Neumann)	✓ Yüksek	İstatistiksel yanlılığı (bias) matematiksel kesinlikle yok eder.
GENEL PUAN	7.5 / 10	(Profesyonel/Ticari sistemler 9.5+ olmalıdır)

Savunma Senaryoları:

- Siyah Bant Saldırısı:** Saldırgan kamerayı kapatırsa, Von Neumann 00 verilerini çöpe atarak sistemin "kilitlenmesini" sağlar, böylece tahmin edilebilir veri üretimi engellenir²³.
- Man-in-the-Middle:** Zararlı yazılım kamerayı taklit ederse, ardışık hash kontrolü ile sistemin donduğu tespit edilebilir²⁴.

7. TEKNİK EKLER: ALGORİTMA VE AKIŞ

Algoritma Sözde Kodu (Pseudo-Code):

Plaintext

BAŞLA

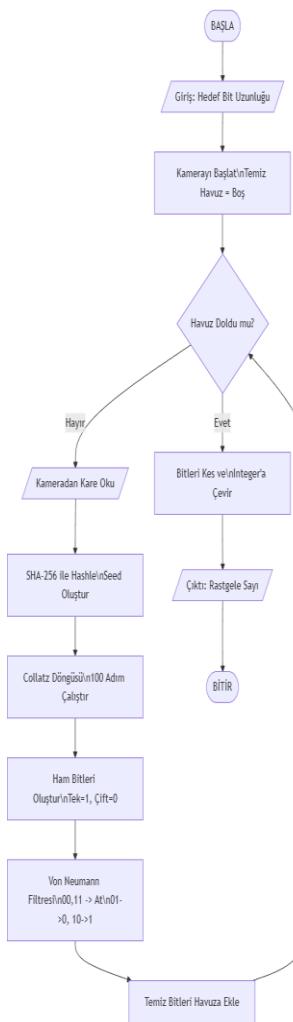
```
FONKSİYON Von_Neumann_Temizle(bit_dizisi):
    DÖNGÜ (bitleri ikişerli al):
        EĞER "01" -> "0" Ekle
        EĞER "10" -> "1" Ekle
        EĞER "00" veya "11" -> Atla
    DÖNDÜR Temiz_Bitler

    ANA DÖNGÜ (Yeterli bit toplanana kadar):
        1. Görüntü Yakala (Kamera)
        2. Hashle (SHA-256) -> Seed
        3. Collatz Karıştırma (Seed -> Ham Bitler)
        4. Von Neumann ile Temizle
```

Bitleri Sayıya Çevir ve Yazdır
BITİR [cite: 96-133]

Akış Şeması Özeti:

Süreç BAŞLA komutuyla kamerayı açar, Temiz_Bit_Havuzu dolana kadar döngüye girer. Her döngüde görüntü hashlenir, Collatz ile karıştırılır ve Von Neumann filtresinden geçirilir. Yeterli bit toplandığında tam sayıya çevrilerek sonuç üretılır 25.



SONUÇ: Bu proje, tek kaynaklı fiziksel sistemlerin en büyük sorunu olan "bias" problemini Von Neumann mimarisi ile çözen, güvenli ve gerçekçi bir TRNG prototipidir²⁶.