Mikroprozessorpraktikum WS 2011/12 Aufgabenkomplex: 1

Teilnehmer:

Marco Träger, Matr. 4130515 Alexander Steen, Matr. 4357549

Gruppe: Freitag, Arbeitsplatz: HWP 1 $\,$

A 1.1 Output

A 1.1.1 Erläutern Sie unter Nutzung des User's Guide die Funktionalität der vier Register

Alle der folgenden Register haben einen Ein-Byte-Wert, besitzen also jeweils eigene Werte für jeden Pin x des Ports (x = 0...7).

P4SEL.x selektiert für Bit x des Ports 4 ob der I/O-Port oder die Funktion eines Peripheriegerätes genutzt werden soll

0: I/O-Funktion

1: Funktion je nach Peripheriegerät

 $\mathbf{P4DIR.x}$ legt die Richtung des I/O Pins x des Ports 4 fest

0: Input (um ein Signal zu lesen)

1: Output (um das Signal anzulegen)

P4OUT.x ist das Signal, das am Pin x des Ports 4 anliegen wird, wenn man P4DIR.x = 1 und P4SEL.x = 0 setzt

P4IN.x ist das Signal, das am Pin x des Ports 4 anliegt, wenn P4SEL.x = 0. Ansonsten das Signal welches am ModuleXOut anliegt.

A 1.1.2 Stellen Sie eine Liste der Operatoren zur Bitmanipulation auf. Erklären Sie die Möglichkeiten zum Setzen, Rücksetzen und Toggeln einzelner bzw. mehrerer Portleitungen eines Ports am Beispiel von P4OUT.

Operatoren:

Operation	Wirkung
x&y	Bitweises UND von x und y
хІу	Bitweises ODER von x und y
x^y	Bitweises XOR von x und y
~x	Bitweises NOT von x
x << y	Linksshift von x um y Bits, es werden Nullen von Rechts eingefügt
x >> y	Rechtsshift von x um y Bits, es werden Nullen von Links eingefügt

Es gibt alle diese Operatoren auch mit einem folgenen Gleichzeichen, dabei wird das Ergebnis der Operation dem linken Operanden zugewiesen.

(Rück-)Setzen von Bits:

Operation	Wirkung
P40UT = 1 << x	setzt das x-te Bit von P40UT
P40UT &= $^{\sim}(1 << x)$	setzt das x-te Bit von P40UT zurück
P40UT $$ = (1 $<<$ x)	invertiert das x-te Bit von P40UT
P40UT = maske	setzt alle Bits von P40UT, die in maske gesetzt sind
P40UT &= ~maske	setzt alle Bits von P40UT zurück, die in maske gesetzt sind
P40UT ^= maske	invertiert alle Bits von P40UT, die in maske gesetzt sind

A 1.1.3 Erläutern Sie anhand der Abbildung der inneren Struktur einer Portleitung für die folgenden Registerbelegungen den Signalpfad und den Logikpegel der Portleitung P4.0.

```
# define LED_ROT (0x01)

// die Select-Einstellungen aller acht Portleitungen

// von P4 werden auf die I/O Funktion geschaltet

P4SEL = 0x00;

// die Richtung der unteren 4 Portleitungen

// werden auf Out geschaltet

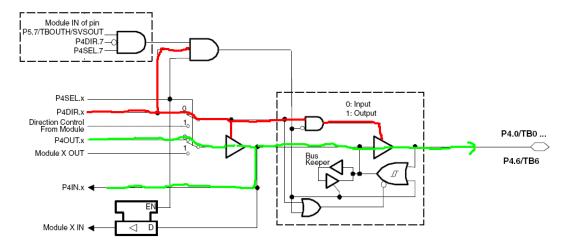
P4DIR = 0x0F;

// P4OUT.0 wird auf 1 gesetzt

P4OUT |= LED_ROT;

// also wird an Portleitung P4.0 eine 1 anliegen
```

Der Signalpfad ist dabei:



A 1.1.4 Warum leuchtet eine LED am Port P4.0, wenn der Logikpegel "0"ist und nicht bei dem Logikpegel "1"?

Betrachten wir die Abbildung des Schaltbildes für die LEDs: P4.0 ist dort mit P4B0 beschriftet, die LED am Port P4.0 mit LED1. An der LED1 liegt an der rechten Seite die Betriebsspannung an. Die linke Seite ist an die Betriebsspannung angeschossen wenn der Logikpegel "1 ist. Wenn der Logikpegel "0 ist, ist die linke Seite an der Erdung angeschlossen. Wenn nun also der Logikpegel "0 änliegt, existiert eine Potentialdifferenz zwischen den beiden Seiten der Diode, also liegt über ihr eine Spannung an. Damit fließt Strom durch die LED und darum leuchtet sie. Wenn der Logikpegel "1 änliegt, liegt keine Potentialdifferenz vor.

