Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования «Брестский государственный технический университет» Кафедра ИИТ

Лабораторная работа №1 По дисциплине: «Интеллектуальный анализ данных» Тема: "Обучение классификаторов средствами библиотеки РуТогсh"

Выполнил: Студент 4 курса Группы ИИ-24 Капуза Н.А. Проверила: Андренко К. В. **Цель:** научиться конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.

Общее задание

- 1. Выполнить конструирование своей модели СНС, обучить ее на выборке по заданию (использовать torchvision.datasets). Предпочтение отдавать как можно более простым архитектурам, базирующимся на базовых типах слоев (сверточный, полносвязный, подвыборочный, слой нелинейного преобразования). Оценить эффективность обучения на тестовой выборке, построить график изменения ошибки (matplotlib);
- 2. Ознакомьтесь с state-of-the-art результатами для предлагаемых выборок (из материалов в сети Интернет). Сделать выводы о результатах обучения СНС из п. 1;
- 3. Реализовать визуализацию работы СНС из пункта 1 (выбор и подачу на архитектуру произвольного изображения с выводом результата);
- 4. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

№ варианта	Выборка	Размер исходного изображения	Оптимизатор
4	CIFAR- 100	32X32	SGD

Ход работы:

Код программы:

import torch
import torchvision
import torchvision.transforms as transforms
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
import torch.optim as optim
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import pickle
from torch.optim.lr_scheduler import StepLR

