中田研究室 3年生ゼミ課題 データ可視化演習

1. 目的

実際のサッカーデータについて、Processing による 3D 描画技術を用いた未完成のデータ可視化プログラムを完成させ、様々な情報を表示できるようにする. それを通して、データ可視化の技術の基礎を身に着ける.

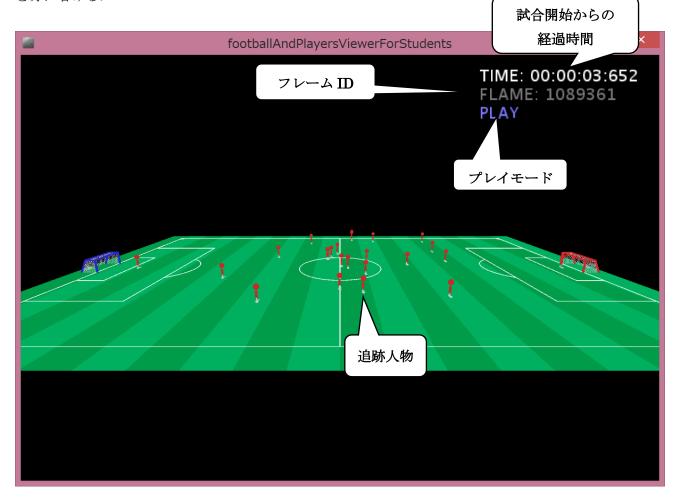


図1 未完成プログラムのキャプチャー画面

2. グループ課題

2.1. 与えられた未完成プログラムにコードの動作を確認せよ. なお、未完成プログラムでは、全ての追跡人物(選手など)を、赤(左)チームプレイヤーの 3D モデルを用いて、時間に関係なく 1 フレーム目の位置情報により表示している。キー操作やマウス操作については、表 1、表 2 のようになっている。

表1 キー操作について

キー	説明
s	停止 (PAUSE) モードに変更
p	再生 (PLAY) モードに変更
f	早送り (FORWARD) モードに変更
b	まぎ戻し (BACKWARD) モードに変更
\rightarrow	早送りか巻き戻しモードのときは、再生速度(1~64)を速める. 停止モ
	ードのときは、1フレーム(40ms)分進める.
←	早送りか巻き戻しモードのときは、再生速度(1~64)を遅くする. 停止
	モードのときは、1フレーム(40ms)分戻す.
Ctrl	押しっぱなしにしたとき、グランド上にカメラの注視点とマウス位置に対
	応する位置を表示する. このとき, 左クリックを押すと, マウス位置に対
	応する位置をカメラの注視点とする.

2.2. 与えられた未完成プログラムのコードを適切に変更し、時間とともに位置が変化するようにせよ. なお、読み込んでいるデータは、1 レコード(1 行)が図 2 のような構成となっており、文字列の 2 次元配列 data に格納されている. 追跡人物情報部は、29 個の追跡人物情報で構成されており、各々の追跡人物情報は、表 3 に示す 7 つの値で構成されている. 欠損値には"NA"が入っている.



図2. 読み込んでいるデータの1レコードの構成

表 2. 追跡人物情報の構成

値	説明
チーム ID	赤(左)チームプレイヤー:0,赤(左)チームキーパー:10,
	青(右)チームプレイヤー:1,青(右)チームキーパー:11,
	審判:3
	(その他の数字が用いられることもあるが,基本的に無視して良い.)
追跡人物 ID	データスタジアム社の選手追跡システムが利用する ID (基本的に気にし
	なくて良い)
ゼッケン	選手のゼッケンを表す.
	審判や試合に参加していない選手については - 1 が入る.
x座標	グランド上でのx座標(中心を0とした横方向.右が正)を表す.単位
	は cm である.
y座標	グランド上での y 座標(中心を 0 とした縦方向. 奥が正)を表す. 単位
	は cm である.
x 方向速度	グランド上での x 方向の速度(右が正)を表す. 単位は cm/秒であり、
	1秒前のレコードx座標との差分により算出している.
y方向速度	グランド上での y 方向の速度(奥が正)を表す. 単位は cm/秒であり、
	1秒前のレコード y 座標との差分により算出している.

