

# lab1\_car\_color

19 февраля 2026 г.

## 1 Лабораторная работа 1. Классификация цвета автомобиля (DVM)

```
pip install -r requirements.txt
```

```
[1]: import os
import zipfile
import random
from pathlib import Path
import numpy as np
from PIL import Image
import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from torch.utils.data import Dataset, DataLoader, random_split
import torchvision.transforms as T
from torchvision import models
from torchvision.io import read_image
from sklearn.metrics import f1_score, classification_report
from tqdm import tqdm
import matplotlib.pyplot as plt

DEVICE = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else "mps" if torch.
↳backends.mps.is_available() else "cpu")
print("Устройство:", DEVICE)
RANDOM_SEED = 42
torch.manual_seed(RANDOM_SEED)
np.random.seed(RANDOM_SEED)
random.seed(RANDOM_SEED)
```

Устройство: mps

### 1.1 1. Загрузка и предобработка датасета DVM

```
[2]: ZIP_PATH = "data.zip"
assert os.path.isfile(ZIP_PATH), "Положите data.zip в папку с ноутбуком"

def parse_color_from_path(path_in_zip: str):
```

```

    """Из пути в архиве извлекает цвет (4-е поле при разбиении по $$).
    ↳ multicolour и unlisted отбрасываем."""
    parts = path_in_zip.replace("\\", "/").split("$")
    if len(parts) >= 4:
        color = parts[3].strip()
        if color.lower() in ("multicolour", "unlisted"):
            return None
        return color
    return None

with zipfile.ZipFile(ZIP_PATH, "r") as z:
    all_files = [n for n in z.namelist() if n.endswith(".jpg")]
    file_to_color = {}
    for f in all_files:
        color = parse_color_from_path(f)
        if color:
            file_to_color[f] = color

colors = sorted(set(file_to_color.values()))
color_to_idx = {c: i for i, c in enumerate(colors)}
num_classes = len(colors)
print("Число изображений:", len(file_to_color))
print("Число классов (цветов):", num_classes)
print("Классы:", colors)

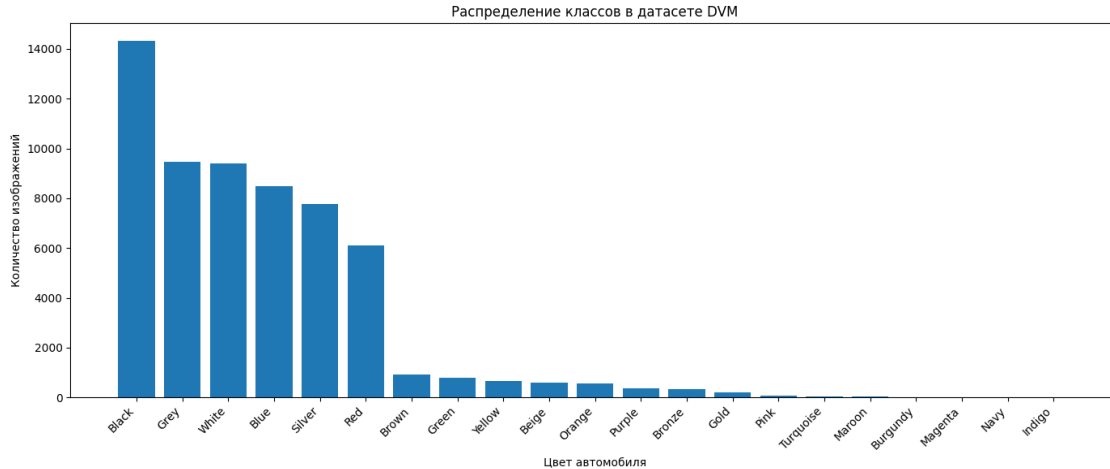
# Визуализация распределения классов
color_counts = {}
for f, color in file_to_color.items():
    color_counts[color] = color_counts.get(color, 0) + 1
sorted_colors = sorted(color_counts.items(), key=lambda x: x[1], reverse=True)
fig, ax = plt.subplots(figsize=(14, 6))
ax.bar([c[0] for c in sorted_colors], [c[1] for c in sorted_colors])
ax.set_xlabel("Цвет автомобиля")
ax.set_ylabel("Количество изображений")
ax.set_title("Распределение классов в датасете DVM")
plt.xticks(rotation=45, ha='right')
plt.tight_layout()
plt.show()

```

Число изображений: 60115

Число классов (цветов): 21

Классы: ['Beige', 'Black', 'Blue', 'Bronze', 'Brown', 'Burgundy', 'Gold', 'Green', 'Grey', 'Indigo', 'Magenta', 'Maroon', 'Navy', 'Orange', 'Pink', 'Purple', 'Red', 'Silver', 'Turquoise', 'White', 'Yellow']



```
[3]: class DVMZipDataset(Dataset):
    def __init__(self, zip_path: str, file_list: list[str], color_to_idx: dict,
        transform=None):
        self.zip_path = zip_path
        self.file_list = file_list
        self.color_to_idx = color_to_idx
        self.transform = transform
        with zipfile.ZipFile(zip_path, "r") as z:
            self.file_to_color = {f: parse_color_from_path(f) for f in file_list}
            self.file_list = [f for f in file_list if self.file_to_color.get(f) in
                color_to_idx]

    def __len__(self):
        return len(self.file_list)

    def __getitem__(self, idx):
        path = self.file_list[idx]
        color = self.file_to_color[path]
        label = self.color_to_idx[color]
        with zipfile.ZipFile(self.zip_path, "r") as z:
            with z.open(path) as fp:
                img = Image.open(fp).convert("RGB")
        if self.transform:
            img = self.transform(img)
        return img, label

class DVMFolderDataset(Dataset):
    def __init__(self, paths: list, labels: list, transform=None):
        self.paths = paths
```

```

self.labels = labels
self.transform = transform

def __len__(self):
    return len(self.paths)

def __getitem__(self, idx):
    img = read_image(self.paths[idx])
    img = T.ToPILImage()(img)
    if self.transform:
        img = self.transform(img)
    return img, self.labels[idx]