--- 1. Определение улучшенной архитектуры СНС ---

Эта модель глубже и использует Batch Normalization для стабилизации обучения # и Dropout для борьбы с переобучением. class ImprovedCNN(nn.Module):

```
def __init__(self):
    super(ImprovedCNN, self).__init__()
    # Блок 1
    self.conv1 = nn.Conv2d(3, 64, 3, padding=1)
    self.bn1 = nn.BatchNorm2d(64)
    # Блок 2
    self.conv2 = nn.Conv2d(64, 128, 3, padding=1)
    self.bn2 = nn.BatchNorm2d(128)
    self.pool = nn.MaxPool2d(2, 2) \# Pasmep 32x32 -> 16x16
    # Блок 3
    self.conv3 = nn.Conv2d(128, 256, 3, padding=1)
    self.bn3 = nn.BatchNorm2d(256)
    # Блок 4
    self.conv4 = nn.Conv2d(256, 512, 3, padding=1)
    self.bn4 = nn.BatchNorm2d(512)
    # Размер после второго пулинга 16х16 -> 8х8
    # Полносвязные слои
    self.fc1 = nn.Linear(512 * 8 * 8, 1024)
    self.dropout = nn.Dropout(0.5) # Dropout с вероятностью 50%
    self.fc2 = nn.Linear(1024, 512)
    self.fc3 = nn.Linear(512, 100) # 100 классов CIFAR-100
  def forward(self, x):
    x = self.pool(F.relu(self.bn1(self.conv1(x))))
    x = F.relu(self.bn2(self.conv2(x)))
    x = self.pool(F.relu(self.bn3(self.conv3(x))))
    x = F.relu(self.bn4(self.conv4(x)))
    # Выпрямление данных для полносвязного слоя
    x = x.view(-1, 512 * 8 * 8)
    x = F.relu(self.fc1(x))
    x = self.dropout(x)
    x = F.relu(self.fc2(x))
    x = self.fc3(x)
    return x
# --- 2. Вспомогательная функция для отображения изображений ---
def imshow(img):
  img = img / 2 + 0.5
                       # денормализация
  npimg = img.numpy()
  plt.imshow(np.transpose(npimg, (1, 2, 0)))
  plt.show()
```

```
# --- 3. Основной блок выполнения кода ---
# Обертка if __name__ == '__main__': обязательна для Windows
# при использовании multiprocessing в DataLoader (num_workers > 0).
if __name__ == '__main__':
  # --- 3.1 Подготовка данных и аугментация ---
  # Аугментация данных - один из ключевых способов улучшить точность.
  # Мы применяем случайные преобразования к обучающим данным.
  transform train = transforms.Compose([
    transforms.RandomCrop(32, padding=4),
    transforms.RandomHorizontalFlip(),
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5)),
  1)
  # Для тестовых данных аугментация не применяется!
  transform test = transforms.Compose([
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5)),
  1)
  trainset = torchvision.datasets.CIFAR100(root='./data', train=True, download=True,
transform=transform train)
  trainloader = torch.utils.data.DataLoader(trainset, batch_size=128, shuffle=True,
num_workers=2)
  testset = torchvision.datasets.CIFAR100(root='./data', train=False, download=True,
transform=transform test)
  testloader = torch.utils.data.DataLoader(testset, batch_size=128, shuffle=False,
num workers=2)
  # --- 3.2 Инициализация модели, оптимизатора и планировщика ---
  # Проверка доступности GPU (CUDA) для ускорения вычислений
  device = torch.device("cuda:0" if torch.cuda.is_available() else "cpu")
  print(f"Обучение будет на устройстве: {device}")
  net = ImprovedCNN()
  net.to(device) # Перемещаем модель на выбранное устройство (CPU или GPU)
  criterion = nn.CrossEntropyLoss()
  # weight_decay добавляет L2-регуляризацию
  optimizer = optim.SGD(net.parameters(), lr=0.01, momentum=0.9, weight_decay=5e-
4)
  # Планировщик для уменьшения скорости обучения со временем
```

```
scheduler = StepLR(optimizer, step_size=10, gamma=0.1)
  # --- 3.3 Цикл обучения ---
  epochs = 30
  loss_history = []
  print('Начало обучения...')
  for epoch in range(epochs):
    net.train() # Переключаем модель в режим обучения
    running_loss = 0.0
    for i, data in enumerate(trainloader, 0):
       # Перемещаем данные на то же устройство, что и модель
       inputs, labels = data[0].to(device), data[1].to(device)
       optimizer.zero grad()
       outputs = net(inputs)
       loss = criterion(outputs, labels)
       loss.backward()
       optimizer.step()
       running_loss += loss.item()
       if i % 200 == 199: # Выводим статистику каждые 200 батчей
         print(f'\existsnoxa: {epoch + 1}, Батч: {i + 1}, Потери: {running loss / 200:.3f}')
         loss_history.append(running_loss / 200)
         running_loss = 0.0
    scheduler.step() # Обновляем скорость обучения в конце каждой эпохи
  print('Обучение завершено.')
  # --- 3.4 Оценка модели на тестовых данных ---
  net.eval() # Переключаем модель в режим оценки (отключает Dropout и т.д.)
  correct = 0
  total = 0
  with torch.no grad(): # Отключаем расчет градиентов для экономии памяти
    for data in testloader:
       images, labels = data[0].to(device), data[1].to(device)
       outputs = net(images)
       _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
       total += labels.size(0)
       correct += (predicted == labels).sum().item()
  print(f'Точность сети на 10000 тестовых изображений: {100 * correct / total:.2f}
%')
```

```
# --- 3.5 Построение графика и визуализация результатов ---
  # Построение графика изменения ошибки
  plt.figure(figsize=(10, 5))
  plt.plot(loss_history)
  plt.title('График изменения ошибки (Loss)')
  plt.xlabel('Итерации (х200 батчей)')
  plt.ylabel('Потери (Loss)')
  plt.grid(True)
  plt.show()
  # Визуализация работы СНС
  meta_path = './data/cifar-100-python/meta'
  try:
     with open(meta_path, 'rb') as infile:
       data = pickle.load(infile, encoding='latin1')
       cifar100_classes = data['fine_label_names']
     dataiter = iter(testloader)
    images, labels = next(dataiter)
    # Перемещаем данные обратно на CPU для работы с matplotlib и numpy
    images_for_show = images.cpu()
     labels_for_show = labels.cpu()
     print("\nИсходные изображения:")
    imshow(torchvision.utils.make_grid(images_for_show[:4]))
    print('Hастоящие метки: ', ' '.join(f'{cifar100_classes[labels_for_show[j]]:15s}' for
j in range(4)))
    # Предсказание делаем на GPU (images остаются на device)
     outputs = net(images.to(device))
     _, predicted = torch.max(outputs, 1)
    # Перемещаем предсказания на СРU для вывода
     predicted = predicted.cpu()
     print('Предсказанные метки: ', ' '.join(f'{cifar100_classes[predicted[j]]:15s}' for j in
range(4)))
  except FileNotFoundError:
     print(f"\nHe удалось найти файл с метаданными: {meta_path}")
     print("Визуализация с названиями классов пропущена.")
```

