## Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования "Брестский государственный технический университет" Кафедра интеллектуально-информационных технологий

Обработка изображений в ИС

Лабораторная работа №1

Обучение классификаторов средствами библиотеки РуТогсһ

Выполнил: студент 4 курса группы ИИ-24 Штыхно Д. В. Проверила: Андренко К. В. **Цель работы:** научиться конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.

## Общее задание:

- 1. Выполнить конструирование своей модели СНС, обучить ее на выборке по заданию (использовать torchvision.datasets). Предпочтение отдавать как можно более простым архитектурам, базирующимся на базовых типах слоев (сверточный, полносвязный, подвыборочный, слой нелинейного преобразования). Оценить эффективность обучения на тестовой выборке, построить график изменения ошибки (matplotlib);
- 2. Ознакомьтесь с state-of-the-art результатами для предлагаемых выборок (из материалов в сети Интернет). Сделать выводы о результатах обучения СНС из п. 1;
- 3. Реализовать визуализацию работы СНС из пункта 1 (выбор и подачу на архитектуру произвольного изображения с выводом результата);
- 4. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

No	Выборка	Размер исходного	Оптимизатор
варианта		изображения	
20	STL-10	96X96	RMSprop
	(размечен		
	ная часть)		

## Код программы(вариант 20):

```
import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from torchvision import datasets, transforms
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

transform = transforms.Compose([
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.4469, 0.4393, 0.4066), (0.2240, 0.2210, 0.2239))
])

train_dataset = datasets.STL10(root='./data', split='train', download=True, transform=transform)
test_dataset = datasets.STL10(root='./data', split='test', download=True, transform=transform)
```

```
train loader = torch.utils.data.DataLoader(train dataset,
batch size=64, shuffle=True)
test loader = torch.utils.data.DataLoader(test dataset,
batch size=1000, shuffle=False)
class SimpleCNN(nn.Module):
    def init (self):
        super(SimpleCNN, self). init ()
        # Входные данные теперь 3 канала (RGB)
        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 32, kernel size=3, padding=1)
        self.relu1 = nn.ReLU()
        self.pool1 = nn.MaxPool2d(2) # 96 -> 48
        self.conv2 = nn.Conv2d(32, 64, kernel size=3,
padding=1)
        self.relu2 = nn.ReLU()
        self.pool2 = nn.MaxPool2d(2) # 48 -> 24
        self.conv3 = nn.Conv2d(64, 128, kernel size=3,
padding=1)
        self.relu3 = nn.ReLU()
        self.pool3 = nn.MaxPool2d(2) # 24 -> 12
        self.flatten = nn.Flatten()
        self.fc1 = nn.Linear(128 * 12 * 12, 256)
        self.relu4 = nn.ReLU()
        self.fc2 = nn.Linear(256, 10) # 10 классов в STL-10
    def forward(self, x):
        x = self.pooll(self.relul(self.conv1(x)))
        x = self.pool2(self.relu2(self.conv2(x)))
        x = self.pool3(self.relu3(self.conv3(x)))
        x = self.flatten(x)
        x = self.relu4(self.fc1(x))
        x = self.fc2(x)
        return x
device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is available() else
"cpu")
model = SimpleCNN().to(device)
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
optimizer = optim.RMSprop(model.parameters(), lr=0.001,
alpha=0.9)
```

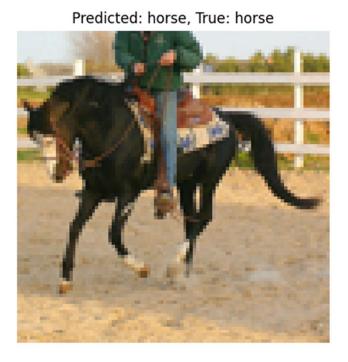
num epochs = 10

```
train losses = []
for epoch in range (num epochs):
    model.train()
    running loss = 0.0
    for data, target in train loader:
        data, target = data.to(device), target.to(device)
        optimizer.zero grad()
        output = model(data)
        loss = criterion(output, target)
        loss.backward()
        optimizer.step()
        running loss += loss.item()
    epoch loss = running loss / len(train loader)
    train losses.append(epoch loss)
    print(f'Epoch {epoch+1}/{num epochs}, Loss:
{epoch loss:.4f}')
plt.plot(train losses, label='Training Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.title('Training Loss over Epochs')
plt.legend()
plt.show()
model.eval()
correct = 0
total = 0
with torch.no grad():
    for data, target in test loader:
        data, target = data.to(device), target.to(device)
        output = model(data)
        pred = output.argmax(dim=1, keepdim=True)
        correct += pred.eq(target.view as(pred)).sum().item()
        total += target.size(0)
accuracy = 100. * correct / total
print(f'Test Accuracy: {accuracy:.2f}%')
data iter = iter(test loader)
images, labels = next(data iter)
```

```
img = images[0]
true label = labels[0]
model.eval()
with torch.no grad():
    output = model(img.unsqueeze(0).to(device))
    pred label = output.argmax().item()
img show = img.permute(1, 2, 0).cpu().numpy()
img show = (img show * np.array((0.2240, 0.2210, 0.2239))) +
np.array((0.4469, 0.4393, 0.4066))
img show = np.clip(img_show, 0, 1)
plt.imshow(img show)
plt.title(f'Predicted: {pred label}, True:
{true label.item()}')
plt.axis('off')
plt.show()
Результат работы программы:
100%
                    2.64G/2.64G [06:35<00:00, 6.67MB/s]
Epoch 1/10, Loss: 2.0040
Epoch 2/10, Loss: 1.4648
Epoch 3/10, Loss: 1.1583
Epoch 4/10, Loss: 0.8576
Epoch 5/10, Loss: 0.6013
Epoch 6/10, Loss: 0.3522
Epoch 7/10, Loss: 0.1968
Epoch 8/10, Loss: 0.1366
Epoch 9/10, Loss: 0.0596
Epoch 10/10, Loss: 0.0729
```



Test Accuracy: 59.09%



Согласно современным источникам (Papers with Code – STL-10, 2024), state-of-the-art результаты на наборе данных STL-10 достигают 98–99% accuracy при использовании глубоких архитектур (ResNet, Vision Transformer, ConvNeXt) и предобучения на больших выборках (например, ImageNet). Без предобучения, но с аугментациями и регуляризацией, модели показывают 80–90% точности, тогда как простые CNN, обученные с нуля, обычно достигают 50–65%. Разработанная в лабораторной работе простая сверточная нейронная сеть, обученная на размеченной части STL-10 без аугментаций, показала 59.09% точности, что соответствует ожидаемому диапазону для базовых архитектур. Это подтверждает, что модель успешно обучается, однако для приближения к state-of-the-art результатам необходимо использовать более глубокие сети, предобучение и современные методы регуляризации.

**Вывод:** научился конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.