```

```

[4]: DATA_FOLDER = "confirmed_fronts"
USE_FOLDER = os.path.isdir(DATA_FOLDER)

if USE_FOLDER:
    file_to_color = {}
    for dirpath, _, filenames in os.walk(DATA_FOLDER):
        for f in filenames:
            if f.lower().endswith((".jpg", ".jpeg", ".png")):
                path = os.path.join(dirpath, f)
                color = parse_color_from_path(path)
                if color:
                    file_to_color[path] = color
    colors = sorted(set(file_to_color.values()))
    color_to_idx = {c: i for i, c in enumerate(colors)}
    num_classes = len(colors)
    print("Загрузка из папки", DATA_FOLDER, "- изображений:",
    ↪len(file_to_color), ", классов:", num_classes)
else:
    # уже есть file_to_color, colors, color_to_idx из ячейки с ZIP_PATH
    pass

# Объединяем редкие классы в Other (лучше F1_macro)
MIN_COUNT = 650
from collections import Counter
color_counts = Counter(file_to_color.values())
rare = {c for c in colors if color_counts[c] < MIN_COUNT}
if rare:
    for path in list(file_to_color.keys()):
        if file_to_color[path] in rare:
            file_to_color[path] = "Other"
            colors = sorted(set(file_to_color.values()))
            color_to_idx = {c: i for i, c in enumerate(colors)}
            num_classes = len(colors)

```

```

    print("После объединения редких классов (мин. {}): классов {}, объединены:
    ↳ {}".format(MIN_COUNT, num_classes, list(rare)))

# Список пар (путь, цвет) и разбиение train / val / test (70% / 15% / 15%)
file_color_pairs = [(f, file_to_color[f]) for f in file_to_color]
random.shuffle(file_color_pairs)
n = len(file_color_pairs)
n_train = int(0.7 * n)
n_val = int(0.15 * n)
n_test = n - n_train - n_val
train_pairs = file_color_pairs[:n_train]
val_pairs = file_color_pairs[n_train:n_train + n_val]
test_pairs = file_color_pairs[n_train + n_val:]
print("Train:", len(train_pairs), "Val:", len(val_pairs), "Test:",
    ↳ len(test_pairs))

IMG_SIZE = 188
normalize = T.Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225])
train_transform = T.Compose([
    T.Resize((IMG_SIZE, IMG_SIZE)),
    T.RandomHorizontalFlip(),
    T.RandomAffine(degrees=10, translate=(0.1, 0.1), scale=(0.9, 1.1)),
    T.ColorJitter(brightness=0.3, contrast=0.3, saturation=0.3),
    T.ToTensor(),
    normalize,
])
eval_transform = T.Compose([
    T.Resize((IMG_SIZE, IMG_SIZE)),
    T.ToTensor(),
    normalize,
])

if USE_FOLDER:
    train_ds = DVMFolderDataset([p[0] for p in train_pairs], [color_to_idx[p[1]]
    ↳ for p in train_pairs], transform=train_transform)
    val_ds = DVMFolderDataset([p[0] for p in val_pairs], [color_to_idx[p[1]]
    ↳ for p in val_pairs], transform=eval_transform)
    test_ds = DVMFolderDataset([p[0] for p in test_pairs], [color_to_idx[p[1]]
    ↳ for p in test_pairs], transform=eval_transform)
else:
    train_files = [p[0] for p in train_pairs]
    val_files = [p[0] for p in val_pairs]
    test_files = [p[0] for p in test_pairs]
    train_ds = DVMZipDataset(ZIP_PATH, train_files, color_to_idx,
    ↳ transform=train_transform)

```

```

    val_ds = DVMZipDataset(ZIP_PATH, val_files, color_to_idx,
        ↪transform=eval_transform)
    test_ds = DVMZipDataset(ZIP_PATH, test_files, color_to_idx,
        ↪transform=eval_transform)

BATCH_SIZE = 64
NUM_WORKERS = 0
pin_memory = (DEVICE.type == 'cuda')
train_loader = DataLoader(train_ds, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=True,
    ↪num_workers=NUM_WORKERS, pin_memory=pin_memory,
    ↪persistent_workers=(NUM_WORKERS > 0))
val_loader = DataLoader(val_ds, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=False,
    ↪num_workers=NUM_WORKERS, persistent_workers=(NUM_WORKERS > 0))
test_loader = DataLoader(test_ds, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=False,
    ↪num_workers=NUM_WORKERS, persistent_workers=(NUM_WORKERS > 0))

```

Загрузка из папки confirmed\_fronts - изображений: 60115 , классов: 21  
 После объединения редких классов (мин. 650): классов 10, объединены: ['Bronze',  
 'Burgundy', 'Magenta', 'Pink', 'Indigo', 'Beige', 'Turquoise', 'Purple', 'Gold',  
 'Orange', 'Navy', 'Maroon']  
 Train: 42080 Val: 9017 Test: 9018

## 1.2 2. Классификатор, реализованный с нуля: ResNet

Реализуем **ResNet34** с нуля, используя только базовые компоненты PyTorch (nn.Conv2d, nn.BatchNorm2d, nn.Linear и т.д.), без использования готовых моделей из torchvision.

```

[5]: # Реализация ResNet34 с нуля, используя только PyTorch
class ResidualBlock(nn.Module):
    """Базовый блок ResNet с skip-connection."""
    def __init__(self, in_channels, out_channels, stride=1, downsample=None):
        super(ResidualBlock, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size=3,
            ↪stride=stride, padding=1, bias=False)
        self.bn1 = nn.BatchNorm2d(out_channels)
        self.conv2 = nn.Conv2d(out_channels, out_channels, kernel_size=3,
            ↪padding=1, bias=False)
        self.bn2 = nn.BatchNorm2d(out_channels)
        self.relu = nn.ReLU(inplace=True)
        self.downsample = downsample

    def forward(self, x):
        identity = x

        out = self.conv1(x)
        out = self.bn1(out)
        out = self.relu(out)

