# Министерство образования Республики Беларусь

### Учреждение образования

# «Брестский Государственный технический университет»

# Кафедра ИИТ

## Лабораторная работа №2

По дисциплине «Обработка изображений в интеллектуальных системах» Тема: «Конструирование моделей на базе предобученных нейронных сетей»

#### Выполнила:

Студентка 4 курса

Группы ИИ-24

Максимович А. И.

Проверила:

Андренко К. В.

**Цель:** осуществлять обучение HC, сконструированных на базе предобученных архитектур HC

### Общее задание

- 1. Для заданной выборки и архитектуры предобученной нейронной организовать процесс обучения НС, предварительно изменив структуру слоев, в соответствии с предложенной выборкой. Использовать тот же оптимизатор, что и в ЛР №1. Построить график изменения ошибки и оценить эффективность обучения на тестовой выборке;
- 2. Сравнить полученные результаты с результатами, полученными на кастомных архитектурах из ЛР №1;
- 3. Ознакомиться с state-of-the-art результатами для предлагаемых выборок (по материалам в сети Интернет). Сделать выводы о результатах обучения НС из п. 1 и 2;
- 4. Реализовать визуализацию работы предобученной СНС и кастомной (из ЛР 1). Визуализация осуществляется посредством выбора и подачи на сеть произвольного изображения (например, из сети Интернет) с отображением результата классификации;
- 5. Оформить отчет по выполненной работе, залить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

# Задание по вариантам

# ============

№ варианта	Выборка	Оптимизатор	Предобученная архитектура
11	MNIST	Adadelta	ResNet34

