## Rafał Wójcik 136831, Robert Ciemny 136693;

Informatyka, wydział Informatyki, grupa 13.

Nazwa projektu:

## "Katapulta starająca się trafić do celu"

Równania:

$$E = \frac{1}{2}kx_1^2 = \frac{1}{2}k(\alpha r)^2 = E_{k \text{ rot}} = \frac{1}{2}I\omega^2$$

$$\omega = \sqrt{\frac{2k(\alpha r)^2}{mr^2}}, V = \omega r$$

$$V = \sqrt{\frac{2k(\alpha r)^2}{mr^2}}r$$

$$t_{wzn} = \frac{Vsin(\theta)}{g}$$

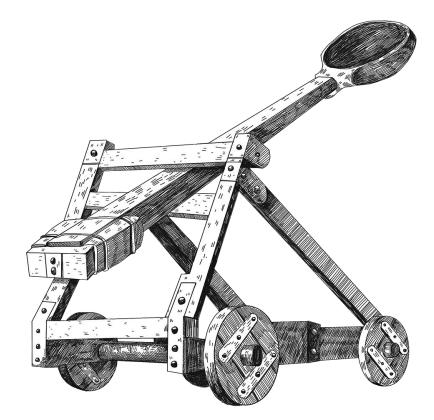
$$x(t) = V\cos(\theta)t$$

$$H = rsin(90^{\circ} - \theta)$$

$$Y_{max} = H + t_{wzn} V sin(\theta)$$

$$t_{op} = \sqrt{\frac{2Y_{max}}{g}}$$

$$Z = (t_{wzn} + t_{op})Vcos(\theta)$$



W symulacji parametryzowane będą trzy zmienne:

r - promień katapulty,

m - masa ramienia katapulty

k – stała określająca energię,

Kod będzie nastawiał poniższe parametry tak, aby trafić w cel, na podstawie wcześniejszych prób:

α- na ile stopni została nastawiona katapulta

Celem naszego projektu jest przeprowadzenie symulacji strzałów do celu z katapulty.

Każdy kolejny strzał jest uzależniony od wyniku poprzedniego strzału. Mianowicie układ sterujący katapultą dostaje informacje czy pocisk upadł za daleko, czy za blisko. Na podstawie tej informacji katapulta zostanie naciągnięta o większy lub mniejszy kąt.

## **SPRAWOZDANIE**

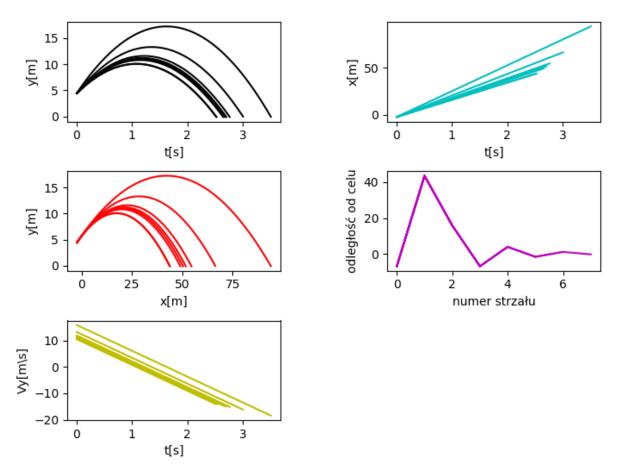
Zgodnie z zaleceniami prowadzącego laboratoria projekt został wykonany przy użyciu języka programowania Python. Użyte biblioteki to:

- numPy
- matplotlib
- time
- pygame
- easyGUI

Za pomocą biblioteki matplotlib tworzymy wykresy następujących zależności:

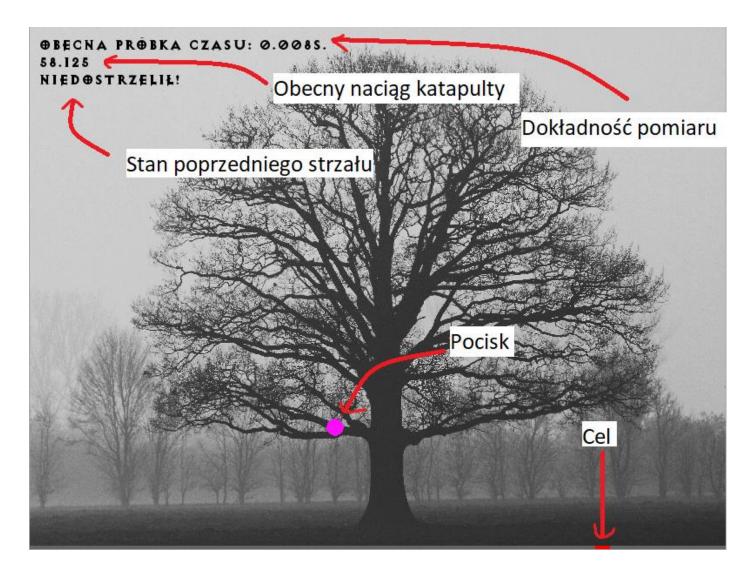
- Wysokość na jakiej znajduje się pocisk od czasu jego lotu
- Odległość jaką przeleciał pocisk w czasie
- Wysokość na jakiej znajduje się pocisk w czasie
- Odległość od celu na jaką upadł pocisk
- Prędkość pionowa pocisku od czasu jego lotu

## Przykładowe wykresy:



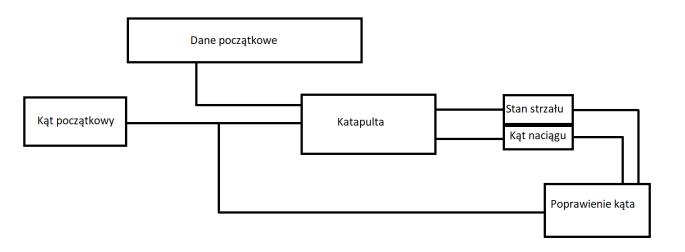
Wykresy koncentrują się wokół optymalnej krzywej do trafienia w cel.

Za pomocą biblioteki PyGame generujemy symulację lotu pocisku:



W czasie symulacji za pomocą biblioteki NumPy, używając wzorów umieszczonych w *Karcie Projektu* wyznaczamy położenie pocisku w czasie.

Metodą połowienia binarnego regulowany jest kąt na jaki zostaje naciągnięta katapulta.



W symulacji można za pomocą klawiszy Z i X możemy zmieniać próbkowanie czasem.

Za pomocą biblioteki easyGUI prosimy użytkownika, o podanie potrzebnych parametrów:

Wpisz podstawowe parametry katapulty	
Długość ramienia	
Ustawienie klina	
Ciężar rzucanego obiektu	
Współczynnik sprężystości	
Odleglość od celu	
Szerokość celu	
	Cancel OK