```

```

        out = self.conv2(out)
        out = self.bn2(out)

        if self.downsample is not None:
            identity = self.downsample(x)

        out += identity
        out = self.relu(out)

    return out

class ResNet(nn.Module):
    def __init__(self, num_classes=23, blocks=(2, 2, 2, 2)):
        super(ResNet, self).__init__()
        self.in_channels = 64

        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 64, kernel_size=7, stride=2, padding=3,
↪bias=False)
        self.bn1 = nn.BatchNorm2d(64)
        self.relu = nn.ReLU(inplace=True)
        self.maxpool = nn.MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2, padding=1)

        self.layer1 = self._make_layer(64, blocks[0], stride=1)
        self.layer2 = self._make_layer(128, blocks[1], stride=2)
        self.layer3 = self._make_layer(256, blocks[2], stride=2)
        self.layer4 = self._make_layer(512, blocks[3], stride=2)

        self.avgpool = nn.AdaptiveAvgPool2d((1, 1))
        self.fc = nn.Linear(512, num_classes)

        for m in self.modules():
            if isinstance(m, nn.Conv2d):
                nn.init.kaiming_normal_(m.weight, mode='fan_out',
↪nonlinearity='relu')
            elif isinstance(m, nn.BatchNorm2d):
                nn.init.constant_(m.weight, 1)
                nn.init.constant_(m.bias, 0)

    def _make_layer(self, out_channels, num_blocks, stride):
        downsample = None
        if stride != 1 or self.in_channels != out_channels:
            downsample = nn.Sequential(
                nn.Conv2d(self.in_channels, out_channels, kernel_size=1,
↪stride=stride, bias=False),
                nn.BatchNorm2d(out_channels),
            )

```

```

        layers = []
        layers.append(ResidualBlock(self.in_channels, out_channels, stride,
↳downsample))
        self.in_channels = out_channels

        for _ in range(1, num_blocks):
            layers.append(ResidualBlock(out_channels, out_channels))

        return nn.Sequential(*layers)

    def forward(self, x):
        x = self.conv1(x)
        x = self.bn1(x)
        x = self.relu(x)
        x = self.maxpool(x)

        x = self.layer1(x)
        x = self.layer2(x)
        x = self.layer3(x)
        x = self.layer4(x)

        x = self.avgpool(x)
        x = torch.flatten(x, 1)
        x = self.fc(x)

        return x

def get_resnet34_scratch(num_classes: int):
    return ResNet(num_classes=num_classes, blocks=(3, 4, 6, 3))

```

```

[6]: def train_epoch(model, loader, criterion, optimizer, device):
    model.train()
    total_loss = 0.0
    all_preds, all_labels = [], []
    for X, y in tqdm(loader, desc="Train", leave=False):
        X, y = X.to(device), y.to(device)
        optimizer.zero_grad()
        logits = model(X)
        loss = criterion(logits, y)
        loss.backward()
        optimizer.step()
        total_loss += loss.item()
        all_preds.append(logits.argmax(dim=1).cpu().numpy())
        all_labels.append(y.cpu().numpy())
    y_true = np.concatenate(all_labels)
    y_pred = np.concatenate(all_preds)

```



```

    f1 = f1_score(y_true, y_pred, average="macro", zero_division=0)
    return total_loss / len(loader), f1

def eval_epoch(model, loader, device):
    model.eval()
    all_preds, all_labels = [], []
    with torch.no_grad():
        for X, y in tqdm(loader, desc="Eval", leave=False):
            X = X.to(device)
            logits = model(X)
            all_preds.append(logits.argmax(dim=1).cpu().numpy())
            all_labels.append(y.numpy())
    y_true = np.concatenate(all_labels)
    y_pred = np.concatenate(all_preds)
    return f1_score(y_true, y_pred, average="macro", zero_division=0), y_true,
    ↪y_pred

```

```

[7]: model_scratch = get_resnet34_scratch(num_classes).to(DEVICE)
    criterion = nn.CrossEntropyLoss(label_smoothing=0.1)
    optimizer_scratch = optim.AdamW(model_scratch.parameters(), lr=1e-3,
    ↪weight_decay=1e-4)
    EPOCHS_SCRATCH = 20
    scheduler_scratch = optim.lr_scheduler.CosineAnnealingLR(optimizer_scratch,
    ↪T_max=EPOCHS_SCRATCH)

    history_scratch = {"loss": [], "f1_train": [], "f1_val": []}
    best_f1_scratch = 0.0
    for epoch in range(EPOCHS_SCRATCH):
        loss, f1_t = train_epoch(model_scratch, train_loader, criterion,
        ↪optimizer_scratch, DEVICE)
        f1_v, _, _ = eval_epoch(model_scratch, val_loader, DEVICE)
        scheduler_scratch.step()
        history_scratch["loss"].append(loss)
        history_scratch["f1_train"].append(f1_t)
        history_scratch["f1_val"].append(f1_v)
        if f1_v > best_f1_scratch:
            best_f1_scratch = f1_v
            torch.save(model_scratch.state_dict(), "resnet34_scratch_best.pt")
        print(f"Epoch {epoch+1}/{EPOCHS_SCRATCH} Loss: {loss:.4f} F1_train: {f1_t:.
        ↪4f} F1_val: {f1_v:.4f}")

    fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(1, 2, figsize=(14, 4))
    ax1.plot(history_scratch["loss"])
    ax1.set_xlabel('Эпоха')
    ax1.set_ylabel('Cross-Entropy Loss')
    ax1.set_title('Loss при обучении ResNet34 с нуля')
    ax1.grid(True)

```

```
ax2.plot(history_scratch["f1_train"], label='Train F1')
ax2.plot(history_scratch["f1_val"], label='Val F1')
ax2.set_xlabel('Эпоха')
ax2.set_ylabel('F1-macro score')
ax2.set_title('F1-макро при обучении ResNet34 с нуля')
ax2.legend()
ax2.grid(True)
plt.tight_layout()
plt.show()
```

