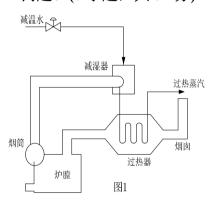
一、填空题(每空1分,共20分)

- 1、过程控制系统是一般针对工业生产中自动控制系统的被控变量是 、 、 、 、 、 、 、 、 等变量的系统。
- 2、按给定值信号的特点来分类,过程控制系统可分为:______
- 和______,其中串级控制系统的副回路属于_____。
- 3、单回路控制系统中所谓的控制通道,即_____的变化对_____的影响特性。
- 4、两点法建模属于对被控对象建立数学模型两种主要方法中的_____法建模,物料平衡方程在 法建模中十分重要。
- 5、PI 控制系统中,随着比例环节增益 Kc 的增加,最大偏差_____, 稳定性变 ,但是积分环节消除掉了 。
- 6、前馈控制依据 进行调节,其为 环控制。
- 7、比较普遍的解耦方法之一是选择 匹配。
- 二、如图 1 所示,锅炉锅筒出来的饱和蒸汽经过过热器继续加热成为过热蒸汽,过热蒸汽的温度是生产过程中的一个重要的工艺参数,请结合此对象,回答以下问题。(5 小题,共 34 分)

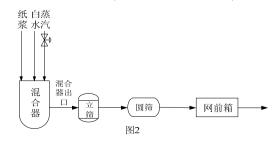


- 1、结合图 1,请设计一个过热蒸汽温度简单控制系统,控制量为减温水流量,要求:画出系统原理图及其方框图。(本题 6 分)
- 2、对于此过热蒸汽温度控制系统,采用测试法进行建模时,得到其出口温度阶跃响应实验结果为:(本题12分)

t/s	0	5	10	15	20	25	30	50	55	60	70	80	85	90	100
T/	210	225	240	256	265	272	382	120	425	421	445	153	155	160	460
°C	310	343	340	330	303	3/3	302	420	.423	431	-140	+32	433	+00	400

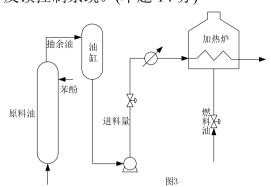
- 要求: (1) 请画出过热蒸汽温度的阶跃响应曲线;
- (2) 若该对象用带纯时延的一阶惯性近似,试用作图法确定纯时延时间 τ 和时间常数 T。
 - (3) 定出该对象增益 K。设阶跃扰动量△x=15%。
 - (4) 求出该系统模型。
- 3、此过热蒸汽温度控制系统中,针对上题所求得的被控对象数学模型,试证明控制器中引入积分环节是如何消除余差的?要求有故障时,过热蒸汽温度不致于太高,请选取减温水调节阀的气开、气关形式。(本题 10 分)
- 4、如采用临界比例度法进行参数整定测得 δ_K =0.75, T_K =31s。试用临界比例度法确定 PID 调节器的参数(T_k 为临界振荡周期)。(本题 6 分)

三、设计题。(2 小题, 共 28 分)



- 1、如图 2 所示,造纸厂为保证造纸质量,工艺要求网前箱温度要恒定,但由于纸浆流动较慢,过渡过程时间较长,因此需及时控制混合器出口温度,请设计一个温度-温度串级控制系统。(本题 14 分)
- 要求: (1) 画出系统原理图及其方框图;

- (2) 请回答,设计此串级控制系统依据的原则是什么?
- 2、如图 3 所示,此为润滑油精制的工艺装置。原料油和苯酚按一定比例接触后,抽出液用泵从油缸抽出,经换热器提高温度后,进行下一步处理。加热炉的出口温度控制是决定精制的关键,但是加热炉的进料量抖动是一个很大的干扰。请以进料量流量变化这一干扰引入为前馈信号,加热炉内温度为副变量,控制量为燃料油流量,设计一前馈-串级-反馈控制系统。(本题 14 分)



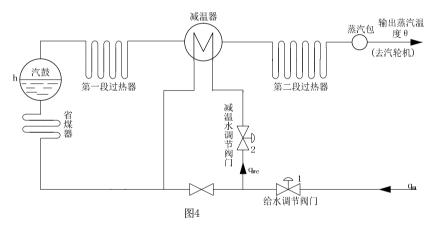
要求: (1) 画出系统原理图和系统框图:

(2) 假设此系统中,主对象 $G_{01}(s) = \frac{1}{15s+1}$,控

制阀为 $G_{v}(s)=1$,温度检测变送单元 $G_{m}(s)=1$,

干扰通道为 $G_D(S) = \frac{2.8}{9S+1}$,试计算此前馈补偿控制器的数学模型。

四、综合题。如图 4 所示,此为某电厂中汽鼓锅炉的水位控制及输出蒸汽温度控制,水位控制系统控制量为给水流量,输出蒸汽温度通过减温水流量控制,请回答以下问题:(18分)



1、画出汽鼓锅炉的水位 控制及输出蒸汽温度控制 这两个简单控制系统的工 艺流程图。(本题 4 分)

2、此气鼓锅炉水位控制和蒸汽温度控制相关系统的传递函数矩阵如下:

$$\begin{bmatrix} G_{11}(s) & G_{12}(s) \\ G_{21}(s) & G_{22}(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{7}{5s+4} & \frac{0.9}{4s+2} \\ \frac{-4}{13s+1} & \frac{0.2}{3s+2} \end{bmatrix}$$

请求解以下问题:

- (1)求出系统的相对增益矩阵Λ?
- (2)依据相对增益与系统间耦合性关系,判断系统间的耦合性?
- (3)应用对角阵法进行解耦,要求解耦后系统传递函数矩阵为:

$$G^*(s) = \begin{bmatrix} G_{11}(s) & & \\ & G_{p22}(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{7}{5s+4} & & \\ & \frac{0.4}{3s+2} & \end{bmatrix}$$

求出解耦矩阵 D。(本题 14 分)

-1-