

VMP学习笔记之反汇编引擎学习（三）

参考资料：

本文大量内容抄袭看雪作者：waiWH的VMP系列

1、名称：谈谈vmp的还原(1)

网址：<https://bbs.pediy.com/thread-225278.htm>

2、名称：汇编指令之OpCode快速入门

网址：<https://bbs.pediy.com/thread-113402.htm>

3、名称：X86指令编码内幕 --- 指令 Opcode 码

网址：<https://blog.csdn.net/xfcyhuang/article/details/6230542>

说明：

- 1、将struct_VmFunctionAddr结构体称为需要二次解析的称为：特殊Opcode (SetDisassemblyFunction_Address函数填充)
- 2、将struct_DisassemblyFunction结构体称为：基础Opcode (Vmp_Disassembly填充)
- 3、壳模板代码和用户加密代码都是调用Vmp_AllDisassembly函数解析，只是保存的位置不一样而已
- 4、注意struct_DisassemblyFunction是按顺序存放的

例如：

push 1

push 2

push 3

那么push 1 肯定存放在Address[0]

那么push 2 肯定存放在Address[1]

那么push 3 肯定存放在Address[2]

正文：

1、Vmp_AllDisassembly框架详解

```
24         break;
25         if ( !sub_4902C0((int)&savedregs) )
26             goto LABEL_183;
27     }
28     DisassemblyFunction = (struct_DisassemblyFunction *)((*int (__cdecl **)(int, int))(u167->This// 每次new出来一个新地址，用来保存Vmp_Disassembly的内容，这个地址保存在((a
29                                                         v146[3],
30                                                         v146[4]));
31     Vmp_Disassembly((int)DisassemblyFunction, (int)a1a, (int)&startAddress, 0);// 里面是反汇编引擎，解析Opcode指令，并将数据保存起来
32     if ( a1a->Magic == 2 )
33     {
34         v146[2] = (int)&savedregs;
35         sub_491C0C(
36             DisassemblyFunction->LODWORD_VMP_Address,
37             DisassemblyFunction->HIWORD_VMP_Address,
38             (int)&savedregs);
39     }
40     if ( !DisassemblyFunction->Lock_Prefix )
41         break;
42     SetDisassemblyFunction_Address((int)DisassemblyFunction, 0x0, 0, 0, 0, 0);
43 }
44 NewOpcode = DisassemblyFunction->VH0pcode;// 取出替换后的Opcode (将系统的Opcode转换成作者自己定义的)
45 if ( NewOpcode >= 0x4F )
46     break;
47 switch ( NewOpcode )           // 部分Opcode需要额外二次处理
48 {
49     case 2:
50     case 4:
51     case 5:
52     case 6:
53     case 7:
54     case 0x0:
```

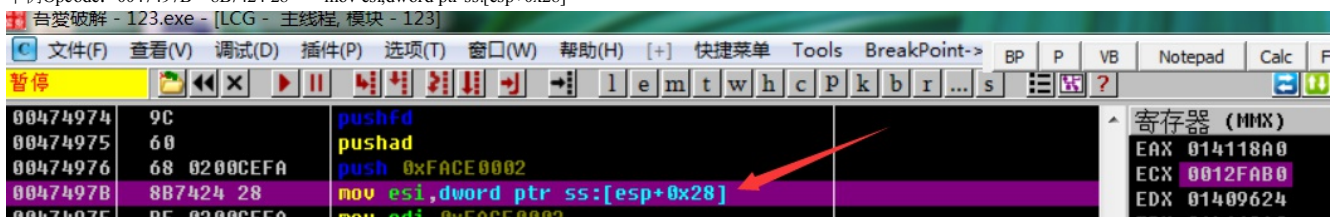
总结：

- 1、核心部分在于Vmp_Disassembly函数，里面就是解析Opcode指令
- 2、部分Opcode需要二次处理
- 3、解析壳自身代码跟用户Opcode都是调用这个函数

2、Vmp_Disassembly解析Opcode函数分析

0、随便拿条Opcode实例说明：

举例Opcode: 0047497B 8B7424 28 mov esi,dword ptr ss:[esp+0x28]



1、Legacy Prefix (可选)	无
2、Opcode (必须有)	0x8B
3、ModRM (可选)	0x74
4、SIB (可选)	0x24
5、Displacement (可选)	0x28
6、Immediate (可选)	无

1、读取主操作码或则前缀，因为Prefix 与 Opcode 共同占用这个空间

由于x86/x64 是 CISC 架构，指令不定长。解码器解码的唯一途径就是按指令编码的序列进行解码，关键是第 1 字节是什么？如：遇到 66h，它就是 prefix，遇到 89h，它就是 Opcode。

```

540 v533 = (struct_DisasemblyFunction *)a1;
541 v509 = &savedregs;
542 v508 = &loc_487B883;
543 v507 = __readfsdword(0);
544 __writefsdword(0, (unsigned int)&v507);
545 *(_DWORD *)(a1 + 0x10) = *(_DWORD *)v507;
546 *(_DWORD *)(a1 + 0x14) = *(_DWORD *)v507;
547 operand_size_override_prefix = 0; // 66H—操作数大小重载前缀,也可被用作某些指令的强制性前缀.
548 address_size_override_prefix = 0; // 67H — 改变操作数地址模式
549 segment_override_prefix = 0; // segment override prefix: 改变 memory 操作数段选择子
550 v533->Magic = GetSize_0(v532); // 根据IMAGE_OPTIONAL_HEADER: +18h WORD Magic; // 标志字, ROM 映像 (0107h), 普通可执行文件 (0108h), 如果是普通可执行
551 if ( a4 )
552 {
553     v6 = DateTimeToStr_4(*(_DWORD *)v532 + 0x38, v533->LODWORD_UNP_Address, v533->HIDWORD_UNP_Address);
554     if ( v6 > -1 )
555     {
556         v7 = *(_DWORD *)v532 + 0x38;
557         v512 = *(_DWORD *)v532 + 0x38;
558         v513 = 11;
559         Format(0, (int)&v514);
560         __linkproc__ LStrAsg(v8, v514);
561         v9 = *(_DWORD *)v532 + 0x38;
562         if ( *(_BYTE *)v532 + 0x38 == 2 )
563             v533->byte9C = 0;
564         else
565             v533->byte9C = 2;
566         v533->word86 |= 0x200u;
567     }
568     while ( 2 )
569     {
570         if ( !v533->UNOpcode )
571         {
572             v11 = v533;
573             v533->LODWORD_UNP_Address1 = *(_DWORD *)v4; // 作者设计的handle当前EIP or 用户Opcode当前EIP
574             v11->HIDWORD_UNP_Address1 = *(_DWORD *)v4 + 4;
575             _OpcodeHex = ReadHex_Byte_1_ByReadFile(((_DWORD *)v4), (int)&savedregs); // 读出作者设计handle块, 每次一个字节. 最开始读取的肯定是 前缀 or 主操作码
576             v13 = _OpcodeHex;
577             switch ( _OpcodeHex )
578             {
579                 case 0u: // ADD r/m8, r8 Add r8 to r/m8
580                 case 1u:
581             }
582         }
583     }
584 }