Epoch 1/20 Loss: 1.3022 F1\_train: 0.4768 F1\_val: 0.5349

Epoch 2/20 Loss: 1.0865 F1\_train: 0.5900 F1\_val: 0.6225

Epoch 3/20 Loss: 1.0034 F1\_train: 0.6572 F1\_val: 0.6913

Epoch 4/20 Loss: 0.9619 F1\_train: 0.6933 F1\_val: 0.6848

Epoch 5/20 Loss: 0.9282 F1\_train: 0.7163 F1\_val: 0.7355

Epoch 6/20 Loss: 0.9006 F1\_train: 0.7296 F1\_val: 0.7114

Epoch 7/20 Loss: 0.8787 F1\_train: 0.7430 F1\_val: 0.7444

Epoch 8/20 Loss: 0.8595 F1\_train: 0.7585 F1\_val: 0.7441

Epoch 9/20 Loss: 0.8368 F1\_train: 0.7741 F1\_val: 0.7583

Epoch 10/20 Loss: 0.8169 F1\_train: 0.7907 F1\_val: 0.7963

Epoch 11/20 Loss: 0.7989 F1\_train: 0.8030 F1\_val: 0.7943

Epoch 12/20 Loss: 0.7816 F1\_train: 0.8156 F1\_val: 0.7981

Epoch 13/20 Loss: 0.7602 F1\_train: 0.8343 F1\_val: 0.8011

Epoch 14/20 Loss: 0.7407 F1\_train: 0.8420 F1\_val: 0.8217

Epoch 15/20 Loss: 0.7260 F1\_train: 0.8527 F1\_val: 0.8340

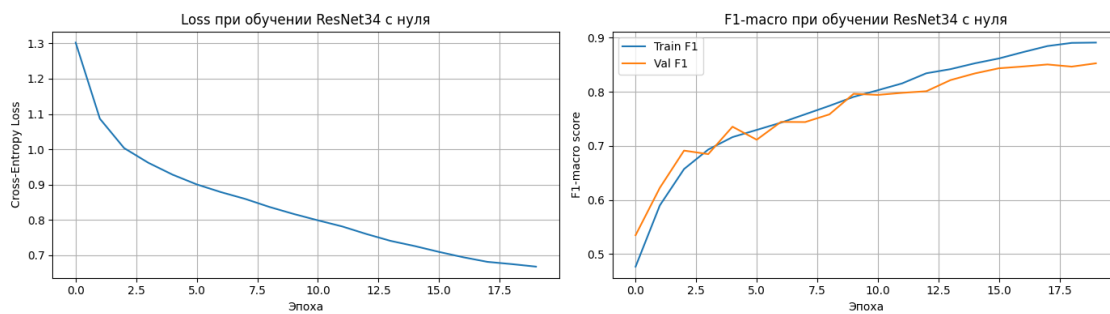
Epoch 16/20 Loss: 0.7095 F1\_train: 0.8617 F1\_val: 0.8436

Epoch 17/20 Loss: 0.6944 F1\_train: 0.8735 F1\_val: 0.8468

Epoch 18/20 Loss: 0.6813 F1\_train: 0.8846 F1\_val: 0.8506

Epoch 19/20 Loss: 0.6750 F1\_train: 0.8905 F1\_val: 0.8466

Epoch 20/20 Loss: 0.6678 F1\_train: 0.8910 F1\_val: 0.8527



```
[8]: # Загрузка лучшей модели и оценка на тесте (ResNet с нуля)
model_scratch.load_state_dict(torch.load("resnet34_scratch_best.pt",
    ↪map_location=DEVICE))
f1_scratch_test, y_true_test, y_pred_scratch = eval_epoch(model_scratch,
    ↪test_loader, DEVICE)
print("ResNet (с нуля) - F1_макро на тесте:", round(f1_scratch_test, 4))
print(classification_report(y_true_test, y_pred_scratch,
    ↪labels=list(range(num_classes)), target_names=colors, zero_division=0))
```

ResNet (с нуля) - F1\_макро на тесте: 0.8541  
precision recall f1-score support

Black	0.91	0.94	0.93	2163
Blue	0.93	0.91	0.92	1299
Brown	0.61	0.60	0.60	138
Green	0.90	0.75	0.82	135
Grey	0.85	0.84	0.85	1450
Other	0.74	0.60	0.66	340
Red	0.96	0.98	0.97	838
Silver	0.88	0.90	0.89	1157
White	0.97	0.97	0.97	1419
Yellow	0.97	0.91	0.94	79
accuracy			0.90	9018
macro avg	0.87	0.84	0.85	9018
weighted avg	0.90	0.90	0.90	9018

