

# 1 未定義の用語

## 1.1 path and cycle

**定義 1.1.1** (path). path とは, 以下を満たすような空でないグラフ  $P = (V, E)$  のことである.

$$V = \{x_0, x_1, \dots, x_k\}, E = \{x_0x_1, x_1x_2, \dots, x_{k-1}x_k\} (x_0, x_1, \dots, x_k \text{ はすべて異なる})$$

$x_0$  と  $x_k$  は  $P$  で結ばれている (link) といい,  $x_0$  と  $x_k$  を  $P$  の端点 (end) という. また  $x_1, \dots, x_{k-1}$  を  $P$  の内点という. 複数の path が互いの内点を含まないとき, それらを独立な path といい, それぞれの path が独立しているという.

**表記 1.1.2.** 上のような path  $P$  を簡単に  $P = x_0x_1 \dots x_k$  と書いて,  $x_0$  から  $x_k$  までの path と呼んだりする. また,  $0 \leq i \leq j \leq k$  に対して,

$$\begin{aligned} Px_i &:= x_0 \dots x_i \\ x_iP &:= x_i \dots x_k \\ x_iPx_j &:= x_i \dots x_j \end{aligned}$$

のように書き表す. 他にも, 直観的にわかりやすいため, 例えば path  $P(\ni x), Q(\ni x, y), R(\ni y)$  に対して  $Px \cup xQy \cup yR$  を  $PxQyR$  と書き表す.

**定義 1.1.3** ( $A$ - $B$  path). 与えられた頂点集合  $A, B$  に対して, path  $P = x_0x_1 \dots x_k$  が

$$V(P) \cap A = \{x_0\} \wedge V(P) \cap B = \{x_k\}$$

であるとき,  $P$  を  $A$ - $B$  path という.

**表記 1.1.4.** 上の  $A = \{a\}$  のときは,  $\{a\}$ - $B$  path の意味で単に  $a$ - $B$  path と書く. また,  $A, B$  は頂点集合としているが [グラフであっても問題はないので](#),  $A, B$  がグラフであるときは,  $V(A)$ - $V(B)$  path の意味で単に  $A$ - $B$  path と書く.

**定義 1.1.5** ( $H$ -path). 与えられたグラフ  $H$  に対して, その端点のみで  $H$  と接している自明でない (頂点の数が 1 以下でない) path のことを  $H$ -path という. すなわち, path  $P = x_0x_1 \dots x_k$  がグラフ  $H$  の  $H$ -path であるとは,

$$P \cap H = (\{x_0, x_k\}, \emptyset) \wedge |P| > 1$$

であることをいう.

定義より, 長さが1の  $H$ -path  $x_0x_1$  の辺は  $H$  の辺にはならない.

**定義 1.1.6** (cycle). path  $P = x_0x_1 \cdots x_{k-1}$  ( $k \geq 3$ ) のとき  $C := P + x_0x_{k-1}$  を cycle (閉路) という. すなわち, cycle  $C = (V, E)$  は以下を満たすようなグラフである.

$$V = \{x_0, x_1, \dots, x_{k-1}\}, E = \{x_0x_1, x_1x_2, \dots, x_{k-2}x_{k-1}, x_{k-1}x_0\} (x_0, x_1, \dots, x_{k-1} \text{ はすべて異なる}, k \geq 3)$$

## 1.2 連結度

**定義 1.2.1** (連結). グラフ  $G$  が連結であるとは,  $G$  の任意の2頂点  $x, y$  に対してその2点を結ぶ  $G$  上の path が存在することである. すなわち,  $\forall x, y \in G, \exists P \subset G$ : path s.t.  $P = x \cdots y$  ときである.

セミナーでは  $\forall x, y \in G, \exists P \subset G$ : path s.t.  $x, y \in P$  としていたが, やはり上の定義の方がよい気がしたので戻した. 同値であるため議論に支障はない.

**定義 1.2.2** ( $k$ -連結).  $k \in \mathbb{N}, |G| > k$  で,  $|X| < k$  である任意のグラフ  $X$  に対して  $G - X$  が連結であるとき, グラフ  $G$  は  $k$ -連結であるという.

$X$  は任意だが, 仮に  $G$  の部分グラフではない  $A$  を取ったとしても  $|G| > k, |A| < k$  より  $G \cap A \subset B \subset G, |B| < k$  となる  $B$  が取れ,  $G - A \supset G - B$  である. そのため,  $X \subset G$  としても問題はない. グラフが1-連結であることは, 定義よりグラフが連結であることである. また定義より  $n, m \in \mathbb{N}, n < m$  のとき, グラフ  $G$  が  $m$ -連結ならば  $G$  は  $n$ -連結である. グラフ  $G$  が  $k$ -連結になる最大整数  $k$  を連結度といい,  $\kappa(G)$  で表す.

## 2 2-連結グラフについて

最も単純な2-連結グラフは cycle である. 他のすべての2-連結グラフも, cycle に path を加えることで作ることが出来る.

**定理 2.0.1.** cycle に対して, 次のことが言える.

- (i) cycle は2-連結.
- (ii) cycle 上の任意の2点  $x, y$  に対して,  $x$  と  $y$  を結ぶ  $C$  上の path が2本存在し, それらは独立である.