```

1、1: GetSize_0函数

函数作用：用来区别读取字节长度

```

1// 根据IMAGE_OPTIONAL_HEADER: +18h WORD Magic; // 标志字, ROM 映像 (0107h), 普通可执行文件 (0108h), 如果是普通可执行文件结果就是1
2char __usercall GetSize_0@<a1>(int a1@<eax>)
3{
4    char result; // a102
5
6    if ( *(_BYTE *)a1 + 9 == 2 )
7        result = 3;
8    else
9        result = 2; // 没有去试验ROM映像的文件, 这里姑且都认为只返回2
10    return result;
11}

```

哪里找到赋值的?

Vmp_ReadPEInformation函数, 我整个文件导了个遍都只发现赋值为1, 没有2?

```

(* (void (__fastcall **)(signed int, int))(*(_DWORD *)v5 + 4))(2, (int)&v4->pNtHeader_OptionalHeader.Magic);
if ( v4->pNtHeader_OptionalHeader.Magic == 0x108 ) // IMAGE_OPTIONAL_HEADER: +18h WORD Magic; // 标志字, ROM 映像 (0107h), 普通可执行
{
    v4->Magic = 1;
    v12 = v4->pDosHeader_e_lfanew;
    TStream::SetPosition_SetFilePointer(v4, (LONG)v45, (PLONG)&v46->This, v47);
    (* (void (__fastcall **)(signed int, int))(*(_DWORD *)v5 + 4))(
        4,
        (int)&v4->pNtHeader_OptionalHeader.SizeOfInitializedData); // SizeOfInitializedData DWORD? ; 0020h 所有含已初始化数据的节的总大小
    v13 = v4->pDosHeader_e_lfanew;
    TStream::SetPosition_SetFilePointer(v4, (LONG)v45, (PLONG)&v46->This, v47);
    (* (void (__fastcall **)(signed int, int))(*(_DWORD *)v5 + 4))(
        4,
        (int)&v4->pNtHeader_OptionalHeader.AddressOfEntryPoint); // AddressOfEntryPoint DWORD? ; 0028h 程序执行入口 RVA
    v14 = v4->pDosHeader_e_lfanew;
    TStream::SetPosition_SetFilePointer(v4, (LONG)v45, (PLONG)&v46->This, v47);
    if ( v4->Magic == 2 )
    {

```

1、2: 三个比较重要的变量 (legacy prefix 的作用)

```

UPX0:00481DDE ; 546: v529 = 0;
UPX0:00481DDE 094 C6 45 F5 00 mov [ebp+var_B], 0
UPX0:00481DE2 ; 547: v531 = 0;
UPX0:00481DE2 094 C6 45 F7 00 mov [ebp+var_9], 0
UPX0:00481DE6 ; 548: v530 = 0;
UPX0:00481DE6 094 C6 45 F6 00 mov [ebp+var_A], 0

```

1、它们在哪里赋值？

v529 赋值的地方：

```
case 0x66u:           // 指令前缀：66H—操作数大小重载前缀也可被用作某些指令的强制性前缀
    v529 = 1;
```

v531 赋值的地方：

```
case 0x67u:           // 指令前缀：67H—地址尺寸重载前缀
    v531 = 1;
```

v530 赋值的地方：（大概猜测是Rex前缀，因为没有Magic=2）

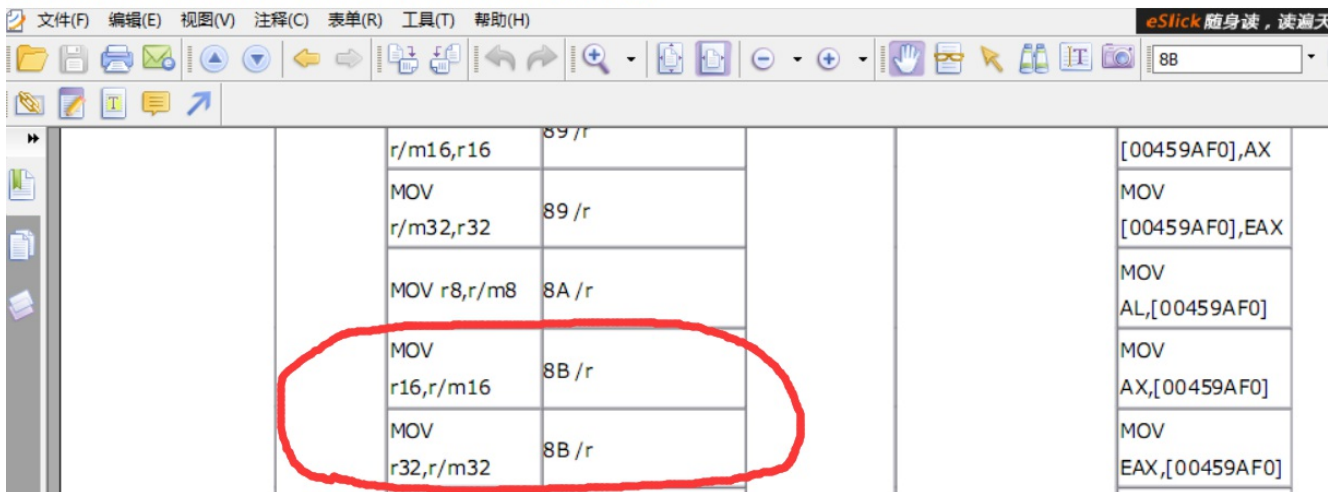
REX前缀是16个编码操作码的集合，包含40H到4FH。这些操作码在IA-32模式和兼容模式中代表有意义的指令。在64位模式中，相同的操作码则代表REX前缀，不再当做单独的指令看待。

```
case 0x40u:
case 0x41u:
case 0x42u:
case 0x43u:
case 0x44u:
case 0x45u:
case 0x46u:
case 0x47u:
    if ( v533->Magic == 3 )
    {
        v530 = _OpcodeHex;
    }
    else
    {
        v533->VMOpcode = 41;
        v392 = GetSize(1, (int)&savedregs);
        sub_481A10(v13 & 7, v392, 2, 1, (int)&savedregs);
    }
    continue;
case 0x48u:
case 0x49u:
case 0x4Au:
case 0x4Bu:
case 0x4Cu:
case 0x4Du:
case 0x4Eu:
case 0x4Fu:
    if ( v533->Magic == 3 )
    {
        v530 = _OpcodeHex;
    }
```

