Quádrica

Quádrica ou superfície quádrica é, em matemática, o conjunto dos pontos do espaço tridimensional, cujas coordenadas formam um polinómio de segundo grau de, no máximo, três variáveis, denominada de **equação cartesiana da superfície**:

$$Ax^{2} + By^{2} + Cz^{2} + Dxy + Eyz + Fxz + Gx + Hy + Iz + J = 0$$

Superfícies:

Numa visão informal, as superfícies quadráticas são as regiões formadas quando as cónicas se movimentam no espaço. A partir da equação geral do segundo grau nas três variáveis x, y, z é possível representar uma superfície quadrática.

Observemos que se a superfície quadrática formada pela equação geral for cortada por um plano, a curva de intersecção será uma cónica.

Superfície Esférica:

A superfície esférica S de centro C e raio r > 0 é o lugar geométrico dos pontos do espaço que mantém a distância r de C. Sendo $P=(x,y,z)\in S$ e C = (x_o,y_o,z_o) então d(P,C) = r, ou seja, a equação implícita de S é:

$$(x - x_o)^2 + (y - y_o)^2 + (z - z_o)^2 = r^2$$

Se aproximarmos um plano π de uma superfície esférica de modo que este toque a superfície em apenas um ponto Pt, este ponto é chamado ponto de tangência, onde é válido:

- $\pi \cap S = \{Pt\}$
- $\overline{CPt} \perp \pi$
- $d(C,\pi)=r$

Porém, se o plano π tocar a superfície em mais de um ponto, então o plano é secante à superfície, o que acontece sempre que $\ d(C,\pi) < r_.$

Superfície Cilíndrica:

Uma superfície é dita cilíndrica se existir uma curva C e uma recta r tais que a superfície seja a união de rectas paralelas a r que passem por C. C é chamada directriz da superfície S e as rectas paralelas a r são geratrizes de S.

Se a curva C for uma quádrica plana, então a superfície será uma quádrica no espaço.

Superfície Cónica:

Uma superfície S é dita cónica se ela for formada a partir de uma curva C e um ponto V não pertencente a C tal que S é a união das rectas VQ, onde Q percorre C.

Se a curva C for uma quádrica plana, então a superfície será uma quádrica no espaço.

Superfície de Rotação:

Uma superfície S é uma superfície de rotação se existem uma recta r e uma curva C tal que S é a união das circunferências com centro em r e que tangenciam C.

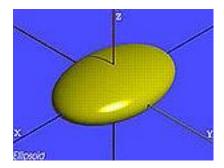
r é o eixo de rotação de S. A intersecção de S com o semi-plano de origem r é um meridiano de S.

Na maioria dos casos em que a curva C é uma quádrica plana, a superfície tem grau maior que 2 (não sendo uma quádrica; por exemplo, se C for um círculo que não intercepta r, S será um toro).

5 será uma quádrica quando C, além de ser uma quádrica, ainda tem r como eixo de simetria.

Superfícies Quádricas:

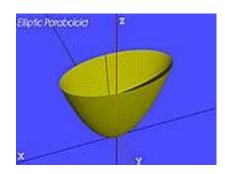
• Elipsóide:
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$



$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} + \frac{z^2}{b^2} = 1$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} + \frac{z^2}{a^2} = 1$$

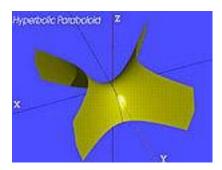
• Parabolóide Elíptico:
$$rac{x^2}{a^2} + rac{y^2}{b^2} - z = 0$$



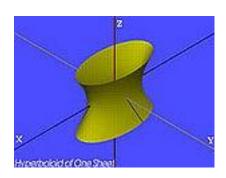
• Parabolóide de Revolução (caso particular do parabolóide elíptico):
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} - z = 0$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} - z = 0$$

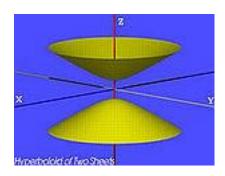
$$\quad \text{ \underline{Parabolóide Hiperbólico:}} \quad \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - z = 0 \\$$



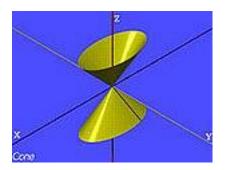
• Hiperbolóide de uma folha:
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$



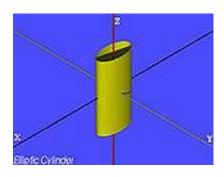
$$\quad \text{ \underline{ Hiperbol\'oide de duas folhas: } } \quad -\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$



• Cone:
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

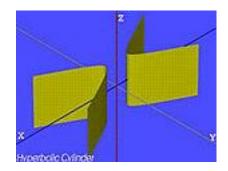


$$\quad \quad \underline{ \mbox{\it Cilindro Elíptico:} } \ \, \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \label{eq:cilindro}$$



$$\quad \underline{ \mbox{\it Cilindro Circular:} } \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} = 1$$

• Cilindro Hiperbólico:
$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$



• Cilindro Parabólico:
$$x^2 + 2y = 0$$

