

# AI\_11\_25

## Classical AI

序列的偵測，然後執行  
建立模型  
一個 function 為基底  
一步步的偵測

## New AI

平行方式執行  
同時整理收到的資訊  
再決定 action  
同步偵測

## Keys for Autonomous Navigation 自動化導航的關鍵

---

### Environment Representation 環境表示法

角度測量:  $x, y, \theta$   
離散測量  
離散拓樸

### Environment Modeling

Raw sensor data 感測器的真實資料  
Low level feature 初階的過濾  
High level feature 高階的萃取