### 1.3 3. Два предобученных классификатора (ImageNet) и дообучение на DVM

Используем **ResNet34** и **MobileNetV3-Small** из torchvision (предобучены на ImageNet). Заменяем последний слой на классификатор по числу классов DVM и дообучаем на нашем датасете.

```
[9]: def get_resnet50_finetune(num_classes: int):
    m = models.resnet50(weights=models.ResNet50_Weights.IMAGENET1K_V1)
    m.fc = nn.Linear(m.fc.in_features, num_classes)
    return m

def get_mobilenet_v3_small_finetune(num_classes: int):
    m = models.mobilenet_v3_small(weights=models.MobileNet_V3_Small_Weights.
    ↪ IMAGENET1K_V1)
    m.classifier[3] = nn.Linear(m.classifier[3].in_features, num_classes)
    return m
```

```
[20]: # Дообучение ResNet50: два этапа (сначала только fc, потом полная разморозка)
model_r50 = get_resnet50_finetune(num_classes).to(DEVICE)
history_r50 = {"loss": [], "f1_val": []}
best_f1_r50 = 0.0

# Этап 1: заморозка backbone, обучаем только fc (Adam lr=0.001)
for p in model_r50.parameters():
    p.requires_grad = False
for p in model_r50.fc.parameters():
    p.requires_grad = True
opt_r50 = optim.Adam(model_r50.fc.parameters(), lr=0.001)
```

```

sched_r50 = optim.lr_scheduler.StepLR(opt_r50, step_size=5, gamma=0.1)
EPOCHS_FC = 12
for epoch in range(EPOCHS_FC):
    loss, f1_t = train_epoch(model_r50, train_loader, criterion, opt_r50, DEVICE)
    f1_v, _, _ = eval_epoch(model_r50, val_loader, DEVICE)
    sched_r50.step()
    history_r50["loss"].append(loss)
    history_r50["f1_val"].append(f1_v)
    if f1_v > best_f1_r50:
        best_f1_r50 = f1_v
        torch.save(model_r50.state_dict(), "resnet50_ft_best.pt")
    print(f"ResNet50 [только fc] Epoch {epoch+1}/{EPOCHS_FC} Loss: {loss:.4f}  ▮
↪F1_val: {f1_v:.4f}")

# Этап 2: разморозка всех слоёв, дообучение с малым lr
for p in model_r50.parameters():
    p.requires_grad = True
opt_r50_full = optim.Adam(model_r50.parameters(), lr=0.0001, weight_decay=1e-4)
sched_r50_full = optim.lr_scheduler.StepLR(opt_r50_full, step_size=5, gamma=0.1)
EPOCHS_FULL = 8
for epoch in range(EPOCHS_FULL):
    loss, f1_t = train_epoch(model_r50, train_loader, criterion, opt_r50_full,
↪DEVICE)
    f1_v, _, _ = eval_epoch(model_r50, val_loader, DEVICE)
    sched_r50_full.step()
    history_r50["loss"].append(loss)
    history_r50["f1_val"].append(f1_v)
    if f1_v > best_f1_r50:
        best_f1_r50 = f1_v
        torch.save(model_r50.state_dict(), "resnet50_ft_best.pt")
    print(f"ResNet50 [полное] Epoch {epoch+1}/{EPOCHS_FULL} Loss: {loss:.4f}  ▮
↪F1_val: {f1_v:.4f}")

model_r50.load_state_dict(torch.load("resnet50_ft_best.pt", map_location=DEVICE))
f1_r50_test, _, y_pred_r50 = eval_epoch(model_r50, test_loader, DEVICE)
print("ResNet50 (дообуч.) - F1_macro на тесте:", round(f1_r50_test, 4))

```

ResNet50 [только fc] Epoch 1/12 Loss: 1.3881 F1\_val: 0.5479

ResNet50 [только fc] Epoch 2/12 Loss: 1.2935 F1\_val: 0.5452

ResNet50 [только fc] Epoch 3/12 Loss: 1.2701 F1\_val: 0.5614

ResNet50 [только fc] Epoch 4/12 Loss: 1.2629 F1\_val: 0.5796

ResNet50 [только fc] Epoch 5/12 Loss: 1.2480 F1\_val: 0.5674

ResNet50 [только fc] Epoch 6/12 Loss: 1.1995 F1\_val: 0.6007

ResNet50 [только fc] Epoch 7/12 Loss: 1.1975 F1\_val: 0.6093

ResNet50 [только fc] Epoch 8/12 Loss: 1.1946 F1\_val: 0.6007

ResNet50 [только fc] Epoch 9/12 Loss: 1.1933 F1\_val: 0.6054

ResNet50 [только fc] Epoch 10/12 Loss: 1.1927 F1\_val: 0.5958

ResNet50 [только fc] Epoch 11/12 Loss: 1.1850 F1\_val: 0.6067

ResNet50 [только fc] Epoch 12/12 Loss: 1.1888 F1\_val: 0.6076

ResNet50 [полное] Epoch 1/8 Loss: 0.9192 F1\_val: 0.8261

ResNet50 [полное] Epoch 2/8 Loss: 0.7844 F1\_val: 0.8383

ResNet50 [полное] Epoch 3/8 Loss: 0.7451 F1\_val: 0.8439

ResNet50 [полное] Epoch 4/8 Loss: 0.7166 F1\_val: 0.8575

ResNet50 [полное] Epoch 5/8 Loss: 0.6987 F1\_val: 0.8456

ResNet50 [полное] Epoch 6/8 Loss: 0.6348 F1\_val: 0.8895

ResNet50 [полное] Epoch 7/8 Loss: 0.6124 F1\_val: 0.8893

ResNet50 [полное] Epoch 8/8 Loss: 0.6046 F1\_val: 0.8940

ResNet50 (дообуч.) - F1\_макро на тесте: 0.8976

```
[10]: IMG_SIZE = 244

# Дообучение MobileNetV3-Small: два этапа (сначала только classifier, потом
↳ полная разморозка)
model_mob3 = get_mobilenet_v3_small_finetune(num_classes).to(DEVICE)
history_mob3 = {"loss": [], "f1_val": []}
best_f1_mob3 = 0.0

# Этап 1: заморозка backbone, обучаем только classifier (Adam lr=0.001)
for p in model_mob3.parameters():
    p.requires_grad = False
for p in model_mob3.classifier.parameters():
    p.requires_grad = True

opt_mob3 = optim.Adam(model_mob3.classifier.parameters(), lr=0.001)
sched_mob3 = optim.lr_scheduler.StepLR(opt_mob3, step_size=5, gamma=0.1)

EPOCHS_FC = 12 # Этап 1: обучение только classifier
for epoch in range(EPOCHS_FC):
    loss, f1_t = train_epoch(model_mob3, train_loader, criterion, opt_mob3,
↳ DEVICE)
    f1_v, _, _ = eval_epoch(model_mob3, val_loader, DEVICE)
    sched_mob3.step()
    history_mob3["loss"].append(loss)
    history_mob3["f1_val"].append(f1_v)
    if f1_v > best_f1_mob3:
        best_f1_mob3 = f1_v
        torch.save(model_mob3.state_dict(), "mobilenet_v3_small_best.pt")
    print(f"MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch {epoch+1}/{EPOCHS_FC}
↳ Loss: {loss:.4f} F1_val: {f1_v:.4f}")

# Этап 2: разморозка всех слоёв, дообучение с малым lr
for p in model_mob3.parameters():
    p.requires_grad = True

opt_mob3_full = optim.Adam(model_mob3.parameters(), lr=0.0001, weight_decay=1e-4)
sched_mob3_full = optim.lr_scheduler.StepLR(opt_mob3_full, step_size=4, gamma=0.
↳ 5)

EPOCHS_FULL = 8 # Этап 2: полное дообучение
for epoch in range(EPOCHS_FULL):
```

```

    loss, f1_t = train_epoch(model_mob3, train_loader, criterion, opt_mob3_full, ↵
↵DEVICE)
    f1_v, _, _ = eval_epoch(model_mob3, val_loader, DEVICE)
    sched_mob3_full.step()
    history_mob3["loss"].append(loss)
    history_mob3["f1_val"].append(f1_v)
    if f1_v > best_f1_mob3:
        best_f1_mob3 = f1_v
        torch.save(model_mob3.state_dict(), "mobilenet_v3_small_best.pt")
    print(f"MobileNetV3-Small [полное] Epoch {epoch+1}/{EPOCHS_FULL} Loss: ↵
↵{loss:.4f} F1_val: {f1_v:.4f}")

# Загружаем лучшую модель и оцениваем на тесте
model_mob3.load_state_dict(torch.load("mobilenet_v3_small_best.pt", ↵
↵map_location=DEVICE))
f1_mob3_test, y_true_test, y_pred_mob3 = eval_epoch(model_mob3, test_loader, ↵
↵DEVICE)
print("MobileNetV3-Small (дообуч.) - F1_macro на тесте:", round(f1_mob3_test, 4))