### Код:

```
import os
import time
from datetime import datetime
from PIL import Image
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from torch.utils.data import DataLoader
import torchvision
from torchvision import transforms, models
```

```
# ПАРАМЕТРЫ ОБУЧЕНИЯ
# ============
# Основные параметры
EPOCHS = 20
BATCH SIZE = 128
LEARNING RATE = 1.0 # Типичный learning rate для Adadelta
WEIGHT DECAY = 1e-4
FREEZE BACKBONE = False
SAVE DIR = 'checkpoints mnist resnet'
RESUME TRAINING = False
RESUME PATH = None
\overline{\text{VISUALIZE}} IMAGE = None # Путь к изображению для предсказания
# Настройки данных
NUM WORKERS = 4
\overline{INPUT} SIZE = 224
LOG INTERVAL = 50 # Интервал логирования (в батчах)
# =========
# МОДЕЛЬ И ФУНКЦИИ
def create resnet34(num classes=10, freeze backbone=False):
    Создает модель ResNet34 с предобученными весами ImageNet
   и заменяет классификатор для нужного количества классов
    # Загрузка предобученной модели ResNet34
   model = models.resnet34(weights=models.ResNet34 Weights.IMAGENET1K V1)
    # Замена последнего полносвязного слоя
    in features = model.fc.in features
   model.fc = nn.Linear(in features, num classes)
    if freeze backbone:
        # Заморозка всех параметров, кроме последнего слоя
        for name, param in model.named parameters():
            if 'fc' not in name:
                param.requires grad = False
    return model
def evaluate (model, loader, device, criterion):
    """Функция оценки модели на валидационной выборке"""
   model.eval()
    running loss, correct, total = 0.0, 0, 0
    with torch.no grad():
        for x, y in loader:
            x, y = x.to(device), y.to(device)
            out = model(x)
            loss = criterion(out, y)
            running loss += loss.item() * x.size(0)
            preds = out.argmax(dim=1)
            correct += (preds == y).sum().item()
            total += x.size(0)
    return running loss / total, 100.0 * correct / total
```

```
def predict image(path, model, device, transform, input size, classes):
    """Функция для предсказания на одном изображении"""
    img = Image.open(path).convert('RGB')
    img resized = img.resize((input size, input size))
    x = transform(img resized).unsqueeze(0).to(device)
   model.eval()
   with torch.no grad():
        logits = model(x)
       probs = torch.softmax(logits, dim=1).cpu().numpy()[0]
       pred = int(np.argmax(probs))
    return img, pred, probs
# -----
# ОСНОВНАЯ ФУНКЦИЯ
# =============
def main():
    # Настройка устройства
   device = torch.device('cuda' if torch.cuda.is available() else 'cpu')
   print(f'Using device: {device}')
   if torch.cuda.is available():
       print(f'GPU: {torch.cuda.get_device name(0)}')
    # Создание директории для сохранения
    os.makedirs(SAVE DIR, exist ok=True)
    # Параметры нормализации для ImageNet
    imagenet mean = (0.485, 0.456, 0.406)
    imagenet std = (0.229, 0.224, 0.225)
    # Преобразования для обучающей выборки
    train transform = transforms.Compose([
       transforms.Grayscale(num output channels=3), # Конвертируем в 3
канала
       transforms.RandomResizedCrop(INPUT SIZE, scale=(0.8, 1.0)),
       transforms.RandomRotation(10), # Небольшие повороты для цифр
       transforms.RandomAffine(degrees=0, translate=(0.1, 0.1)), #
Случайные сдвиги
       transforms.ToTensor(),
       transforms.Normalize(imagenet mean, imagenet std)
    # Преобразования для тестовой выборки
    test transform = transforms.Compose([
       transforms.Grayscale(num output channels=3), # Конвертируем в 3
канала
       transforms.Resize(256),
       transforms.CenterCrop(INPUT SIZE),
       transforms.ToTensor(),
       transforms.Normalize(imagenet mean, imagenet std)
    1)
    # Загрузка датасета MNIST
   print("Loading MNIST dataset...")
    train set = torchvision.datasets.MNIST(
       root='./data',
       train=True,
       download=True,
        transform=train transform
    test set = torchvision.datasets.MNIST(
```

```
root='./data',
       train=False,
       download=True,
       transform=test transform
    # Создание загрузчиков данных
    train loader = DataLoader(
       train set,
       batch size=BATCH SIZE,
       shuffle=True,
       num workers=NUM WORKERS,
       pin memory=True
    test_loader = DataLoader(
       test set,
       batch size=BATCH SIZE,
       shuffle=False,
       num workers=NUM WORKERS,
       pin memory=True
    # Классы MNIST
   classes = ['0', '1', '2', '3', '4', '5', '6', '7', '8', '9']
    # Создание модели
   print("Creating ResNet34 model...")
   model = create resnet34(
       num classes=10,
        freeze backbone=FREEZE BACKBONE
   ).to(device)
    # Вывод информации о модели
   print(f"Model: ResNet34")
   print(f"Trainable parameters: {sum(p.numel() for p in model.parameters()
if p.requires grad) }")
   print(f"Total parameters: {sum(p.numel() for p in model.parameters())}")
    # Функция потерь и оптимизатор Adadelta
   criterion = nn.CrossEntropyLoss()
    optimizer = optim.Adadelta(
        [p for p in model.parameters() if p.requires grad],
       lr=LEARNING RATE,
       weight decay=WEIGHT DECAY,
       rho=0.9, # Параметр rho для Adadelta
       eps=1e-6 # Параметр epsilon для Adadelta
    # Для Adadelta обычно не используется scheduler, но можно оставить
   scheduler = optim.lr scheduler.StepLR(
       optimizer,
       step size=max(5, EPOCHS // 2),
       gamma=0.1
    # Возобновление обучения (если нужно)
   start epoch = 1
   history = {'train loss': [], 'test loss': [], 'test acc': []}
    if RESUME TRAINING or RESUME PATH:
        ckpt path = RESUME PATH
        if RESUME TRAINING and ckpt path is None:
```