2、根据switch执行不同的流程解析Opcode

```
case 0x88u:           // Mov Eb,Gb
case 0x89u:           // Mov Ev,Gv
case 0x8Au:           // Mov Gb,Eb
case 0x8Bu:           // Mov Gv,Ev
    v533->VMOpcode = 3;
    _About_Type = GetSize(_OpcodeHex, (int)&savedregs);
    Register_Or_Memory = (v13 & 2) == 2; // 区分Mov Gv,Ev或则Mov Ev,Gv
    ModRM = ReadHex_Byte_1_ByReadFile((_DWORD *)v4, (int)&savedregs);
    v426 = v425;
    ModRM_1 = ModRM;
    if ( Register_Or_Memory )
    {
        LOBYTE(v426) = 2;
        Decode_SetReg(ModRM, _About_Type, v426, (int)&savedregs);
        Decode_ModRM(ModRM_1, _About_Type, (_DWORD *)v4, 0, 2, (int)&savedregs);
    }
    else
    {
        Decode_ModRM(ModRM, _About_Type, (_DWORD *)v4, 0, 2, (int)&savedregs);
        v429 = v428;
        LOBYTE(v429) = 2;
        Decode_SetReg(ModRM_1, _About_Type, v429, (int)&savedregs);
    }
    continue;
```

2、1: 通过手册我们得知8B对应的是MOV r32,r/m32 (Gv, Ev)



2、2: Register_Or_Memory = (v13 & 2) == 2这句代码是什么意思？（只针对我举例的，这里只是说明如何找）

我们翻看手册发现了规律是判断目标操作数：G是寄存器或则E是寄存器或者内存操作数

Table A-2. One-Byte Opcodes, Low Nibble 8-Fh

Nibble ¹	8	9	A	B	C	D	E	F
0	Eb, Gb	Ev, Gv	Gb, Eb	Gv, Ev	AL, Ib	rAX, Iz	PUSH CS ³	2-byte opcodes
1	Eb, Gb	Ev, Gv	Gb, Eb	Gv, Ev	AL, Ib	rAX, Iz	PUSH DS ³	POP DS ³
2	Eb, Gb	Ev, Gv	Gb, Eb	Gv, Ev	AL, Ib	rAX, Iz	seg CS ⁶	DAS ³
3	Eb, Gb	Ev, Gv	Gb, Eb	Gv, Ev	AL, Ib	rAX, Iz	seg DS ⁶	AAS ³
4	eAX	eCX	eDX	eBX	eSP	eBP	eSI	eDI
5	rAX/r8	rCX/r9	rDX/r10	rBX/r11	rSP/r12	rBP/r13	rSI/r14	rDI/r15
6	PUSH Iz	IMUL Gv, Ev, Iz	PUSH Ib	IMUL Gv, Ev, Ib	INSB Yb, DX	INSD Yz, DX	OUTSB DX, Xb	OUTSD DX, Xz
7	JS Jb	JNS Jb	JP Jb	JNP Jb	JL Jb	JNL Jb	JLE Jb	JNLE Jb
8	Eb, Gb	Ev, Gv	MOV Gb, Eb	Gv, Ev	Mw/Rv, Sw	Gv, M	MOV Sw, Ew	Group 1a ² Ev
9	CBW, CWDE	CWD, CQO	CALL ³ Ap	WAIT	PUSHD/D/Q Fv	POPF/D/Q Fv	SAHF	LAHF

Gv, Ev 表示:

(1) 两个 Operands 分别是: 目标操作数 Gv, 源操作数 Ev 或说: first operand 是 Gv, second operand 是 Ev

(2) Gv 表示: G 是寄存器操作数, v 是表示操作数大小依赖于指令的 Effective Operand-Size, 可以是 16 位, 32 位以及 64 位。

(3) Ev 表示: E 是寄存器或者内存操作数, 具体要依赖于 ModRM.r/m, 操作数大小和 G 一致。

4 个字符便可以很直观的表达出: 操作数的个数以及寻址方式, 更重要的信息是这个 Opcode 的操作数需要 ModRM 进行寻址。

举例子说明:

0047497B 8B7424 28 mov esi, dword ptr ss:[esp+0x28]

0047497B 8A7424 28 mov dh, byte ptr ss:[esp+0x28]

0047497B 887424 28 mov byte ptr ss:[esp+0x28], dh

0047497B 897424 28 mov dword ptr ss:[esp+0x28], esi

v14 = 88 Register_Or_Memory = 0

v14 = 89 Register_Or_Memory = 0

v14 = 8a Register_Or_Memory = 1

v14 = 8b Register_Or_Memory = 1

总结:

1、这句代码是判断目标操作数是: G 是寄存器或则 E 是寄存器或者内存操作数

2、Ev 是包含不确定性具体要依赖于 ModRM.r/m

2、3: 通过上文描述就可以解释作者为何设计成要区分 Register_Or_Memory 来区分先执行 SetReg 跟 ModRm

因为假设是 Mov Gv, Ev 这种类型的: 目标操作数是确定 Gv, 但是源操作数是 Ev 是包含不确定性具体要依赖于 ModRM.r/m

我们举例的很明显就是 MOV r32, r/m32 (Gv, Ev), 目标已知, 源带有未知性

```

case 0x88u: // Mov Eb,Gb
case 0x89u: // Mov Ev,Gv
case 0x8Au: // Mov Gb,Eb
case 0x8Bu: // Mov Gv,Ev
v533->UMOpcode = 3;
_About_Type = GetSize(_OpcodeHex, (int)&savedregs);
Register_Or_Memory = (v13 & 2) == 2; // 区分Mov Gv,Ev或则Mov Ev,Gv
ModRM = ReadHex_Byte_1_ByReadFile((_DWORD *)v4, (int)&savedregs);
v426 = v425;
ModRM_1 = ModRM;
if ( Register_Or_Memory )
{
    LOBYTE(v426) = 2;
    Decode_SetReg(ModRM, _About_Type, v426, (int)&savedregs);
    Decode_ModRM(ModRM_1, _About_Type, (_DWORD *)v4, 0, 2, (int)&savedregs);
}
else
{
    Decode_ModRM(ModRM, _About_Type, (_DWORD *)v4, 0, 2, (int)&savedregs);
    v429 = v428;
    LOBYTE(v429) = 2;
    Decode_SetReg(ModRM_1, _About_Type, v429, (int)&savedregs);
}
continue;

