

Computational Statistique TP1

Samuel Bazaz Jazayeri

I) Soit $h: \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ bornée,

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_{X,Y}[h(X,Y)] &= \mathbb{E}_{R,\Theta}[(R \cos \Theta, R \sin \Theta)] = \int_{\mathbb{R}^2} h(R \cos \Theta, R \sin \Theta) p_R(r) 1_{r>0} p_\Theta(\theta) 1_{\Theta \in [0, 2\pi]} d\theta dr \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} h(R \cos \Theta, R \sin \Theta) r e^{-\frac{r^2}{2}} 1_{r>0} \frac{1}{2\pi} 1_{\Theta \in [0, 2\pi]} d\theta dr \end{aligned}$$

Posant $\Phi: \begin{cases} \mathbb{R} \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R} \\ (r, \theta) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta) \end{cases}$, comme $|\text{Jac}(\Phi(u))| = \begin{vmatrix} \cos \theta - r \sin \theta \\ \sin \theta + r \cos \theta \end{vmatrix} = \frac{1}{r \cos^2 \theta + r \sin^2 \theta} = \frac{1}{r}$,

par changement de variables

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_{X,Y}[h(X,Y)] &= \int_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}} h(x,y) \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{y^2}{2}} dx dy \\ &= \int_{\mathbb{R}} h(x,y) \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \right) \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{y^2}{2}} \right) dx dy \end{aligned}$$

On identifie des densités de $\mathcal{N}(0,1)$ séparées en x et y , donc par proposition des fonctions muettes :

$$\begin{aligned} X &\sim \mathcal{N}(0,1) \\ Y &\sim \mathcal{N}(0,1) \\ X &\perp Y \end{aligned}$$

2) Soit F f.d.r de \mathbb{R} et $r > 0$:

$$F(r) = \int_0^r u e^{-\frac{u^2}{2}} du = \left[-e^{-\frac{u^2}{2}} \right]_0^r = 1 - e^{-\frac{r^2}{2}}$$

Soit $u \in [0, 1]$:

$$\begin{aligned} F(r) = u &\Leftrightarrow e^{-\frac{r^2}{2}} = 1 - u \\ \Rightarrow r^2 &= -2 \log(1 - u) \\ \Rightarrow r &= \sqrt{2 \log\left(\frac{1}{1-u}\right)} \end{aligned}$$

Donc $F:]0, +\infty[\rightarrow]0, 1[$ est une bijection et $F^{-1}(u) = \sqrt{2 \log\left(\frac{1}{1-u}\right)}$

Ainsi, pour U_1, U_2 iid de loi $\mathcal{U}_{[0,1]}$ et posant :

$$\begin{cases} g_R(u) = F^{-1}(u) \\ g_\Theta(u) = 2\pi u \end{cases}$$

$$\text{On a : } \begin{cases} g_R(u_1) \parallel g_\theta(u_2) \\ g_R(u_1) \stackrel{d}{=} R \\ g_\theta(u_2) \stackrel{d}{=} \theta \end{cases}$$

On peut donc simuler (X, Y) par l'algorithme suivant :

```

Sample  $U_1, U_2$  independent r.v with distribution  $\mathcal{U}(0,1)$ 
Set  $R = g_R(u_1)$ 
Set  $\theta = g_\theta(u_2)$ 
Set  $X = R \cos \theta$ 
Set  $Y = R \sin \theta$ 
return  $(X, Y)$ 

```

3)

a) Par définition $(u_1, u_2) \sim \mathcal{U}[0,1]^2$

Ensuite par lemme des coalitions $2u_1-1 \parallel 2u_2-1$ puis
 $(2u_1-1, 2u_2-1) \sim \mathcal{U}[-1,1]^2$

Soit $(C_i)_{1 \leq i \leq n}$ iid de loi $\mathcal{U}[-1,1]^2$,

Notant $N = \inf\{n \geq 1, C_n \in B_{\|k\|}(0,1)\}$, on a à la fin de la boucle while :

$$(V_1, V_2) = C_N$$

Il s'agit d'une méthode de rejet et comme C_n est uniforme, la densité de C_N est donnée par :

$$c(v_1, v_2) \mapsto \frac{1_{(v_1, v_2) \in B_{\|k\|}(0,1)}}{\int_{B_{\|k\|}(0,1)} d(v_1, v_2)} = \frac{1_{(v_1, v_2) \in B_{\|k\|}(0,1)}}{\pi}$$