Обучение будет на устройстве: cuda:0

Начало обучения...

Эпоха: 1, Батч: 200, Потери: 4.092

Эпоха: 2, Батч: 200, Потери: 3.310

Эпоха: 3, Батч: 200, Потери: 2.934

Эпоха: 4, Батч: 200, Потери: 2.685

Эпоха: 5, Батч: 200, Потери: 2.506

Эпоха: 6, Батч: 200, Потери: 2.366

Эпоха: 7, Батч: 200, Потери: 2.249

Эпоха: 8, Батч: 200, Потери: 2.139

Эпоха: 9, Батч: 200, Потери: 2.050

Эпоха: 10, Батч: 200, Потери: 1.977

Эпоха: 11, Батч: 200, Потери: 1.744

Эпоха: 12, Батч: 200, Потери: 1.629

Эпоха: 13, Батч: 200, Потери: 1.608

Эпоха: 14, Батч: 200, Потери: 1.574

Эпоха: 15, Батч: 200, Потери: 1.545

200, Horeph. 1.510

Эпоха: 16, Батч: 200, Потери: 1.530

Эпоха: 17, Батч: 200, Потери: 1.510

Эпоха: 18, Батч: 200, Потери: 1.495

Эпоха: 20, Батч: 200, Потери: 1.470

Эпоха: 21, Батч: 200, Потери: 1.423

Эпоха: 22, Батч: 200, Потери: 1.429

Эпоха: 23, Батч: 200, Потери: 1.410

Эпоха: 24, Батч: 200, Потери: 1.415

Эпоха: 25, Батч: 200, Потери: 1.407

Эпоха: 26, Батч: 200, Потери: 1.415

Эпоха: 27, Батч: 200, Потери: 1.407

Эпоха: 28, Батч: 200, Потери: 1.408

Эпоха: 29, Батч: 200, Потери: 1.404

Эпоха: 30, Батч: 200, Потери: 1.408

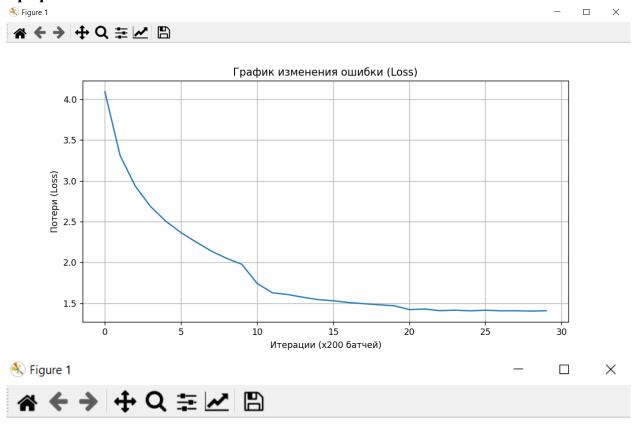
Обучение завершено.

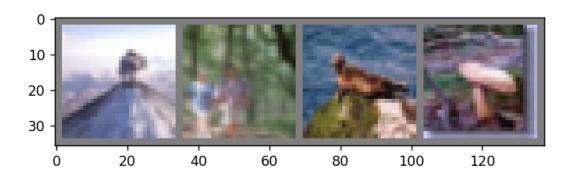
Точность сети на 10000 тестовых изображений: 60.01 %

Исходные изображения:

Hастоящие метки: mountain forest seal mushroom Предсказанные метки: man squirrel otter mushroom

График:





Вывод: научился конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.