```

2、4: 我们先来分析Decode_SetReg函数

```

1 char __usercall Decode_SetReg@<al>(<unsigned __int8 ModRM@<al>, char a2@<d1>, int a3@<ecx>, int a4)
2 {
3     unsigned __int8 v4; // b1@1
4     struct_Disasm *v5; // esi@1
5     char v6; // al@1
6     __int16 v7; // [sp+8h] [bp-8h]@1
7     char v8; // [sp+eh] [bp-2h]@1
8     unsigned __int8 v9; // [sp+fh] [bp-1h]@1
9
10    v4 = a3;
11    v8 = a2;
12    v9 = ModRM;
13    v5 = (struct_Disasm *)((_DWORD *)v4 - 4) + 0x17 * sub_4893BC((_DWORD *)v4 - 4) + 0x27; // 有三个一样的结构体 (struct_Disasm), 类
14    __linkproc__ SetElem(&v7, v4, 2u);
15    v5->ModRM_mod_Or_Size = v7; // 一个大小, 由Decode_SetReg参数3决定
16    v5->About_Lval_Byte_Word_Dword = v8; // GetSize返回值
17    v6 = (v9 >> 3) & 7; // reg/opcode域确定寄存器号或者附加的3位操作码.reg/opcode域的用途由主操作码确定。
18    v5->ModRM_Reg_Or_SIB_index = v6; // 保存ModRm.Reg
19    if ( v4 == 2 )
20    {
21        v6 = a4;
22        if ( *(_BYTE *)v4 - 0xA ) // Rex前缀
23        {
24            v6 = *(_BYTE *)v4 - 0xA & 4;
25            if ( v6 == 4 )
26                v5->ModRM_Reg_Or_SIB_index |= 8u;
27        }
28        else if ( !v8 && v5->ModRM_Reg_Or_SIB_index >= 4u ) // v8 = 0成立条件: _OpcodeHex&1 == 0
29        {
30            v5->ModRM_Reg_Or_SIB_index &= 3u;
31            v5->ModRM_mod_Or_Size |= 0x100u;
32        }
33    }
34    else if ( v4 == 5 )
35    {
36        v6 = a4;
37        if ( *(_BYTE *)v4 - 0xA ) // Rex前缀
38        {
39            v6 = *(_BYTE *)v4 - 0xA & 4;
40            if ( v6 == 4 )
41                v5->ModRM_Reg_Or_SIB_index |= 8u;
42        }
43    }
44 }

```

一共有3组, 每组0x17个字节, 包含结尾表示0xFFFFFFFF, 这些都是保存目标操作数或则源操作数信息的

edx=014118A0

地址	HEX 数据	ASCII
014118A0	AC DC 47 00 A8 21 3F 01 A8 19 41 01 00 00 00 00	G.??A...
014118B0	7B 49 47 00 00 00 00 00 7B 49 47 00 00 00 00 00	{IG...}{IG...
014118C0	00 00 00 00 03 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
014118D0	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 FF FF FF FF 00 00yyyy
014118E0	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
014118F0	00 FF FF FF FF 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	yyyy.....
01411900	00 00 00 00 00 00 00 00 FF FF FF FF 02 00 00 00yyyy
01411910	00 1A 41 01 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	..A...
01411920	00 00 00 00 00 00 11 00 00 00 00 00 BC 19 41 01?A...
01411930	00 19 41 01 00 00 00 00 00 00 00 00 00 02 00 00	?A.....
01411940	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 E4 19 41 01?A...
01411950	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
01411960	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
01411970	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
01411980	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
01411990	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
014119A0	00 00 00 00 16 00 00 00 CC F4 40 00 00 00 00 00挑@...

v6 = (v9 >> 3) & 7;

首先v9=0x74, 继续我们的查表

--	位	描述
ModRM.mod	[7:6]	提供寻址模式: 11 = register !11 = memory
ModRM.reg	[5:3]	提供 register 或者对 Opcode 进行补充
ModRM.r/m	[2:0]	提供 register 或者 memory 依赖于 ModRM.mod

转换成二进制如下：
0x74=01 110 100

结构	描述	内容
ModRM.mod	寻址模式	01
ModRM.reg	寄存器	110
ModRM.r/m	寄存器或则地址	100

很明显v6=ModRM.reg (Esi)

Table 2-2. 32-Bit Addressing Forms with the ModR/M Byte								
r8(/r)	AL	CL	DL	BL	AH	CH	DH	BH
r16(/r)	AX	CX	DX	BX	SP	BP	SI	DI
r32(/r)	EAX	ECX	EDX	EBX	ESP	EBP	ESI	EDI
mm(/r)	MM0	MM1	MM2	MM3	MM4	MM5	MM6	MM7
xmm(/r)	XMM0	XMM1	XMM2	XMM3	XMM4	XMM5	XMM6	XMM7
/digit (Opcode)	0	1	2	3	4	5	6	7
REG =	000	001	010	011	100	101	110	111

2、5: 分析Decode_ModRM结构

1、首先解析ModRm判断寻址模式

```
18 char _About_Type; // [sp+1Bh] [bp-1h]01
19
20 u21 = a3;
21 _About_Type = _About_Type_1;
22 ModRM = a1;
23 u7 = sub_4893BC(*(DWORD *) (a6 - 4)); // 找到一个组未使用的数组 (一共有三组)
24 if ( (ModRM & 0xC0u) < 1 ) // ModRM.mod[7:6] 提供寻址模式: 11 = register !11 = memory
25 { // 00 [base] 提供 [base] 形式的 memory 寻址
26     if ( ( (*(_BYTE *) (a6 - 9)) || (ModRM & 7) != 5) && (!(*(_BYTE *) (a6 - 9)) || (ModRM & 7) != 6) ) // ModRM & 7 = ModRM.r/m [2:0] 提供 register 或者 memory 依赖于 ModRM.mod
27     {
28         ModRM.mod = 0xC;
29     }
30     else
31     {
32         ModRM.mod = 0x0; // 当 Mod.Rn: 101 (5) == disp32、110 (6) == [ESI] 才会执行到这里
33         DisplacementLen = IsDefaultOperandSize(a6);
34     }
35     else if ( (ModRM & 0xC0) == 0x40 ) // 01 [base + disp8] 提供 [base + disp8] 形式的 memory 寻址
36     {
37         ModRM.mod = 0xE;
38         DisplacementLen = 0;
39     }
40     else if ( (ModRM & 0xC0) == 0x80u ) // 10 [base + disp32] 提供 [base + disp32] 形式的 memory 寻址
41     {
42         ModRM.mod = 0xE;
43         DisplacementLen = IsDefaultOperandSize(a6);
44     }
45     else // 11 register 提供 register 寻址。
46     {
47         linkproc__SetLen(&u18, a5, 2u);
48         ModRM.mod = u18;
49     }
50 }
51 v9 = (struct_Disasm *) ( (*(_DWORD *) (a6 - 4)) + 0x17 * u7 + 0x27);
```