2.3. 与えられた未完成プログラムのコードを適切に変更し、赤(左)チーム、青(右)チームのプレイヤー、キーパーを、表 4 を参考に適切な 3D モデルで表示せよ。また、審判についても適切な 3D モデルを用いて表示せよ。ただし、ゼッケンが負の数になるものは、試合に参加していないことを表しており、プレイヤー、キーパーについては、ゼッケンが負数のものは表示しないようにせよ。

表 4. プログラムに格納されている 3D モデルの番号

モデル番号	3D モデルの説明
0	ボール
1	審判
2	赤(左)チームキーパー
3	赤 (左) チームプレイヤー
4	青(右)チームキーパー
5	青(右)チームプレイヤー
6	赤 (左) チームゴール
7	青 (右) チームゴール

- **2.4.** 2.3 で表示した 3D モデルの向きをプレイヤー,キーパーともに,常に速度ベクトルの方向に向くようにせよ.ただし,速度ベクトルが,欠損値の場合は,反対側のチームの方向を向くようにせよ.なお、未完成プログラムでは、常に左側(180度)を向いている.
- **2.5.** ボールについても、その位置に応じて適切に表示せよ. なお、表 5 には、ボール情報の構成を示している.

説明 値 x 座標 グランド上でのx座標(中心を0とした横方向.右が正)を表す.単位 は cm である. グランド上での v 座標(中心を 0 とした縦方向. 右が正)を表す. 単位 v 座標 は cm である. グランド上での y 座標(中心を 0 とした上下方向.上が正)を表す.単 z 座標 位はcmである. グランド上でのx方向の速度(右が正)を表す.単位はcm/秒であり、 x 方向速度 1秒前のレコードx座標との差分により算出している. v方向速度 グランド上での v 方向の速度(奥が正)を表す.単位は cm/秒であり、 1秒前のレコードy座標との差分により算出している. グランド上での z 方向の速度(上が正)を表す、単位は cm/秒であり、1 z方向速度 秒前のレコード z 座標との差分により算出している. ボール保持チーム ボールを保持しているチーム. 赤(左)チーム:0,青(右)チーム:1, ボール状態 ボールの状態. Alive: 0, Dead: 1

表 5. ボール情報の構成

2.6. イベント情報 (ゴールキック, キックオフなど) を文字列として, プレイモードを表示している箇所の下に表示させるようにせよ. ただし, チーム別に表示する色を変えるなど工夫せよ. なお,表 6,表 7には,イベント情報の構成とイベント番号を示している.

表 6.	イベン	ト情報の構成
------	-----	--------

値	説明
チーム ID	赤 (左) チームプレイヤー:0, 青 (右) チームプレイヤー:1
	※なお、イベント無しの場合、0が入っている.
イベント番号	発生イベント (の一部) の種類を表す 0~8 の数字が入っている.

表 7. イベント情報に格納されているイベント番号

イベント番号	イベントの説明
0	イベント無し
1	キックオフ
2	コーナーキック
3	ゴールキック
4	ペナルティキック
5	間接フリーキック
6	直接フリーキック
7	シュート
8	オフサイド
9	ファウル
10	スローイン

2.7. 完成したプログラムを用いて、映像データと照らし合わせて、選手位置情報やボール位置情報などの精度を確認せよ.

3. 個別課題

- ・カメラの位置や向く向きについて、工夫せよ. 例えば、以下のような工夫がある.
 - ・片側のキーパーの位置に置いて、反対側のゴールの中心位置に向くようにする.
 - ・現在の位置に置いて、ボールのある方向を向くようにする.
 - ・中心 (選手の位置目線の高さくらい) に置いて、向く方向はマウスの \mathbf{x} 座標に応じて変化するようにする (マウスの \mathbf{x} 座標は $\mathbf{mouse}\mathbf{X}$ で得られる).

4. 発表について

3週目に発表する.