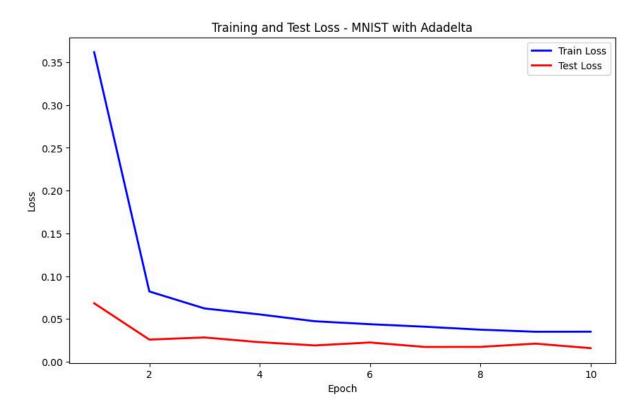
```
files = [f for f in os.listdir(SAVE DIR) if f.endswith('.pth')]
            if files:
                files = sorted(files, key=lambda x:
int(x.split('epoch')[-1].split('.')[0]))
                ckpt path = os.path.join(SAVE DIR, files[-1])
        if ckpt path and os.path.isfile(ckpt path):
            print(f"Loading checkpoint {ckpt path} ...")
            ckpt = torch.load(ckpt path, map location=device)
            model.load state dict(ckpt['model state'])
            optimizer.load state dict(ckpt['optimizer state'])
            start epoch = ckpt['epoch'] + 1
            if 'history' in ckpt:
                history = ckpt['history']
            print(f"Resumed from epoch {ckpt['epoch']}")
        else:
            print(" Checkpoint not found, starting from scratch")
    # Обучение модели
    print(f"Starting training for {EPOCHS} epochs...")
    global start time = time.time()
    for epoch in range(start epoch, EPOCHS + 1):
        epoch start time = time.time()
       model.train()
       running loss = 0.0
        # Логирование времени для батчей
       batch times = []
       batch start time = time.time()
        for batch_idx, (xb, yb) in enumerate(train loader, 1):
            xb, yb = xb.to(device), yb.to(device)
            optimizer.zero grad()
            # Прямой проход
            logits = model(xb)
            loss = criterion(logits, yb)
            # Обратный проход
            loss.backward()
            optimizer.step()
            # Статистика
            running loss += loss.item() * xb.size(0)
            # Логирование каждые LOG INTERVAL батчей
            if batch idx % LOG INTERVAL == 0:
                batch time = time.time() - batch start time
                batch times.append(batch time)
                # Прогноз оставшегося времени эпохи
                avg batch time = np.mean(batch times[-10:]) if
len(batch times) > 10 else batch time
                remaining batches = len(train loader) - batch idx
                eta_seconds = avg_batch_time * remaining batches
                eta str = time.strftime("%H:%M:%S", time.gmtime(eta seconds))
                current_time = datetime.now().strftime("%H:%M:%S")
                print(f"[{current_time}] Epoch {epoch}/{EPOCHS} | "
                      f"Batch {batch idx}/{len(train loader)} | "
```

```
f"Loss: {loss.item():.6f} | "
                      f"Batch Time: {batch time:.3f}s | "
                      f"ETA: {eta str}")
                batch start time = time.time()
        # Статистика эпохи
        epoch_time = time.time() - epoch_start_time
        train loss = running loss / len(Train loader.dataset)
        test loss, test acc = evaluate(model, test loader, device, criterion)
       history['train_loss'].append(train_loss)
        history['test_loss'].append(test_loss)
        history['test acc'].append(test acc)
        scheduler.step()
       print(f"Epoch {epoch}/{EPOCHS} completed in {epoch time:.2f}s | "
              f"TrainLoss {train loss:.4f} | TestLoss {test loss:.4f} | "
              f"TestAcc {test acc:.2f}%")
        # Сохранение контрольной точки
        checkpoint_path = os.path.join(SAVE_DIR,
f'resnet34 epoch{epoch}.pth')
       torch.save({
            'epoch': epoch,
            'model state': model.state dict(),
            'optimizer state': optimizer.state dict(),
            'history': history,
            'test acc': test acc
        }, checkpoint path)
        print(f"Checkpoint saved: {checkpoint path}")
    # Итоговое время обучения
    total time = time.time() - global start time
    print(f'Training finished in {total time / 60:.2f} minutes')
    # Построение графиков обучения
   plt.figure(figsize=(12, 4))
   plt.subplot(1, 2, 1)
   plt.plot(range(1, len(history['train loss']) + 1), history['train loss'],
label='train')
    plt.plot(range(1, len(history['test loss']) + 1), history['test loss'],
label='test', linestyle='--')
   plt.xlabel('Epoch')
   plt.ylabel('Loss')
   plt.title('Training and Test Loss - MNIST with ResNet34')
   plt.legend()
   plt.subplot(1, 2, 2)
    plt.plot(range(1, len(history['test acc']) + 1), history['test acc'],
label='test acc', color='green')
   plt.xlabel('Epoch')
   plt.ylabel('Accuracy (%)')
   plt.title('Test Accuracy - MNIST with ResNet34')
   plt.legend()
    plt.tight layout()
   history path = os.path.join(SAVE DIR, 'training history.png')
    plt.savefig(history path, dpi=150)
    print(f'Saved history plot to {history path}')
```