首先先将ModRM转换下

--	位	描述
ModRM.mod	[7:6]	提供寻址模式: 11 = register !11 = memory
ModRM.reg	[5:3]	提供 register 或者对 Opcode 进行补充
ModRM.r/m	[2:0]	提供 register 或者 memory 依赖于 ModRM.mod

转换成二进制如下：
0x74=01 110 100

结构	描述	内容
ModRM.mod	寻址模式	01
ModRM.reg	寄存器	110
ModRM.r/m	寄存器或则地址	100

0x40=01,0x80=10,0xC0=11以此类推

r8(/r) r16(/r) r32(/r) mm(/r) xmm(/r) (In decimal) /digit (Opcode) (In binary) REG =		
Effective Address	Mod	R/M
[EAX]	00	000
[ECX]		001
[EDX]		010
[EBX]		011
[EBP]		100
disp32 ²		101
[ESI]		110
[EDI]		111
[EAX] + disp8 ³	01	000
[ECX] + disp8		001
[EDX] + disp8		010
[EBX] + disp8		011
[EBP] + disp8		101
[ESI] + disp8		110
[EDI] + disp8		111
[EAX] + disp32	10	000
[ECX] + disp32		001
[EDX] + disp32		010
[EBX] + disp32		011
[EBP] + disp32		101
[ESI] + disp32		110
[EDI] + disp32		111
EAX/AX/AL/MM0/XMM0	11	000
ECX/CX/CL/MM/XMM1		001
EDX/DX/DL/MM2/XMM2		010
EBX/BX/BL/MM3/XMM3		011
ESP/SP/AH/MM4/XMM4		100
EBP/BP/CH/MM5/XMM5		101
ESI/SI/DH/MM6/XMM6		110
EDI/DI/BH/MM7/XMM7		111

2、判断是否需要SIB寻址方式

R/M=8 (100)，只有ModRM.mod寻址模式是11（寄存器是不带SIB的）如上图所示

1、第一种这里是ModRM.mod 提供寻址模式 11 = register (寄存器)

直接保存ModRM.r/m

```

1 }
2 else // 这里是ModRM.mod 提供寻址模式: 11 = register (寄存器)
3 {
4     v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm = ModRM & 7; // ModRM.r/m 寄存器
5     if ( a5 == 2 )
6     {
7         LOBYTE(v10) = a6;
8         if ( *(_BYTE *) (a6 - 0xA) )
9         {
10             LOBYTE(v10) = *(_BYTE *) (a6 - 0xA) & 1;
11             if ( (_BYTE) v10 == 1 )
12                 v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm |= 8u;
13         }
14         else if ( !_About_Type && v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm >= 4u )
15         {
16             v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm &= 3u;
17             v9->ModRM_mod_Or_Size |= 0x100u;
18         }
19     }
20 }
21 return v10;

```

2、第二种情况存在SIB寻址方式

根据上文找到的地址发现是[-][-]，表示有SIB表

SIB结构如下：

—	位	描述
SIB.scale	[7:6]	提供 scale: 00 = 1, 01 = 2, 10 = 4, 11 = 8
SIB.index	[5:3]	提供 index 寄存器
SIB.base	[2:0]	提供 base 寄存器

转换成2进制如下：

0x24=00 101 100

结构	描述	内容
SIB.scale	提供 index 寄存器乘数因子 scale	00
SIB.index	提供 index 寄存器寻址	101
SIB.base	提供 base 寄存器寻址	100

1、读取SIB字节

2、`((unsigned __int8)v10 >> 3) & 7;`

// SIB.index 提供 index 寄存器寻址

3、`v9->SIB_base = SIB & 7;`

// SIB.base 提供 base 寄存器寻址

4、`if (v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm == 4)`// SIB.index 提供 index 寄存器寻址是否是none 4 = (100)

5、假设index寄存器!=4就保存SIB.scale 提供 index 寄存器乘数因子 scale

6、判断SIB.base 提供 base 寄存器寻址是否是[*] 5 = (101)

```

else if ( (ModRM & 7) == 4 ) // 判断是否存在SIB, 因为ModRM.r/m == 4 (100) 就表示存在
{
    LOBYTE(v10) = ReadHex_Byte_1_ByReadFile(v21, a6);
    SIB = v10;
    v11 = (unsigned __int8)v10;
    v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm = ((unsigned __int8)v10 >> 3) & 7; // SIB.index 提供 index 寄存器寻址
    v9->SIB_base = SIB & 7; // SIB.base 提供 base 寄存器寻址
    v9->ModRM_mod_Or_Size |= 0x200u;
    LOBYTE(v10) = a6;
    if ( *((_BYTE *) (a6 - 0xA)) )
    {
        if ( *((_BYTE *) (a6 - 0xA)) & 1) == 1 )
        {
            v9->SIB_base |= 8u;
            LOBYTE(v10) = *((_BYTE *) (a6 - 0xA)) & 2;
            if ( (_BYTE)v10 == 2 )
            {
                v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm |= 8u;
            }
        }
        if ( v9->ModRM_Reg_Or_SIB_index_Or_ModRM_rm == 4 ) // SIB.index 提供 index 寄存器寻址是否是none 4 = (100)
        {
            v9->ModRM_mod_Or_Size &= 0xFFFBu;
        }
        else
        {
            v10 = v11 >> 6;
            v9->SIB_scale = v11 >> 6; // SIB.scale 提供 index 寄存器乘数因子 scale
        }
        if ( v9->SIB_base == 5 ) // SIB.base 提供 base 寄存器寻址是否是[*] 5 = (101)
        {
            // 1. "[*]" 记号表示: 若MOD = 000表示没有基, 且带有一个32位的偏移量; 否则表示disp8或disp32 + [EBP].即提供如
            // 00 [scaled index] + disp32
            // 01 [scaled index] + disp8 + [EBP]
            // 10 [scaled index] + disp32 + [EBP]
            //
            {
                v9->ModRM_mod_Or_Size |= 2u;
                v12 = ModRM & 0xC0;
                v13 = v12 < 1u;
                v14 = v12 - 1;
                if ( v13 )
                {
                    DisplacementLen = 2;
                    v9->ModRM_mod_Or_Size &= 0xFDFFu;
                }
            }
        }
    }
}
00081895: +134

