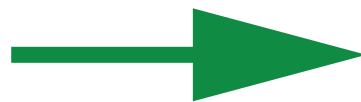


$v_i$ **VGG16** $h_{\theta}(v_i)$  $u_i$ **属性  
ベクトル** $x_i$  $f(x_i)$  $f(x_i)$  $\hat{y}_i$ **賃料**