Max Wisniewski, Alexander Steen

Tutor: Sebastian Scherer

Aufgabe 1

a) Nach Vorlesung ist die relative Kondition κ_{abs} des Integrationsoperators gegeben durch $\kappa_{abs} = (b-a)$. Dann können wir die absolute Kondition κ_{rel} berechnen durch:

$$\kappa_{rel} = \kappa_{abs} \frac{\|f\|}{|I(f)|}$$

$$= \frac{(b-a) \cdot \|f\|}{|I(f)|}$$

$$= \frac{(b-a) \cdot \max_{x \in [a,b]} |f(x)|}{|I(f)|}$$

$$= \frac{\int_a^b \max_{x \in [a,b]} |f(x)| \, dx}{|I(f)|}$$

$$= \frac{\int_a^b \|f\| \, dx}{|I(f)|}$$

$$= \frac{I(\|f\|)}{|I(f)|}$$

Die relative Kondition kann beliebig schlecht werden, z.B. durch stark oszillierende Funktionen. Man kann für jede Funktion eine weitere Funktion finden, die stärker oszilliert sodass sich postiver Teil der Funktion und negativer Teil immer mehr auslöschen.

b) Gegeben $f:[0,\pi]\to\mathbb{R}, x\mapsto\sin((2n+1)x)$. Die absolute Kondition für $n\to\infty$ ist (nach a)) $\kappa_{abs}=\pi$.

Die relative Kondition für $n \to \infty$ ist (nach a)) $\kappa_{rel} = \lim_{n \to \infty} \frac{I(||f||)}{|I(f)|}$, also:

$$\kappa_{rel} = \lim_{n \to \infty} \left(\frac{I(\|f\|)}{|I(f)|} \right)$$

$$= \frac{\lim_{n \to \infty} \left(I(\max_{x \in [o,\pi]} |\sin((2n+1)x)|) \right)}{\lim_{n \to \infty} \left(\left| \int_0^{\pi} \sin((2n+1)x) dx \right| \right)}$$

$$= \frac{I(1)}{\lim_{n \to \infty} \left(\left| \int_0^{\pi} \sin((2n+1)x) dx \right| \right)}$$

$$\stackrel{(*)}{=} \frac{\pi}{\lim_{n \to \infty} \left(\left| \frac{2\cos^2(\pi n)}{2n+1} \right| \right)}$$

Für $n \to \infty$ geht der Term $(2n+1) \to \infty$ und da cos(.) durch 1 beschränkt ist, damit $|\frac{2\cos^2(\pi n)}{2n+1}| \to 0$. Damit geht $\kappa_{rel} \to \infty$.

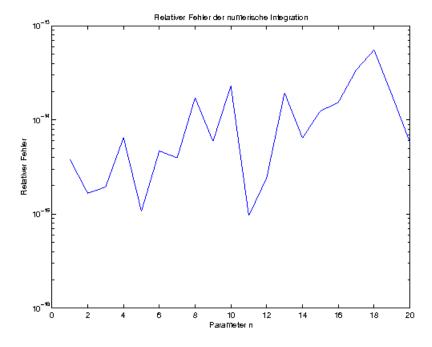
(*) wurde mit Wolfram Alpha berechnet.

c) Integral aus b) mit matlab berechnen und Fehler plotten

Mit dem folgenden Code berechnen wir die Integrale, die Ergebnisse stehen in dem Vektor ërg".

```
for n=1:20,
  erg(n) = quad(@(x)sin((2*n+1)*x),0,pi,10e-13);
erg =
 Columns 1 through 7
    0.6667
               0.4000
                          0.2857
                                     0.2222
                                               0.1818
       0.1538
                  0.1333
 Columns 8 through 14
    0.1176
               0.1053
                          0.0952
                                     0.0870
                                               0.0800
       0.0741
                  0.0690
 Columns 15 through 20
    0.0645
               0.0606
                          0.0571
                                     0.0541
                                               0.0513
       0.0488
```

Der Fehlerplot sieht folgendermaßen aus:



Es gibt in matlab ebenfalls Funktionen wie quadl, quadgk und quadv. Allerdings könnte ich auch nur aus dem matlab-Tutorial abschreiben, wann welche Funktion besser ist...

Ausgabe 2

a) Z.z. Newton-Cotes-Formeln symmetrisch, d.h. für die Gewichte gilt: $\lambda_k = \lambda_{n-k}$ für alle n.

$$\begin{array}{lll} \lambda_k & = & \frac{1}{n} \int_0^n \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{s-j}{k-j} \, ds \\ \\ & = & \frac{1}{n} \int_0^n \frac{s-0}{k-0} \cdot \ldots \cdot \frac{s-(k-1)}{k-(k-1)} \cdot \frac{s-(k+1)}{k-(k+1)} \cdot \ldots \cdot \frac{s-n}{k-n} \, ds \\ \\ & \text{Substitution } t = n-s, \text{ also } dt = -ds \\ \\ & = & \frac{1}{n} \int_0^n \frac{n-t}{k-0} \cdot \ldots \cdot \frac{n-t-(k-1)}{k-(k-1)} \cdot \frac{n-t-(k+1)}{k-(k+1)} \cdot \ldots \cdot \frac{n-t-n}{k-n} \, dt \\ \\ & = & \frac{1}{n} \int_0^n \frac{n-t}{k} \cdot \ldots \cdot \frac{n-t-k+1}{1} \cdot \frac{n-t-k-1}{1} \cdot \ldots \cdot \frac{-t}{k-n} \, dt \\ \\ & = & \frac{1}{n} \int_0^n \frac{t-n}{-k} \cdot \ldots \cdot \frac{n-t-k+1}{1} \cdot \frac{n-t-k-1}{1} \cdot \ldots \cdot \frac{t}{n-k} \, dt = \lambda_{n-k} \end{array}$$

b) Z.z. $\sum_{k=0}^{n} \lambda_k = 1, n \in \mathbb{N}$.

Die Interpolationspolynome sind so konstruiert, dass Funktionen vom Grad $\leq n$ mit ihrem Interpolationspolynom übereinstimmen.

Wir können die rechte Seite der Gleichung als konstate 1-Funktion betrachten. Da der Grad der 1-Funktion 0 ist, und $0 \le n$, so ist das Interpolationspolynom ebenfalls identisch gleich 1, also $1 \equiv p_n(x_i) = f(x_i) = 1$. Da das bestimmte Integral der 1-Funktion von a bis b genau (b-a) ist, liefert

$$I_n(1) = (b - a) \sum_{k=0}^{n} f(x_k) \lambda_k = (b - a) \sum_{k=0}^{n} \lambda_k = (b - a)$$

$$\Rightarrow \sum_{k=0}^{n} \lambda_k = 1.$$

Ausgabe 3

nö :)