```


Table 2-3. 32-Bit Addressing Forms with the SIB Byte

r32 (In decimal) Base = (In binary) Base =			EAX 0 000	ECX 1 001	EDX 2 010	EBX 3 011	ESP 4 100	ESI 5 101	EDI 6 110	EDI 7 111
Scaled Index	SS	Index	Value of SIB Byte (in Hexadecimal)							
[EAX]	00	000	00	01	02	03	04	05	06	07
[ECX]		001	08	09	0A	0B	0C	0D	0E	0F
[EDX]		010	10	11	12	13	14	15	16	17
[EBX]		011	18	19	1A	1B	1C	1D	1E	1F
none		100	20	21	22	23	24	25	26	27
[EBP]		101	28	29	2A	2B	2C	2D	2E	2F
[ESI]		110	30	31	32	33	34	35	36	37
[EDI]		111	38	39	3A	3B	3C	3D	3E	3F
[EAX*2]	01	000	40	41	42	43	44	45	46	47
[ECX*2]		001	48	49	4A	4B	4C	4D	4E	4F
[EDX*2]		010	50	51	52	53	54	55	56	57
[EBX*2]		011	58	59	5A	5B	5C	5D	5E	5F
none		100	60	61	62	63	64	65	66	67
[EBP*2]		101	68	69	6A	6B	6C	6D	6E	6F
[ESI*2]		110	70	71	72	73	74	75	76	77
[EDI*2]		111	78	79	7A	7B	7C	7D	7E	7F
[EAX*4]	10	000	80	81	82	83	84	85	86	87
[ECX*4]		001	88	89	8A	8B	8C	8D	8E	8F
[EDX*4]		010	90	91	92	93	94	95	96	97
[EBX*4]		011	98	99	9A	9B	9C	9D	9E	9F
none		100	A0	A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7
[EBP*4]		101	A8	A9	AA	AB	AC	AD	AE	AF
[ESI*4]		110	B0	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7
[EDI*4]		111	B8	B9	BA	BB	BC	BD	BE	BF
[EAX*8]	11	000	C0	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7
[ECX*8]		001	C8	C9	CA	CB	CC	CD	CE	CF
[EDX*8]		010	D0	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7
[EBX*8]		011	D8	D9	DA	DB	DC	DD	DE	DF
none		100	E0	E1	E2	E3	E4	E5	E6	E7
[EBP*8]		101	E8	E9	EA	EB	EC	ED	EE	EF
[ESI*8]		110	F0	F1	F2	F3	F4	F5	F6	F7
[EDI*8]		111	F8	F9	FA	FB	FC	FD	FE	FF

把每一行看作一组，那么这四个组的编码是一样的，有3组的信息冗余。

最后读取Displacement_Immediate

```

}
if ( v9->ModRM_mod_0r_Size & 2 ) // 根据ModRM.mod判断以及读取Displacement的长度
{
    v9->ReadHexLen = *(_BYTE *)((_DWORD *) (a6 - 4) + 0x6C);
    if ( DisplacementLen < 1u )
    {
        v9->LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = (unsigned __int8)ReadHex_Byte_1_ByReadFile(v21, a6);
        v9->HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = 0;
    }
    else if ( DisplacementLen == 1 )
    {
        v9->LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = (unsigned __int16)ReadHex_Byte_2_ByReadFile(v21, a6);
        v9->HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = 0;
    }
    else if ( DisplacementLen == 2 )
    {
        v9->LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = ReadHex_Byte_4_ByReadFile(v21, a6);
        v9->HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = 0;
    }
    else
    {
        LODWORD(v16) = ReadHex_Byte_4_ByReadFile(v21, a6);
        *(_QWORD *) &v9->LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = Dword_Extension_Qword(v16);
        v9->Mod_Rm == 0xA == v9->ModRM_mod_0r_Size;
    }
    LOBYTE(v10) = DisplacementLen;
    v9->Lavl_Btpe_Word_Dword = DisplacementLen;
}
}
else // 这里是ModRM.mod 提供寻址模式: 11 = register (寄存器)

```

2、6 还有一些Opcode需要ModRM进行补充的

单纯的一个FF无法表达它到底是CALL、INC、jmp、push需要ModRm辅助的，具体看ModRm.Reg

根据跳转类型判断, 判断E8 E9 EA 近 段间 短跳转

E	CALL ¹⁶⁴	JMP	IN	OUT
Jz	near ¹⁶⁴ Jz	far ¹⁶⁴ AP	L, DX	eAX, DX
		short ¹⁶⁴ Jb	DX, AL	DX, eAX

例如像那种: jmp VMDDispatcher就会符合条件

```
yuLU_LHCEL_1,
case 0xC:
if ( 2 == DisassemblyFunction->First.ModRM_mod_Or_Size )// jmp 近短跳转
{
if ( 2 == DisassemblyFunction->Second.ModRM_mod_Or_Size )// jmp 段间跳转
{
DisassemblyFunction->word86 |= 0x80u;
}
else
{
SetDisassemblyFunction_Address(
(int)DisassemblyFunction,
5,
v166,
0,
DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate,
DisassemblyFunction->First.HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate);
a2af01 = DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate;
我们这个是else if ( DisassemblyFunction->Magic == 2 )
else if ( DisassemblyFunction->Magic == 2 )// 区别长度, win32普通执行文件值
{
if ( 0xE == (DisassemblyFunction->First.ModRM_mod_Or_Size & 0xE)// [base + dispX] 形式的 memory 寻址
&& DisassemblyFunction->First.SIB_scale == 2 )// 提供 index 寄存器乘数因子 scale [EXX * 4] or none
{
v146[2] = (int)&savedregs;
*(QWORD *)v146 = *(QWORD *)&DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate;
v102 = TCollection::GetCount_0((int)v167);// 获取解析后保存Opcode信息函数个数
v104 = (struct DisassemblyFunction *)GetItem_7((int)v167, v102 - 1, v103);// 获取最后一组Opcode函数, 也就是当前的
sub_4918E8(v104, *(int64 *)v146, v146[2]);// 主要是针对跳转表jmp dword ptr ds:[eax*4+JumpAddr]这类做特殊处理
SetDisassemblyFunction_Address(
(int)DisassemblyFunction,
0xC,
0,
0,
DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate,
DisassemblyFunction->First.HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate);
}
}
else if ( DisassemblyFunction->Magic == 3 )
{
v106 = TCollection::GetCount_0((int)v167) - 2;
if ( v106 > 0
&& 4 == DisassemblyFunction->First.ModRM_mod_Or_Size
&& 4 == DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate )
{
// 返回要读取的大小
// 获取要读取的大小
// 循环将JumpAddr解析后保存到起来 (struct_SavePartDisasmFunData)
// 偏移到下一组
// 判断是否有重复的, 有就退出, 没就继续执行
// 搜索Displacement地址, 找到返回!=0
// 循环Size次, 每次--, struct_Disasm->Displacement每次+1寻找符合条件的
// 没有找到就解析JumpAddr
// 没有找到就解析JumpAddr
{
v9 = (struct_DisassemblyFunction *)((*int (__cdecl **)(unsigned int, void *, int *))(*(_DWORD *)v3->This + 0x14))((int)v14, v15, v16);// New出struct_DisassemblyFunction结构体
Displacement = sub_494F60(v9, (int)v14, (int)v16);// 参数1: [out]填充struct_DisassemblyFunction结构体
// 参数2: struct_PeInformation结构体
// 参数3: 要读取的大小
// 参数4: 跳转表JumpAddr这个地址是一个数组, 保存所有Vmp的Handle块地址
if ( GetCharacteristics(
*(struct_PeInformation_PV30 **)(*(int *)v4 + 0x30),
(int)v9,
Displacement,
SHIDWORD(Displacement)) & 4 )
{
SetDisassemblyFunction_Address((int)v9, 0x8, 0, 0, Displacement, SHIDWORD(Displacement));
*(int *)v9->struct_UmFunctionAddr + 0x18 = v23;
v17 = &v23->LODWORD_UMP_Address;
v18 = 0x10;
Format(0, (int)&v19);
__linkproc__ LStrAsg(v12, v19);
v9->byte9C = 7;
v9->word86 |= 0x200u;
goto LABEL_2;
}
v11 = TList::Index0f((int)v9, v10);
*(void (__fastcall **)(DWORD, int))(*(_DWORD *)v3->This + 12))(*(_DWORD *)v3->This, v11);
break;
}
}
}
}
__writefsdword(0, v14);
v16 = (int *)v16->h0105A;
```