*Proof.* cycle を  $C = P + x_0x_{k-1}$ ,  $P = x_0x_1 \cdots x_{k-1}$  : path ( $k \geq 3$ ) とする.  $V(C) = \{x_0, \cdots, x_{k-1}\}$  であるから,  $C$  上の点は  $x_i (0 \leq i \leq k-1)$  の形で書ける. 今,  $C$  上の任意の点  $x_i$  に対して  $C - x_i = x_{i+1} \cdots x_{k-1}x_0 \cdots x_{i-1}$  は path となるため,  $C$  は 2-連結である. また,  $C$  上の任意の 2 点  $x_i, x_j$  に対して  $x_ix_{i+1} \cdots x_{j-1}x_j$  と  $x_jx_{j+1} \cdots x_{k-1}x_0 \cdots x_{i-1}x_i$  は  $x$  と  $y$  を結ぶ  $C$  上の独立な path となる.  $\square$

**定理 2.0.2.** (有限) グラフ  $G$  に対して, 以下は同値である.

- (i)  $G$  は 2-連結.
- (ii)  $G$  は閉路から始めて, すでに構築したグラフ  $H$  に  $H$ -path を加えることで構築できる.
- (iii)  $G$  は連結で,  $G$  の任意の 2 点に対してそれを含む  $G$  上の cycle が存在する.

*Proof.* (iii) $\Rightarrow$ (i):  $G$  が 2-連結でないとする, 仮定より 1-連結であるため,  $z \in G$  s.t.  $G - z$  : 非連結 が存在する.  $G - z$  が非連結より,  $G - z$  上で結ばれていないような 2 点  $x, y$  が存在する. すなわち  $\exists x, y$  s.t.  $\forall P : x - y \text{ path}, P \not\subset G$ . 今,  $x, y \in G - z \subset G$  と仮定より,  $x, y$  を含むような  $G$  上の cycle  $C$  が存在する.  $z \notin C$  とすると,  $C \subset G - z$  より  $x, y$  を結ぶ  $G - z$  上の path が存在し, 矛盾する.  $z \in C$  とすると, cycle は 2-連結より  $C - z$  は連結で  $x, y \neq z$  であるため,  $x, y$  を結ぶ  $G - z$  上の path が存在し, 矛盾する. したがって  $G$  は 2-連結であり, (iii) $\Rightarrow$ (i) が示せた.

(i) $\Rightarrow$ (ii):  $G$  を 2-連結グラフとすると,  $G$  は cycle を含む<sup>1</sup>. したがって, (ii) のように構築される極大な部分グラフ  $H$  を含む. 仮に  $xy \in E(G) \setminus E(H)$ ,  $x, y \in H$  が存在するとすると  $xy$  は  $H$ -path となり,  $H$  の極大性に反する. そのため  $x, y \in H \Rightarrow xy \in H$  であるから  $H$  は  $G$  の誘導部分グラフである. 今  $G \neq H$  とすると,  $H$  が  $G$  の誘導部分グラフであることから  $|G| > |H|$  がわかる. よって  $G - H \neq \emptyset$  であり,  $G$  の連結性より  $vw$  s.t.  $v \in G - H \wedge w \in H$  が存在する. また  $G$  は 2-連結であるため,  $v$ - $H$  path  $P \subset G - w$  が存在する. このとき,  $wvP$  は  $H$ -path であり,  $G$  に含まれている. したがって  $H \cup wvP$  は  $H$  より大きい ( $H$  を含む)(ii) のように構築されるグラフであり, これは  $H$  の極大性に反する. したがって  $G = H$  であり, (i) $\Rightarrow$ (ii) が示せた.

(ii) $\Rightarrow$ (iii):  $G$  を cycle とすると, 明らかに (iii) を満たす. 今,  $H$  を (iii) を満たすグラフ,  $P = x \cdots y$  を  $H$ -path, すなわち  $H \cap P = (\{x, y\}, \emptyset)$  とする.  $H$  が (iii) を満たすことから,  $\forall z \in H$  に対して  $x$  と  $y$  を結ぶ path  $Q = x \cdots z \cdots y$  s.t.  $Q \subset H$  が存在する<sup>2</sup>. よって  $P \cap Q = (\{x, y\}, \emptyset)$  より  $P \cup Q$  は cycle となり<sup>3</sup>. この cycle は  $P$

<sup>1</sup>(iii) $\Rightarrow$ (i) より

<sup>2</sup> $x, z \in H$  より,  $x, z$  を含むような cycle  $C_1$  が存在し, ゆえに  $x$  と  $z$  を結ぶような path  $P_1$  が存在する

<sup>3</sup> $Q = x \cdots z \cdots y'y$  として,  $yPxQy' + y'y$  は cycle であり,  $yPxQy' + y'y = P \cup Q$  である.

上の任意の点と  $H$  上の任意の点を含む cycle となる. また, この cycle は  $P$  上の任意の 2 点を含む cycle にもなっている. したがって,  $H \cup P$  は (iii) を満たすため, (ii) で構築されるグラフは (iii) を満たすことがわかり,  $(ii) \Rightarrow (iii)$  が示せた.

$(i) \Rightarrow (ii) \Rightarrow (iii) \Rightarrow (i)$  より, (i), (ii), (iii) は同値である. □