Optimal Design of Knee Exoskeleton Joint for Improving Balancing during Gait

지도교수 : 김 윤 영

이 논문을 공학사 학위 졸업논문으로 제출합니다.

2021 년 7월 4일

서울대학교 공과대학 기계항공공학부

2016-14218 조훈호

위 논문을 공학사 졸업논문으로서 5로 인정한다.

2021 년 7월 6일

심사교수 기업 역 (원)