On a donc $(V_1, V_2) \in \mathcal{U}(B_{\|k\|}(0,1))$ de densité

$$f_{V_1, V_2}(v_1, v_2) = \frac{1}{\pi} 1_{(v_1, v_2) \in B_{\|k\|}(0,1)}$$

b) Soit h mesurable bornée, par le théorème transposé

$$\mathbb{E}[h(T_1, T_2, V)] = \int_{B_{\|k\|}(0,1)} h\left[\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}, \frac{v_2}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}, \sqrt{v_1^2 + v_2^2}\right] \frac{1}{\pi} d(v_1, v_2)$$

D'après un résultat de trigonométrie :

$$\forall (t, \theta) \in \mathbb{R}^2, t_1^2 + t_2^2 = 1 \Leftrightarrow \exists \theta \in [0, 2\pi[, \begin{cases} t_1 = \cos \theta \\ t_2 = \sin \theta \end{cases}$$

Posant

$$\underline{\Phi}: B(0,1) \rightarrow B(0,1)$$

$$(v_1, v_2) \mapsto \left(\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}, \frac{v_2}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}} \right)$$

$$\forall (v_1, v_2) \in B(0,1), \underline{\Phi}(v_1, v_2) = (\cos \theta, \sin \theta) \quad \text{avec} \quad \theta = \begin{cases} \arccos\left(\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}\right) & \text{si } v_1 \geq 0, v_2 \geq 0 \\ \frac{\pi}{2} + \arccos\left(\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}\right) & \text{si } v_1 \leq 0, v_2 \geq 0 \\ \pi + \arccos\left(\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}\right) & \text{si } v_1 \leq 0, v_2 \leq 0 \\ \frac{3\pi}{2} + \arccos\left(\frac{v_1}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}\right) & \text{si } v_1 \geq 0, v_2 \leq 0 \end{cases}$$

D'après l'expression de θ , ce dernier est unique et parcourt $[0, 2\pi[$ quand (v_1, v_2) parcourt $B(0,1)$

$$\text{Soit } \underline{\Phi}_2(v, \theta) = (\sqrt{v} \cos \theta, \sqrt{v} \sin \theta) \quad \text{avec } v = v_1^2 + v_2^2$$

$\underline{\Phi}_2$ définit bien une bijection sur $B(0,1)$ et :

$$|\det \underline{\Phi}_2| = \begin{vmatrix} \frac{1}{2\sqrt{v}} \cos \theta & -\sqrt{v} \sin \theta \\ \frac{1}{2\sqrt{v}} \sin \theta & \sqrt{v} \cos \theta \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \cos^2 \theta + \frac{1}{2} \sin^2 \theta = \frac{1}{2}$$

d'où :

$$\mathbb{E}[h(\tau_1, \tau_2, v)] = \int_{[0,1]} \int_{[0,2\pi]} h(\cos \theta, \sin \theta, v) \frac{1}{\pi} \frac{1}{2} dv d\theta$$

$$= \int_{\mathbb{R}^2} h(\cos \theta, \sin \theta, v) \mathbb{1}_{v \in [0,1]} \cdot \frac{1}{2\pi} \mathbb{1}_{\theta \in [0,2\pi]} dv d\theta$$

On a montré l'existence de θ tel que

$$\begin{aligned} \theta &\sim \mathcal{U}_{[0,2\pi]} \\ \theta \perp v = v_1^2 + v_2^2 \\ \tau_1 &= \cos \theta \\ \tau_2 &= \sin \theta \end{aligned}$$

Aussi: $\sqrt{v} \sim \mathcal{U}_{[0,1]}$

c) On a $S = g_{\mathbb{R}}(U)$ avec $U = 1 - V \sim \mathcal{U}_{[0,1]}$ et $g_{\mathbb{R}}$ défini en 2

Donc S suit une distribution de Rayley et par 1 :

$$(x, y) \sim \mathcal{N}(0, I_2)$$

d)

Soit T le nombre d'étapes avant une sortie de boucle.

Comme les v_i, v_e sont définis à chaque itération de manière indépendante

$T \sim \text{g.p.}$ où p est la probabilité de sortir.

Or :

$$\begin{aligned}
 p &= P(V_1^2 + V_2^2 \leq 1) \\
 &= E_{(V_1, V_2)}[1_{V_1^2 + V_2^2 \leq 1}] \\
 &= \int_{\mathbb{R}^2} \frac{1}{4} d(v_1, v_2) \\
 &= \frac{\pi}{4}
 \end{aligned}$$

Donc le nombre moyen d'itérations de la boucle while est donnée par :

$$E[T] = \frac{4}{p} = \frac{4}{\frac{\pi}{4}}$$

I)

a)

Par définition :

$$P(x_n, x_{n+1}) = \begin{cases} (1-x^2) 1_{x_{n+1} = \frac{1}{m+1}} + x^2 1_{x_{n+1} \in [0,1]} & \text{si } x_n = \frac{1}{m} \\ 1_{x_{n+1} \in [0,1]} & \text{sinon} \end{cases}$$

$$\text{ie } P(x, t) = \begin{cases} x^2 1_{t \in [0,1]} + (1-x^2) \delta_{\frac{1}{m+1}}(t) & \text{si } x = \frac{1}{m} \\ 1_{t \in [0,1]} & \text{sinon} \end{cases}$$

Puis par intégration de t sur A

$$P(x, A) = \begin{cases} x \int_{A \cap [0,1]} dt + (1-x^2) \delta_{\frac{1}{m+1}}(A) & \text{si } x = \frac{1}{m} \\ \int_{A \cap [0,1]} dt & \text{sinon} \end{cases}$$

2) Soit $A \subset \mathbb{R}$,

$$\pi(A) = \int_{\mathbb{R}} \pi(dx) P(x, A)$$

$$= \int_{[0,1]} P(x, A) dx$$

$$= \int_{\frac{1}{m+1} \leq x \leq 1} P(x, A) dx + \int_{[0, \frac{1}{m+1}]} P(x, A) dx$$

Comme $\chi_{(\frac{1}{m+1}, 1)} = \sum_{n \in \mathbb{N}} \chi_{(\frac{1}{n+1}, 1)} = 0$ par σ -additivité :

$$\int_{[0, \frac{1}{m+1}]} \chi_{(A \cap [0,1])} dx = \chi(A \cap [0,1]) = \pi(A)$$

Aussi :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad 0 \leq P(x, A) \leq 1$$

donc :

$$0 \leq \int_{\mathbb{R}} P(x, A) dx \leq \lambda(\mathbb{R}) = 0$$

Puis :

$$\pi P(A) = 0 + \pi(A)$$

On a montré l'invariance de π pour P :

$$\pi P = \pi$$

3) Soit f mesurable bornée, $x \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} Pf(x) &= \int_{\mathbb{R}} f(y) P(x, dy) \\ &= \int_{\mathbb{R}} f(y) \mathbb{1}_{[y \in [0,1]]} dy \\ &= \int_{\mathbb{R}} f(y) \pi(dy) \end{aligned}$$

Ensuite pour $A \subset \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \forall P(x, A) &= \int_{\mathbb{R}} P(x, dy) \mathbb{1}_{[y \in A]} \\ &= \int_{[0,1]} P(y, A) dy \\ &= \pi P(A) \end{aligned}$$

Si pour $n \geq 2$, $P^n(x, A) = \pi P(A)$

$$\begin{aligned} P^{n+1}(x, A) &= \int_{\mathbb{R}} P^n(x, dy) P(y, A) \\ &= \int_{[0,1]} P(y, A) dy \\ &= \pi P(A) \end{aligned}$$

Ainsi par récurrence :

$$\begin{aligned} \forall n \geq 2, \quad P^n(x) &= \int_{\mathbb{R}} f(y) P^n(x, dy) \\ &= \int_{\mathbb{R}} f(y) \pi(dy) \end{aligned}$$

Or comme π est invariante :

$$\pi P(dy) = \pi(dy)$$

D'où :

$$\forall n \geq 1, P^n f(x) = \int_{\mathbb{R}} f(y) \pi(dy)$$

Comme la suite est constante, on a une forme d'ergodicité pour $x \in \{\frac{1}{m}, m \in \mathbb{N}^*\}$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P^n f(x) = \int_{\mathbb{R}} f(y) \pi(dy)$$

4)

a)

$$\forall m \in \mathbb{N}^*, P(\frac{1}{m}, \frac{1}{m+1}) = \frac{1}{m} \pi(\{\frac{1}{m+1}\}) + (1 - \frac{1}{m}) S_{\frac{1}{m+1}}(\frac{1}{m+1})$$

$$= (1 - \frac{1}{m})$$

$$\forall m \in \mathbb{N}^*, P^2(\frac{1}{m}, \frac{1}{m+2}) = \int_{\mathbb{R}} P(\frac{1}{m}, dy) P(y, \frac{1}{m+2})$$

$$= \int_{\mathbb{R}} P(y, \frac{1}{m+2}) (\frac{1}{m} \pi(dy) + (1 - \frac{1}{m}) S_{\frac{1}{m+1}}(dy))$$

$$= \frac{1}{m} \pi P(\{\frac{1}{m+2}\}) + (1 - \frac{1}{m}) P(\frac{1}{m+1}, \frac{1}{m+2})$$

$$= \frac{1}{m} \pi(\{\frac{1}{m+2}\}) + (1 - \frac{1}{m}) (1 - \frac{1}{(m+1)^2}) \quad \text{car } m+1 \in \mathbb{N}^*$$

o si pour $n \in \mathbb{N}^*$ fixé ; $\forall m \in \mathbb{N}^*, P^n(\frac{1}{m}, \frac{1}{m+n}) = \prod_{k=0}^{n-1} (1 - \frac{1}{(m+k)^2})$

$$P^{n+1}(\frac{1}{m}, \frac{1}{m+n+1}) = \int_{\mathbb{R}} P(\frac{1}{m}, dy) P^n(y, \frac{1}{m+n+1})$$

$$= \int_{\mathbb{R}} P(y, \frac{1}{m+n+1}) (\frac{1}{m} \pi(dy) + (1 - \frac{1}{m}) S_{\frac{1}{m+1}}(dy))$$

$$= \frac{1}{m} \pi P^n(\{\frac{1}{m+n+1}\}) + (1 - \frac{1}{m}) P^n(\frac{1}{m+1}, \frac{1}{m+n+1})$$

$$= \frac{1}{m} \pi(\{\frac{1}{m+n+1}\}) + (1 - \frac{1}{m}) \prod_{k=0}^{n-1} (1 - \frac{1}{(m+k+1)^2}) \quad \text{car } \pi \text{ invariante et } m+1 \in \mathbb{N}^*$$

Par récurrence :

$$\forall m \geq 2, \forall n \in \mathbb{N}^*, P^n(\frac{1}{m}, \frac{1}{m+n}) = \prod_{k=0}^{n-1} (1 - \frac{1}{(m+k)^2})$$

b) Soit $A = \bigcup_{q \in \mathbb{N}} \left\{ \frac{1}{m+q} \right\}$

▷ par σ -additivité :

$$\begin{aligned} \hat{\pi}(A) &= \sum_{q \in \mathbb{N}} \lambda(\left\{ \frac{1}{m+q} \right\}) \\ &= 0 \end{aligned}$$

▷ pour $n \in \mathbb{N}^*$, $\frac{1}{n+m} \in A$ en prenant $q = n-1 \in \mathbb{N}$

donc par croissance de la mesure positive :

$$P(\frac{1}{n}, A) \geq P(\frac{1}{n}, \frac{1}{n+m})$$

Par b :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P(\frac{1}{n}, \frac{1}{n+m}) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \prod_{k=0}^n \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right)$$

On a :

$$\prod_{k=0}^n \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right) = e^{\sum_{k=0}^n \log \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right)}$$

Par développement limité

$$\log \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right) \underset{k \rightarrow +\infty}{\sim} -\frac{1}{(m+k)^2} = O\left(\frac{1}{k^2}\right)$$

Par comparaison à une série de Riemann convergente :

$$\sum_{k \geq 0} \log \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right) \text{ converge}$$

Donc :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \log \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right) \in \mathbb{R}$$

Puis par continuité :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \prod_{k=0}^n \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right) = e^{\sum_{k=0}^{\infty} \log \left(1 - \frac{1}{(m+k)^2} \right)} > 0$$

Par minoration on en déduit la non ergodicité de notre markovien :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P^n(x, A) > 0 \text{ d'où } \boxed{\lim_{n \rightarrow +\infty} P^n(x, A) \neq \hat{\pi}(A)}$$

III 1)

A défaut de calculer l'erreur de généralisation, le problème de régression consiste à minimiser le risque empirique.

Ici, nous étudions ce risque d'un point de vue stochastique, d'où le problème suivant:

$$\min_{\theta \in \Theta} \mathbb{E}[R_n(\theta)]$$

Dans notre cas, nous étudions une régression linéaire de paramètres: $w \in \mathbb{R}^d$, $\tau \in \mathbb{R}$ (biais)

$$\min_{\substack{w \in \mathbb{R}^d \\ \tau \in \mathbb{R}}} \mathbb{E} \left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - w^T x_i - \tau)^2 \right]$$

Notre problème est ouvert, il ne sera donc pas nécessaire de réaliser des projections pour se maintenir dans le domaine de faisabilité.

$$\text{Notant } j(w, \tau, (g_i); (x_i)) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - w^T x_i - \tau)^2$$

$$j(w, \tau, (g_i); (x_i)) = \frac{1}{n} \|\bar{y} - Xw - \tau \mathbf{1}_n\|_2^2 \quad \text{où } X = \begin{bmatrix} x_1^T \\ \vdots \\ x_n^T \end{bmatrix}, \mathbf{1}_n = \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{n} (n\tau^2 + \bar{y}^T \bar{y} + w^T X^T X w - 2\bar{y}^T Xw + 2\tau (Xw - \bar{y})^T \mathbf{1}_n)$$

$$\nabla_{w, \tau} j(w, \tau, \bar{y}, X) = \frac{1}{n} \begin{pmatrix} 2(X^T X w - \bar{y} + \tau X^T \mathbf{1}_n) \\ 2(n\tau + (Xw - \bar{y})^T \mathbf{1}_n) \end{pmatrix}$$

$$\nabla_{w, \tau} j(w, \tau, \bar{y}, X) = \frac{2}{n} \begin{pmatrix} X^T X w - \bar{y} + \tau X^T \mathbf{1}_n \\ n\tau + (Xw - \bar{y})^T \mathbf{1}_n \end{pmatrix}$$

Notant $u = (w, \tau)$ et $\mathcal{E} = (X, \bar{y})$

La descente de gradient stochastique sera implémentée de la manière suivante:

• On tire aléatoirement $u_0 = (w_0, \tau_0)$, $\begin{cases} w_0 \in \mathbb{R}^d \\ \tau_0 \in \mathbb{R} \end{cases}$ et z_k

• Tant que $k \leq k_{\max}$:

• On tire z_{k+1} de b_i $P_{X,y}$ tel que $z_{k+1} \perp b_i, i \in [0, K]$

• On calcule $\nabla_u j(u_k, z_{k+1})$

$$g_k = \frac{1}{\sqrt{k}}$$

$$u_{k+1} = u_k - g_k \nabla_u j(u_k, z_{k+1})$$

• On retourne u_k

On pourra simuler les z_k à partir de tirages uniformes indépendants.

Aussi, pour simplifier le calcul on ajoute une colonne de 1 dans X afin d'obtenir le biais, à partir d'une régression sans biais :

$$\left\{ \begin{array}{l} \hat{w} = \begin{bmatrix} \hat{w}_0 \\ \hat{w} \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad \nabla_{\hat{w}} j(\hat{w}, \bar{y}, \bar{X}) = \frac{2}{n} (\bar{X}^T \hat{w} - \bar{y}) \\ \bar{X} = \begin{bmatrix} 1_n & X \end{bmatrix} \end{array} \right.$$