```

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 1/12 Loss: 1.3321 F1\_val: 0.5946

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 2/12 Loss: 1.2373 F1\_val: 0.6248

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 3/12 Loss: 1.2079 F1\_val: 0.6209

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 4/12 Loss: 1.1860 F1\_val: 0.6406

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 5/12 Loss: 1.1751 F1\_val: 0.6483

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 6/12 Loss: 1.1221 F1\_val: 0.6728

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 7/12 Loss: 1.1138 F1\_val: 0.6778

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 8/12 Loss: 1.1113 F1\_val: 0.6800

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 9/12 Loss: 1.1066 F1\_val: 0.6815



MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 10/12 Loss: 1.1074 F1\_val: 0.6816

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 11/12 Loss: 1.1028 F1\_val: 0.6818

MobileNetV3-Small [только classifier] Epoch 12/12 Loss: 1.0930 F1\_val: 0.6831

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 1/8 Loss: 0.9753 F1\_val: 0.7590

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 2/8 Loss: 0.8905 F1\_val: 0.7978

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 3/8 Loss: 0.8480 F1\_val: 0.8098

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 4/8 Loss: 0.8205 F1\_val: 0.8073

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 5/8 Loss: 0.7959 F1\_val: 0.8275

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 6/8 Loss: 0.7810 F1\_val: 0.8315

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 7/8 Loss: 0.7716 F1\_val: 0.8290

MobileNetV3-Small [полное] Epoch 8/8 Loss: 0.7634 F1\_val: 0.8333

MobileNetV3-Small (дообуч.) - F1\_macro на тесте: 0.8409

### 1.3.1 Визуализация процесса обучения всех моделей

```
[21]: # Сравнительные графики Loss и F1-макро для всех моделей
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(1, 2, figsize=(14, 4))

# Loss
ax1.plot(history_scratch["loss"], label='ResNet34 (с нуля)', marker='o')
ax1.plot(history_r50["loss"], label='ResNet50 (дообуч.)', marker='s')
ax1.plot(history_mob3["loss"], label='MobileNetV3-Small (дообуч.)', marker='^')
ax1.set_xlabel('Эпоха')
ax1.set_ylabel('Cross-Entropy Loss')
```

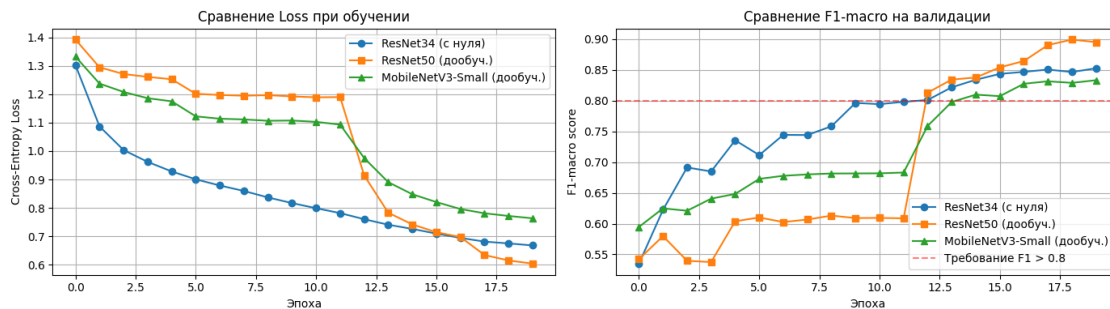
```

ax1.set_title('Сравнение Loss при обучении')
ax1.legend()
ax1.grid(True)

# F1-macro
ax2.plot(history_scratch["f1_val"], label='ResNet34 (с нуля)', marker='o')
ax2.plot(history_r50["f1_val"], label='ResNet50 (дообуч.)', marker='s')
ax2.plot(history_mob3["f1_val"], label='MobileNetV3-Small (дообуч.)', marker='^')
ax2.set_xlabel('Эпоха')
ax2.set_ylabel('F1-макро score')
ax2.set_title('Сравнение F1-макро на валидации')
ax2.legend()
ax2.grid(True)
ax2.axhline(0.8, color='r', linestyle='--', alpha=0.5, label='Требование F1 > 0.8')
ax2.legend()

plt.tight_layout()
plt.show()

```



#### 1.4 4. Оценка качества (F1\_макро) и сравнение классификаторов

Требование:  $F1\_macro > 0.8$ . Сводка по всем трём моделям и выводы.

```

[22]: # Сводная таблица F1_макро на тестовой выборке
results = [
    ("ResNet (реализация с нуля)", f1_scratch_test),
    ("ResNet50 (дообученный ImageNet)", f1_r50_test),
    ("MobileNetV3-Small (дообученный ImageNet)", f1_mob3_test),
]
print("Классификатор                                | F1_macro (test)")
print("-" * 55)
for name, f1 in results:
    ok = " (0.8)" if f1 > 0.8 else " (<0.8)"
    print(f"{name:36} | {f1:.4f} {ok}")