1、首先解析sub_4918E8函数

```
14 v15 = &loc_491A53;
15 v14 = __readfsdword(0);
16 __writefsdword(0, (unsigned int)&v14);
17 a3a = GetSize_0(*(_DWORD *)a3 - 0xC); // 返回要读取的大小
18 LABEL_2:
19 Size = Global_Size[a3a]; // 获取要读取的大小
20 v22 = 0;
21 while ( 1 ) // 循环将JumpAddr解析后保存到起来 (struct_SavePartDisasmFunData)
22 {
23 Displacement = a2 + v22; // 偏移到下一组
24 v6 = sub_480B54(*(_DWORD *)v3->This + 0x10, 0, a2 + v22, (a2 + (unsigned __int64)v22) >> 0x20);// 判断是否有重复的, 有就退出, 没就继续执行
25 if ( !((unsigned __int8)((v6 + 1 < 0) ^ __OFADD__(1, v6)) | (v6 == -1)) )
26 break;
27 v7 = DateTimeToStr_4(*(_DWORD *)v4 + 0x30), Displacement, SHIDWORD(Displacement));
28 if ( !((unsigned __int8)((v7 + 1) & 0x80000000) != 0) ^ __OFADD__(1, v7) | (v7 == -1)) )
29 break;
30 v8 = FindAddress(v3->This, Displacement, SHIDWORD(Displacement));// 搜索Displacement地址, 找到返回!=0
31 if ( !((unsigned __int8)((v8 + 1) & 0x80000000) != 0) ^ __OFADD__(1, v8) | (v8 == -1)) )
32 break;
33 ++v22; // 循环Size次, 每次--, struct_Disasm->Displacement每次+1寻找符合条件的
34 if ( !--Size ) // 没有找到就解析JumpAddr
35 if ( !--Size ) // 没有找到就解析JumpAddr
36 {
37 v9 = (struct_DisassemblyFunction *)((*int (__cdecl **)(unsigned int, void *, int *))(*(_DWORD *)v3->This + 0x14))((int)v14, v15, v16);// New出struct_DisassemblyFunction结构体
38 Displacement = sub_494F60(v9, (int)v14, (int)v16);// 参数1: [out]填充struct_DisassemblyFunction结构体
39 // 参数2: struct_PeInformation结构体
40 // 参数3: 要读取的大小
41 // 参数4: 跳转表JumpAddr这个地址是一个数组, 保存所有Vmp的Handle块地址
42 if ( GetCharacteristics(
43 *(struct_PeInformation_PV30 **)(*(int *)v4 + 0x30),
44 (int)v9,
45 Displacement,
46 SHIDWORD(Displacement)) & 4 )
47 {
48 SetDisassemblyFunction_Address((int)v9, 0x8, 0, 0, Displacement, SHIDWORD(Displacement));
49 *(int *)v9->struct_UmFunctionAddr + 0x18 = v23;
50 v17 = &v23->LODWORD_UMP_Address;
51 v18 = 0x10;
52 Format(0, (int)&v19);
53 __linkproc__ LStrAsg(v12, v19);
54 v9->byte9C = 7;
55 v9->word86 |= 0x200u;
56 goto LABEL_2;
57 }
58 v11 = TList::Index0f((int)v9, v10);
59 *(void (__fastcall **)(DWORD, int))(*(_DWORD *)v3->This + 12))(*(_DWORD *)v3->This, v11);
60 break;
61 }
62 }
63 }
64 }
__writefsdword(0, v14);
v16 = (int *)v16->h0105A;
```

1、1 首先看一看sub_494F60函数

- 1、保存VmOpcode信息跟Displacement
- 2、根据大小读取

```

34 __writeDWORD(u, (unsigned int)&v10);
35 a1->DWORD_UHP_Address = *(_DWORD *)Displacement;
36 a1->DWORD_UHP_Address = *(_DWORD *)Displacement;
37 a1->DWORD_UHP_Address = *(_DWORD *)Displacement;
38 a1->UHPcode = 0x23;
39 if ( v18->Magic == 2 )
40     a1->Magic = 3;
41 else
42     a1->Magic = 2;
43 if ( Size < 1u )
44 {
45     jmpAddr_Handle = (unsigned __int8)Ump_ReadAddressBuff_8((int)v18, (_DWORD *)Displacement, Size);
46 }
47 else
48 {
49     switch ( Size )
50     {
51         case 1u: // byte
52             jmpAddr_Handle = (unsigned __int16)Ump_ReadAddressBuff_16((int)v18, (_DWORD *)Displacement, 1);
53             break;
54         case 2u: // dword
55             jmpAddr_Handle = (unsigned int)Ump_ReadAddressBuff_32(v18, (_DWORD *)Displacement, 2); // 得到JmpAddr函数跳转表Handle地址, 指针指向下一组Handle地址
56             v14 = &jmpAddr_Handle;
57             v15 = 0x10;
58             Format(0, (int)&v16);
59             __linkproc__ LStrAsg(v6, v16);
60             break;
61         case 3u: // qdword
62             jmpAddr_Handle = Ump_ReadAddressBuff_64((int)v18, (_DWORD *)Displacement);
63             v14 = &jmpAddr_Handle;
64             v15 = 0x10;
65             Format(0, (int)&v13);
66             __linkproc__ LStrAsg(v7, v13); // 将数据填充到struct_DisassemblyFunction->JmpAddr_HandleBuffer
67             break;
68     }
69 }