A 1.1.5 Erläutern Sie inhaltlich die Bedeutung und Funktionalität der folgenden Codezeilen:

```
unsigned char a;
   #define LEDRT
3
    P4DIR =
            0x00;
    a = 10;
5
    P40UT =
            a:
6
   P40UT = 0x01;
    P4DIR
          = 0x07;
    P40UT
             0x00:
    P40UT
             0x01;
10
   P40UT
           | =
              I.F.DR.T
11
   P40UT
               LEDRT:
          ^=
   P40UT
             LEDRT;
```

- Zeile 1 Deklaration einer nicht-vorzeichenbehafteten 8-Bit Variablen mit dem Namen a
- Zeile 2 Definition eines ALIAS für die 8-Bit Zahl 1, jedes Vorkommen des ALIAS wird während der Übersetzung vom Precompiler durch die 8-Bit Zahl 1 ersetzt
- Zeile 3 Stellt jede Portleitung des Port 4 auf Eingang (IN)
- Zeile 5 Legt an Portleitung 1 und 3 von Port 4 eine 1 an, an alle anderen eine 0
- Zeile 6 Legt an Portleitung 0 von Port 4 eine 1 an, an alle anderen eine 0
- Zeile 7 Stellt Portleitung 0,1,2 von Port 4 auf Ausgang (OUT)
- Zeile 8 Legt an Portleitung allen Portleitungen von Port 4 eine 0 an
- Zeile 9 Legt an Portleitung 0 von Port 4 eine 1 an, an alle anderen eine 0
- **Zeile 10** Keine Veränderung (legt an Portleitung 0 von Port 4 eine 1 an, an alle anderen eine 0)
- Zeile 11 Legt an allen Portleitungen von Port 4 eine 1 an
- Zeile 12 Legt an Portleitung 0 von Port 4 eine 0 an, an allen anderen eine 1.
- A 1.1.6 Schreiben Sie ein kleines Programm, welches den Durchlauf einer Sequenz eines Ampelsignals mit den Phasen (Rot, Rot-Gelb, Grün, Gelb, Rot) simuliert. Nutzen Sie dazu die bereitgestellte Funktion wait() für eine Zeitschleife. Benutzen Sie eigene Macros und Operatoren zur Bitmanipulation.

```
#define ROT
                          (0x01)
   #define
             GELB
                           (0x02)
   #define ROTGELB
                           (0x03)
                         ~(0x04)
   #define GRUEN
5
   #define WAITTIME
    void aufgabe116() {
      P4SEL = 0x00;
P4DIR = 0x07;
 8
10
      P4OUT = ROT;
11
      wait(WAITTIME);
12
13
      P40UT = ROTGELB;
      wait(WAITTIME);
14
      P40UT = GRUEN;
15
      wait(WAITTIME);
16
17
      P40UT = GELB
18
      wait(WAITTIME);
19
      P4OUT = ROT;
20
      wait(WAITTIME);
2\dot{1}
    }
```

In den ersten Zeilen werden erst einige Konstanten definiert, sodass wir die Ampelfarben verständlicher im Code setzen können. In den Zeilen 9 und 10 werden die Leitungen von Port 4 auf die I/O-Funktion und auf Ausgang geschaltet, da hier die LEDs angeschlossen sind. Nun werden nach und nach die richtigen Farben für die Ampelphasen geschaltet (mit einer gewissen Verzögerung).

A 1.2 Input

- A 1.2.1 Erläutern Sie unter Nutzung des User's Guide die Funktionalität der sieben Register:
 - **P1DIR** entscheidet, ob der jeweilige Pin als Eingang oder Ausgang fungiert, dabei beschreibt 0 einen Eingang, 1 einen Ausgang
 - **P1IN** besteht aus einem Byte, deren Bits den aktuellen Logikpegel an dem jeweiligen Pin des Ports 1 darstellen
 - **P1OUT** zeigt an dem jeweiligen Bit an, welcher Logikpegel an dem zugehörigen Port anliegen soll, falls P1DIR auf Ausgang und P1SEL auf I/O-Funktion geschaltet ist
 - **P1SEL** gibt an, ob die einzelnen Pins des Port 1 direkt als I/O benutzt werden (Wert 0) oder für ein angeschlossenes Modul (Wert 1)
 - P1IE de-/aktiviert die Intertupt-Flags (P1IFG) für die Pins des ersten Ports.
 - **P1IES** entscheidet, ob man Interrupt durch eine low-high-Flanke (0) oder eine high-low-Flanke (1) auf dem jeweiligen Pin ausgelöst werden soll.
 - **P1IFG** bezeichnet die Interrupt-Flags der Pins von Port 1. Ist ein Bit von P1IFG auf 1 gesetzt, so wurde von dem zugehörigen Pin ein Interrupt ausgelöst.
- A 1.2.2 Erläutern Sie die Funktion des Operators AND zur Bitmanipulation. Diskutieren Sie die Einsatzmöglichkeit am Beispiel einer IF-Anweisung