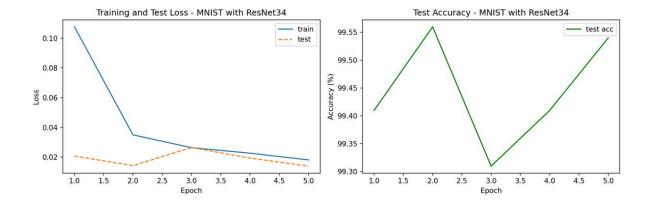
```
# Визуализация (если указан путь к изображению)
    if VISUALIZE IMAGE and os.path.exists(VISUALIZE IMAGE):
        print(f"Making prediction for image: {VISUALIZE IMAGE}")
        img, pred idx, probs = predict image(
            VISUALIZE IMAGE,
            model,
            device,
            test_transform,
            INPUT SIZE,
            classes
        plt.figure(figsize=(6, 6))
        plt.imshow(img)
       plt.axis('off')
       plt.title(f'Prediction: {classes[pred_idx]} ({probs[pred_idx] *
100:.1f}%)')
       pred path = os.path.join(SAVE DIR, 'prediction.png')
       plt.savefig(pred path, dpi=150, bbox inches='tight')
       print(f'Saved prediction visualization to {pred path}')
    elif VISUALIZE IMAGE:
       print(f"Image {VISUALIZE IMAGE} not found, skipping prediction.")
           == "__main__":
if name
    main()
```

### Вывод:

### Л. Р. №1



Л. Р. № 2



### State-of-art:

Regarding the models, ResNet-18 performed the best, followed by VGG-16, which is what we expected, as they are architecturally much more extensive networks. Our two custom CNNs did not perform as well, but still gave 91-92% accuracy.

We extensively trained CNN-7-BN for 120 epochs, recorded in Figure 2, expecting overtraining to occur. To our surprise, validation loss did not increase and validation accuracy did not decrease. We believe overtraining was prevented in CNN-7-BN due to batch normalization, dropout regularization, and max-pooling.

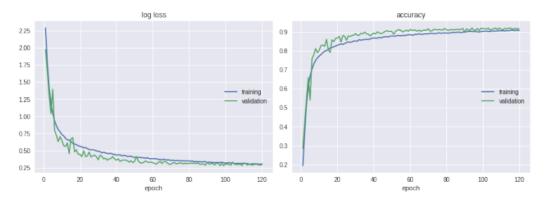


Figure 2: Batch normalization prevents overtraining CNN-7-BN

Possible directions for future investigation include training deeper ResNet models, such as ResNet-34 or ResNet-50. We would also like to perform ensembles, such as boosting CNN-6 or CNN-7-BN to reduce variance, and stacking on multiple ResNet models to minimize loss and achieve state-of-the-art accuracies.

#### Ссылка на статью

**Вывод**: осуществил обучение HC, сконструированных на базе предобученных архитектур HC