```

设置ModRM信息

```

v5->First.Tag = DateTimeToStr_0(
    *(_DWORD *)(*(_DWORD *)(*(_DWORD *)v5->prev_node + 4) + 0x10) + 0x74),
    v5->DWORD_UHP_Address,
    v5->DWORD_UHP_Address);
v5->First.ModRM_mod_Or_Size = 2;
v5->First.About_Lval_Byte_Word_Dword = v4;
v5->First.Lval_Btye_Word_Dword = v4;
*(_QWORD *)&v5->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate = jmpAddr_Handle;
v8 = v4 & 0x7F;
__linkproc__ DynArraySetLength(
    &v5->ReadHexAddress,
    (int)dword_47CE4C,
    1,
    v5->ReadHexLen + (unsigned __int8)Global_Size[v8]);
Move((char *)&jmpAddr_Handle, (char *)v5->ReadHexAddress + v5->ReadHexLen, (unsigned __int8)Global_Size[v8]); // 返回要读取的长度
v5->ReadHexLen += (unsigned __int8)Global_Size[v8];
__writefdword(0, v10);
v12 = (int *)&loc_495128;
__linkproc__ LStrClr(&v13);
__linkproc__ LStrClr(&v16);
return jmpAddr_Handle;

```

v5->First.ModRM mod_Or_Size = 2;
 jmp dword ptr ds:[eax*4+0x474FCF] 就是这种寻址方式

[EAX]-disp32	10	000
[ECX]-disp32		001
[EDX]-disp32		010
[EBX]-disp32		011
[]-disp32		100
[EBP]-disp32		101
[ESI]-disp32		110
[EDI]-disp32		111

1、2 SetDisassemblyFunction Address函数解析

```

17 // 函数作用:
18 // 填充DisassemblyFunction->Address的内容它是一个地址, 该地址指向一个结构体
19 int16 __userpurge SetDisassemblyFunction_Address<ax>(int a1@eax, char a2@dl, char a3@cl, char a4, int Displacement, int DWORD_Displacement)
20 {
21     char v6; // ST00_101
22     char v7; // ST00_101
23     struct_DisassemblyFunction *v8; // ebx@1
24     struct_UnFunctionAddr *v9; // eax@1
25     __int16 result; // ax@1
26
27     v6 = a3;
28     v7 = a2;
29     v8 = (struct_DisassemblyFunction *)a1;
30     v9 = (struct_UnFunctionAddr *)(*int (*)(void))(*(_DWORD *)(*(_DWORD *)a1 + 4) + 0x10) + 0x10; // new数组元素
31     v8->struct_UnFunctionAddr = (int)v9;
32     LOBYTE(v9->Magic) = v7;
33     v9->FunAddr = Displacement;
34     v9->dword14 = DWORD_Displacement; // 兼容64位
35     v9->DisassemblyFunction = v8;
36     v9->byte24 = v6;
37     v9->byte25 = a4;
38     result = v8->VMOpcode - 1;
39     if ( v8->VMOpcode == 1 || (result = v8->VMOpcode - 3, v8->VMOpcode == 3) )
40     {
41         v8->word86 |= 0x200u;
42         return result;
43     }
44 }

```

if (v8->VMOpcode == 1 || (result = v8->VMOpcode - 3, v8->VMOpcode == 3))成立条件

v533->VMOpcode=1:

```

case 0xA8: // Test al,imm8
case 0x16u: // push ss
case 0x1Eu: // push ds
case 0x50~0x57: // 50=push rax/r8 51=push rcx/r9以此类推
case 0x68u: // push Imm32/16
等等

```

v533->VMOpcode=3:

```

case 0xC7u: // MOV R/M32,IMM32
case 0x20: // and Eb,Gb
case 0x22: // and Gb,Eb
等等

```

1、3 SetDisassemblyFunction Address函数设计到的结构体如下:

```

00 struct_VmFunctionAddr struct ; (sizeof=0x26, align=0x2, mappedto_294)
01 This dd ?
02 _prev_node dd ?
03 Magic dd ? ; 1、解析Jmp dword ptr [eax*4+JumpAddr] 值是0xB
04 ; 2、解析Jmp UMDispatcher 值是0x5
05 ; 3、解析call 值是0xA
06 DisassemblyFunction dd ? ; 保存JumpAddr函数表 或则 Jmp UMDispatcher信息
07 FunAddr dd ? ; JumpAddr (Displacement (可选), 如果不存在ModRm结构时候。这里就保存内容)
08 dword14 dd ? ; 兼容64位
09 FormerDisassemblyFunction dd ? ; 1、保存原始的Jmp dword ptr [eax*4+JumpAddr]地址Opcode信息
10 ; 2、Jmp UMDispatcher 这里就是0
11 CheckDisassemblyFunction dd ? ; 1、查找匹配的DisassemblyFunction (根据FunAddr查找)
12 ; 2、根据ESIResults值判断是否保存 1保存 0不保存
13 NextDisassemblyFunction dd ? ; 保存下一条指令的struct_DisassemblyFunction
14 byte24 db ? ; 参数a3的值
15 byte25 db ? ; 参数a4的值
16 struct_VmFunctionAddr ends
17
18 ; -----

```

2、执行依次SetDisassemblyFunction_Address标记结尾

注意这里参数2就是: 0xC

```

SetDisassemblyFunction_Address(// 标记结尾
(int)DisassemblyFunction,
0xC,
0,
DisassemblyFunction->First.LODWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate,
DisassemblyFunction->First.HIDWORD_RestHex_Lval_Displacement_Immediate);
}

```

048915C=123.0048915C

址	HEX 数据	ASCII
4202D8	E8 DB 47 00 64 32 3F 01 0C 00 00 00 28 24 41 01	构G.d2? f...(\$A f
4202E8	CF 4F 47 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	嚙G.....
4202F0	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	

4、历史遗留问题

- 1、保存的所有struct_DisassemblyFunction (基础)、struct_VmFunctionAddr (特殊) 该如何使用, 这个留到后面揭晓
- 2、v530 赋值的地方: (大概猜测是Rex前缀, 因为没有Magic=2)
- 3、Magic==2满足条件 (这个我没仔细跟)