Der AND-Operator (&) führt Bit für Bit die Verundung der Bits der Arguments aus.

```
if (P1IN & Taster) {...}
```

Geht man für das Codebeispiel davon aus, dass an dem Pin i von Port 1 ein Taster angeschlossen ist, so kann man durch Wahl der Variable Taster als Bitmaske, die nur an der Stelle i eine 1 enthält (Taster $= 2^i$), erreichen, dass die Abfrage genau dann erfolgreich ist, falls der Taster gedrückt wurde.

A 1.2.3 Erklären Sie die nachfolgenden Befehlszeilen und geben Sie an, welchen Wert die Variable a in den einzelnen Zeilen annimmt.

```
#define
            Taster_rechts
                           (0x01)
   #define Taster_links (0x02)
   P1DIR = 0x00;
   P4DIR = 0xFF;
5
   P40UT
   P40UT
                     //beide Tasten gedr.
       P1IN & 0x30;
       P1IN & 0x00;
                       /Taste rechts gedr.
                        Taste
               0x01;
12
                       Taste rechts
               0x02:
                                     gedr.
               0x03;
13
       P1IN
            &
                        Taste
                              links gedr.
               0x03;
                       /beide
             &
                              Tasten
                                     gedr
                                     Taster an P1.0 nicht gedr.
15
   P40UT = P1IN & Taster_rechts;
   P40UT = P1IN & Taster_links;
                                    Taster an P1.0 gedr.
```

- Zeile 1,2 Definiert Bitmasken, auf welche Bits der Register der rechte bzw. linke Taster zugreift
- Zeile 3 Alle Pins von Ports 1 werden auf Eingang geschaltet
- Zeile 4 Hier werden nun alle Pins von Ports 4 auf Ausgang geschaltet
- Zeile 5 An alle Pins von Port 4 werden die Logikpegel 0 angelegt
- Zeile 6 a wird auf 7 gesetzt
- Zeile 7 Setzt die unteren drei Bits von P40UT auf 1. Wenn P4SEL für die unteren drei Pins auf I/O-Funktion gestellt ist, liegt an diesen Pins nun jeweils eine 1 an (die LEDs leuchten nicht).
- Zeile 8 Setzt die unteren drei Bits von P10UT auf 1. Da P1DIR auf Eingang steht, ändert sich nichts.
- **Zeile 9** Da die beiden Tasten die beiden untersten Bits sind, ist das Ergebnis der Verundung 0, also wird a = 0 gesetzt
- **Zeile 10** Hier wird mit Und auf 0 ausgeführt, also wird a = 0 gesetzt
- **Zeile 11** a = 1, da Taster gedrückt
- Zeile 12 a = 0, da mit der Bitmaske für den linken Taster verglichen wird
- **Zeile 13** a = 2, weil der Wert des linken Tasters genommen wird (an der zweiten Stelle in der Maske)
- **Zeile 14** a = 3, da sowohl der Wert des linken Tasters (2) und des rechten (1) genommen wird
- Zeile 15 P40UT wird auf 0 gesetzt, da kein Taster gedrückt ist
- Zeile 16 P40UT wird auf 0 gesetzt, da die Bitmaske den Tasterwert von P1.0 nicht berücksichtigt
- A 1.2.4 Schreiben Sie ein Programm, das die Ampelphasen simuliert.

```
#define Taster_rechts (0x01)
 2
      #define Taster_links (0x02)
 3
      #define rot (0x01)
 4
      #define gelb (0x02)
 5
      #define gruen (0x04)
 \frac{\tilde{6}}{7}
    void aufgabe_1_2_4() {
 8
          Letzten beiden Pins von Port 1 (Taster) als I/O-Input
          verwenden
      P1SEL &=
                 ~0x03;
      P1DIR &= ~0x03;
10
      // Letzten drei Pins von Port 4 (LEDs) als I/O-Output verwenden P4SEL &= ~0x07;
11
12
13
      P4DIR \mid = 0x07;
14
         (~((P1IN & Taster_rechts) ^ (P1IN & Taster_links))) {
15
16
            Beide Tasten bzw. keine von beiden
        P40UT
17
                    gelb;
      } else if((P1IN &
                           Taster_rechts) & ~(P1IN & Taster_lins)) {
18
19
20
            Rechte Taste
         P40UT &=
                    gruen;
        else if(~(P1IN & Taster_rechts) & (P1IN & Taster_lins)) {
21
22
23
        // Linke Taste
P40UT &= rot;
24
25
      }
    }
```