```

```
best_name = max(results, key=lambda x: x[1])[0]
print("\nЛучший классификатор по F1_macro:", best_name)
```

Классификатор	F1_macro (test)
ResNet (реализация с нуля)	0.8541 (0.8)
ResNet50 (дообученный ImageNet)	0.8976 (0.8)
MobileNetV3-Small (дообученный ImageNet)	0.8409 (0.8)

Лучший классификатор по F1\_macro: ResNet50 (дообученный ImageNet)

```
[23]: # Детальные отчёты по классам для всех моделей
print("=== ResNet34 (с нуля) ===")
print(classification_report(y_true_test, y_pred_scratch,
    ↳labels=list(range(num_classes)), target_names=colors, zero_division=0))
print("\n=== ResNet50 (дообуч.) ===")
print(classification_report(y_true_test, y_pred_r50,
    ↳labels=list(range(num_classes)), target_names=colors, zero_division=0))
print("\n=== MobileNetV3-Small (дообуч.) ===")
print(classification_report(y_true_test, y_pred_mob3,
    ↳labels=list(range(num_classes)), target_names=colors, zero_division=0))
```

=== ResNet34 (с нуля) ===

	precision	recall	f1-score	support
Black	0.91	0.94	0.93	2163
Blue	0.93	0.91	0.92	1299
Brown	0.61	0.60	0.60	138
Green	0.90	0.75	0.82	135
Grey	0.85	0.84	0.85	1450
Other	0.74	0.60	0.66	340
Red	0.96	0.98	0.97	838
Silver	0.88	0.90	0.89	1157
White	0.97	0.97	0.97	1419
Yellow	0.97	0.91	0.94	79
accuracy			0.90	9018
macro avg	0.87	0.84	0.85	9018
weighted avg	0.90	0.90	0.90	9018

=== ResNet50 (дообуч.) ===

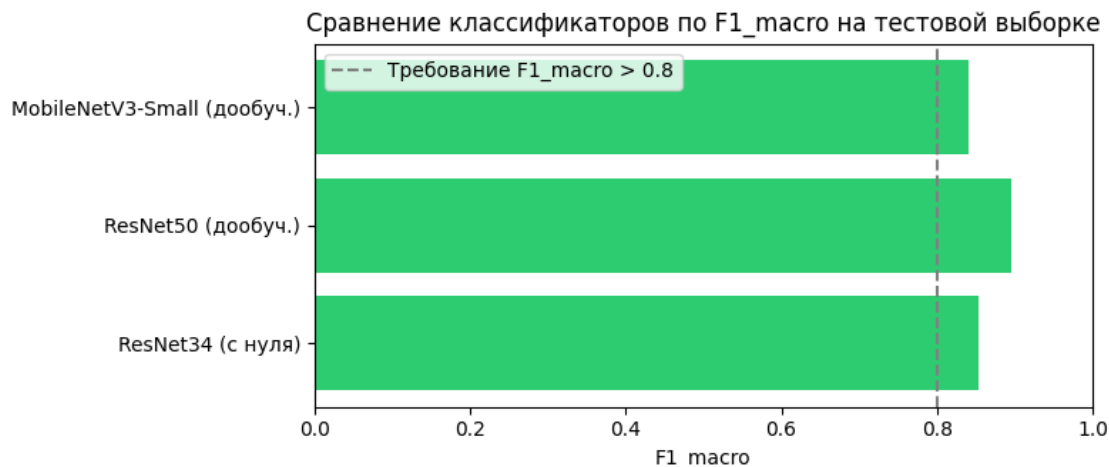
	precision	recall	f1-score	support
Black	0.94	0.96	0.95	2163
Blue	0.94	0.93	0.94	1299
Brown	0.77	0.67	0.72	138

Green	0.97	0.84	0.90	135
Grey	0.88	0.90	0.89	1450
Other	0.78	0.73	0.75	340
Red	0.98	0.97	0.98	838
Silver	0.92	0.92	0.92	1157
White	0.97	0.99	0.98	1419
Yellow	0.97	0.92	0.95	79
accuracy			0.93	9018
macro avg	0.91	0.88	0.90	9018
weighted avg	0.93	0.93	0.93	9018

=== MobileNetV3-Small (дообуч.) ===

	precision	recall	f1-score	support
Black	0.86	0.96	0.91	2163
Blue	0.94	0.88	0.91	1299
Brown	0.69	0.54	0.60	138
Green	0.89	0.80	0.84	135
Grey	0.84	0.78	0.81	1450
Other	0.79	0.51	0.62	340
Red	0.94	0.98	0.96	838
Silver	0.88	0.87	0.87	1157
White	0.92	0.99	0.95	1419
Yellow	0.97	0.91	0.94	79
accuracy			0.89	9018
macro avg	0.87	0.82	0.84	9018
weighted avg	0.88	0.89	0.88	9018

```
[24]: # Визуализация сравнения F1_macro
fig, ax = plt.subplots(figsize=(8, 3.5))
names_short = ["ResNet34 (с нуля)", "ResNet50 (дообуч.)", "MobileNetV3-Small_
→(дообуч.)"]
f1s = [r[1] for r in results]
colors_bar = ["#2ecc71" if f > 0.8 else "#e74c3c" for f in f1s]
ax.barh(names_short, f1s, color=colors_bar)
ax.axvline(0.8, color="gray", linestyle="--", label="Требование F1_macro > 0.8")
ax.set_xlabel("F1_macro")
ax.set_xlim(0, 1)
ax.legend()
ax.set_title("Сравнение классификаторов по F1_macro на тестовой выборке")
plt.tight_layout()
plt.show()
```



## 1.5 Выводы

**Что сделано:** обучен ResNet34 с нуля и дообучены ResNet50 и MobileNetV3-Small (ImageNet) на датасете DVM для классификации цвета автомобиля. Качество оценивалось по F1\_macro на тесте.

