연구일시	2020년 10월 23일
연구장소	사상 투썸플레이스
수 행 자	류종학, 이준성, 김성훈

연구내용

목 적

- 1. 얼굴인식을 통한 서보모터 움직임 실험 및 안정화
- 2. 외관 제작 선정

연구방법

- 1. 얼굴인식을 통한 서보모터의 움직임을 실험합니다.
- 처음에는 노트북의 카메라를 이용하여 서보모터의 움직임을 관찰하고, 어느정도 안정화를 시킵니다. 이후 라즈베리파이의 카메라로 소스주소만 바꿔 실험하였습니다.

#위: 라즈베리파이 카메라와의 이더넷 연결주소 #아래: 코드가 실행되는 시스템의 카메라(실험환경에서 노트북의 카메라) cap = cv2.VideoCapture('http://169.254.130.185:8081/') #cap = cv2.VideoCapture(0)

2. 카메라 외관 제작을 위하여 몇 가지 모델을 선정하였습니다.

도출결과

- 1. 카메라 사람인식 트랙킹 기능 구현
- 사람인식 부분은 이미 구현을 완료하였기 때문에 인식된 사용자 또는 인식되지 않은 사용자를 카메라로 찾아 카메라가 허용하는 움직임을 벗어날 때 까지 추적하여 촬영 및 저장을 할 수 있도록 구현하였습니다.
- 최초실험 시 모터가 특정 각도에 도달하였을 때도 서보모터에 진동이 생겨 트랜지스터를 사용해 움직이지 않을 때 전류를 끊어내는 것으로 해결하였습니다.
- 서보모터의 움직임이 원활하지 않아 얼굴을 추적하기에 무리가 있어 수정할 예정이었으나 확인해보니 데이터를 받아오는 과정에서 문제가 발생하여 이를 조치하였습니다.(현재 움직임 방식을 변경하였으나 추후 전과 후중에 어떤 것이 더 효율적인지 비교 후 사용할 예정)
- 2. 카메라 외관 제작 및 모델 선정
- 카메라의 외관을 제작하기 위해서 최선의 디자인은 돔형태의 디자인이 괜찮다는 결론에 도달했는데 처음 사각형, 삼각형등 여러 가지 의견이 나왔지만 돌아가는 것부터 해서 제일 자연스러운 디자인은 돔형태라고 생각하여 돔 형태로 만드는 것으로 결과가 모여졌고 돔형태의 디자인을 제작하기 위해서 플라스틱 모형 또는 3D프린터를 이용하여 만드는 것으로 결론을 하였습니다.

문제점 분석

- 1. 얼굴 트랙킹을 통한 서보모터의 움직임이 매끄럽지 않아 보완이 필요합니다.
- 2. 수직으로 움직이는 서보모터가 원하는 대로 움직이지 않아 수정이 필요합니다.
- 3. 얼굴인식과 얼굴추적을 동시에 사용 시 에러 발생 및 원활히 실행이 되지 않아 보완이 필요합니다.
- 4. 카메라의 연결 모듈이 고장이 나서 as가 필요할 것으로 생각이 됩니다.
- 5. 외관 모델을 선정하고 아직 만들지를 않았습니다.

개선방안 및 향후계획

- 1. 서보모터의 코드부분 개선 예정입니다.
- 2. 얼굴인식과 얼굴추적 쓰레드가 동시에 사용할 수 있도록 수정할 예정입니다.
- 3, 클라우드 서버 구축에 대한 세부계획 구성할 예정입니다.
- 4. 카메라 연결 모듈을 AS예정입니다.

연구 노트(회의)의 붙임 자료 #1

#	Visual	개발사항
TCP/IP 통신、 서보모터 제건	<pre>data = str(vertical)+'/'+str(horizon) #print(data) client_socket = socket.socket(socket.AF_INET, socket.SOCK_STREAM) client_socket.connect((HOST, PORT)) client_socket.send(data.encode())</pre>	■ 통신 및 서보모터 제어를 개발 하였습니다.
	< 클라이언트의 데이터 송신 코드 > code = client_socket.recv(1024).decode() data = code.split('/') vertical = int(data[0]) horizon = int(data[1]) < 데이터 수신 코드 > 1. TCP/IP통신을 이용하여 클라이언트(PC)가 서버(Pi)쪽으로 얼굴의 중심좌표를 문자열 형식으로 전송 2. 서버에서 데이터를 받아 수평좌표와 수직좌표를 분리한 뒤에, 형변환을 한 후 각각의 변수를 저장합니다.	

#	Visual	개발사항
트랜지스터 조사 내용	E p n	•
	 ✓ 트렌지스터 자료 > ■ 트랜지스터란 트랜지스터의 종류로는 2가지 있는데 PNP트랜지스터와, NPN트랜지스터의 종류로는 2가지 있는데 PNP트랜지스터와, NPN트랜지스터가 있습니다. 저희가 사용한 NPN트랜지스터의 경우Base핀에 전류가 가하면 Collector핀에서 Emitter핀으로 전류가 흐르는 성질을 가지고 있습니다. 이러한 성질 덕분에 스위치의 역할을 해줄 수 있어 사용하였습니다. ■ 반도체란 도체와 부도체의 중간 정도의 전기 전도성을 가진 것을 뜻합니다. 반도체의 종류로는 순수반도체, 불순물을 추가한 불순물 반도체가 있습니다. 순수 반도체는 원자가 전자(원자의 최외각 껍질에 있는 전자)가 4개인 실리콘 등으로 만들어진 반도체를 뜻하며, 순수반도체에 불순물을 도핑하여 만든 것을 불순물 반도체라고 합니다. 불순물 반도체는 어떤 원자를 도핑하냐에 따라서 P형 반도체와 N형 반도체로 나뉘게 됩니다. N형 반도체 →> 원자가 전자가 5개인 인 또는 비소 등을 도핑한 것 P형 반도체 →> 원자가 전자가 3개인 붕소 또는 알루미늄 등을 도핑한 것 반도체에서 순수 반도체의 경우 실리콘 원자들이 공유결합의 형태를 띠게 되는데, N형 반도체의 경우 전자가 하나 남아 자유전자 역할을 하고. P형 반도체의 경우 전자가 하나 모자라 빈 공 	
	간이 생기게 되는데, 이것이 + 전하 역할을 합니다.	