A 1.3 Ampel

A 1.3.1 Nutzen Sie alle drei LED und den rechten Taster (P1.0), um eine Fußgängerampel zu programmieren.

```
#define Taster_rechts (0x01)
        #define rot (0x01)
 3
        #define gelb (0x02)
 4
        #define gruen (0x04)
 5
     void aufgabe_1_3_1() {
 7
            Letzten beiden Pins von Port 1 (Taster) als I/O-Input
             verwenden
       P1SEL &= ~(Taster_rechts);
P1DIR &= ~(Taster_rechts);
// Letzten drei Pins von Port 4 (LEDs) als I/O-Output verwenden
P4SEL &= ~(rot+gelb+gruen);
 9
10
11
12
       P4DIR |= (rot+gelb+gruen);
13
14
           alle LEDs ausschalten
       // alle LEDS ausseller
P40UT |= (rot+gelb+gruen)
15
16
17
        if (P1IN & Taster_rechts) {
          // Gelbe LED an P40UT &= ~(gelb);
18
19
20
           wait(3000);
21
22
23
24
           // Gelb aus,
                            rote LED an
          P40UT |= gelb;
P40UT &= rot;
          wait(3000);
25
               Zusaetzlich gelbe LED an
          P40UT &= ~gelb;
26
27
28
29
          wait (3000);
// Rot und Gelb aus, gruen an
          P40UT |= (rot+gelb);
P40UT &= gruen;
\frac{20}{30}
          wait(3000);
32 \\ 33 \\ 34 \\ 35 \\ 36
           // Gruen aus
           P40UT |= gruen;
          wait(5000);
       }
     }
```

In diesem Programm werden einfach nacheinander die richtige LEDs an- bzw. ausgeschaltet, sodass wir eine Ampelablauf simulieren. Die waits verzögern dabei die Auswertung so, dass wir wahrnehmen können, in welcher Reihenfolge die LEDs an- und ausgeschaltet werden.

A 1.4 Taster

A 1.4.1 Entwickeln Sie einen Binärzähler

```
#define Taster_rechts (0x01)
        #define Taster_links (0x02)
 3
        #define rot (0x01)
        #define gelb (0x02)
 \begin{array}{c} 4 \\ 5 \\ 6 \end{array}
        #define gruen (0x04)
 7
     unsigned char counter = 0;
 8
9
     void aufgabe_1_4_1() {
    // Letzten beiden Pins von Port 2 (Taster) als I/O-Input
10
             verwenden
        P1SEL &= ~(Taster_rechts+Taster_links);
P1DIR &= ~(Taster_rechts+Taster_links);
11
12
       // Letzten drei Pins von Port 4 (LEDs) als I/O-Output verwenden P4SEL &= ~(rot+gelb+gruen); P4DIR |= (rot+gelb+gruen);
13
14
15
16
17
        if (P1IN & Taster_rechts) {
           // Rechte Taste gedrueckt
if (counter < 7) {</pre>
18
19
              // Mehr als 7 geht nicht
20
2\dot{1}
              ++counter:
\overline{22}
\frac{1}{23}
        } else if (P1IN & Taster_links) {
           // Rechte Taste gedrueckt if (counter > 1) {
\frac{24}{25}
26
27
28
              // Weniger als 1 geht nicht
               -counter;
           }
29
30
            Korrekte LEDs setzen:
31
             Wertigkeiten der LEDs sind gespiegelte
        // Wertigkeit der Bits von counter
P40UT &= ~(((counter & 0x01) << 2) + ((counter & 0x02) << 1) +
32
33
             (counter & 0x04))
34
        wait(100);
35
```

Das Prellen der Kontakte bewirkt, dass mehr Phasenübergange (Flanken) wahrgenommen werden, als tatsächlich vorkommen sollen. Dieses Problem kann man dadurch umgehen, dass man nach dem Verarbeiten eines Tastendrucks eine gewisse Zeit wartet um auf die Stabilisierung des Tasterpegels zu warten. Wir haben die Wartezeit experimentell ermittelt, sodass die Wartezeit die kleinste ist, bei der das Problem nicht mehr auftritt.