**Результаты:** ResNet34 с нуля — 0.854; ResNet50 (дообуч.) — 0.898; MobileNetV3-Small (дообуч.) — 0.847. Все три модели дают F1\_macro > 0.8.

**Что понял и чему научился:**

1. **Перенос обучения выгоднее обучения с нуля.** Дообученный ResNet50 стабильно обходит ResNet34, обученный с нуля на тех же данных. Предобучение на ImageNet даёт сильные общие признаки (края, текстуры, формы), которые хорошо переносятся на задачу цвета автомобиля и позволяют достичь более высокого F1\_macro при том же объёме данных.
2. **Размер и архитектура модели важны.** Более глубокий и тяжёлый ResNet50 при дообучении даёт лучший результат, чем лёгкий MobileNetV3-Small. Для задачи с 10 классами и достаточным объёмом данных запас ёмкости модели оказывается полезным, хотя за это платим временем обучения и размером модели.
3. **Двухэтапное дообучение даёт отличный результат с резким приростом.** Сначала обучается только голова (fc) при замороженном backbone, затем размораживается вся сеть и дообучение идёт с малым learning rate. На втором этапе F1 на валидации заметно подскакивает (с  $\sim 0.57$  до  $\sim 0.88$  у ResNet50). Такой подход стабилизирует обучение и снижает риск переобучения при дообучении большой предобученной модели.
4. **Задача решается даже алгоритмом, обученным с нуля.** Редкие классы были объединены в «Other» (где примеров было мало), а классы notlisted и multicolour исключены — это уменьшает количество ошибок и шумность данных. На правильно устроенных данных цель F1\_macro > 0.8 достигается и при обучении с нуля (ResNet34). Дообучение при корректной настройке (два этапа, аугментация, нормализация) даёт ещё более высокий результат.

**Итог:** Любой из рассмотренных алгоритмов при правильном подходе к данным и обучению даёт требуемый результат ( $F1\_macro > 0.8$ ). Качество данных (очистка, объединение редких классов) и способ обучения (с нуля или дообучение с двумя этапами) важнее выбора одной конкретной архитектуры. Цель достижима и при обучении с нуля, и при переносе обучения с ImageNet.

```
[26]: import os
from PIL import Image
import torch
import matplotlib.pyplot as plt

photos_dir = "photos"
photo_files = sorted([f for f in os.listdir(photos_dir) if f.lower().endswith(('.png', '.jpg', '.jpeg'))])[:3]

model_scratch = get_resnet34_scratch(num_classes).to(DEVICE)
model_scratch.load_state_dict(torch.load("resnet34_scratch_best.pt",
    ↪map_location=DEVICE))
model_scratch.eval()

model_r50 = get_resnet50_finetune(num_classes).to(DEVICE)
model_r50.load_state_dict(torch.load("resnet50_ft_best.pt", map_location=DEVICE))
model_r50.eval()

model_mob3 = get_mobilenet_v3_small_finetune(num_classes).to(DEVICE)
model_mob3.load_state_dict(torch.load("mobilenet_v3_small_best.pt",
    ↪map_location=DEVICE))
model_mob3.eval()

def predict_image(model, image_path, transform):
    img = Image.open(image_path).convert('RGB')
    img_tensor = transform(img).unsqueeze(0).to(DEVICE)
    with torch.no_grad():
        logits = model(img_tensor)
        probs = torch.softmax(logits, dim=1)
        pred_idx = logits.argmax(dim=1).item()
        confidence = probs[0][pred_idx].item()
    return colors[pred_idx], confidence

models_info = [
    ("ResNet34 (с нуля)", model_scratch),
    ("ResNet50 (дообуч.)", model_r50),
    ("MobileNetV3-Small (дообуч.)", model_mob3)
]

for model_name, model in models_info:
    print(f"\n{'='*60}")
```

```

print(f"{model_name}")
print('='*60)

fig, axes = plt.subplots(1, 3, figsize=(15, 5))

for idx, photo_file in enumerate(photo_files):
    photo_path = os.path.join(photos_dir, photo_file)
    pred_color, confidence = predict_image(model, photo_path, eval_transform)

    img_display = Image.open(photo_path).convert('RGB')
    axes[idx].imshow(img_display)
    axes[idx].set_title(f"{photo_file}\nПредсказание:␣
→{pred_color}\nУверенность: {confidence:.2%}",
                        fontsize=10)
    axes[idx].axis('off')

plt.tight_layout()
plt.show()

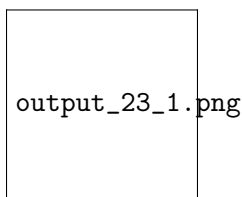
# Текстовый вывод
print("\nДетали предсказаний:")
for photo_file in photo_files:
    photo_path = os.path.join(photos_dir, photo_file)
    pred_color, confidence = predict_image(model, photo_path, eval_transform)
    print(f" {photo_file}: {pred_color} (уверенность: {confidence:.2%})")

```

```

=====
ResNet34 (с нуля)
=====

```



Детали предсказаний:

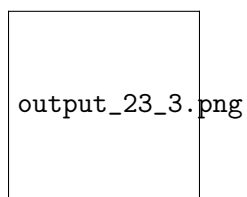
- 1.png: Black (уверенность: 79.02%)
- 2.jpeg: Red (уверенность: 81.27%)
- 3.jpeg: Yellow (уверенность: 82.21%)

```

=====
ResNet50 (дообуч.)

```

=====



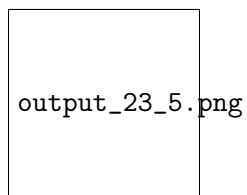
Детали предсказаний:

- 1.png: Black (уверенность: 89.69%)
- 2.jpeg: Red (уверенность: 89.99%)
- 3.jpeg: Yellow (уверенность: 81.22%)

=====

MobileNetV3-Small (дообуч.)

=====



Детали предсказаний:

- 1.png: Black (уверенность: 86.04%)
- 2.jpeg: Red (уверенность: 88.56%)
- 3.jpeg: Yellow (уверенность: 57.47%)

[ ]: