

### 3. 前提条件の緩和（その2）：異なる市場見通しの存在（後半）

#### ① ベイズ統計

- ・ **計算負荷**が高いが、計算コストの削減によって汎用化。
- ・ 非科学的とされていた**主観的な情報の利用**が、情報化社会の進展に伴って問題視されなくなってきた。

$$\text{ベイズの定理： } P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$$

$P(A)$ ：何も情報を持たないもとで事象Aが発生する確率（事前確率）

$P(A|B)$ ：事象Bのもとで事象Aが発生する確率（事後確率）

ベイズ更新：ベイズの定理を繰り返し用いることで事後確率を更新

$$P(A|B, C) = \frac{P(B, C|A)P(A)}{P(B, C)}$$

$$= \frac{P(C|A)P(B|A)P(A)}{P(B)P(C)}$$

$$= \frac{P(C|A)P(B|A)P(A)}{P(B)P(C)} = P(A|B)$$

$$= \frac{P(C|A)}{P(C)} P(A|B) \quad \text{：更新された事後確率}$$

複雑な計算

#### ② ベイズとしてのBlack-Littermanモデル

Black-Littermanモデル：各投資家が異なる市場見通しを持つと前提

➡ ベイズ統計学の立場からとらえることができる。

事前分布：均衡リターンの確率分布

事後分布：混合推定されたりターンの分布

※ベイズ更新は行わず、一度だけ計算する

$$\begin{pmatrix} \Pi \\ Q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I \\ F \end{pmatrix} \mu + \begin{pmatrix} u \\ \epsilon \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} u \\ \epsilon \end{pmatrix} \sim N(0, \begin{pmatrix} \tau\Sigma & 0 \\ 0 & \Omega \end{pmatrix})$$

$$P(\mu^*|\Pi) = \frac{k \exp\left(-\frac{1}{2}(\Pi - \mu^*)^T(\tau\Sigma)^{-1}(\Pi - \mu^*) - \frac{1}{2}(F\mu^* - Q)^T\Omega^{-1}(F\mu^* - Q)\right)}{f(z)}$$

$$(\Pi - \mu^*)^T(\tau\Sigma)^{-1}(\Pi - \mu^*) + (F\mu^* - Q)^T\Omega^{-1}(F\mu^* - Q)$$

$$= (\mu^* - H^{-1}C)^T H (\mu^* - H^{-1}C) + A - C^T H^{-1}C$$

$$C = (\tau\Sigma)^{-1}\Pi + F^T\Omega^{-1}Q$$

$$H = (\tau\Sigma)^{-1} + F^T\Omega^{-1}F$$

$$A = Q^T\Omega^{-1}Q + \Pi^T(\tau\Sigma)^{-1}\Pi$$

$$P(\mu^*|\Pi) \propto \exp\left((\mu^* - H^{-1}C)^T H (\mu^* - H^{-1}C)\right) \quad \text{：多変量正規}$$

$$E[\mu^*] = H^{-1}C = \{(\tau\Sigma)^{-1} + F^T\Omega^{-1}F\}^{-1}\{(\tau\Sigma)^{-1}\Pi + F^T\Omega^{-1}Q\}$$